

# 一、GPIO\_Config

## 1、函数 GPIO\_INIT

函数名	GPIO_INIT
功能描述	GPIO 初始化函数
函数原型	int GPIO_INIT (GPIO_TypeDef* GPIOx, uint16_t pin, uint8_t Speed, uint8_t mode)
输入参数 1	GPIOx: 端口号 GPIOA  GPIOB  GPIOC  GPIOD GPIOE  GPIOF  GPIOG
输入参数 2	pin: 引脚号 pin0  pin1  pin2  .....  pin15
输入参数 3	Speed: 速度 LOW_Speed                   2MHz MID_Speed                   10MHz HIGH_Speed                  50MHz
输入参数 4	mode: 模式 1: 模拟输入   2: 浮空输入   3: 下拉输入           4: 上拉输出 5: 开漏输出   6: 推挽输出   7: 复用开漏输出   8: 复用推挽输出
输入参数 5	CLK: 时钟线( RCC_APB2Periph ) GPIOA  GPIOB  GPIOC  GPIOD GPIOE  GPIOF  GPIOG
输出参数	无
返回值	0

例:

```
/*设置 GPIOA 的 8 号管脚为 50MHz 上拉输出模式*/
GPIO_INIT (GPIOA, pin8, HIGH_Speed, 4, GPIOA);
```

## 2、函数 Fast\_OutputSet

函数名	Fast_OutputSet
功能描述	PORT 快速输出初始化函数，快速设置为 50MHz 推挽
函数原型	int Fast_OutputSet (GPIO_TypeDef* GPIOx, uint pin)
输入参数 1	GPIOx: 端口号 GPIOA  GPIOB  GPIOC  GPIOD GPIOE  GPIOF  GPIOG
输入参数 2	pin: 引脚号 pin0  pin1  pin2  .....  pin15
输出参数	无
返回值	0

例:

```
/*设置 GPIOA 的 4 号管脚为 50MHz 推挽输出模式*/
Fast_OutputSet (GPIOA, pin4);
```

### 3、函数 Fast\_InputSet

函数名	Fast_InputSet
功能描述	PORT 快速输入初始化函数，可自行设置输入速度
函数原型	int Fast_OutputSet (GPIO_TypeDef* GPIOx, uint pin)
输入参数 1	GPIOx: 端口号 GPIOA GPIOB GPIOC GPIOD GPIOE GPIOF GPIOG
输入参数 2	pin: 引脚号 pin0 pin1 pin2 ..... pin15
输入参数 3	Speed: 速度 LOW_Speed                      2MHz MID_Speed                        10MHz HIGH_Speed                      50MHz
输出参数	无
返回值	0

例：

```
/*设置 GPIOA 的 4 号管脚为 10MHz 浮空输入模式*/
Fast_InputSet (GPIOA, pin4, MID_Speed);
```

### 4、函数 Change\_Port\_Mode

函数名	Change_Port_Mode
功能描述	快速管脚模式改变
函数原型	int Change_Port_Mode (GPIO_TypeDef* GPIOx, uint pin, uint mode, uint Speed)
输入参数 1	GPIOx: 端口号 GPIOA GPIOB GPIOC GPIOD GPIOE GPIOF GPIOG
输入参数 2	pin: 引脚号 pin0 pin1 pin2 ..... pin15
输入参数 3	mode: 模式 1: 模拟输入    2: 浮空输入    3: 下拉输入            4: 上拉输出 5: 开漏输出    6: 推挽输出    7: 复用开漏输出    8: 复用推挽输出
输入参数 4	Speed: 速度 LOW_Speed                      2MHz MID_Speed                        10MHz HIGH_Speed                      50MHz
输出参数	无
返回值	0

例：

```
/*设置 GPIOC 的 3 号管脚为开漏输出模式*/
Chang_Port_Mode (GPIOC, pin3, 5);
```

## 5、函数 Cut\_PIN\_CLK

函数名	Cut_PIN_CLK
功能描述	端口静默函数，断开端口时钟
函数原型	int Cut_PIN_CLK (uint port)
输入参数	port: 端口号 GPIOA_SET GPIOB_SET GPIOC_SET GPIOD_SET GPIOE_SET GPIOF_SET GPIOG_SET
输出参数	无
返回值	0

/\*使 GPIOG 端口断开时钟\*/

Cut\_PIN\_CLK (GPIOG);

## 6、函数 Reconnect\_PIN\_CLK

函数名	Reconnect_PIN_CLK
功能描述	解除端口静默函数 重连端口时钟
函数原型	int Reconnect_PIN_CLK (uint port)
输入参数	port: 端口号 GPIOA_SET GPIOB_SET GPIOC_SET GPIOD_SET GPIOE_SET GPIOF_SET GPIOG_SET
输出参数	无
返回值	0
先决条件	调用 Cut_PIN_CLK(uint port) 之后

/\*使 GPIOG 端口重连时钟\*/

Reconnect\_PIN\_CLK (GPIOG);

## 7、函数 GPIO\_OUT

函数名	GPIO_OUT
功能描述	输出高低电平数据
函数原型	int GPIO_OUT (GPIO_TypeDef* port, uint16_t pin, BitAction data)
输入参数 1	port: 端口号 GPIOA GPIOB GPIOC GPIOD GPIOE GPIOF GPIOG
输入参数 2	pin: 引脚号 pin0 pin1 pin2 ..... pin15
输入参数 3	data: 高低电平 Bit_SET 1; Bit_RESET 0;
输出参数	无
返回值	0
先决条件	调用初始化端口之后

/\*使 GPIOC 端口的 0 号引脚输出高电平\*/

GPIO\_OUT (GPIOC, pin0, 1);

## 8、函数 GPIO\_READ

函数名	GPIO_READ
功能描述	读取输入高低电平数据
函数原型	uint8_t GPIO_READ (GPIO_TypeDef* GPIOx, u16 GPIO_Pin)
输入参数 1	GPIOx: 端口号 GPIOA GPIOB GPIOC GPIOD GPIOE GPIOF GPIOG
输入参数 2	pin: 引脚号 pin0 pin1 pin2 ..... pin15
输出参数	无
返回值	Read_data, 读取的数据
先决条件	调用初始化端口之后

```
/*读取 GPIOB 端口的 15 号引脚的输入电平存入变量 Level 中*/
Level = GPIO_READ (GPIOB, pin15);
```

## 9、函数 GPIO\_Write\_Port

函数名	GPIO_Write_Port
功能描述	端口组输出数据(16 进制)
函数原型	void GPIO_Write_Port (GPIO_TypeDef* GPIOx, u16 Val)
输入参数 1	GPIOx: 端口号 GPIOA GPIOB GPIOC GPIOD GPIOE GPIOF GPIOG
输入参数 2	Val: 输出值 16 进制
输出参数	无
返回值	0
先决条件	调用初始化端口之后

```
/*输出数据 0x3f8b 到 GPIOC 端口*/
GPIO_Write_Port (GPIOC, 0x3f8b);
```

## 10、函数 GPIO\_Read\_Port

函数名	GPIO_Read_Port
功能描述	读取端口数据(16 位)
函数原型	u16 GPIO_Read_Port (GPIO_TypeDef* GPIOx)
输入参数	GPIOx: 端口号 GPIOA GPIOB GPIOC GPIOD GPIOE GPIOF GPIOG
输出参数	无
返回值	Read_Val, 读取的数据
先决条件	调用初始化端口之后

```
/*读取 GPIOE 端口的数据放入变量 Value 中*/
Value = GPIO_Read_Port (GPIOE);
```

## 11、函数 CLK\_SET

函数名	CLK_SET
功能描述	时钟挂载函数
函数原型	void CLK_SET (uint GPIOX)
输入参数	GPIOx: 端口号 GPIOA_SET   GPIOB_SET   GPIOC_SET   GPIOD_SET GPIOE_SET   GPIOF_SET   GPIOG_SET
输出参数	无
返回值	0

/\*将 GPIOD 端口挂载在时钟线上\*/

```
CLK_SET (GPIOD);
```

## 二、UART

### 1、函数 UART\_CONFIG

函数名	UART_CONFIG
功能描述	串口初始化函数
函数原型	int UART_CONFIG (uint UARTx, uint BaudRate, uint Word_Length, uint Stop_Bits, uint Parity)
输入参数 1	UARTx: 串口号 UART1_SET    UART2_SET    UART3_SET UART4_SET    UART5_SET
输入参数 2	BaudRate: 波特率 9600    115200    25600    .....
输入参数 3	Word Length: 字长 8        9
输入参数 4	Stop_Bits: 停止位 1        2
输入参数 5	Parity: 校验位 0    NO 1    ODD 2    EVEN
输出参数	无
返回值	0

### 2、函数 Usart\_SendByte

函数名	Usart_SendByte
功能描述	串口发送一个字节
函数原型	void Usart_SendByte (USART_TypeDef * pUSARTx, uint8_t ch)
输入参数 1	UARTx: 串口号 UART1    UART2    UART3 UART4    UART5
输入参数 2	ch: 内容
输出参数	无
返回值	无

### 3、函数 Usart\_SendString

函数名	Usart_SendString
功能描述	串口发送字符串
函数原型	void Usart_SendString (USART_TypeDef * pUSARTx, char *str)
输入参数 1	UARTx: 串口号 UART1    UART2    UART3 UART4    UART5
输入参数 2	str: 字符串
输出参数	无

返回值	无
-----	---

#### 4、函数 Usart\_SendHalfWord

函数名	Usart_SendHalfWord
功能描述	串口发送 16 位数
函数原型	void Usart_SendHalfWord (USART_TypeDef * pUSARTx, uint16_t ch)
输入参数 1	UARTx: 串口号 UART1    UART2    UART3 UART4    UART5
输入参数 2	ch: 内容
输出参数	无
返回值	无

#### 5、函数 Usart\_SendArray

函数名	Usart_SendArray
功能描述	串口发送一个 8 位数组
函数原型	void Usart_SendArray (USART_TypeDef * pUSARTx, uint8_t *array, uint16_t num)
输入参数 1	UARTx: 串口号 UART1    UART2    UART3 UART4    UART5
输入参数 2	array: 数组
输入参数 3	num: 内容个数
输出参数	无
返回值	无

#### 6、函数 fputc

函数名	fputc
功能描述	重定向后可使用 printf 函数
函数原型	int fputc (int ch, FILE *f)
输出参数	无
返回值	ch

#### 7、函数 fgetc

函数名	fgetc
功能描述	重定向 c 库函数 scanf 到串口，重写向后可使用 scanf、getchar 等函数
函数原型	int fgetc (FILE *f)
输出参数	无

#### 8、函数 Fast\_UART\_SET

函数名	Fast_UART_SET
功能描述	快速 UART 设置

	默认配置：波特率 115200，字长 8，不进行校验，停止位 1
函数原型	void Fast_UART_SET (uint UARTx)
输入参数	UARTx: 串口号 UART1_SET    UART2_SET    UART3_SET UART4_SET    UART5_SET
输出参数	无
返回值	无

#### 9、函数 set\_P\_S\_VECTOR

函数名	set_P_S_VECTOR
功能描述	重定向 C 库函数
函数原型	void set_P_S_VECTOR (USART_TypeDef * pUSARTx)
输入参数	pUSARTx: 串口号 USART1    USART2    USART3 UART4    UART5
输出参数	无