

## ใบงานการทดลองที่ 5 Memory Management in CUDA

### วัตถุประสงค์การเรียนรู้ (Learning Outcomes)

1. เข้าใจความแตกต่างระหว่าง Global Memory, Shared Memory, Register Memory ของ GPU
2. เขียนโปรแกรม CUDA ที่ใช้ memory แบบต่าง ๆ
3. วัดและเปรียบเทียบ Execution Time ของ kernel ที่ใช้ memory ต่างชนิดกัน
4. วิเคราะห์ผลกระทบของ memory type ต่อ performance และ latency

### โจทย์หลัก (Problem Statement)

นักศึกษาทดลองเขียนโปรแกรม การบวกเวกเตอร์ (**Vector Addition**) ขนาดใหญ่ โดยใช้ **memory** แบบต่าง ๆ ของ CUDA

โจทย์: “เปรียบเทียบเวลาในการประมวลผลของ kernel ที่ใช้ Global Memory, Shared Memory และ Register Memory สำหรับ Vector Addition”

### โดยกำหนดขนาดข้อมูล (Data Size)

- Vector A, B, C เท่ากับ  $10^6$  elements (1000000)
- Data type: float

ตัวอย่าง Kernel

## 1 ใช้ Global Memory

```
__global__ void vectorAddGlobal(float* A, float* B, float* C, int N) {  
    int idx = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;  
    if (idx < N)  
        C[idx] = A[idx] + B[idx];  
}
```

## 2 ใช้ Shared Memory

```
__global__ void vectorAddShared(float* A, float* B, float* C, int N) {  
    extern __shared__ float temp[];  
    int idx = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;  
    int tid = threadIdx.x;  
  
    if (idx < N) {  
        temp[tid] = A[idx] + B[idx];  
        __syncthreads(); // sync threads in the block  
        C[idx] = temp[tid];  
    }  
}
```

\*\*\*หมายเหตุ: `extern __shared__` กำหนดขนาด shared memory เมื่อ launch kernel

### 3 ใช้ **Register Memory**

```
__global__ void vectorAddRegister(float* A, float* B, float* C, int N) {  
    int idx = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;  
  
    if (idx < N) {  
        float a = A[idx]; // stored in register  
        float b = B[idx]; // stored in register  
        C[idx] = a + b;  
    }  
}
```

\*\* ตัวแปรใน kernel local จะถูกเก็บใน **register** หาก resource เพียงพอ

การรันโปรแกรม \*\* ใช้ cudaEventRecord() วัดเวลา kernel execution

```
int threadsPerBlock = 256;  
  
int blocksPerGrid = (N + threadsPerBlock - 1) / threadsPerBlock;  
  
// Global Memory  
vectorAddGlobal<<<blocksPerGrid, threadsPerBlock>>>(d_A, d_B, d_C, N);  
  
// Shared Memory  
vectorAddShared<<<blocksPerGrid, threadsPerBlock, threadsPerBlock *  
sizeof(float)>>>(d_A, d_B, d_C, N);  
  
// Register Memory  
vectorAddRegister<<<blocksPerGrid, threadsPerBlock>>>(d_A, d_B, d_C, N);
```

## Kernel สำหรับการตรวจวัดเวลา

```
cudaEventRecord(start);  
  
// kernel launch  
  
cudaEventRecord(stop);  
  
cudaEventSynchronize(stop);  
  
cudaEventElapsedTime(&milliseconds, start, stop);
```

## ตารางบันทึกผลการทดลอง

Memory Type	Threads/Block	Blocks	Execution Time (ms)
Global Memory	256	1000	
		2000	
		3097 (คำนวณ)	
		8000	
Shared Memory	256	1000	
		2000	
		3097 (คำนวณ)	
		8000	
Register Memory	256	1000	
		2000	
		3097 (คำนวณ)	
		8000	

## สรุปและวิเคราะห์การทดลอง

.....

.....

.....

.....

### คำถามวิเคราะห์ (Analysis Questions)

1. Kernel ไหนทำงานเร็วที่สุด? เพราะอะไร?
2. Global Memory เข้าเมื่อเทียบกับ Shared Memory / Register Memory อย่างไร?
3. ขนาด block และ threads ส่งผลต่อ performance อย่างไร?
4. ทำไมการใช้ Shared Memory ถึงช่วยลด latency และเพิ่ม bandwidth?
5. ถ้า kernel ใช้ Register มากเกินไป จะเกิดอะไรขึ้น? (Spill to local memory)

### สรุปหลักการและวิธีการใช้งาน Memory แต่ละประเภทใน CUDA

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....

.....