Technologie telekomunikacyjne 2020 Raport

BLE HID Controller

Jan Wołowiec Wojciech Mrzygłód Paweł Wargacki

Spis treści

1	Ol	pis ogólny	3					
	1.1	Uzyskane rezultaty	3					
2	W	Vykorzystany sprzęt	3					
3	Ko	onfiguracja środowiska programistycznego dla NRF51822	4					
	3.1	Instalacja oprogramowania	4					
	3.2	Klonowanie repozytorium						
	3.3	Przygotowanie projektu do kompilacji						
	3.4	Kompilowanie programu i uruchamianie na sprzęcie	4					
	3.5	Debugowanie programu	4					
4	Ko	onfiguracja środowiska programistycznego dla aplikacji na Windows	4					
	4.1	Wymagane oprogramowanie	4					
	4.	.1.1 Uruchomienie aplikacji	4					
	4.	.1.2 Kompilacja aplikacji	4					
5	Sz	zczegóły implementacji aplikacji na NRF51822	5					
	5.1	HID over BLE	5					
	5.2	UART over BLE	6					
	5.3	Akcelerometr	6					
6	Sz	zczegóły implementacji aplikacji na Windows	7					
6.1		Cel powstania aplikacji						
	6.2	Implementacja protokołu Nordic Uart Service.						
	6.3	Użycie biblioteki	7					
7	Τe	esty opóźnienia komunikacji bluetooth	8					

1 Opis ogólny

Projekt przewidywał wykorzystanie modułu Waveshare Kit ewaluacyjny z NRF51822 Bluetooth 4.0 do budowy kontrolera bezprzewodowego.

1.1 Uzyskane rezultaty

- Kontroler zgłasza się w systemie jako Gamepad dzięki zastosowaniu odpowiedniego deskryptora, dane są pobierane przez magistralę I2C z akcelerometru MPU6050.
- Kontroler pozwala na przesyłanie tekstu z komputera poprzez implementację UART'a od NRF i wyświetlanie ich na wyświetlaczu HD44780. Zostały dodane odpowiednie narzędzie uzyskujące wymagane dane z gry i przesyłające je po sformatowaniu na wyświetlacz.
- Kontroler obsługuje 2 przyciski obecne na płytce jako przyciski Gamepad'a
- Kontroler rozgłasza się po BLE i pozwala na parowanie z urządzeniem.

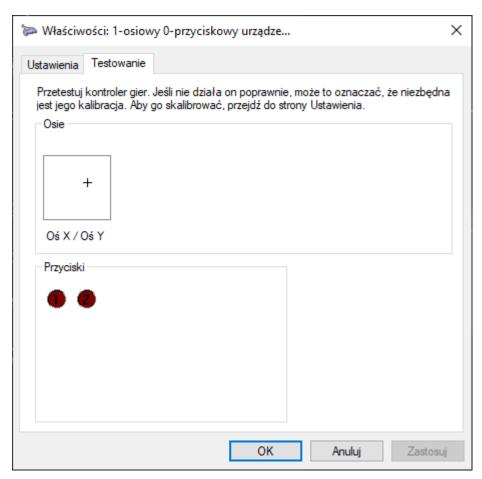


Figure 1 Urządzenie widoczne w systemie

2 Wykorzystany sprzęt

- Waveshare Bluetooth 4.0 NRF51822 Eval Kit
- J-Link programmer
- MPU6050 accelerometer module
- HD44780 LCD
- BLE compatible Windows PC

3 Konfiguracja środowiska programistycznego dla NRF51822

3.1 Instalacja oprogramowania

Do pisania i kompilowania programów na procesor NRF51822 potrzebne są następujące komponenty programowe:

- Git
- mingw32 z tego pakietu używane jest narzędzie **make** automatyzujące przebieg kompilacji, po zainstalowaniu należy dodać folder /bin/ do zmiennej środowiskowej PATH
- arm-gcc kompilator GCC pozwalający kompilować programy na architekturę ARM,
- nRF Command Line Tools narzędzie do programowania układu NRF51822,
- oprogramowanie do programatora J-Link element opcjonalny wymagany do debugowania programu, dostępny na stronie producenta, po zainstalowaniu należy dodać ścieżkę instalacji do zmiennej środowiskowej PATH,
- Edytor Visual Studio Code z rozszerzeniem cortex-debug używany do pisania i
 debugowania programu, po instalacji należy dodać ścieżkę instalacji pakietu arm-gcc do
 zmiennej cortex-debug.armToolchainPath w ustawieniach programu (settings.json).

3.2 Klonowanie repozytorium

- W katalogu do którego będzie klonowane repozytorium w terminalu wpisujemy:
 - git clone https://github.com/NVi5/NRF_BLE_HID_Controller

3.3 Przygotowanie projektu do kompilacji

 W pliku /ble_hid_controller/Paths do zmiennej GNU_INSTALL_ROOT wpisujemy ścieżkę instalacji pakietu arm-gcc.

3.4 Kompilowanie programu i uruchamianie na sprzęcie

- Otwieramy folder repozytorium w edytorze Visual Studio Code,
- Kompilujemy program i programujemy procesor poprzez Terminal > Run Build Task... lub skrót Ctrl+Shift+B.

3.5 Debugowanie programu

W edytorze wybieramy opcję Debug > Start Debugging lub klawisz F5.

4 Konfiguracja środowiska programistycznego dla aplikacji na Windows

Wszystkie poniższe komponenty nie wymagają dodatkowej konfiguracji po instalacji.

4.1 Wymagane oprogramowanie

4.1.1 Uruchomienie aplikacji

• Python 3 64-bit.

4.1.2 Kompilacja aplikacji

- Visual Studio 2019,
- Visual Studio C++ development tools,
- Windows Driver Kit.

5 Szczegóły implementacji aplikacji na NRF51822

5.1 HID over BLE

W przypadku wykorzystywanego układu NRF51822, producent dostarcza biblioteki służące do obsługi tego typu komunikacji co w dużym stopniu ułatwia konfigurację tej funkcjonalności. Z racji wykorzystania BLE jest to implementacja wykorzystująca GATT, należy zdefiniować serwis HID o identyfikatorze UUID 0x1812, który będzie rozgłaszany przez nasze urządzenie.

Aby komputer wyświetlał odpowiednią ikonę przy naszym urządzeniu można również ustawić BLE Appearance na Gamepad.

Kolejnym krokiem jest konfiguracja samego serwisu HID. Należy podać sam deskryptor który zostanie przesłany do sparowanego urządzenia. W naszym przypadku identyfikujemy się jako gamepad posiadający 2 osie, X i Y oraz 2 przyciski. Dodatkowo biblioteka wymaga aby podać report id który wykorzystujemy oraz maksymalny rozmiar danych które otrzymamy, co prawdopodobnie pozwala uniknąć parsowania deskryptora. Po skonfigurowaniu reszty wymaganych parametrów możemy uruchomić serwis i wysyłać dane korzystając z właściwych funkcji.

Dane poprzez HID są wysyłane okresowo co 33ms, następuje wtedy odczyt danych z akecelorometru jak i stanu przycisków.

```
0x05, 0x01,
0x09, 0x05,
                                // USAGE (Game Pad)
0xa1, 0x01,
                                // COLLECTION (Application)
0x85, 0x01,
0x09, 0x01,
0xa1, 0x00,
0x05, 0x01,
0x09, 0x30,
0x09, 0x31,
                                       USAGE (Y) - Left Analog Up(-ve), Down(+ve)
0x15, 0x81,
                                       LOGICAL MINIMUM (-127)
0x25, 0x7f,
                                       LOGICAL MAXIMUM (127)
0x75, 0x08,
0x95, 0x02,
                                       REPORT_COUNT (2)
0x81, 0x02,
0xc0,
                                     END COLLECTION
0x05, 0x09,
0x19, 0x01,
0x29, 0x02,
0x15, 0x00,
                                     LOGICAL_MINIMUM (0)
0x25, 0x01,
                                     LOGICAL MAXIMUM (1)
0x95, 0x02,
                                     REPORT_COUNT (2)
0x75, 0x01,
                                     REPORT_SIZE (1)
0x81, 0x02,
                                     INPUT (Data, Var, Abs)
0x95, 0x01,
                                     REPORT_COUNT (1)
0x75, 0x06,
                                     REPORT_SIZE (6)
0x81, 0x43,
                                     INPUT (Cnst, Var, Abs, Null)
                                // END COLLECTION
0xc0
```

Figure 2 Deskryptor HID

5.2 UART over BLE

Z racji że BLE w przeciwieństwie do klasycznego Bluetooth'a nie obsługuje natywnie protokołu RFCOMM, dostępne są jedynie rozwiązania dostarczane przez producentów. W przypadku układu NRF51 dostępna jest usługa NUS(Nordic UART Service), która zawiera 2 charakterystyki RX i TX działające w podobny sposób do natywnego połączenia Bluetooth. Główną różnicą jednak jest to że w przeciwieństwie do automatycznie rozpoznawanego przez system protokołu RFCOMM, w tym wypadku należy stworzyć własne sterowniki pozwalające na zapis i odczyt do charakterystyk. Z racji braku gotowych bibliotek obsługujących BLE pod systemem Windows byliśmy zmuszeni wykorzystać WinAPI.

W przypadku dodawania serwisu NUS, wygląda to podobnie jak w przypadku serwisu HID. Najpierw należy zdefiniować UUID serwisu odsyłanego w odpowiedzi na scan response. W tym wypadku podobnie dysponujemy bibliotekami dostarczonymi przez producenta więc konfiguracja sprowadza się w głównej mierze do dodania handlera który będzie wywoływany w przypadku otrzymania danych przez układ.

Dodatkowo w tym kroku został skonfigurowany klasyczny UART, aby ułatwić nam debugowanie programu.

5.3 Akcelerometr

Moduł akcelerometru z którego skorzystaliśmy to MPU6050 wykorzystujący magistralę I2C do komunikacji. W przypadku NRF51 magistrala ta nosi nazwę TWI, jej konfiguracja korzystając z bibliotek sprowadza się w dużej mierze do podania pinów SDA i SCL oraz wykorzystywanej częstotliwości.

W ramach samej komunikacji z układem tworzy się struktury danych, które są potem kolejkowane do niego. Aby uruchomić sam akcelerometr należy wyłączyć tryb uśpienia w rejestrze konfiguracyjnym. Dane które możemy z niego odczytać to między innymi odczyty 3 osi akcelerometru i 3 osi żyroskopu. W naszym przypadku zastosowaliśmy najprostsze podejście i kąty nachylenia są obliczane jedynie na podstawie danych z akcelerometru, z racji trudności w implementacji filtru Kalmana lub konieczności całkowania odczytów z żyroskopu.

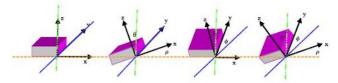


Figure 8. Three Axis for Measuring Tilt

$$\rho = \arctan\left(\frac{A_X}{\sqrt{A_Y^2 + A_Z^2}}\right)$$
$$\phi = \arctan\left(\frac{A_Y}{\sqrt{A_X^2 + A_Z^2}}\right)$$
$$\theta = \arctan\left(\frac{\sqrt{A_X^2 + A_Y^2}}{A_Z}\right)$$

Figure 3 Wykorzystane równania do obliczenia kąta nachylenia akcelerometru

6 Szczegóły implementacji aplikacji na Windows

6.1 Cel powstania aplikacji.

W projekcie do komunikacji PC -> Gamepad wykorzystany jest protokół Nordic Uart Service emulujący port szeregowy poprzez interfejs Bluetooth Low Energy.

Nordic Uart Service Jest to niestandardowa usługa BLE stworzona przez Nordic Semiconductor, wiec nie jest domyślnie obsługiwana przez żaden system operacyjny. Co prawda producent udostępnia aplikacje na systemy Android, iOS i Windows, jednak ich funkcjonalność ogranicza się do ręcznego wpisania przesyłanej wiadomości, co więcej aplikacja na system Windows współpracuje tylko z adapterem USB Bluetooth od Nordic.

Celem powstania aplikacji na Windows była możliwość wyświetlania informacji na wyświetlaczu gamepada wykorzystując dowolny adapter Bluetooth oraz dowolne narzędzie/środowisko np. C, C++, Python czy LabVIEW. W naszym przypadku został wybrany Python.

Biblioteka umożliwiająca komunikację została zaimplementowana jako plik *.dll z użyciem języka C++ i winAPI, co umożliwia wykorzystanie jej we wspominanych narzędziach/środowiskach.

6.2 Implementacja protokołu Nordic Uart Service.

Serwis Bluetooth Low Energy Nordic Uart Serivce (identyfikator UUID: 6E400001-B5A3-F393-E0A9-E50E24DCCA9E) składa się z dwóch charakterystyk:

- RX Characteristic (UUID: 6E400002-B5A3-F393-E0A9-E50E24DCCA9E) do obierania danych z układu NRF51822,
- TX Characteristic (UUID: 6E400003-B5A3-F393-E0A9-E50E24DCCA9E) do przesyłania danych do układu NRF51822.

W bibliotece zaimplementowana jest wyłącznie TX Characteristic, komunikacja w kierunku RX poprzez HID obsługiwana jest przez system operacyjny.

Działanie biblioteki wygląda następująco:

- Wyszukanie urządzenia po nazwie i sprawdzenie czy jest w danym momencie połączone z komputerem,
- Wylistowanie wszystkich serwisów Bluetooth Low Energy obsługiwanych przez urządzenie,
- Znalezienie serwisu o UUID odpowiadającemu Nordic Uart Service UUID.
- Wylistowanie wszystkich charakterystyk serwisu.
- Znalezienie charakterystyki o UUID odpowiadającym TX Characteristic UUID.
- Wysłanie wiadomości do urządzenia.

6.3 Użvcie biblioteki

Biblioteka NordicNUS_win32.dll udostępnia dla użytkownika następujące funkcje:

• int OpenBleNusHandle() – nawiązuje połączenie z urządzeniem. W przypadku poprawnego połączenia zwraca 0, w przeciwnym przypadku -1,

• int SendNusMessage(char* message, unsigned int len) – wysyła do urządzenia wiadomość o treści message i długości len. W przypadku powodzenia wysłania wiadomości zwraca 0, w przeciwnym przypadku -1.

7 Testy opóźnienia komunikacji bluetooth

Testy opóźnienia komunikacji bluetooth zostały wykonane przy pomocy programu Microsoft Message Analyzer. Oprogramowanie pozwala na analizy rożnych interfejsów komunikacji PC takich jak Ethernet, USB, Bluetooth.

Pierwszy test miał na celu zasymulowanie idealnych warunków pracy urządzenia. Kontroler został położony w odległości kilkudziesięciu cm od urządzenia PC, w pobliżu nie działało żadne inne urządzenia Bluetooth. W tabelce poniżej widnieją opóźnienia kolejnych paczek danych kontrolera bluetooth

	r HCT
Fig. 61360 2020-11-17T16 0,0008478 14020 9644 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
₽ 6 61362 2020-11-17T16 0,0136493 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakie	
1 61364 2020-11-1716 0,0005554 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
₩ 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakie	
11 d 61368 2020-11-17T16 0,0136402 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
₩ 0	
□ 61372 2020-11-17T16 0,0098277 0 0 Microsoft_Mindows_BTH_BTHPORT Odczytaj pakiet	
### 61374 2020-11-17716. 0,0136518 0 0 Microsoft Windows BTH_BTHPORT Odczytaj pakiet	
₩ 0	
### 61378 2020-11-17716. 0,0008278 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
### 61380 2020-11-17716. 0,0137142 0 0 Microsoft Windows BTH_BTHPORT Odczytaj pakiet	
### 61382 2020-11-17716 0,0004797 4120 8980 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
### 61384 2020-11-17716. 0,0008073 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
□ 61386 2020-11-17716. 0,0136396 0 0 Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT Odczytaj pakiet	
□ 61388 2020-11-17T16 0,0005066 0 0 Microsoft_Mindows_BTH_BTHPORT Odczytaj pakiet	
### 61390 2020-11-17716. 0,0009087 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
### 61392 2020-11-17T16. 0,0135540 14020 9644 Microsoft Windows BTH_BTHPORT Odczytaj pakiet	
₽ 6 61394 2020-11-17T16 0,0005116 14020 9644 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
### 61396 2020-11-17716. 0,0008357 14020 9644 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
10 61398 2020-11-17716 0,0136349 14020 9644 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
₽ 61400 2020-11-17T16 0,0005374 14020 9644 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
Ha 61402 2020-11-17T16 0.0007944 14020 9644 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
The 61404 2020-11-17T16 0,0137090 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
⊕ 61406 2020-11-17T16. 0,0005271 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakie¹	
10 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	
□ 61410 2020-11-17716 0,0136530 14020 2492 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
□ 61412 2020-11-17T16 0,0005350 14020 13740 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
□ 61414 2020-11-17T16 0,0007936 14020 16772 Microsoft Windows_BTH_BTHPORT Odczytaj pakiet	
→ 61416 2020-11-17T16 0,0136755 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
→ 61418 2020-11-17T16 0,0005146 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
→ 61420 2020-11-17T16 0,0008367 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
₽ 61422 2020-11-17T16 0,0136382 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
→ 61424 2020-11-17T16 0,0005429 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
₩ 0 0 Microsoft Windows BTH_BTHPORT Odczytaj pakie	
→ 61428 2020-11-17T16 0,0136432 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakiet	
□ 61430 2020-11-17T16 0,0005073 0 0 Microsoft Windows BTH BTHPORT Odczytaj pakie	
H♣ 61432 2020-11-17T16 0,0008392 0 Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT Odczytaj pakiet	t HCI

Można zauważyć, że opóźnienie nie jest deterministyczne, jednak zawiera pewien schemat. Obserwujemy powtarzające się opóźnienia 0.5, 0.8, 13ms. Cykliczna natura rożnych opóźnień danych związana jest z tzw. "frequency hopping". Duże opóźnienie cykliczne prawdopodobnie związane jest z zajętością pasma w konkretnym zakresie częstotliwości.

Kolejny test miał na celu sprawdzenie opóźnienia danych przy zasymulowanej dużej zajętości pasma. Kontroler został położony w odległości kilkudziesięciu cm od urządzenia, dodatkowo w pobliżu został włączony transfer plików z komputera do telefonu, dodatkowo została podłączona myszka bluetooth.

HA 163057	2020-11-17T16 0,0150602	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
163072	2020-11-17T16 0.0150377	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H- 63084	2020-11-17T16 0,0149192	14020	9644	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H& 163096	2020-11-17T16 0,0150137	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H& 163107	2020-11-17T16 0,0149769	14020	9644	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
163119	2020-11-17T16 0,0150277	14020	9644	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H& 163122	2020-11-17T16 0,0149816	14020	9644	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H& 163126	2020-11-17T16 0,0150298	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
HA 163128	2020-11-17T16 0,0149797	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H& 163130	2020-11-17T16 0,0149865	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytai pakiet HCI
H& 163132	2020-11-17T16 0,0150017	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytai pakiet HCI
HA 163135	2020-11-17T16 0,0150306	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
HA 163155	2020-11-17T16 0,0150106	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H& 163162	2020-11-17T16 0,0150249	14020	9644	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H& 163173	2020-11-17T16 0,0149831	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytai pakiet HCI
HA 163183	2020-11-17T16 0,0150425	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
HA 163196	2020-11-17T16 0,0149446	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
HA 163210	2020-11-17T16 0,0149918	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H- 163221	2020-11-17T16 0,0150090	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ♣ 163244	2020-11-17T16 0,0150425	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞♣ 163260	2020-11-17T16 0,0149733	14020	9644	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ♣ 163275	2020-11-17T16 0,0149408	14020	9644	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ♣ 163286	2020-11-17T16 0,0149952	14020	9644	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 63304	2020-11-17T16 0,0150368	4428	6792	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ೄ 163323	2020-11-17T16 0,0150660	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ♣ 163339	2020-11-17T16 0,0149204	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ♣ 163366	2020-11-17T16 0,0150650	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ♣ 163380	2020-11-17T16 0,0149038	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ♣ 163396	2020-11-17T16 0,0150411	14020	16772	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞♣ 163408	2020-11-17T16 0,0149988	14020	6768	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ♣ 163419	2020-11-17T16 0,0149619	14020	13712	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ 63434	2020-11-17T16 0,0150463	14020	9644	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ & 163445	2020-11-17T16 0,0149728	14020	15448	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ 163464	2020-11-17T16 0,0150232	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
<u>+</u>	2020-11-17T16 0,0150600	14020	9644	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ 63474	2020-11-17T16 0,0148939	14020	9644	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ 163480	2020-11-17T16 0,0150501	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞♣ 163487	2020-11-17T16 0,0150116	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ♣ 163503	2020-11-17T16 0,0150327	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
HA 163507	2020-11-17T16 0,0149965	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI

Możemy zauważyć że maksymalne opóźnienie wzrosło do 15ms. Opóźnienie średnie wzrosło 3-krotnie.

W ostatnim teście dodatkowo została włączona komunikacja bluetooth w odświeżaczu powietrza znajdującym się w odległości kilku m od urządzenia PC.

⊞ 68964	2020-11-17T16 0,0149966	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytai pakiet HCI
168967	2020-11-17T16 0,0149948	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
168972	2020-11-17T16 0,0150331	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H & 168978	2020-11-17T16 0,0149876	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
168981	2020-11-17T16 0,0150166	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H A 168985	2020-11-17T16 0,0150190	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
169000	2020-11-17T16 0,0149741	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 69004	2020-11-17T16 0,0299989	14020	12384	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H & 169007	2020-11-17T16 0.0149905	14020	9644	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
169010	2020-11-17T16 0,0149906	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H A 169015	2020-11-17T16 0.0300867	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 8 169017	2020-11-17T16 0,0149151	2436	2416	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
169019	2020-11-17T16 0,0150056	4	708	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 69026	2020-11-17T16 0,0300121	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 69035	2020-11-17T16 0,0149816	2436	2416	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
169059	2020-11-17T16 0,0150039	4428	6792	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H & 169068	2020-11-17T16 0.0150123	1280	1588	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 69079	2020-11-17T16 0,0149873	4	708	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 69090	2020-11-17T16 0.0150660	2436	10660	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 69099	2020-11-17T16 0,0149341	2436	14256	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 🚹 169112	2020-11-17T16 0,0150006	4	708	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 69126	2020-11-17T16 0.0150023	4428	6792	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
HA 169137	2020-11-17T16 0,0149940	4428	6792	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 69147	2020-11-17T16 0,0149977	12692	12696	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 69166	2020-11-17T16 0.0150010	2436	2416	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 8 169171	2020-11-17T16 0,0150054	14020	9644	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 8 169182	2020-11-17T16 0,0150068	11712	13792	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 8 169191	2020-11-17T16 0,0149985	4	708	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
HA 169202	2020-11-17T16 0,0149964	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 69215	2020-11-17T16 0,0149965	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
H 8 169225	2020-11-17T16 0,0149924	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ቆ 169236	2020-11-17T16 0,0150082	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ 6 169246	2020-11-17T16 0,0149971	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ቆ 169256	2020-11-17T16 0,0150393	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ 69266	2020-11-17T16 0,0149525	14020	9644	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ 69289	2020-11-17T16 0,0150288	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ ♣ 169300	2020-11-17T16 0,0149801	0	0	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
⊞ № 169309	2020-11-17T16 0,0150022	4428	6792	Microsoft_Windows_BTH_BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI
Hab 169320	2020-11-17T16 0,0149975	0	0	Microsoft Windows BTH BTHPORT	Odczytaj pakiet HCI

Możemy zauważyć że czasami opóźnienie wzrasta z 15ms do 30ms z powodu nowego urządzenia wysyłającego dane z małą częstotliwością