行列式の定義

Definition

n次正方行列 $A = [a_{ij}]$ に対し

$$\det(A) = \sum_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) a_{1\sigma(1)} a_{2\sigma(2)} \cdot \dots \cdot a_{n\sigma(n)}$$

とおき, Aの行列式と呼ぶ.

Aの行列式は|A|とも書き表す.

Example

$$S_2=\{\epsilon,(1\quad 2)\}$$
であり, $\mathrm{sgn}(\epsilon)=1$, $\mathrm{sgn}(1\quad 2)=-1$ であるから,
$$\det\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}=\mathrm{sgn}(\epsilon)a_{11}a_{22}+\mathrm{sgn}((1\quad 2))a_{12}a_{21}$$

$$= a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}.$$



行列式の定義

Example

$$S_3 = \{\epsilon, (1 2), (1 3), (2 3), (1 2 3), (1 3 2)\}$$
であり、 $\epsilon, (1 2 3), (1 3 2)$ は偶置換、 $(1 2), (1 3), (2 3)$ は奇置換でるから
$$\det \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32}$$

 $-a_{12}a_{21}a_{33}-a_{13}a_{22}a_{31}-a_{11}a_{23}a_{32}$.

Theorem (定<u>理3.2.1)</u>

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}.$$

Example

$$\begin{vmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \end{vmatrix} = 3 \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = 3 (2 \cdot 4 - 1 \cdot 3) = 15.$$

Example

$$|\mathbf{E}_{\mathbf{n}}| = 1$$

行列式の行に関する多重線形性

Theorem (定理3.2.2)

● cをスカラーとする.

$$\begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ ca_{i1} & \cdots & ca_{in} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & & a_{nn} \end{vmatrix} = c \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & & a_{nn} \end{vmatrix}$$

2

a ₁₁	• • •	a_{1n}		a_{11}	• • •			a ₁₁	• • •	
:		:		:		:		:		
$b_{i1} + c_{i1}$		$b_{in} + c_{in}$	=	b_{i1}	• • •	b_{in}	+	c_{i1}		c_{in}
:		:		:		: a _{nn}		:		$: \mid$
a _{n1}		a _{nn}		a _{n1}		a _{nn}		a _{n1}		a _{nn}

Example

定理3.2.2より、

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 & 0 \\ a+3 & b+6 & c+9 \\ 7 & 2 & 4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & 2 & 0 \\ a & b & c \\ 7 & 2 & 4 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 3 & 6 & 9 \\ 7 & 2 & 4 \end{vmatrix}$$
$$= \begin{vmatrix} -1 & 2 & 0 \\ a & b & c \\ 7 & 2 & 4 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \\ 7 & 2 & 4 \end{vmatrix}.$$

Theorem (定理3.2.3)

- (交代性) 二つの行を入れ替えると, 行列式は-1倍になる.
- ② 二つの行が等しいならば, 行列式は0である.

Example

● 定理3.2.3(2)より,

$$\begin{vmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 4 & 6 & 2 \\ 1 & 6 & 7 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 2 & 3 & 1 \\ 1 & 6 & 7 \end{vmatrix} = 0.$$

❷ 定理3.2.3(1)より,

$$\begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \\ 3 & -1 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = -6.$$

Theorem (定理3.2.4)

行列の一つの行に他の行の何倍かを加えても, 行列式の値は変わらない.

Example

定理3.2.4より,

$$\begin{vmatrix} 1 & 3 & 4 \\ -2 & -5 & 7 \\ -3 & 2 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 15 \\ 0 & 11 & 11 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 15 \\ 11 & 11 \end{vmatrix} = 11 \begin{vmatrix} 1 & 15 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}.$$

$$= 11 \begin{vmatrix} 1 & 15 \\ 0 & -14 \end{vmatrix}$$

$$= 11 \cdot (-14) = -154.$$

Theorem (定理3.3.1)

$$\det (^t A) = \det(A).$$

Theorem (定理3.3.2)

$$\begin{vmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}.$$

Theorem (定理3.3.3)

- 一つの列をc倍すると, 行列式はc倍になる.
- ② 一つの列が二つの列ベクトルの和である行列の行列式は、他の列は同じで、その列に上の列ベクトルを別々にとった行列の行列式の和となる.
- ③ 二つの列を入れ替えると行列式は−1倍になる.
- 二つの列が等しい行列の行列式は0である.
- ◎ 一つの列に他の列の何倍かを加えても行列式は変わらない.
- (1)と(2)を列に関する多重線形性, (3)を交代性という.

注意 $n \times n$ 行列上で定義されたスカラー関数Fで,列に関する多重線形性かつ交代性を持ち, $F(E_n) = 1$ を満たすものはただ一つ存在する.

Theorem (定理3.3.4)

Aがr×r行列, Dがs×s行列, Bがr×s行列, Cがs×r行列ならば,

$$\det \left[\begin{array}{cc} A & B \\ 0 & D \end{array} \right] = \det \left[\begin{array}{cc} A & 0 \\ C & D \end{array} \right] = \det(A) \det(D)$$

Theorem (定理3.3.5)

n×n行列A, Bに対して

$$\det(AB) = \det(A)\det(B).$$