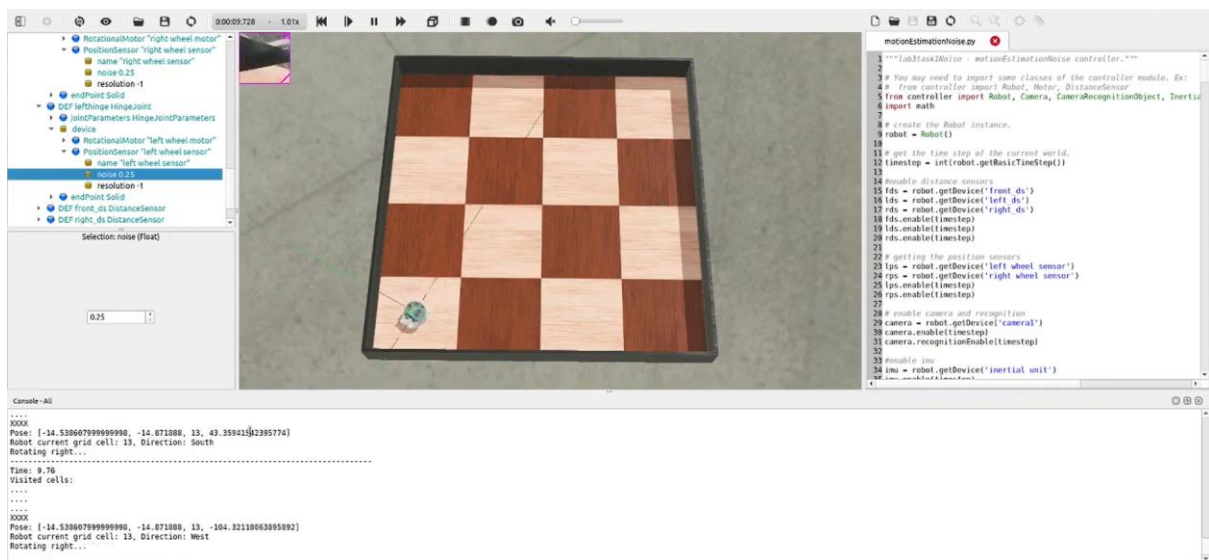
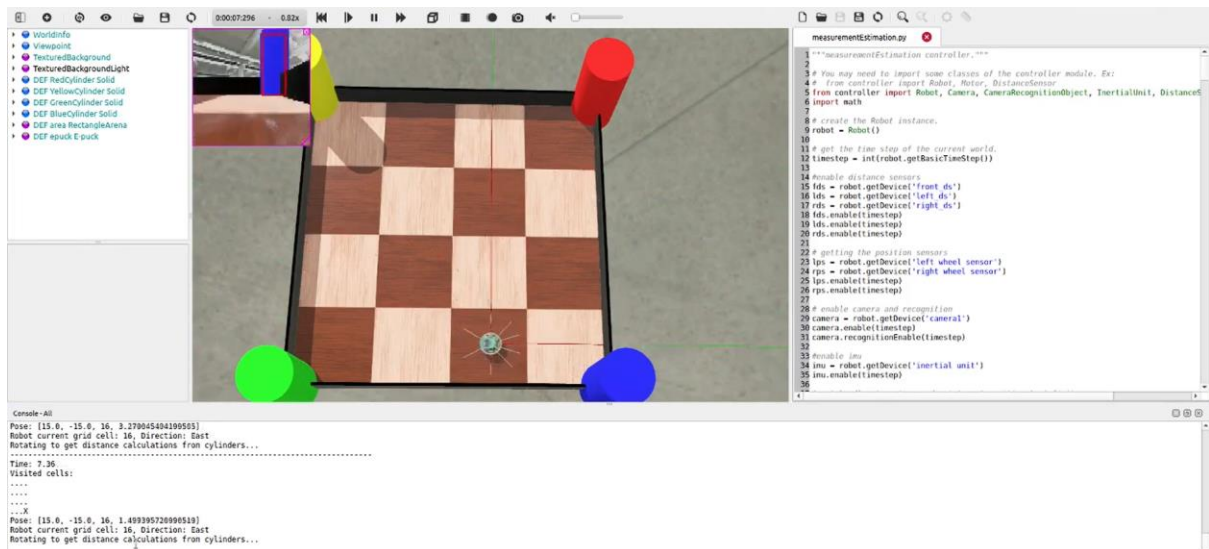


Di sudut kanan bawah gambar, terdapat teks yang menunjukkan informasi tentang program simulasi tersebut. Teks tersebut menunjukkan bahwa program tersebut menggunakan `worldinfo.py` sebagai file konfigurasi, dan `motiontstimation.py` sebagai file kode program. Di sudut kiri bawah gambar, terdapat teks yang menunjukkan informasi tentang posisi robot dan arah gerakannya. Teks tersebut menunjukkan bahwa robot berada di kotak (15, 15), dan arah gerakannya adalah ke arah barat. Berdasarkan informasi tersebut, dapat disimpulkan bahwa gambar tersebut menunjukkan simulasi pergerakan robot kubus di atas papan catur. Robot tersebut sedang bergerak ke arah barat, dan posisinya saat ini berada di kotak (15, 15).

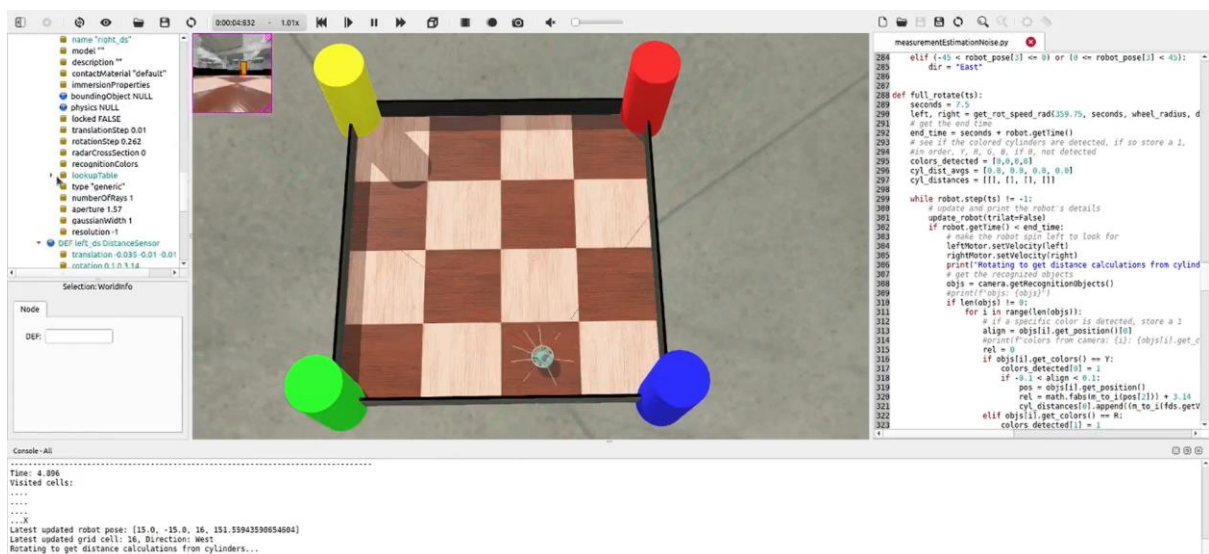


Di sudut kanan bawah layar, tampak beberapa informasi tentang simulasi tersebut. Informasi tersebut menunjukkan bahwa simulasi tersebut menggunakan file konfigurasi `worldinfo.py`, dan file kode program `motiontstimation.py`. Berdasarkan informasi tersebut, dapat disimpulkan bahwa gambar tersebut menunjukkan seorang pria sedang mengerjakan sebuah proyek simulasi robot di Webots. Proyek tersebut bertujuan untuk menggerakkan sebuah robot kubus di atas papan catur.



Gambar tersebut menunjukkan simulasi pergerakan robot kubus di atas papan catur. Robot tersebut sedang bergerak ke arah barat, dan posisinya saat ini berada di kotak (15, 15).

Gambar tersebut diambil dari program simulasi robot yang menggunakan Webots. Program tersebut menggunakan file konfigurasi worldinfo.py, dan file kode program motiontstimation.py.

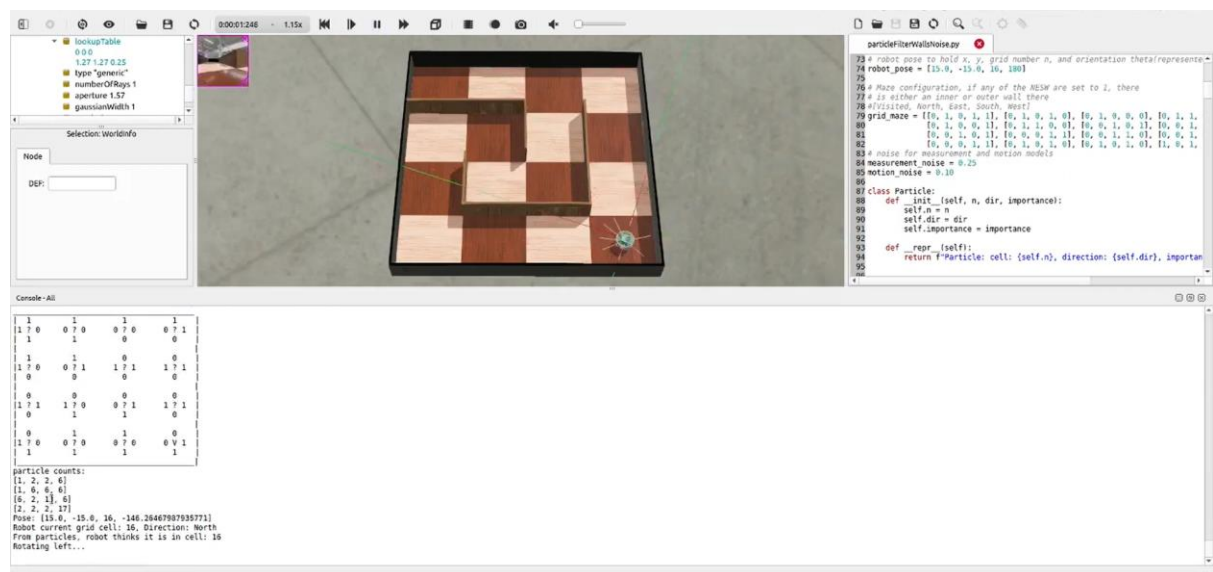


Gambar tersebut menunjukkan sebuah program simulasi robot yang menggunakan Webots. Program tersebut bertujuan untuk menggerakkan sebuah robot berbentuk kubus di atas papan catur. Pada gambar tersebut, robot kubus berwarna putih berada di tengah-tengah papan catur. Papan catur tersebut memiliki ukuran 8x8 kotak, dengan kotak-kotak berwarna hitam dan putih. Di sudut kanan bawah gambar, terdapat teks yang menunjukkan informasi tentang program simulasi tersebut. Teks tersebut menunjukkan bahwa program tersebut menggunakan worldinfo.py sebagai file konfigurasi, dan motiontstimation.py sebagai file kode program. Di sudut kiri bawah gambar, terdapat teks yang menunjukkan informasi tentang posisi robot dan arah gerakannya. Teks tersebut menunjukkan bahwa robot berada di kotak (15, 15), dan arah gerakannya adalah ke arah barat. Berdasarkan informasi tersebut, dapat disimpulkan bahwa gambar tersebut menunjukkan simulasi pergerakan

[illegible]

Robot kubus: Robot kubus berwarna putih berada di tengah-tengah papan catur. Robot tersebut memiliki ukuran yang lebih kecil dari kotak-kotak di papan catur.

Teks di sudut kiri bawah: Teks di sudut kiri bawah menunjukkan informasi tentang posisi robot dan arah gerakannya. Teks tersebut menunjukkan bahwa robot berada di kotak (15, 15), dan arah gerakannya adalah ke arah barat.



Di sudut kanan bawah gambar, terdapat teks yang menunjukkan informasi tentang program simulasi tersebut. Teks tersebut menunjukkan bahwa program tersebut menggunakan `worldinfo.py` sebagai file konfigurasi, dan `motiontstimation.py` sebagai file kode program.