Machine Learning: HW1 Report

November 14, 2016

Professor Hung-Yi Lee

電機三 B03901018 楊程皓

1. Linear regression function by Gradient Descent.

使用 $y = b + \vec{w} \cdot \vec{x}$, x 取欲得pm 2.5 資料的前九小時的 NO2, pm 2.5 兩個欄位,即 $2 \times 18 = 36$ 項為input data. 故 w 亦有 18 項,總體 linear regression function 需要train 19 項參數。

Gradient descent code:

```
// function used for the above regression
       void Table::quadraticRegression(const int& lenOfTrain, const double& eta, double&
             b, double* const w, double* const z, const double\& deltaStop, const int \hookleftarrow
            lambda) const {
                 // lenOfTrain is 9, in this case
3
                 // b for constant term, w for linear terms, z for quadratic terms.
4
                 // lambda is 0, in this case, since not using regularization
                 // G_b_t, G_w_t, G_z_t for adagrad
             \label{eq:condition} \begin{array}{lll} \textbf{double} & \texttt{preError} \;,\;\; \texttt{error} \; = \; 200 \,,\;\; \texttt{gradient\_b} \;,\;\; \texttt{regularization} \;,\;\; \textbf{G\_b\_t} \; = \; 0; \end{array}
             double *gradient_w = new double[lenOfTrain],
                     *gradient_z = new double[lenOfTrain],
                     *G_w_t = new double[lenOfTrain],
10
11
                     *G_z_t = new double[lenOfTrain];
12
             for (int i = 0; i < lenOfTrain; ++i) {
13
                 G_w_t[i] = 0;
14
                 G_z_t[i] = 0;
15
16
17
             int counter = 0, idle = 0;
18
             while (true) {
19
20
                ++counter;
                 preError = error, error = 0, gradient_b = 0, regularization = 0;
21
                 for (int i = 0; i < lenOfTrain; ++i) {
22
                    gradient_w[i] = 0;
23
                    gradient_z[i] = 0;
24
25
                     // months is a data member of Table, each containing 20 * 24 hours \leftrightarrow
26
                          data in the month
                     // Month::quadraticFunc will accumulate error, gradient_b, gradient_w ←
27
                          , gradient_z in the month with given parameters
                 for (int i = 0; i < Table :: numMon; ++i)
28
                    months[i].quadraticFunc(lenOfTrain, b, w, z, error, gradient_b, ←
29
                         gradient_w , gradient_z);
                     // calculate average error square
30
                 error = (12 * (480 - lenOfTrain));
31
                 cout << counter << ": " << error << endl;</pre>
```

```
// adagrad of b
33
                G_b_t += square(gradient_b);
34
                // gradient descent of b
35
                b -= eta * gradient_b / sqrt(G_b_t);
36
37
                // regularization, which is 0 with lambda is 0
38
                for (int i = 0; i < lenOfTrain; ++i)</pre>
39
                   regularization += lambda * (square(w[i]) + square(z[i]));
                for (int i = 0; i < lenOfTrain; ++i) {
                    // regularization, which is 0 with lambda is 0
                    {\tt gradient\_w[i]} \; +\!\!\!= \; 2 \; * \; {\tt lambda} \; * \; {\tt w[i]};
44
                    gradient_z[i] += 2 * lambda * z[i];
45
                    // adagrad of w, z
46
                   G_w_t[i] += square(gradient_w[i]);
47
                   G_z_t[i] += square(gradient_z[i]);
48
                    // gradient descent of w, z
49
                   w[i] = eta * gradient_w[i] / sqrt(G_w_t[i]);
50
                   z[i] = eta * gradient_z[i] / sqrt(G_z_t[i]);
51
52
53
                if (preError - error < deltaStop)</pre>
54
                   ++idle;
55
56
                    idle = 0;
57
                    // if iteration over 10k times or difference too small for three \leftarrow
58
                         times, end of training
                if (counter = 100000 \mid \mid idle = 3)
                    break;
             delete[] gradient_w;
63
             delete[] gradient_z;
64
             delete[] G_w_t;
65
             delete[] G_z_t;
66
```

2. Method.

linear_regression 與 kaggle_best 是一樣的執行結果。

Linear model: input 參數為前九小時的NO2, pm 2.5 共18項, 皆以線性組合為預測結果,如上所述, 共須 train 19 個參數, 以此 method 產生 kaggle_best.csv。

使用 adagrad 調節 learning rate, 沒有使用 stochastic gradient descent, 沒有使用 feature scaling, 沒有使用regularization. Iteration 停止條件為 10k 次 or 連續三次 Lost function 平均的平方值降低幅度小於0.00001。

除了上述方式外,也試過linear 只取pm 2.5, 取pm 2.5 加其中一項, 18個column 全取, 取前X 小時(X = 1 9 都試過),在 public score 效果上都比上述方法差。

3. Discussion on regularization.

在各個training model 中,加入regularization 的結果都沒有更好或差異極小,可能是因為跟regularization造成的Loss function 來比,在error 裡的各項造成的微分項仍然大很多,故造成的影響極小

4. Discussion on learning rate.

以 adagrad 調節 learning rate 的大小,使 iteration 能夠收斂,且 η 的初始值設定比較不影響結果。之前試過 learning rate 固定的情況,結果皆不佳並有時發散,可能原因為在一段時間後的 iteration 每一步都算微調並越來越小,故走太大步無助於取得 Loss function 的最小值。

5. Others.

我以 C++ 寫, O3 優化,故執行起來比較快,兩份 script 執行起來應都在兩分鐘以內結束。

其實我有做 feature scaling, 但結果發現在 adagrad 的影響下, feature scaling 並無任何效果,故後來 就沒有使用了。(如要使用,在指令加上 –featureScaling 即可)。

其實理論上,考慮所有前九小時18個 column 應該是最好的解,對 training data 而言的確,average error 可以到5.7 左右,但可能被某些相關性很小的 column 所影響,在 public test score 很慘...故沒有使用它作為 kaggle_best, 之後若要做的話, 可能要每個 column 看取前幾小時個別設定, 找出最好的那個。