(質点の位置ベクトル)

ベクトルの(時間による)積分

$$|\vec{A} = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k}|$$

$$\int \vec{A}dt = \int \left(A_x \, \vec{i} + A_y \, \vec{j} + A_z \, \vec{k} \right) dt$$

$$= \int (A_x \vec{i}) dt + \int (A_y \vec{j}) dt + \int (A_z \vec{k}) dt$$

$$= \left(\int A_x \, dt \right) \vec{i} + \left(\int A_y \, dt \right) \vec{j} + \left(\int A_z \, dt \right) \vec{k}$$

$$\vec{a}_0 = a_{x0} \vec{i} + a_{y0} \vec{j} + a_{z0} \vec{k} \leftarrow \text{m速度が定ベクトルの }$$

$$\int \vec{a}_0 dt = \int (a_{x0} \vec{i} + a_{y0} \vec{j} + a_{z0} \vec{k}) dt$$

$$= \int (a_{x0} \vec{i}) dt + \int (a_{y0} \vec{j}) dt + \int (a_{z0} \vec{k}) dt$$

$$= \int a_{x0} dt \vec{i} + \int a_{y0} dt \vec{j} + \int a_{z0} dt \vec{k} \quad \text{Solution }$$

$$= a_{x0} \int dt \vec{i} + a_{y0} \int dt \vec{j} + a_{z0} \int dt \vec{k} \quad c_{x}, c_{y}, c_{z} \text{ identhal }$$

$$= a_{x0} (t + C_x) \vec{i} + a_{y0} (t + C_y) \vec{j} + a_{z0} (t + C_z) \vec{k}$$

$$= a_{x0} t \vec{i} + a_{y0} t \vec{j} + a_{z0} t \vec{k} + a_{x0} C_x \vec{i} + a_{y0} C_y \vec{j} + a_{z0} C_z \vec{k}$$

$$= (a_{x0} \vec{i} + a_{y0} \vec{j} + a_{z0} \vec{k}) t + a_{x0} C_x \vec{i} + a_{y0} C_y \vec{j} + a_{z0} C_z \vec{k}$$

$$= \vec{a}_0 t + \vec{v}_0 = \vec{v} (t)$$

もう一度積分すると位置ベクトルが出る。(時間について2次関数)

$$\vec{a}_0 = a_{x0} \, \vec{i} + a_{y0} \, \vec{j} + a_{z0} \, \vec{k}$$

$$a_{x0}$$
 がゼロの場合?

定数の不定積分 (原始関数)

$$\int a_{x0} dt \quad \longrightarrow \quad a_{x0}t + C_x \quad \longleftarrow$$

 a_{x0} を \int の前に出すことが、 $a_{x0} \neq 0$ を想定した操作。

$$a_{x0} \int dt \qquad \stackrel{\text{finder}}{\longrightarrow} a_{x0} (t + D_x)$$

$$a_{x0} \neq 0$$
 の場合に $D_x = \frac{c_x}{a_{x0}}$ と考えると

 a_{x0} がゼロの場合の積分定数を考慮する必要があるのに、前に出したことで不定積分による積分定数と掛け合わせて、積分定数がゼロとなって消えてしまうことになる。

$$a_{x0}\left(t+\frac{C_x}{a_{x0}}\right)$$

原始関数として不十分

$$a_{x0} = 0$$
 の場合は

$$\vec{a}_0 = a_{x0} \vec{i} + a_{y0} \vec{j} + a_{z0} \vec{k}$$

$$\int \vec{a}_0 dt = \int (a_{x0} \vec{i} + a_{y0} \vec{j} + a_{z0} \vec{k}) dt$$

$$= \int (a_{x0} \vec{i}) dt + \int (a_{y0} \vec{j}) dt + \int (a_{z0} \vec{k}) dt$$

$$= \int a_{x0} dt \vec{i} + \int a_{y0} dt \vec{j} + \int a_{z0} dt \vec{k} \quad \text{SECOLETERS}$$

$$= (a_{x0}t + C_x) \vec{i} + (a_{y0}t + C_y) \vec{j} + (a_{z0}t + C_z) \vec{k}$$

$$= a_{x0}t \vec{i} + a_{y0}t \vec{j} + a_{z0}t \vec{k} + C_x \vec{i} + C_y \vec{j} + C_z \vec{k}$$

$$= (a_{x0}\vec{i} + a_{y0}\vec{j} + a_{z0}\vec{k})t + C_x \vec{i} + C_y \vec{j} + C_z \vec{k}$$

$$= \vec{a}_0 t + \vec{v}_0 = \vec{v}(t)$$

$$t = 0 \text{ ichilower}$$

もう一度積分すると位置ベクトルが出る。(時間について2次関数)

(ある質点の位置ベクトル(\vec{r})の) 時間 t による微分、積分

1変数 (スカラー)
$$\vec{r} = \vec{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$$

(空間内で定義できる関数の)

空間による微分、積分

```
スカラー関数 F=F(\underline{x,y,z,t}) ベクトル関数 \vec{F}=\vec{F}(\underline{x,y,z,t})=\left(F_x(x,y,z,t),F_y(x,y,z,t),F_z(x,y,z,t)\right) 多変数
```