(19)日本国特許庁(JP)

# (12)公 開 特 許 公 報(A)

(11)特許出願公開番号

特開2024-71542 (P2024-71542A)

(43)公開日

令和6年5月24日(2024.5.24)

(51) Int. Cl.

FΙ

テーマコード (参考)

H 0 2 J 50/30

(2016.01)

H O 2 J 50/30

## 審査請求 未請求 請求項の数 3 OL (全 60 頁)

(21)出願番号 特願2024-48742(P2024-48742) (22)出願日 令和6年3月25日(2024, 3, 25) (62)分割の表示 特願2023-63114(P2023-63114)

の分割

(33)優先権主張国・地域又は機関 日本国(JP)

(33)優先権主張国・地域又は機関

日本国(JP)

(71)出願人 714009083

西沢 克弥

長野県上田市吉田515番地2

(72)発明者 西沢 克弥

長野県上田市吉田515番地2

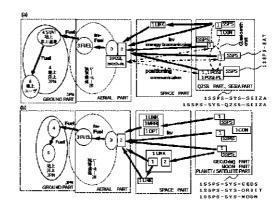
(54)【発明の名称】エネルギー伝送システム

## (57)【要約】

【課題】宇宙太陽光発電等の用途で、宇宙に配置された発光部から受光部(図18の受光部2、若しくは宇宙空間に配置された1LINKの受光部2)の間を電力・エネルギー伝送する際に地上へのレーザー漏洩対策に課題があった。

【解決手段】本願では前記電力・エネルギー伝送時に、 発光部 受光部間で波長280nmから波長1nmの光 子を用いエネルギー伝送することを提案する。前記光子 は酸素原子含む大気に吸収されることが可能であって前 記光子が地上へ到達することを防ぐ特徴を有する。

【選択図】図18



### 【特許請求の範囲】

## 【請求項1】

月面・人工衛星・宇宙空間に配置された光子発生部(1)と、前記光子発生部(1)から 照射・発射された光子を受光可能である受光部(2)とを用いたエネルギー伝送システム であって、前記光子発生部(1)から前記受光部(2)へ光子を照射・発射・中継・伝達 ・伝送するステップ・手順を含む前記エネルギー伝送システムであって、前記光子は波長 280mm以下の波長の光子であるエネルギー伝送システム。

### 【請求項2】

前記光子は波長280nmから波長1nmの光子であって、前記光子はオゾン・酸素分子・酸素原子との光反応・化学反応により吸収される特徴を持つ光子であって、

前記エネルギー伝送システムは、前記光子と、大気に含まれるオゾン・酸素分子・酸素原子との光反応・化学反応により吸収されることによって前記光子が地上へ到達することを防ぐ特徴を有する、請求項1に記載のエネルギー伝送システム。

#### 【請求項3】

前記光子はX線光子であって、前記光子は大気に含まれる分子・原子との光反応・化学反応により吸収される特徴を持つ光子であって、

前記エネルギー伝送システムは、前記光子と、前記分子・原子との光反応・化学反応により吸収されることによって前記光子が地上へ到達することを防ぐ特徴を有する、請求項 1 に記載のエネルギー伝送システム。

#### 【発明の詳細な説明】

### 【技術分野】

### [00001]

本願は宇宙太陽光発電時に宇宙側から地上又は空中へのエネルギー伝送において、無線・レーザによる伝送及び燃料物質による伝送(段落番号0060等)と、配線・導線を用いた有線による軌道エレベータ又は空中プラットフォームを用いた伝送・利用の考案(段落番号0061)を開示する。また前記伝送時に用いる方法・装置を用い避雷する考案(段落番号0061)を開示する。 本願は電気二重層トランジスタ(又はMISFET・MOSFETのような電界効果トランジスタ)の動作時に起きる現象を、電気配線や電極に利用する考案(段落番号0001-0059)を含む。(本願は動作の実証がされていない。)

## 【背景技術】

### [00002]

本願では、電気二重層トランジスタによるキャリア導入を用いた、シート・フィルム・箔や線状の導体素子又は配線材料に関する。さらに、前記配線材料を用いたモータ、アクチュエータ、電池等の電子部品・装置に関する。また、前記導体素子が導体101へのキャリア導入をゲート電極部106で制御できることを利用し、前記導体素子1の導電性を、前記導電素子1の置かれた環境を検出する入力装置のセンサと、前記センサの入力で一ト電極106の制御する制御部を用いて、前記導体素子がセンサの測定値に応じて導電性の高低を制御できるようにする(図10)。・前記高低とは、高い状態はゲートにより101へキャリア導入され104を形成し導電正が増加する状態であって、低い状態はゲートがオフになり101がキャリア導入されていない状態、又は、105に生じた電気ニ重層のイオン種により101の104の部分が導電性を低下させるように働く場合である。前記104を形成できる101を含む本願導体素子1を電池電極に利用することを提案する。前記導電性の高低を106により制御することで効果が生じる例として、例え

10

20

30

40

20

30

40

50

ば電池の充放電時には前記ゲート電極106をオンにして、電池の保管時や電池が事故に 遭遇する前に106をオフにして導電性を低くする例がある。センサと制御部を含む電池 が、衝撃や加速度を感じた時に106をオフにする動作を制御部に行わせ、電極の導電性 を低くし、内部短絡時に正極負極の電極が導電性が高いまま接触し急速放電を伴う短絡を 防ぐ(図9)。

## [0003]

本願図1の(B)と(A)の様に、(又は特許文献1の代表図1の様に、)電導性の導 体・半導体あるいは導電性高分子層・炭素ベース材料(CNTやグラフェングラファイト 等 ) の 導体 層 1 0 1 が あって、 ソース 電 極 1 0 2 、 ドレイン 電 極 1 0 3 、 ゲート 電 極 1 0 6 があり、例えば溶融塩のイオン液体が102-103間と106間にあり、(102を GNDにとって)電位VGSを106に印加して、106はチャージされ、106のVG Sを打ち消すように、電気二重層を形成することのできる絶縁層105に含まれるイオン は106の周りに配列し電気二重層を形成する。またキャパシタを形成する。(絶縁層1 05はイオン液体を含む二次電池等のセパレータ層でもよい)その結果、101のキャリ ア導入層104(MOSFETにおける反転層104)近傍にも電気二重層が出現し、( 電界効果トランジスタの)電界効果により、半導体基板101(または、導体基板101 、カーボン導体基板101、導電性高分子基板101、有機半導体基板101、炭素ベー ス導体材料基板101、電気の流れうる基板101)の、前記104にキャリア導入され 、101のキャリア導入層104でキャリア密度 n が増加する。( 特許文献1では保護 層107がキャリア導入層104の上に配置された構成が公知である。本願でも場合によ っては保護層107が利用されうる。107は、電気二重層トランジスタにおいて、ある 閾値を超えたゲート電圧において、104や101に電気化学反応・エッチング反応等が 起こることを防ぐ。本願は保護層に関する発明ではないので説明を省略する。)

### [0004]

<MISFETと電気二重層トランジスタ>105と、105を挟む104と106によ り、キャパシタが形成される。105が絶縁膜の場合MISFETで、105がイオン液 体を含む場合(電気二重層キャパシタ部を持つ)電気二重層トランジスタとなる。・電気 二重層トランジスタにおいては、104と105の界面で、104内の電荷に釣り合うよ うにイオン液体中のイオンが電気二重層を形成し、104-105-106部で電気二重 層キャパシタを形成する。前記電気二重層部の層の厚さは1nmクラスであるとされる。 ・電気二重層トランジスタにおいては、イオン液体等の電気二重層キャパシタを形成する ことで、MISFETの絶縁層によるキャパシタよりも多い電荷を104に蓄積できうる ・その原理又は方法を応用し、本願では有機半導体、導電性高分子や、グラファイト、 グラフェン、カーボンナノチューブCNTを含む炭素ベース材料、(他に鉄など汎用金属 の膜)の導体101・101P・1012を、104や1042を形成する導体(又は導 体・半導体)に用い、ゲート電極106と(電気二重層を形成できる)絶縁体層105を 備えさせ、VGSを印加し104・1042を形成させ、104・1042や104を含 む導体の導電性の向上を行わせようとする。・また104の形成(及び、101の材料の 種類によっては104とは逆に導電性を下げる働きをする104I)が106を用いて印 加されるVGSの電圧値により制御されることを利用し、起電力やエネルギー密度の高い 電池や、可燃性のある電解液等を用いる電池において、電池の破損につながる電池の置か れた環境データ(加速度等)を入力装置のセンサにより検知し、104を用いる電池電極 の導電性を減らすよう104を生成しないようにVGSを制御して、電池の保管時、破損 時、又は破壊される前に、電極の導電性を下げ、電極由来の内部短絡を防ぐようにするこ とを提案する(図9、図10)。 図2のように、101にはボディB部分の108を定 図1や図2の105は電気二重層を形成できてもよく、その場合には105 の薄さは薄くできるうる。図面の101や101Pと、104、105のスケールと実物 のスケールは一致するように記載していない。 (模式図である。) MISFET etal-Insulator-Semiconductor FETの略。 MISF ETや電気二重層トランジスタでは、ゲート電極のキャパシタ部に電荷がチャージされる

30

40

50

構成をとる。前記キャパシタ部の自己放電は少ないことが好ましい。ゲート漏れ電流 、 リーク電流は少ないことが好ましい。

#### [0005]

## [0006]

< 導電率の視点 > 導電率 S I G M A は、 S I G M A = 1 / 抵抗率 R H O = 電荷 q × キャ リア密度nxキャリア移動度MUであって、キャリア密度nの増加した前記104は導電 率SIGMAが増加しうる。本願ではこのメカニズムで導体、半導体にキャリアを導入・ 注入し、前記密度nを増加させ、導電率を向上させた104を利用する導体素子1を提案 なお導体の抵抗Rは、R=抵抗率RHOx導体長さL/面積Aであり、物体の断 面について、導電に寄与する面積Aが大きくできることが好ましい。 キャリア密度nは 無機材料のうち金属で10の22から23乗、半導体で10の10から17乗、絶縁体で 10の1から4乗とされる。 化学ドープされた導電性高分子においても高いキャリア密 度を持つものが存在する。 本願では(化学ドープを行わなくとも、)移動度の高い有機 半導体やCNT、グラフェン、グラファイト等炭素材料、あるいは鉄など資源量の多い材 料を101として用い、電気二重層トランジスタによりキャリア密度を増加させ、ゲート 電極の電圧を制御し導電性を制御できる、導体素子として用いることを提案する。 二重層トランジスタにおいてキャリア密度nを10の20から21乗以上にできるとすれ ば、移動度の高い有機半導体と掛け合わせることで導電性の高い導体素子1を形成しうる かもしれない。・CNT等炭素材料で移動度の高いことが期待できる炭素材料に関しても 移動度の高さと電気二重層形成による高いキャリア密度を掛け合わせて良好な導体にでき るかもしれない。 また、図11の101Pに1012を積層する構成では1012を薄 い金属膜、101Pを導電性の炭素ベース材料からなる多孔質膜にでき、金属元素の利用 料を減らしつつ金属膜1012にキャリア導入層104(及び104Ⅰ)を形成して導電 性を増減させることを提案する。

## [0007]

<キャリア導入層104の面積を増加させる101P> 導体の抵抗Rは、R=抵抗率RHO×導体長さL/導体面積Aであり、物体の断面について、導電に寄与する面積Aが大きくできることが好ましい。・図1の(A)や図11の(A)のように、平坦な101と105を持つ導体素子1の界面に形成される104はその厚さが1nm程度で薄い事が考えられ、導体の導電性を向上させるための104部分になる面積(先に述べた導体面積A)が小さく、104を形成しても、意図したように導体素子の抵抗Rを低下できない問題があるかもしれない。・そこで、図11の(B)や(C)のように、くし形状・ロッド・ピラー・多孔質の層を含む101Pを用い104を形成したり、101Pの上に第2導電体1012の層を積層・堆積などさせて形成し、1012にキャリア導入層1042を形成させることで、図11の(A)の平坦な101と105に生じる104の面積よりも広い導電の面積を持つ104や1042を得ることができ、導体面積A面積を増やす事が

30

40

50

可能になり、(導体の抵抗 R を減らすことができ)導体の導電性を向上できる。(101 P を用いることで、電気二重層を形成できる導体の体積当たりの表面積を増加でき、キャリア導入層104や1042が形成される面積(導体面積 A )を増加できる。)図11の(A)と(B)と(C)の素子の断面模式図を比較すると、(B)や(C)は104や1042が(A)よりも広い面積としてとれる構成であるため、本願では図11の(B)と(C)のような101 P を用いる構成が好ましく利用できる。・さらに金属材料において、金属が腐食等しないようにする必要はあるが(特許文献1のように素材を保護層にて保護する必要はあるかもしれないが)、地球に遍在する鉄等(導線中の金属の使用量を減らし省資源・軽量化する意味でのアルミニウム・銅等を含む)の汎用金属を、多孔質な導電性のある炭素材料導体101 P の上に積層・堆積させた1012として、前記1012の表面に形成された電気二重層により、キャリア導入された1042を形成してよく、例えば多孔質電極内101 P に形成された1042により導体素子1を構成してもよい。

[0008]

<<素子1の用途>> 有機半導体や導電性高分子、炭素材料、鉄などの金属材料の膜に おいて104を形成し二次電池の電極の導体部分やモータの導線部分に用いる事を提案す る。 < フィルム電極用途 > 導体素子 1 をフィルム又はシートや箔の形態で用いる電極型 の導体素子1FILMや二次電池の電極の導体部分、太陽電池や受光素子、発光素子等の 半導体素子の導体部分や・ディスプレイ装置等コンピュータやロボット・車両・航空機・ 輸送機器等ハードウェアへの利用を提案する。 図6に示すような1FILMを用いる、 EAPを用いたアクチュエータ2ACTを提案する。アクチュエータにおいても金属製電 極の利用を減らし金属資源コストと重量を低下させることができるかもしれない。人が装 着するロボットスーツや宇宙服等において、二次電池やアクチュエータ・モータの重量を 減らすことができれば、前記スーツが軽量になり、ヒトが持ち運びしやすくなるかもしれ ない。〈導線用途〉 導体素子1を図5のように導線型の素子1WIREとして、電線や モータの導線部分に用いる事を提案する。前記導体素子1や1WIREは送配電網や空中 のプラットフォーム、基地局、構造物の電力の内部配線、配電、送電用途も想定する。 図5の構成では、導線の断面中心から106、105、104,101と配置されている が、この配置(1WIRE)を逆にした構成(1WIRE2)では前記断面中心から10 1,104,105、106と配置する事もできうる。・図5において、導線中心の10 6 をアルミなどの金属ファイバとカーボンベース導電材で複合素材のゲート電極を構成し 、ゲート電極兼電線芯材として断面中心に配置し、106へ電圧を印加し帯電させ、それ を取り囲む105と101の104にてキャパシタを形成して104を含む101(同軸 ケーブルの外部導体部)を導線の導体部に用いる。1WIREは106が導線として曲げ などの機械的な力に耐えるように、前記複合素材の、電荷を蓄える用途のゲート電極にで きうる等の理由から、図5に記載の、複合材料化できる106を中心の芯の線とした、導 線1WIREの構成を考案した。・図5の1WIREは本願導体素子における導線の例の 一つであって、本願の導線型の導体素子の形態は図 5 の例に限定されない。例えば 1 F I LMを加工(パターニング・切断・エッチング)などして導線デバイスにしてもよい。

[0009]

〈ゲート電極の導体素子1への内蔵の有無〉本願では図8に記載の3端子及び2端子の素子が考えられた。本願の1WIREや1FILMではゲート電極106を用いる3端子型素子となる。一方、例えば導電性フィルムや導線を繋ぎ合わせて長い配線を構成する用途への利用に関して、2端子の素子が考えられた。・図8の(B)に2端子型の導体素子1(1-2TER)を記載した。(1-2TERは、導体素子1の導体101が半導体の場合、FETのソースとゲートを短絡した、所謂定電流ダイオードのように動作する。前記導体101が炭素系材料等の導体である場合も許容電流以上には流せない)・U1はハイサイドスイッチ時に、Vccからゲート106を駆動するゲートドライバ部(抵抗などでもよい)である。SGとS間に抵抗があってもよい。U1はセンサやゲート駆動回路、制御部を含んでもよい。・前記(B)の構成では、U1によりVccから106を駆動することが、電線同士を繋いで電位を印加した時に可能となりえて、1-2TERを採用することが、電線同士を繋いで電位を印加した時に可能となりえて、1-2TERを採用することが

30

40

50

る導体素子は3端子型よりも導線や導電フィルム・シート・電極として取り扱いが簡単か もしれない。・地上及び宇宙の太陽光発電所、宇宙構造物、宇宙ステーション等の大規模 な太陽電池の発電部に用いる場合、1-3TERではゲート電極を駆動する回路とその配 線網を備えさせる事も想定されるが、前記1-2TERではゲート電極への電圧印加は1 - 2 TERで内部で行えるので大規模な太陽光発電システム・大規模な回路の構築をしや すくする。(太陽電池だけでなく、電子部品、電池、モータ、アクチュエータ、センサ等 の電極や配線部に用いる導体素子1においても1・2 TERの利用が考えられる。)・導 体素子1はハイサイドスイッチでなくローサイドスイッチ型、あるいは一般的なトランジ スタ部品の電気回路例と同じように運用されうる。(導体素子1はトランジスタでもある 。)・3端子型については、106にかける電圧VGSの大きさや、VGSの極性を変え る事ができるメリットがある。例えば図面に記載の熱電変換素子2TCEでは、n型とp 型の半導体部に個別に極性や大きさの異なってもよい電圧を印加でき、n型・p型材料が 全く違う材料系で、p型材料はキャリアが多く、n型材料はキャリアが少ない場合で、キ ャリア密度に違いがあっても、n型のゲート電極の電圧をp型のゲート電極の電圧よりも 高くして、n型部に人工的にキャリアを生じさせ、p型に見合うキャリア量として、制御 できるかもしれない。

### [0010]

<熱電変換素子への利用> キャリアが増加した前記104を用いる熱電変換素子2TCEが考案される。本願導体素子1について、1がP型半導体・N型半導体であって、半導体の移動度を保ちつつキャリア密度がゲート電極を制御して増やせるならば、熱電で変換電子にも利用できるかもしれない。図11のように、N型とP型其々に対応するゲートで電極を制御して増やせるながでするゲートでででは、N型とP型其々に対応するゲートに電圧VGSNのよりに電圧VGSPを其々印加できるため、P型部とN型部のキャリアを増大させた、106Nに電圧VGSN、106Pに電圧VGSPを其々印加できるため、P型部とN型部のキャリアを増大させた、106Pに電で換素子となるかもしれない。また本願は炭素ベース材料、特に有機半導体や一部で、熱電変換素子となるかもしれない。また本願は炭素ベース材料、特に有機半導体や一の無機半導体(特許文献1のような銅酸化物等無機半導体や、所謂ペロブスカイト太陽電池に用いるペロブスカイト半導体含む)であってもキャリア密度を増やせるとすれば、特定の元素の資源面での制約がなくなり、資源量に限りない半導体材料を104(101)に用いる事で、熱電変換素子の大量生産が可能になるかもしれない。(公知の熱電変換素子では、Bi2Te3合金の利用が確認でき、Te等の資源量に限りのある元素を用いる。)熱電素子がウェアラブルデバイスから廃熱発電、人工衛星の物理電池、熱電池まで広く利用され、とくにウェアラブル用途で普及させる場合に、安価で大量に生産できる事は望ましいかもしれない。

< 導体素子1が半導体を用いる場合>1の101や101P、1012は、104・10 4 2 を形成させるときに、導体の101・1012のみならず、半導体としてふるまう組 み合わせの材料部分101・1012を用いてよい。例えば、1012が窒化アルミニウ ムA1N(他にシリコンカーバイトSiCや窒化ガリウムGaN、ダイヤモンドC、酸化 チタンTiO2、酸化スズSnO2、酸化亜鉛ZnO、酸化インジウムスズITO、酸化 インジウムガリウム亜鉛IGZO)などバンドギャップEgの高い(日常生活では絶縁体 ともとれる材料の)半導体層であって、(高い Egの Al Nのような半導体)1012に 1042を形成させて、n型又はp型の半導体層1042として機能させてもよい。前記 1042を用いた半導体デバイスを構成してもよい。前記1042を用いて電極や透明電 極(太陽電池や発光素子、EL又は液晶のディスプレイデバイス含む)を構成してもよい 3 1 0 1 や 1 0 1 2 はグラフェン、一部の有機半導体、前記 Z n O 、 S n O 2 、 T i O 2 、ITO、IGZOは透明電極に用いられる材料を含む。・101や101P及び101 2は半導体や導体を含む。例えば元素の周期表に記載される、第14族元素を含んでよく 、前記第14族元素はバンドギャップの高い材料としてダイヤモンドCを含んでよく、バ ンドギャップの低い半導体材料としてシリコンSiやゲルマニウムGeを含んでよく、導 体の材料としてスズSnや鉛Pbも含んでよい。

# [0011]

<<本願の背景>> 第1の理由は、電気自動車の需要の拡大による金属資源の高騰があ

20

30

40

50

り、銅の使用量を減らすためである。 但し本願装置はアルミニウムや銅をメッシュ状に 形成した電極にカーボン素材や導電性高分子を組み合わせたハイブリッド電極でもよい。 本願は配線材料に用いる銅等金属を減らしたいという意図がある。本願は銅を使用しない という限定をしない。104を形成するために106にアルミニウムを含むゲート電極を 使ってもよい。

## [0012]

第2の理由は、宇宙空間で用いられる、大型の、装置・構造物・建造物の金属資源のリ サイクル問題である。発明者は特許文献2の特開2022-058853、又は該文献2 に関連する特開2022-105726等で規模の大きい太陽電池や二次電池の配線・電 極、または前記電子部品を含む航空機や宇宙機、人工衛星、構造物(軌道リング装置、軌 道エレベータ装置)の開示をしている。(特許文献2で主張される構造物や航空機は、電 気自動車と同じく、電気式の航空機に搭載する二次電池、例えばリチウムイオン電池を含 んでもよく、前記リチウムイオン電池は銅箔とアルミ箔を含んでいる。太陽電池について も、リチウムイオン電池ほどの電極の厚さではないが、金属電極が利用される)・前記装 置、前記構造物はミッション達成後に大気圏突入で焼却される見通しで提案されている。 その装置・構造物に有限資源の銅等を搭載している場合、大気圏突入後は地球のどこか、 海などに向けて焼却しながら落下する行くことになる。海洋などに銅を含む焼却後の残り が落ちて混ざり沈んで拡散してしまうと、(地上における家電製品から銅をリサイクルす るような)銅資源の回収が困難である。地上から打ち上げられた金属元素が地上に落ちる ときに拡散して稀薄化し再利用・資源回収が困難になる恐れがある。・宇宙空間で大型の 構造物が耐用年数を過ぎ交換が必要な場合、低コストな宇宙と地上の間での輸送手段(所 謂軌道エレベータ等)にて更新用の部品をやり取りできれば好ましい。(金属原子が含ま れなくとも、構造物が、例えばSOxの発生に繋がる硫黄を含んでおり、大気圏突入時に 大量の硫黄がSOxになり環境への負荷が高くなる恐れがあるかもしれない。好ましくは 、所謂軌道エレベータ等で更新する部品をやり取りできればおおいに好ましい。)・しか し、大規模構造物が事故に遭って地上に燃焼落下する時や、軌道エレベータなどの手段を 用いても、規模の大きい構造物から人手やロボットを用いて回収する労力を減らしたい時 に備えて、構造物を一度に(地上においてビルを爆破し解体するように)軌道から除いて 大気圏突入によって焼却したい(又は事故の結果、焼却されてしまう)場合もあるかもし れない。・その時、航空機や構造物内部の金属や希少元素を含む資源が地上に拡散してし まう恐れがあり、それを繰り返していくと将来には宇宙空間での大規模構造物の建造と利 用が持続可能にならないかもしれない(持続可能な開発につながらないかもしれない)。

## [0013]

第3の理由はロボット用の省資源なアクチュエータ用途である。・電気自動車では機器の内、二次電池の割合が多い。車両や無人航空機、人型や多脚型を含むロボットのうち、輸送機器のように充電後の移動距離が長いロボットは、電池に使われている金属資源が多いかもしれない。・他方、電力網に接続され給電を受ける、移動距離の短い人型・多脚型等ロボットは二次電池・蓄電装置の容量を減らせる分、動作用のモータやアクチュエータ(人工筋肉、非特許文献1に記載の誘電体エラストマー利用のアクチュエータ含む)及び配線材料が製品に占めるコストの割合が高くなると考えられる。前記モータ・アクチュエータや配電素材の銅等資源利用を低減できれば、金属資源の制約が少なくなり、ロボット製品の普及に寄与するかもしれないと考えた。・またロボットやロボットスーツ類の電池やモータを軽量化することも必要であると考えている。

## [0014]

第4の理由は軽量なアクチュエータ、配線材料用途である。上記3つの理由で述べた用途で、銅配線(及びアルミニウム配線)を炭素含有の材料に出来るならば、モーター、アクチュエータ、電池の配線部材の軽量化に繋がるかもしれない。 例えばモバイルコンピュータやドローンなどに用いるリチウムイオンポリマー電池は、分解すると、電池の多くを占める金属の部材は活物質を塗布したアルミニウム電極と銅電極であることが確認できる。そこで金属使用量を減らせるならば電池や車両、飛行機、ロボットの重量低減・コス

40

50

トダウンに繋がると考えた。 本願は軽量な電線、モータ、電池を構成すること意図している。それらモータや電池を用いる各種機械・装置(電気自動車や電気式の航空機、ドローンなど輸送機器、電気式の農機具や船舶などの産業用機械、プリンタや加工機等の事務用・産業用機械、冷蔵庫、洗濯機や持ち運び式・電池式掃除機等の家電瀬品、電線、モバイルコンピュータ、ウェアラブルデバイス用に、本願は利用されうる。

## [0015]

上記4つの理由・観点から、配線材料、配線部品、電極の金属使用量の低減が課題であり 、本願ではその解決のため、通常は(金属材料ほどには)導電性に優れないカーボン材料 や有機系の導電材料に、電気二重層トランジスタのキャリアを増加させるメカニズムを利 用できるよう、電界効果を生じさせる手段を配線材料や電極に搭載するアイデアを提案す る。また前記手段を持ちいたモータ・アクチュエータ・電子部品、電極・電池電極・電池 についても提案する。安全な装置やシステムのために、本願では、元素の量の制限が少な いと思われる炭素ベースの導電材料に、導電性を向上させる仕組み備えさせることを提案 し、前記仕組みを用い、危険を察知して電子部品や電池内の導電性を変えるシステム3( 3.3WIRE、3BATT)を提案する。<備考>・発明者は短期的には、銅等の装置 ・構造物で宇宙開発が行われても問題はないと考えている。また導電性だけでなく、機械 的な材料の性質や、各種性能面で銅等金属でなければいけない装置には前記金属が利用さ れるべきである。ただ、長期的には、人類が宇宙に進出するようになり、宇宙で活動する 想定をすると、地球の銅資源(有限の資源)をリサイクルしにくい状態で地球に再突入さ せ、ばらまいてしまう事は好ましくないかもしれないと考え、前記素子1を提案する。・ 資源の豊富さでみても、地球や地球近傍の衛星や惑星(金星や火星)には炭素があり、そ れらは本願で利用したい炭素ベースの導電性材料の基になる。(CのほかにシリコンSi についても本願方法で導体素子は形成できるかもしれない。SiはSiO2の形で月面に て確認されている。)・そこで、本願では炭素をベースにする炭素系材料や有機半導体、 導電性高分子の導電率を向上させ二次電池やモータ用に用いるために、(実証はできてい ないものの)、電気二重層トランジスタの104部分を前記二次電池の銅電極箔やモータ の導線部に用いようとした。・本願導体101は炭素ベースの導体(グラファイト、グラ フェン、カーボンナノチューブを含み、有機半導体、導電性高分子を含み、無機半導体、 無機導体、鉄等の金属を含んでよい。)

## [0016]

< < 実施例・想定例 > > < エネルギー密度の高い電池 > 本願導体素子を箔状の素子して、二次電池の用いるときは、イオン液体を含むリチウムイオン電池や、イオン液体のもつ広い電位の窓を用いたリチウムイオン電池より高い起電力の二次電池デバイスも想定する

## [0017]

例えば、カチオンのリチウムイオンが移動するリチウムイオン電池に対し、アニオンのフッ化物イオンが移動するフッ化物イオン電池、フッ化物シャトル電池 (fluoride shuttle battery:FSB) が公知である。フッ化物イオン電池の文献として特許文献3が挙げられる。 特許文献3の段落[0041]から段落[0057]には、フッ化物イオン電池(1次電池、2次電池であってよい)の構成要素が記載されている。前記FSBは正極活物質層の集電を行う正極集電体、および、負極活物質層の集電を行う負極集電体を有する。集電体の形状としては、例えば、箔状、メッシュ状気を乳質状等を挙げている。電解質層は液体電解液であってもよいとされる。 本願では集電体(負極集電体・正極集電体である201NEC・201PEC)はキャリア導入された104を含む101の上に層として形成できる。101が炭素材料であるとき、201NEC・201PECの領域)の導電性は、104がない場合よりも104がある本願構成は、集電体や電極の集電性能を向上できるかもしれない。

## [0018]

<センサを含む電池と素子1> 特許文献4の電池を保護する素子としてPTCサーミ

スタの利用が公知である。本願では電池に強い衝撃が加わる等の入力を電池に備え付けたセンサがセンシングできる、本願の導体素子1のゲート電極106を制御するセンサ3SENとゲートドライバ3CGATEとコントロール部・制御部3Cを含む電池デバイスを提案する。

### [0019]

・エネルギー密度の高い(又は出力密度の高い)電池は、事故などで串刺しになる(電池内部で折れ曲がってセパレータなどが破損する)などして破損するときに、内部の電極が短絡を起こして、(内部短絡を起こして、)電池の蓄えたエネルギーが解放され爆発・燃焼などしやすいはずである。・そこで本願では電池がNailなどで串刺しにされる記事ないの部短絡した場合に、図9や図10のような安全機構を提案する。・前記事故前記・が破壊される事故(電池の串刺し、車載電池の3BATTが交通事故により衝突化、が破壊される事故(電池の部で機が墜落する等)の予兆(衝撃・加速度の変化、飛行でよりをの変化、速度変化、電池のふくらみや電池を取り囲む他の部材の変形によきの音変化の変化、速度変化、電池等保護対象に超音波探針・エコーさせたときの音の変化、衝突音など音の変化、尾波対象に超音波探針・エコーさせたときの音を検知、においの変化、化学物質を検出するセンサ、カメラでとらえた電池に追る脅薬においの変化、温度変化)をコントロール部・制御部のセンサにより検知し、金原薬で、電池の内部正極負極の電極が内部短絡し、急速放電して発火する等の事故を防ぐ

#### [0020]

・車載電池や航空機等の輸送機器の電池であって、電池に備えた前記制御部が前記輸送機器に搭載された自動車コンピュータC1と前記C1に搭載されたカメラが輸送機器の外界の危険(カメラにて自機に衝突しそうな物体)を検知し、C1は信号の通信経路を経緯させて、電池のコントローラ3CBATTに制御信号を伝達する。そして3CBATTは受け取った信号・データに応じて、記憶された手続きに従いゲートドライバ回路3CGATEを制御し、3CGATEから2BATTの106に印加される電圧VGSを変動させ、導体素子のゲート電極を制御してよい。そして106の電圧制御により101の104を減少またはなくしたり、104Iを生じさせ、2BATTの内部電極の導電性を低下させて良い。

## [0021]

< センサにより導電性を制御される導体素子 1 > 電池の形態にかかわらず、電気用の導線や、シート・フィルム・箔の電極の形態であっても、前記のセンサ・入力装置により検知し、その結果にしたがって制御部でゲート電極のVGSを制御してもよい。・モータ(アクチュエータ)に加速度センサや速度を検出する速度計をセンサとして取り付けて、前記導体素子 1 を用いるモータが規定速度以上の速度域にある場合や、規定以上の加速度で加速していることを前記制御部に接続された前記センサにて検知し、前記制御部からゲート電極 1 0 6 を制御してキャパシタをオフにし、導電性を下げてモータの動作を増速させないように仕向けてもよい。・ロボットスーツに用いられうる、アクチュエータの場合もセンサと制御部を用いてよい。・外部からの無線通信の入力結果に応じて導体素子のゲート電極を制御してよい。

### [0022]

<電気・電力の用途、信号用途 > ・本願により構成されうる導線デバイスは電気電力の送電用途を想定した。信号用途への利用は否定しない。・大規模でもよい建造物や構造物(宇宙構造物、ビルやトンネル、道路等の構造物・建造物)の各部の経年劣化や置かれている環境をセンシングのために、センサやセンサの信号を検出する配線用に本願の導体素子1を用いてよい。・温度センサやカメラを含むセンサ又は入力装置を稼働させたり、モータやブザーを含む出力装置を稼働させるための信号や電気電力の配線に前記素子1を用いてよい。

## 【先行技術文献】

### 【特許文献】

20

10

30

#### [0023]

【特許文献1】特開2022-013089号公報

【特許文献2】特開2022-058853号公報

【特許文献3】特許6313345号公報

【特許文献 4 】特許 3 0 3 5 6 7 7 号公報

【非特許文献】

### [0024]

【非特許文献1】「DEA - Dielectric Elastomer Actuator」、早稲田大学 基幹理工学部 機械科学・航空学科 川本研究室、www.kawamoto.mech.waseda.ac.jp/kawa/researches/actuator.html、インターネット、令和4年7月13日閲覧 【非特許文献2】「DCモータとは?その特徴や仕組みを紹介」、jp.aspina-group.com/ja/learning-zone/columns/what-is/001/、シナノケンシ株式会社、インターネット、令和4年7月17日閲覧 【発明の概要】

## 【発明が解決しようとする課題】

### [0025]

〈課題〉導電材料のキャリア密度を増加させ、導電性を向上させることである。また導電性の制御できること、センサによる測定結果を起点として前記制御を行い導電性の制御できるデバイスを構築すること、安全なデバイス、安全な電池を提供することも課題であった。

### [0026]

・宇宙機、電気航空機、電気自動車、電気式輸送機器において、二次電池の電極材の金属使用量の低減が課題であった。モータの金属使用料低減も必要であると考えた。・二次電池やモータ等に用いられる資源量の限られた金属箔・金属線等の配線材料の代わりになる、炭素ベースの導体配線、あるいは金属材料を減らしうる導体配線を考案する事が必要であった。・共有結合性の炭素をベースにするグラフェンやカーボンナノチューブなど炭素材料あるいは炭素繊維、有機半導体・導電性高分子・塗布により作製できる有機又の半導体では、金属導体のキャリア密度よりも低い場合があって、キャリア密度の増加を行う必要があった。・共有結合を多く含むカーボンナノチューブ・グラフェンや、有増半導体・導電性高分子等の炭素ベース配線材料は、キャリア移動度が高くともキャリア・注入・ドーピングしにくい等で、キャリア密度のが金属よりも低くなりがちであった。また、炭素ベース配線材料がドーピングで分子骨格をイオン化され不安定になる、或いはドーピングにより移動度の低下も起きる事も否定しない。そこで移動度が高いままキャリア密度のを増加させたいと考えた。

### 【課題を解決するための手段】

## [0027]

〈解決手段〉電気二重層トランジスタにおける導電材料101のキャリア注入が行われた部分104を用いて化学電池・物理電池を含む電池や電子部品、導線、アクチュエータ・モータ等の導電素材・導体素子1の部分に利用する。(前記導体素子1を用いて、車両、輸送機器、航空機、ロボット、もしくは電池やモータを使う家電製品、製品、部品に用いて、導体の重量やコストを低減させる)

## [0028]

本願では電気二重層トランジスタの基板部の104へのキャリア注入を用いて、キャリア導入・キャリア注入された前記104を持つ、導電性高分子や有機半導体や無機半導体あるいは導電性の炭素材料、導電性材料でできた導体材料・配線材料・導体素子を提案する。そして104を用いた前記配線材料による二次電池、モータ、アクチュエータ、電子部品を提案する。 本願では、導体(及び半導体)であって、移動度は高くともドーピング困難・キャリア密度向上に限界がある半導体・導体材料に電界効果によりキャリア注入させることで、高い移動度を保ちつつ、キャリア密度nを増加させる。またその結果、キ

20

10

30

40

20

30

40

50

ャリア密度 n の増減を 1 0 6 にて制御可能になり、二次電池においては電池の充放電時はキャリア密度 n を増加させ、電池保管時・電池利用無時はキャリア密度 n を低下させるよう、ゲート電極を用いて制御可能となり、保管時においては電極の導電性が低いことにより二次電池内で電極のショートが起きても、電極の抵抗値が高いことでショート時に大電流が流れることを防ぎ、電池の発火事故を防ぐことにつなげる。(図 9 , 図 1 0 )

## [0029]

<電極抵抗を制御することによる短絡防止可能な電池デバイス> リチウムイオン電池は、過充電、外部短絡、内部短絡により破壊されうる。・特許文献 4 は、リチウムイオオが電池について、安全素子付き二次電池とする構成に関する特許である。特許文献 4 では、リチウムイオオ前記安全素子としてPTC素子を用い、過充電に対し安全性を確保する。・内部短絡の例は外部衝撃による電池内部構造の破壊・短絡である。正極と負極が内部で接触し、大電線のが記れショートし、電解液や活物質が反応性が高い場合には燃える・爆発するなどの現象が記さる。・内部短絡はほかにも電池の充放電時に電極・電解質・電解液・活物質由来のの電が析出してパレータを通り抜けて短絡する場合や、セパレータ・電極などの製造時のの表に、異物・不純物混入がある。 本願の正極と負極の電極内地が電池内部で短絡した場合、異物・不純物混入がある。 本願の正極と負極の電極の地が電池内の場合、ゲート・場でで、異物・不純物混入がある。 本願の正極と負極の電極内地が電池内の場合、ゲートト場に表現物・不純物混入がある。 本願の正極と負極の電極ので短絡した場合、101の電極へ流れ、106と104に蓄えられた電荷がなくなり、104が場合には101を用いる正極・負極の導電性が低くなり、正極負極の101同士が内部短絡しても、101の導電性が低いために急速な内部短絡時の放電が起きにくくできるかもしれない。

### [0030]

前記串刺しとなる前に、電池にセンサ、例えば加速度センサを備えさせ、電池に印加される加速度の変化や温度変化、気圧変化(及びセンサ測定値から推測される高度等使用条件の変化)に応じて、ゲート電圧VGSを変えて、電池の電極の伝導性を低下させるよう導体素子を制御し、内部短絡に備えてよい。 電池を搭載した電気式航空機や電気自動車等が事故(交通事故など)にあって、電池が外部衝撃破壊される事による電池が内部短絡を防ぐため、電池に備え付けたセンサ装置(加速度、温度、気圧、湿度、特殊なにおい短いのにおい等)が、電池の内部短絡を避けたい場合の環境値、又はセンサの値(測定結果)になっている時、ゲート106の電圧VGSを変えて、VGSを印加しないよらによりになっている時、ゲート106の電圧VGSを変えて、VGSを印加しないように制御し、104のキャリア導入層を導入されていない状態にさせ、その結果104を含んでいた101の電気伝導性、導電性を低下させる事を、本願では考案として開示する。前記導電性が低下した、電池内の、正極の101と負極の101が内部短絡しても、101の導電性が低いことにより急激な内部短絡電流の発生を防ぎ、内部短絡による加熱、燃焼、爆発を防ぐ事を意図している。

# 【発明の効果】

## [0031]

ゲート電圧 V G S をゲート 1 0 6 とソースの間に印加し、 1 0 4 のキャリア密度を増加させ、導電率を向上させる。その結果導体 1 0 1 に 1 0 4 を形成可能な、導体であってトランジスタである、導体素子 1 を構成する。前記電圧 V G S を変えることにより、導電性を制御でき、例えば、二次電池の利用時は V G S を印加し、電極を導通可能にさせ二次電池の充放電を行い、二次電池を利用しないとき又は保管時は、 V G S の印加を止め、 V G S の電位をリセット又は制御し、キャリア密度 n を減らし、導電率を下げることで、電極間ショート時の反応や発火、発熱を低減できるかもしれない。(本願は実証が必要である。)

### [0032]

・また電位の窓の広いイオン液体を用いるため、電位の高くとれる酸化還元反応・電気化学反応を用いる電池についても利用できるかもしれない。・銅やアルミよりも軽い炭素ベースの導電性素材の導電率を向上させ、二次電池やモータの配線部に用いることにつながれば、ロボットスーツ・宇宙服(含むウェアラブデバイス)、電気自動車や電気航空機の

軽量化と、省資源化に繋がる。

### [0033]

・従来の電気二重層により形成されるキャリア導入層104(チャネル104)が1nmクラスと薄いので導体になる面積が小さい問題があるかもしれないが、図11のように、多孔質層でもよい101Pを用いることで104を形成したり、101Pに第2導電体1012を形成し1012にキャリア導入層1042を形成し、面積を増やす事が可能になり導体の導電性を向上できる。(導体の体積当たりの表面積を増加できる。)

### [0034]

・電気二重層トランジスタの、層が薄く面積の稼げない104の問題があるが、本願では 101Pを用いることで104の面積を大きくでき、導体素子1の導電性の向上を図る。

## [0035]

・また104でなく104Iが生じる場合には、104を形成させた導電性の良い状態から電極の電圧VGSの極性を入れ替えて104Iを生じさせるVGSを印加して104Iを生じさせ、導体素子1の導電性を導体の素の状態よりも下げうる。

#### [0036]

なお、多孔質の場合、キャパシタを充電するための時間が増える恐れは残っている。本願素子 1 は望みの動作モードにするために、電気二重層を含むキャパシタ部を充放電させるための充放電時間が必要である。

#### 【図面の簡単な説明】

## [0037]

【図1】電気二重層トランジスタ(A)と本願装置(B)の説明図。 < 先の出願特願20 22-123161号(以下優先権主張出願1)の図1>

【図2】外部回路EXC1と導体素子1の電気回路の接続図。 < 同出願1図2>

【図3】LiPo電池の活性層付き銅箔を本願の1で行おう場合の説明図(フィルム・シート・箔の形状の導体素子1FILMの説明図)<同出願1図3>

【図4】本願導体素子を利用する電池2BATTの例。 < 同出願1図4>

【図5】本願を利用する導線2WIREの例。(モータ用コイルを含む)(同軸ケーブル様のケーブルの銅芯線部分をゲート電極106とし、106を105で覆い、105を外周を筒状の101で覆い、106にゲート電圧VGS(VG)が印加された時101に104が生じさせようとする導線型導体素子2WIREである。)(図5の106から104m101までの配置を逆にしたものも考えられる。)<同出願1図5>

【図6】本願を利用するEAP(201EAP)を用いるアクチュエータの説明図(EAP:エレクトロアクティブポリマー。図6の構成はEAPを圧電素子とするピエゾアクチュエータにも転用されうる。図6の構成に図5のコイル2COILにて磁場を生じさせて磁歪材料に印加する構成の磁歪素子も考えられる。)<同出願1図6>

【図7】本願を利用する光電変換素子及び熱電変換素子の説明図。(本願を利用する太陽電池デバイス(2 P V )と L E D・レーザーダイオード等発光素子の説明図。)<同出願1 図 7 >

【図8】本願を利用する導体素子(3端子型1-3TERおよび2端子型1-2TER)の説明図。 < 同出願1図8>

【図9】本願を利用する電池(2BATT)を金属釘(nail)により串刺した場合の 短絡防止説明図。 < 同出願1図9 >

【図10】2 BATTと保護用センサ3 SENやゲートドライバ3 CGATEと電池のコントローラ3 С BATTを含めた電池又は電池デバイス・電池システムである3 BATT。(電池の保管時にゲート電圧をなくす、又は、キャパシタ部の電荷を放電させるような制御をゲート1 0 6 とその制御部3 С В А Т Tやゲート駆動部3 С GATEが行ってもよい。) < 同出願1 図1 0 >

【図11】101と105の触れる界面が大きい場合の例。(図式化ため、平面の101 ー105面と、くし形の101Pー105面を記載。また101Pの上に堆積させた10 12を記載し、キャリア導入層104・1042も図示。)<同出願1図11>

20

10

30

40

【図12】エックス線やガンマ線などのUV-Bよりも短波長な光子を上空の発光部1から雷雲2THCL(空中の受光部2)へ照射する避雷方法の説明図(図1において、照射時は宇宙空間のレーザSSPSに用いられる発光部1や成層圏プラットフォーム・航空機など3の発光部1を用いてよい。)

【図13】雷雲2THCLを導電性ケーブル1WIRE・12により短絡させ避雷する説明図。 左:地上部14と宇宙構造物をケーブル12により連結した籠部15・3KAGOを有する軌道エレベータ10の説明図。右:地上部14と航空機3、空中のプラットフォーム等をケーブル12で連結した系説明図。

【図14】本願発光部1・送信部1と受光部2・受信部2、及び受光部2を含む航空機3や地上部4、ユーザ6、雲や対流圏・成層圏の領域等の本願構成を記載した宇宙空間から地球へのエネルギー輸送方法の説明図である(実施例1) < 先の出願特願2023-007722号(以下優先権主張出願2)の図1>

【図15】受光部2・受信部2や航空機3から地上のエネルギー需要地までエネルギーを輸送する説明図。(実施例1) < 同出願2図2>

【図16】SSPSへ燃料の原料を打上手段により打上て、SSPSで得られた電力により燃料を製造し、地上に向けて前記燃料を投下して利用する説明図である。(実施例2) <同出願2図3>

【図17】月の資源・月の金属酸化物を月近傍のSSPSの電力又はエネルギーにより還元し金属5Mや還元された物質5MCを得て前記金属5Mや5MCを地上に輸送するシステムの説明図。(実施例3)<同出願2図4>

【図18】図5の上部は準天頂軌道(QZO)に複数機・複数基展開されSSPSの人工衛星・宇宙機(1SSPS-SAT)がコンステレーションを成している系(1SSPS-SYS-QZSS-SEIZA)からの地上へのエネルギー輸送の説明図である。(実施例4) < 同出願2図5 >

【図19】図6の上部は航空機3を用いて(常時)電力を給電され稼働しうる航空機の編隊飛行群3FORM、又は編隊飛行により構成されるヒト型の人形装置、又は人型ロボットの説明図。タクシーや貨物輸送用途の説明図。(実施例5) < 同出願2図6>

【図20】航空機3や無人機3DRONEのワイヤレス送電によりタグ2TAGに電力・エネルギーを届けてタグとタグに貼り作られた物体の管理を行う場合の説明図。(実施例6)<同出願2図7>

【図21】3FORMにて形成される生物を模したロボット・展示物の説明図。(実施例7)<同出願2図8>

【図22】無人式の飛行ロボット3であって、ロボットアームと道具・工具(例:鋸)を備える飛行ロボット3の説明図。(実施例8) < 同出願2図9 >

【図23】本願において準天頂軌道群の複数の発光部1から受光部2へのレーザ照射時のレーザーの射線と、レーザーエネルギー焦点、焦点通過後のレーザーエネルギー散乱の説明図。(本願においてレーザー照射時に地上の人家にエネルギーを届きにくくする主張の説明図) < 同出願2図10 >

【図24】受光部2から得たエネルギーを電力・光又は燃料・化学物質等・各種エネルギーとして外部に出力可能な航空機3の系の説明図。(また航空機3の電池や燃料やSSPSのエネルギーにて稼働してもよい熱気球3HAB・推進装置3THを備える航空機3の説明図。) < 同出願2図11>

【図25】受光部2を備えてもよい3に、降雨・雨水・降雪を回収して得た水や地上の4H2Oから給水した水を投入し、水を需要のある場所・消火すべき場所等へ届ける、給水装置3や水の利用方法の説明図(実施例9)<同出願2図12>

【図26】軌道エレベータ・空中プラットフォームの説明図。

【図27】軌道エレベータと環状の宇宙構造物1の説明図<優先権主張出願3の図1A-B等>

【発明を実施するための形態】

[0038]

20

10

30

40

20

30

40

50

#### < 導体素子構成の例 >

1について、101を有機半導体、導電性高分子、カーボン素材、グラフェン、カーボンナノチューブを含む炭素ベース素材で構成する。105は絶縁体層である。イオン液体を含む多孔質のセパレータ層でもよい。106はゲート電極である。102や103は104を含む101においてキャリアにより電流が流れるソース・ドレインの部分である。104は101に形成されたキャリア導入層である。(トランジスタのチャネル部である。)

#### [0039]

<界面の増加>・105と触れ合う101の104が形成される界面について注目する。 前記電気二重層の厚みは1nm程度である。図12の(A)のように、もし101と10 5の触れあう面が平坦ならば、101と105の境界に形成される104は1nm程度の 平面の領域になるかもしれない。そこで図12の(B)のように101Pを用いれば、導 体層101Pの全体積に対するイオン液体と触れる導体101・101Pの表面の割合を 大きくでき、(全体積に対する隙間も生じて、所謂多孔質膜101Pになり)、ゲート1 06にVGSを印加したときに、104の生じる面を増やし、その結果101Pの104 の導体としての面積(導体面積A)が増え、101Pに形成された104を含む導体素子 1の導電性を向上させうる。(101Pの利用により、前記面積Aの増加でき、104形 成による導電性の増加幅が大きく取れる。また104I形成による導電性の低下できる場 合は低下幅を大きく取れうる。)・101Pは101がくし形、ピラー又は多孔質の電極 ・導体材料であるときの101部分である。・図12の(C)のように、101や101 Pの表面に第2の導体1012を積層してもよい。1012は鉄など金属でもよいし、S i等半導体や導体になる無機材料でもよいし、炭素ベースの導体材料でもよい。1012 の厚さは数ナノメートルクラスの厚さでもよい。・1012を用い、ゲート106にVG Sを印加することにより形成されたキャリア導入層1042や1042Iを用いてよい。 (第2の導体1012は、101や101Pの表面に形成された導体物質でもよい。10 1 2 は 1 0 1 よりも薄くてもよい。) 前記 1 0 1 P を用い 1 0 4 、 1 0 4 2 の生じる面 を増やし、その結果104、1042の導体としての面積が増え、導電性を向上・導電性 の制御幅の増大をさせうる構成は、本願の導体素子1、導線、コイル、モータ、導体のシ ート・フィルム・箔、電池、電子部品(光電変換素子、熱電変換素子)に用いてよい。

### [0040]

< 1 0 1 の種類(キャリア種類や材料の相性)に応じたゲート電極の制御> 1 0 6 に印加する V G S の正負の極性や電圧の大きさに応じて、1 0 1 の導電性を制御し、導線や電池・電子部品の導体となる導体素子を本願では主張する。・電子が多数のキャリアである金属(鉄、銅、銀、金等)を1 0 1 として用いる場合、1 0 1 の表面にアニオンが配列する電極の電圧印加時と、1 0 1 の表面にカチオンが配列する電極の電圧印加時では、配列したイオンの正負極性により前記金属の導電性を増加または低下させる。金属の1 0 1 の時に1 0 6 に印加する電圧の大きさや極性によっては1 0 4 と 1 0 4 I が形成される。・本願ではゲート電極により1 0 1・1 0 4 の導電性を増加させ導体素子や電極電に用いる視点と、高エネルギー電池を内部短絡から守るなどの目的で1 0 1 の導電性を低下させる視点を持っており、1 0 4 を形成したり、1 0 4 をなくしたり、1 0 4 I を生じさせるような1 0 6 への電圧印加を利用する。・また素子1 を構成する部材には化学反応・腐食・エッチングを起こす組み合わせあり、それが極性や電圧の大きさにより生じる場合、それを考慮してゲート電極を設定する。

## [0041]

< < 導体素子1の製造の例 > > < 1 F I L Mの製造 > 図3の導体素子1のフィルム又は箔1 F I L Mの製造に関して考案する。1.ゲート電極106の箔・フィルムを用意。(金属メッシュに炭素材料を組み合わせてもよい)ゲート電極フィルム106を用いる。2.106に105を塗布する。105は106と104・101との接触を防ぐ絶縁のできるセパレータ機能付き層105SEPであってよく、電気二重層トランジスタを構成するための素材を含み、イオン液体を含ませる。3.105塗布・製膜後に、101を塗布す

20

30

40

50

る。101は101Pを含んでよい。(3-2.101Pを塗布し、製膜したのち、101P上に1012を形成してもよい。)3A.106の層に105を塗布し、101や101Pを含むシートと張り合わせて良い。3B.101の層に105を塗布し、106のシートと張り合わせて良い。 101Pにイオン液体をしみこませる必要がある。

[0042]

< 1 WIREの製造 > 図 5 の導線 1 WIREの製造に関して考案する。 1 .ゲート電線 1 06を用意する。(電線106はアルミニウム等金属の細い線と炭素材料との複合素材で よく、106に機械的強度のある糸状素材を前記複合素材に含ませて用いてもよい。10 6 は主に電気二重層を形成するキャパシタ部への電荷チャージ用の電極用線でありその目 的を達しつつ、導線として必要な機会強度を持たせる目的で複数の素材を組み合わせてよ い。)2.106に105を塗布する。105は電気二重層を形成でき、セパレータ機能 を持つ105SEPも含むことができる。3.105塗布・製膜後に、101を塗布する 。101は101Pを含んでよい。(3-2.101Pを塗布し、製膜したのち、101 P上に1012を形成してもよい) 又は105塗布製膜後に101を105を取り囲む ように配置できればよい。例えば101のシート101又は細い線101等巻くことので きる材料で105が塗布された106を隙間なく巻いて覆えばよい。(同軸ケーブルの外 部導体の網組み銅線の細い導線が誘電体を取り囲むように巻くように配置されているよう に、105を101の線を用いて取り囲むように編んだり巻いてもよい。)4.裸電線の 1WIREとなる。(4-2.1WIREを複数用い、より線にしてもよい。)5.1W IREが絶縁電線である場合、絶縁用被覆1COVERを101の上に施す。複数の裸電 線の1WIREを(よりをかけるなどしつつ)束ねたうえで、絶縁用被覆1COVERを 施して絶縁電線としてもよい。

#### 【実施例1】

## [0043]

〈図11に記載の101Pや1012を用いる導体素子1〉本願を実施する場合、図11の(A)の平坦な101を用いて平坦な104を用いる場合よりも、図11に記載する(B)や(C)に形成される104や1042を用いる方が、単位体積当たりの104Aの表面積(導電面積A)を増加させ、導電素子1の導電性を向上できうるので101Pや101Pの104や1042を用いる事ができる。そこで本願の実施例では101Pが用いられてよい。

[0044]

<電極、電池、電子部品の場合>図1は電気二重層トランジスタ(A)と本願装置(B)の説明図で、図3は例としてLiPo電池等の活性層付き銅箔を、本願の1で行う場合の説明図である。(フィルム・シート・箔の形状の導体素子1FILMの説明図である。)図4は本願導体素子1、1FILMを利用する電池2BATTの例である。

[0045]

<機械電気変換用途>図6は本願を利用するEAP(201EAP)を用いるアクチュエータの説明図であり、図6の構成はEAPの代わりに圧電材料を用いるピエゾアクチュエータにも転用されうる。図6の構成では、EAPと1FILMの代わりに、磁歪材料に印加する構成の磁歪素子も考えられる。図6においては、縦変位型のピエゾアクチュエータの配線部やピエゾ素子の電極部に本願の1FILM(及び1WIRE)を用いたピエゾ素子について、ピエゾが素子の上にである。・ゲート駆動ラインAおよびBに2ACTである。・ゲート駆動ラインAおよびBに2ACTのDRVからEAP駆動用の電圧を印加し、導電性を増加させた後、2ACT一DRVからEAP駆動用のでルファ(プラス電極)のソース部(又はゲート部)と、EAP駆動ラインBに接続のアルファ(プラス電極)のソース部(又はゲート部)に、2ACTーロスとのアルファ(プラス電極)のソース部(又はゲート部)に、2ACTーロスとのアルファ(プラス電極)のソース部(下番車ではが、2ACTーロスとはゲート部)に、2ACTーロスとはゲート部)に、2ACTーロスとはゲート部)に、2ACTーロスに接続である。・図6の構成に含まるEAPやピエゾを1FILMで挟んだ電気機械を行える素子は、アクチュエータに動作させることもでき、ヒトやモノの動きなどによる機械的な力を受け取り発電した。

、機械的力をセンシングするセンサに用いられうる。

### [0046]

<光電変換、熱電変換の用途>図7は本願を利用する光電変換素子2PCE及び熱電変換素子2TCEの説明図である。本願を利用する太陽電池デバイス(2PV)とLED・レーザーダイオード等発光素子の説明図である。前記素子の電極や半導体部に本願の導体素子を用いる。

### [0047]

〈導線の場合〉図5は本願を利用する導線2WIREの例である。導線を用いて構成できるモータ用コイル2COILを含む。同軸ケーブル様のケーブルの銅芯線部分をゲート電極106とし、106を105で覆い、105を外周を筒状の101で覆い、106にゲート電圧VGS(VG)が印加された時101に104が生じさせようとする導線型導体素子2WIREである。(図5の106から104m101までの配置を逆にしたものも考えられる。)

## [0048]

〈ゲート端子106及びその制御部の導電素子1への統合の有無〉図8は本願を利用する 導体素子(3端子型1-3TERおよび2端子型1-2TER)の説明図である。本願は 1-3TERの端子の構成を用いるが、導線等で導体を直列につないで延長する場合は1 -2TERの構成を用いると、つなぐときに2端子素子の両端を繋いでいけばいいので、 導体素子1による導体の延長が簡単になる。

#### [0049]

本願導体素子1や1・2 TERの形式は電線や導線(導線を用いるコイル・モータ含む)に用いることを想定する。他には、一部の大面積・大規模な電極を展開するか素子内に格納する電子部品(太陽電池、LED、LD、OLED、デジタルサイネージ、液晶ディスプレイ、電池、コンデンサ・キャパシタ、圧電・磁歪・EAPアクチュエータ素子、微小電気機械システム素子・MEMS素子・NEMS素子、インクジェットヘッド、デジタルミラーデバイス、撮像素子、熱画像撮像素子、各種電気回路)に用いられてよい。

#### [0050]

<電池2BATTとしての利用>図3と図4に二次電池の場合の実施例を示す。リチウムイオンポリマーLiPo電池では銅箔の裏表に活物質・正極剤を塗布している。本年の外側に電極層101・101Pを塗り、その外側に活物質201を塗る構成がある。・前に電極層101・101Pを塗り、その外側に活物質201を塗る構成がある。・心に電池において、ゲート素子にアルミニウムの金属や、その金属と他の材料えるので表材を用いる場合、銅などの炭素系材より重く材料コストが高い金属を置き極いまれる。・例えばリチウムイオン電池のような画のにので、正極にありいまにすることで、保管時に正極のゲート106をオフにすることで、保管時の、既存の正極に銅を用いる構成よりも銅の使用量を減らしつの、正極の連電性を前ので、既存のアルミニウム負極の接触ではアルミニウム側は低抵抗にされた正極と、既存のアルミニウム負極の接触ではアルミニウム側は低抵抗にのの、正極が高抵抗になるので内部短絡時に大電流が流れLiPo電池が膨れたり発音のにくいことを期待して)ショートによる発熱を防ぐことにつながり、電池の安全性を高めつつ、限られた金属元素の使用を低減につながるかもしれない。

## [0051]

< センサや制御部を備えた電池システム3や3BATTの利用>図9は本願を利用する電池(2BATT)を金属釘(nail)により串刺した場合の短絡防止説明図、図10は2BATTと保護用センサ3SENやゲートドライバ3CGATEと電池のコントローラ3CBATTを含めた3BATTとその保護機構の説明図である。図10は本願の導体素子1を電極の箔として電池電極に用い、かつセンサ3SENと、電池のゲート106に接続されたゲートドライバ3CGATEを、コントローラ3CBATTに接続しており、前記コントローラ3CBATTは電池周辺の環境3BCEについて、3SENを用いて3SENのセンサ種類に応じたセンサ値を測定して得て、測定して得たセンサ値に応じて3C

20

10

30

40

20

30

40

50

BATTは3CGATEを制御し、3CGATEは2BATTの106のVGSを制御する。3BATTは制御部3Cとセンサ3SEN(センサの具体例として3A、3T等)を用いて、3BATTの2BATTの106を制御し、2BATTが充放電を行わない時、又は保管時や、2BATTが破壊され内部短絡が起きえるときに、106に印加された電圧を制御し、104を消失させたり、104Iを生じさせ、2BATTの正極と負極の電極の抵抗値を高抵抗にさせ、内部短絡時に正極と負極の間において、大電流を流れ難くして、電池の破壊(発火・爆発)を防ぎ、電池を安全にする目的がある。

## [0052]

本願は導体素子1により、銅を含む電池に比べ軽量で、金属元素に由来する資源の制約を無くし、又は、金属資源の使用量を減らし、電池の内部短絡に備える、軽量・安全な電池を提供しようとする。

### [0053]

先に述べた3BATTはシステム3の実施例の一つである。他の例として、本願明細書の「符号の説明」の部分において、<加速度感知型素子>と<温度感知型素子>の項目で記載するように、センサと導体素子1を用いるシステム3は、電池システム3BATTの形態だけでなく、電線のシステム3WIRE等の形態でも利用されうる。

### [0054]

<絶縁体に近い101や1012の導体素子1への利用>・1012に、バンドギャップが広い等で通常は絶縁体に近いものとみなされる素材を用い、1012にキャリア導入された1042を形成し本願導体素子として利用してよい。・紫外線LEDや深紫外 LED、あるいはそれらの放出する光子を上回る、高エネルギーのフォトンを放出する(バンドギャップが高く、通常絶縁体であるといえる)素材101や1012を本願で用いてよい。(窒化アルミニウムなど高いバンドギャップの半導体素子、あるいは絶縁体であっても101や1012に用いてよい。)

#### [0055]

〈イオン液体・溶融塩〉・本願の考案にあたり、イオン液体の試薬を個人で調達することに難があったため、本願はアイデアレベルの出願となっている。イオン液体は出願時点では容易に得られる物質ではなく、高価な場合がある。

### [0056]

<請求の範囲について> 請求項1の発明は、第1電極106と第2電極102の間に、 電圧VGSを印加する事により、キャリア導入部104を、材料部分101に形成させ、 前記キャリア導入部104を含む、前記部分101の導電性を変化可能な、導体素子であ って、前記部分101は、多孔質膜である材料部分101P、又は、前記材料部分101 Pの全体積に対して、隙間となる空間を持つ材料 1 0 1 Pであって、前記導体素子の、前 記部分101は、電気二重層トランジスタの、チャネル部分を含み、前記キャリア導入部 104は前記チャネル部分を含んでおり、前記導体素子の、前記第1電極106は、電気 二重層トランジスタの、ゲート電極106であって、前記導体素子の、前記第2電極10 2 は、電気二重層トランジスタの、ソース電極 1 0 2 であって、前記導体素子は前記ゲー ト電極106に印加される、前記電圧VGSにより、前記電気二重層トランジスタのイオ ン液体を含む絶縁体105と、前記部分101と、前記ゲート電極106より構成される キャパシタ部分が、充電された特徴を持つ、導体素子。 請求項2の発明は、絶縁電線又 は裸電線である導線であって、前記導線の断面は、前記断面の中心から、ゲート電極10 6として作動する内部導体部106と、前記内部導体部106の周りを囲む前記絶縁体1 05と、前記絶縁体105の外側を囲む外部導体になる前記部分101と、を持つ、又は 、前記導線の断面は、前記断面の中心から、ゲート電極106として作動する外部導体部 106と、前記外部導体部106の周りを囲む前記絶縁体105と、前記絶縁体105の 外側を囲む内部導体になる前記部分101と、を持つ、請求項1に記載の導体素子。 求項3の発明は、請求項2の導体素子を導線に用いるコイル。 請求項4の発明は、シー ト状またはフィルム状または箔の形状である請求項1に記載の導体素子。(フィルム又は シート形状の電極とした導体素子1) 請求項5の発明は、請求項4に記載の導体素子を

20

30

40

50

、電池の正極または負極に用いた、電池。 請求項6の発明は、請求項5に記載の電池に ついて、前記導体素子のゲート電極106を制御する制御部3Cと、ゲート電極を駆動す る部分3CGATEと、前記制御部3Cの入力装置にセンサ3SENを含む、電池。 求項7の発明は、前記センサ3SENに加速度センサ3Aを含む、電池。<請求項E1> 第1電極(106)と第2電極(102)の間に電圧VGSを印加する事により、キャリ ア導入部(104)を、材料部分(101)に形成させ、前記キャリア導入部(104) を含む前記材料部分(101)の導電性を変化可能な導体素子であって、前記導体素子の 前記材料部分(101)は電気二重層トランジスタのチャネル部分を含み、前記キャリア 導入部(104)は前記チャネル部分を含んでおり、前記導体素子の前記第1電極(10 6)は電気二重層トランジスタのゲート電極106であって、前記導体素子の前記第2電 極(102)は電気二重層トランジスタのソース電極(102)であって、前記導体素子 は前記ゲート電極(106)に印加される前記電圧VGSにより、前記電気二重層トラン ジスタのイオン液体・電気二重層形成部を含む絶縁体(105)と、前記材料部分(10 1)と前記ゲート電極(106)より構成されるキャパシタ部分とを充電可能な特徴を持 つ前記導体素子を用いた、電気・電流の流れる通路。<請求項E2>前記材料部分(10 1)は多孔質膜である前記材料部分(101)、又は、前記材料部分(101)の全体積 に対して隙間となる空間を持つ前記材料部分(101)、又は、前記材料部分(101) と前記絶縁体(105)の接触する界面の表面積が前記材料部分(101)の全面積より も大きい前記材料部分(101)、若しくは、前記材料部分(101)と前記絶縁体(1 05)の接触する界面の表面積が前記材料部分(101)の見かけの表面積よりも大きい 前記材料部分(101)を含んでいる、請求項2に記載の電流の流れる通路を用いた電気 回路。

## [0057]

本発明の実施形態を説明したが、これらの実施形態は、例として提示したものであり、発明の範囲を限定することは意図していない。これら新規な実施形態は、その他の様々な形態で実施されることが可能であり、発明の要旨を逸脱しない範囲で、種々の省略、置き換え、変更を行なうことができる。

## 【産業上の利用可能性】

### [0058]

本願の導体素子(素子 1、素子 1 を含む部品 2 ・製品 2、センサを含む素子のシステム 3 )は、以下の意図や可能性を持っている。 1 .電池の分野では、銅を含む電池に比べ軽量で、金属元素に由来する資源の制約をなくし、安全にした電池を提供する。 2 .モータの分野では、軽量で、金属元素に由来する資源の制約を減らしたモータを提供する。 3 .導線の分野では、軽量で、金属元素に由来する資源の制約を減らしたモータを提供する。 4 .センサに関する分野では本願の導体素子 1 はセンサ( 3 SEN等と制御部など)により 1 の導電性をオンオフできるスイッチ部 1 になるかもしれない。前記スイッチ部の機能は 1 WIREや1FILM、1FILMを含む電池 3 BATTに利用されうる。

### 【符号の説明】

## [0059]

< トランジスタ部分 > 1 : 導体素子。(半導体素子に限らないので導体素子と記載)。101: 導体又は半導体。キャリアを伝導する素材部分。ダイヤモンドのように通常は絶縁体ともとれる半導体含んでよい。(101はコンダクターとセミコンダクターを含む。)。102: ソース電極(S)。103: ドレイン電極(D)。104: キャリア導入層。(電界効果トランジスタのチャネル部104)(導電性増加型のキャリア導入層104)。105: 絶縁体層。 電界効果トランジスタの絶縁体層105でもよいし、溶融塩・イオン液体等の電気二重層の形成に用いることのできる絶縁体部分105(105はイオン液体を含むことのできる多孔質材料やセパレータでもよい。電気二重層を形成できる絶縁体層105でよい。 本願では絶縁体・誘電体を用いる前記電界効果トランジスタのキャパシタ部分が電荷を101の104にためる事で104を含む101の導電性を増加させることを、半導体の101でなく、カーボーンベース素材の導体101にも適用する

30

40

50

目的があって、具体的には、電界効果トランジスタのカテゴリ内の、電気二重層トランジスタの構成を用いる。105SEP:セパレータにイオン液体を含ませるなどして物理的に内部短絡しないようセパレートしつつ、電気二重層形成に用いられる絶縁体層。(電気二重層の形成ができるセパレータ部)。106:ゲート電極(G)。(107:保護層)。108:ボディ部(B)。(電界効果トランジスタ・MISFETのボディ端子部)。201:101に積層された層(電池の活物質の層や半導体素子の半導体層、EAP層等の或る機能を実現するための層・素材・構造を含んでよい。104I:逆のキャリア導入層。(導電性を低下させる型のキャリア導入層104I)(導電性を低下させる種類のキャリアを導入する層104I)。2:導体素子1を用いた電子部品・導線・センサ・電気電子応用製品。3:導体素子1や、素子1を用いた部品・製品2に、センサ3SENと制御部3C及びゲート駆動回路3CGATEを備えさせた、導体素子1の導電性をセンサ又は入力装置からの入力の結果に応じて増減させる機能を備えたシステム・装置。

< 図 1 1 の説明 > 1 0 1 P : 1 0 1 が、くし形・ピラー状・ロッド状・多孔質の層・膜・ 電極であるときの導体101の部分。(101Pは多孔質膜でもよい。)・前記多孔質の イメージについては、色素増感太陽電池の半導体微粒子・粒子を焼結した多孔質膜や、固 体酸化物形燃料電池の燃料極、乾電池を含む電池における電極の導体においてカーボンブ ラックなど導体の微粒子を塗布するなどして形成する多孔質な集電体や集電体を含む電極 膜、あるいは電極101に成長又は堆積させたナノロッド構造・ピラー構造などである。 ・例えば、101Pの空隙率・ポロシティは多孔質材料の場合に取りうる範囲内にあって よい。101Pは全容積に対する隙間空間の容積の割合がもとめられる層又は部分であっ てよい。101Pは所謂半導体や導体の単結晶の平面でできた101とは異なり、全容積 に対し隙間の容積が存在する、ミクロ・ナノレベルでは平坦ではない、ミクロ・ナノレベ ルの空隙を多く持つ導体層・膜であってよい。スポンジのようなのミクロ・ナノレベルの 隙間を持つ多孔質な膜でもよい。1012:第2の101。 101や101Pの表面に 形成された導体物質1012でもよい。1012は101よりも層の厚さが薄くてもよい 。1012が銅やアルミニウムであり、その厚さを薄くでき、1012を101に堆積さ せ、前記101をカーボン素材等の炭素ベースの素材にて形成できるとき、前記銅やアル ミニウムの使用量を低減できうる。1042:1012に形成されたキャリア導入層。導 電性を向上させるためのキャリア導入層。1042I:1012に形成された逆のキャリ ア導入層。(導電性を低下させる型のキャリア導入層1042I)(導電性を低下させる 種類のキャリアを導入する層1042I)。

< < 電線・導線に関連するもの > 1 WIRE:導体素子を用いた導線。(導体素子による導線の例)。1 COVER:配線部材の被覆層。2 COIL:1 WIREからなるコイル。2 CORE:磁心。コイルのコア。2 COREーMGS:磁歪素子の磁歪材料。2 MOTO: モータ(2 COILを用いる。)(モータの具体的な種類を限定しない場合。)2 MOTOーBLDC: ブラシレスDCモータ。(例えば、ブラシレスDCモータの中ののでは、ブラシレスDCモータのでは、ブラシレス方式では、モータの駆動回路は必要であるが、ステータのコイルに本願のでは、ブラシレス方式では、モータの駆動回路は必要であるが、ステータのコイルに本願の素子1や2 COILを用いることができうる。)3 C: ゲート制御部106やセンサと接続された制御部・コントローラ。3 SEN: センサスは入力装置部。3 WIRE: 3 SENのセンサ測定値により106を制御する機構を加えた導線システム。 1 WIREが1・2 TERの構成をとり、1 WIREにセンサ3 SENと制御部3 Cを含む構成でもよい。1 WIREに3 SENとして温度測定センサ3 Tや加速度センサ3 Aが含まれてもよい

< < 2 端子素子と 3 端子素子 > > 1 - 2 TER: 2 端子の導体素子 1。(ゲート 1 0 6 に関する端子が 1 の内部に組み込まれており、既存の電線を連結して延長して長い電線を構成するように、 1 - 2 TER型の 1 W I R E を連結して利用できる。 1 - 2 TER型はゲート電極用の外部回路・配線が不要になる効果を持つ方式。)。 U 1: ゲートの制御部または駆動回路。( 3 C や 3 S E N や 3 C G A T E 等の 3 を構成するための部分を含んでも

20

30

40

50

よい。)。1-3TER:3端子の導体素子1。(106を1の外部から制御できる方式。)

< < 電極に関連するもの > > 1 F I L M : 導体素子を用いたフィルム又は箔又はシート。 (電極箔・フィルム電極)。 1 F I L M は図 1 の (A) や (B) を広い平面として用い て、ゲート電極の部分1つに対して1つの201を積層して利用できる片面電極タイプ1 FILMの裏表どちらか片方が電極になるタイプ)と、図3の(B)のように、ゲート電 極の部分1つに対して2つの201を積層して利用できる両面電極タイプ(1FILMの 裏表両方が電極になるタイプ)がある。3C:ゲート制御部106やセンサと接続された 制御部・コントローラ。3SEN:センサ又は入力装置部。3FILM:3SENのセン サ測定値により106を制御する機構を加えた電極システム、導電フィルム・導電箔・導 電シートシステム。201:104・101付近に積層された層。(電池の電極層や電池 の活物質、半導体素子の電極層や活性層、電荷輸送のための層等を含んでよい。201は 電極により制御され何らかの機能を起こす層でもよく、例えば液晶素子の電極に導体素子 1 F I L M を用いる場合の液晶層 2 0 1 - L C でもよい。)。 2 0 1 - L C : 液晶層。 <電極・電線を用いるアクチュエータ、変換器、機械電気変換素子>201EAP:EA Pである201。2ACT:アクチュエータ(EAPを用いたアクチュエータ含む。1F ILMを用いてよい)。2ACTS:2ACTを圧力検知用のセンサや、ヒトや物が動く 機械的な力を電気力に変換する発電装置、機械電気変換器として用いる場合の素子。2A CT-EXC:2ACT駆動用の外部回路。(ゲート駆動部とEAPやピエゾ素材など機 能層を駆動するドライブ回路を分離して駆動させる場合)。2MOTT:モータ。電動機 。2MOTTG:電動機を用いる発電機、モータ型の機械電気変換器。

<光電変換素子>2PCE(2PV):光電変換素子。光半導体素子の例として太陽電池。(又はフォトダイオード、LED、OLED)。2PV-E:電極。2PV-HTM:ホールを輸送する層。2PV-AL:活性層。(受光素子では光を吸収し電荷分離する層、発光素子では光を放出する層でもよい)2PV-ETM:電子を輸送する層。2PV-TE:透明な電極。1WIRE(バスバー配線部):集電用の導体素子1、1WIREによる棒・線・板・シート・厚膜の部分。<熱電変換素子>2TCE:本願の導体素子1において、104部分にN型及びP型の半導体を用いる熱電変換素子。104N:キャリア導入されたn型半導体層、106N:104N用のゲート電極。105N、105P:キャリア導入手段としての電気二重層を生じさせるイオン液体による絶縁体層。106NGRID:106Nに電圧を印加する為の配電網。106PGRID:106Pに電圧を印加する為の配電網(106NGRIDと別の配電網)。(図11ではN型半導体のゲート106Nには電圧VGN、P型半導体のゲート106Pには電圧VGPを印加できるように記載している。VGPはVGNと異なる電圧であり、前記2種類のゲートでは電圧の極性が違ってもよい。)

<電池>2BATT:導体素子1を用いる電池。104NE:負極の1FILMのキャリア導入層。106NE:負極の1FILMのゲート電極。101NE:負極の1FILMの導電体層。201NEに負極集電体の201。201NE:負極活物質層。104PE:正極の1FILMのキャリア導入層。106PE:正極の1FILMのゲート電極。101PEC:正極集電体の201。201PEC:正極集電体の201。201PEC:正極集電体の201。201PE:正極活物質層。201EC:電極集電体。202:正極負極から電荷を取り出げる子部の想定例。105、105SEP:1FILMの絶縁体層。205:電池の電がの世パラートにより104が無くなるまたは104の電荷が低りして、104を含む101が電極として高抵抗になるエリア)。P2:ゲート106が絶縁破壊され短絡した場合に電荷が減少したエリア。Nai1・Spike:電池・日の導体釘・金属釘。(電池が電極の正極負極内部104と106が短絡した場合に生じの領域。)(電池が衝突や衝撃、事故等を受けて、電池の構造が各電極が伸び・破れ・変形して、前記電極の接触が起きた時の短絡部を、前記釘の部分に見立ててもよい。)

30

40

50

<図10の説明>3BATT:2BATTにセンサ測定値により106を制御する機構を 加えた電池システム。3SEN:導体素子1の導電性を制御するための周囲の環境からの 情報を得るセンサ。測定手段。3A:加速度センサ、ショックセンサ。3S:ひずみセン サ(外部衝撃による電池変形を検知。電池に貼るひずみセンサの場合には電池・電池パッ クの膨れ等も検知)。3K:接触センサ(電池へ向かう物体を接触検知する場合のセンサ )。3T:PTC素子、温度センサ、温度測定手段。3C:コントローラ、制御部、制御 手段。(コンピュータ等制御部とゲート駆動部を含んでいてもよい。) 3 C B A T T:電 池コントローラ、 3 Cのうちの 3 CBATT。 3 CGATE:ゲート 1 0 6 のコントロー ラ。 3 C により制御される。 3 B C :電池の筐体、容器(電池システムを収めた容器)。 3 B C E : 導体素子 1 を含む装置の周囲環境(図中では電池 2 B A T T の周囲環境)。 3 COMM:3Cの通信装置、通信手段。他の通信装置と無線又は有線の通信が行えてよい 。C2:外部コンピュータ。3Cの通信装置3COMMとC2の通信装置を用いて、3C と通信できる端末。(C1によって3Cのゲート電極の制御方法・プログラム・アルゴリ ズム・制御用変数を通信によりやり取りし、変更・更新できてもよい。他に、3BATT などの3の保守点検時のために、3CにアクセスできるC2について、C2から3Cにゲ ート電極をオンまたはオフさせるよう命令したり、電圧値や極性を変えるように指令して もよい。)。 C 1 : 3 B A T T を利用するコンピュータ等。・例えば自動車を制御する車 載コンピュータC1であって、自動車の車載カメラCAMを接続して備え、CAMより外 部環境を撮影し、C1と衝突しそうな自動車・衝突物の検知などを行う。C1は自動運転 用の自動車の制御部C1でもよい。(・電池を搭載する航空機などの輸送機械の制御コン ピュータC1でもよい。航空機の場合、墜落前にセンサで墜落を察知し(または墜落をセ ンシングする測定手段を持ち墜落を察知して)、電池の抵抗を高抵抗にして、墜落時に電 池ケースが破壊され正極負極が内部短絡し火災・爆発に至ることを防ぐ事につながりうる 。)。C1の3CBATTが破損する恐れのある場合に、3BATTの3C(3CBAT T)に電池の電極の導電性を低下させるためのゲート電極の電圧制御データ・指令を送り 、電極が電導性を低くした状態になるよう制御する。(C1と3BATTを含む自動車が 衝突し3CBATTが破壊され、内部短絡が生じた時に、3BATTの電極の抵抗を増大 させ、正負電極間の内部短絡により発火・爆発することを防ぐ)。C1SEN:C1のセ ンサ。CAM:C1のセンサとしてのカメラ。〈図10の補足〉・図10の例は、導体素 子1を用いる電池にセンサとコントローラを備えさせ、センサが測定した値に応じてゲー ト駆動回路をコントローラで制御して、ゲート106に印加された電圧を制御し、104 や1042(及び101や1012の種類によっては104Iや1042I)を制御・形 成し又は消失させ、101や101Pの導電性を増減させ、導電性を低下させることが好 ましい場合には導電性を低下させる構成であり、前記構成は電池でなく、1 FILMを用 いた3FILMや、1WIREを用いた3WIREの構成においても用いることができる 。・電池の形態に限らず、広く、導体素子1を用いた電子部品2・電気電子製品2に3S ETと3Cと3CGATEを用いてセンサにより制御できる3が利用されうる。前記3S ENは公知の種類のセンサを用いてよい。・例えば3SENに、加速度センサ(3軸の加 速度センサ)、磁気センサ、温度センサ、湿度センサ、気圧センサ、圧力センサ、ひずみ センサ、接触センサ・タッチセンサ、照度・光センサ、赤外線センサ、カメラ・スキャナ ・撮像素子、においセンサ、火災センサ・煙センサ、音センサ、無線センサ(無線の受信 機)を用いてよい。・外部のコンピュータC2が無線又は有線による通信により、(3C の通信装置3COMMを用いて)3Cにアクセスして導体素子1の導電性素子の制御のプ ログラム等・変数等を変更してもよい。・また導体素子1のゲート106の電圧VGSを 、外部のコンピュータC2が3Cの3COMMを介して無線又は有線による通信により制 御できてもよい。 < 温度感知型素子 > ・例えば、3WIREは温度センサ3Tと制御部・ ゲート駆動部を備えており、漏電火災時の熱又は漏電火災に至る前の発熱による温度上昇 を、3WIREは3Tにて検知して、3WIREは温度上昇を検知し、導線の抵抗を増や す制御を行い、電流が流れにくくする形で火災を防ぐことが考えられるかもしれない。建 物火災時に、火元の部屋や区画に接続された配電網の3WIREは、火元の前記部屋等に

30

40

50

電流を流れないように、ヒューズが切れるようにできるかもしれにない。(3WIREを 温度上昇による抵抗増大型のヒューズ付き素子のように構成できるかもしれない)<加速 度感知型素子 > <加速度センサ、制御部、ゲート部を用いて動く導体素子システム > ・3 BATTのみならず、3WIREや3FILMの3SENに加速度センサ(3軸の加速度 センサでもよい)を搭載することで、加速度に応じて(重力加速度に応じて、又は重力加 速度の向きを基準とした電線の傾きをセンシングして)3WIREや3FILMの導電性 を増減させる制御部を持つ導体素子のシステムが構成されうる。・電柱を用いて水平又は たるむ形で電線を架線として張り巡らせ配電網・送電網が構築され電力の供給に用いられ ている。電車用途や電信電話用の電線も張り巡らされている。上記の系(電線が地中化さ れておらず、空中にあって、切断されると垂れ下がる系)では、電柱を用いて架線された 電線が台風・倒木等で切断され、重力に従って落ちて垂れ下がる光景が見られる。垂れ下 がった導線は、通常、銅やアルミニウム部を持ち、前記金属部は垂れ下がるあるいは傾き によって導電性が変化することはなく、常に導体なので、垂れ下がった状態でも電気が流 れうる。・そこで、電線の垂れ下がり時に、加速度センサで垂れ下がりを検知し、導体の 電導性を下げたり、センサにより検知した異常を、導体システムの制御部3Cと外部のコ ンピュータC2間での通信により、前記C2に伝える、導線システム3WIREも検討で きうる。・本願構成の加速度センサ3Aを3SENに含む3WIREは電線の垂れ下がり を重力加速度や電線が切れて落下する又は垂れ下がる場合に加速度変化や垂れ下がり時の 加速度を測定し、測定結果に応じて、ゲート電極106の電圧VGSを制御する。・3軸 の加速度センサで、加速度センサの測定値が垂れ下がった場合(電線が重力方向と同じ向 きに垂れ下がっている時)の条件になっているかをセンサにより測定し、その結果垂れ下 がっていると判定された場合に、ゲート106を制御し、1WIREや3WIREの導電 性を低下させてもよい。・又は導電1WIRE、3WIRE(及び1FILM、3FIL M)について、(加速度センサを用いた)傾きセンサを備えさせ、1WIRE、3WIR E(1FILM、3FILM)の傾きに応じて導電性を増減させる制御をしてよい。

## [0060]

<<先の優先権主張出願、特願2023-007722号の内容>>

本願は特願2023-007722号を参照して引用する。本願段落番号0060に記載の図1から図12は特願2023-007722号に記載の図面の説明や図面と同じものである。本願段落番号0060に記載の図1から図12は本願の「図面の簡単な説明」部の段落番号0037に記載の図14から図25に対応する。

<書類名>明細書<発明の名称>宇宙太陽光発電システムのエネルギー輸送方法、宇宙空 間から地球へのエネルギー輸送方法<技術分野><0001>本願は、宇宙太陽光発電シ ステムの宇宙・空中・地上間の送電システム・エネルギーの輸送方法に関するものである 宇宙空間から地球へのエネルギー輸送方法も含む。<背景技術><0003>宇宙太 陽光発電システム(SSPS:Space Solar Power Systems) では宇宙空間に配置した太陽光発電システム(又は太陽光エネルギー収集装置)により得 られた電力・エネルギーを地上の電力・エネルギー需要を持つ地上部・ユーザ部に届ける 必要があった。<0004><ワイヤレス電力送電システム>そこで特許文献1や非特許 文献1のようにSSPSから宇宙空間、空中を経由して地上へ電力を送電するワイヤレス 電力送電・ワイヤレス電力伝送・ワイヤレス伝送が検討されている。前記ワイヤレス電力 伝送には波長の長い光子でもあるマイクロ波など電波を用いるものと、波長の短い光子で ある赤外線等光子やそのレーザー光を用いるものが提唱され検討されている。またスマー トフォンや電気自動車、無線式タグ等電気機器への前記ワイヤレス電力伝送・給電も検討 されている。<0005><燃料物質・エネルギー貯蔵物質を製造し需要地に輸送するシ ステム>他方、ワイヤレス電力送電・ワイヤレス電力伝送を使わず、SSPS近傍のその 場で電力を消費したり、その場で燃料物質・エネルギー貯蔵物質・物体を製造し地上等へ 運ぶ系があってもよい。 SSPSで発電された電力を宇宙空間や宇宙基地、月面基地等 で電力を発電したのちその場で利用できれば好ましい。前記その場で用いる場合として、 例えば図3や図4のように月面(又は宇宙空間)で電力を用い何らかの燃料を製造し宇宙 基地や地上に送り届ける系も検討されうる。 <0006> 図3のように、燃料合成のた め地上から例えば水(水素の酸化物)を送り、水を月面で電気分解し水素と酸素を得て再 度地上に届ける場合、ロケット等の打上手段9(又は月から地上へのロケット等投下手段 9)が高コストという課題がある。 但し打ち上げコストが低下した場合、この手法は利 用されうる。低コストなロケットによる方法やマスドライバ、軌道エレベータなど非ロケ ットな方法の実現が期待される。 またSSPSの構築・建造のために部品や基材の打上 に低コストな打上手段9があると好ましい。 本願は打上手段に関する考案ではないので マスドライバ等打上手段の詳細に関する事項は省略する。<0007> 図4のように、 月の岩石等資源に含まれる二酸化ケイ素(又は酸化アルミニウム等金属酸化物、酸化鉄、 若しくは水・酸化された水素を含む物質等の月面上酸化物)をSSPSで得られた電力に より還元し金属ケイ素等還元された物質を得て地上に輸送・投下して届けて、地上にて金 属ケイ素等還元された物質等を何らかの方法で酸化させる系により酸化還元によるエネル ギーを得てもよい。 ただし、この系では月の質量を減らしてしまいかねない。<000 上記燃料物質を輸送する案では、その燃料製造事業の始めの時期では月面の物質 8 > を採掘し還元又はエネルギー貯蔵し地上に向け燃料を出荷できる。しかし長期的に見れば 月から取り去った物体の量を補うように月へ物体を打ち上げる必要があり、月の質量を回 復させる場合、安価な打上方法が必要である。 地上から月に打ち上げる安価な方法や、 月面から地球に向け送り届けるマスドライバ等9があってもよい。(特許文献2で触れて いる分野での非ロケットな打上方法の進展や再利用可能なロケットの利用進展が望まれる 。) < 0 0 0 9 > 特願 2 0 2 1 - 1 8 1 5 3 9 や特表 2 0 2 2 - 5 2 7 1 2 7 によれば、 宇宙空間の真空を用いて機能膜(半導体膜・金属膜等)を製膜し太陽電池・レーダ・鏡デ バイス(望遠鏡・反射鏡、太陽光を反射させる大面積鏡デバイス)など大面積の部品を製 造する方法に関する記載があり、本願の図4のSSPSを用いる系でもそれら方法により 太陽電池・太陽エネルギーを収集し利用する装置の宇宙・月基地近傍の(その場)製造に 用いてよい。<0010> 月に含まれる二酸化ケイ素等無機物を用いて太陽電池や太陽 エネルギーを収集し利用する装置を製造してもよい。地上から打ち上げる部材を少なくす るため、月にある資材・資源を利用してもよい。例えば図4の月面では太陽電池を月の資 源(酸化ケイ素やその他無機物)とSSPSの電力と地球から持ち込んだ製造設備等を用 い、酸化ケイ素SiO2を還元しシリコンSiを得て、シリコン太陽電池を製造し、SS PSに利用してよいし、太陽電池用に製造した結晶シリコンSiや太陽電池グレードでな いシリコン・ポリシリコン・不純物の混ざる金属シリコン(発明の範囲を限定しないよう に記載する場合、還元された物質5MCでもよい)を燃料として月面にて利用したり地上 また地上から打ち上げる部材を少なくするため月の資源にSSPSの に投下してよい。 エネルギーを蓄積させ地球に投下して地上にてエネルギーを利用してもよく、図4のよう な燃料製造方法を利用してよい。<0011>または特願2021-181539明細書 に記載のように、打上装置9を用いて地上から太陽電池材料を宇宙空間・月に輸送し、前 記太陽電池材料を用いて太陽電池・太陽エネルギーを収集し利用する装置(太陽電池、鏡 、反射鏡)を製造してもよい。<0012>地上から打上する際に、直接遷移型・直接遷 移型で吸光係数が大きく光電変換に必要な光電変換層・機能膜が薄く済む、省資源な材料 (該材料の例:化合物半導体材料、CIGS太陽電池等で利用)を用いてもよい。ガリウ ムやインジウム等月で採掘できるか不透明な材料が必要な場合には地上から輸送してよい 。 <0013><エネルギーの輸送方法>本願はワイヤレス送電・ワイヤレス電力伝送・ ワイヤレス電力送電・ワイヤレス伝送や燃料輸送を含めた エネルギーの輸送方法を開示 する。本願ではSSPSから地上又は空中に対してワイヤレス送電手段を用いてよい。非 特許文献1によればマイクロ波やレーザー光による電力送電が検討されている。但し、マ イクロ波やレーザー光を用いる系ではSSPSから発せられたマイクロ波・レーザーを受 信する際に、送信電力が高い場合、地上側での受信部・受光部近くの人体・生物・環境・ 電気機器等・無線機器・通信機器に影響・被害が出る恐れがあった。この改善策として、 送信電力を低下させて運用する事が想定されている。<0014> 本願では、受信部2 ・受光部2の面積を大きくとり、低い送信電力であっても広い面積の受信部2・受光部2

10

20

30

40

20

30

40

50

(マイクロ波の場合レクテナ等、レーザーの場合受光素子・光電池・太陽電池・反応器・ 化学反応器・光や熱による化学反応器等)にて受信・受光させる構成があってもよい。( 例えば太陽光のエネルギー密度は稀薄であるが、それを地上の大面積太陽電池で受光する ように、SSPSの送信部の発する光を地上の大面積受信部で受け止めるようなイメージ )<0015> 送信電力を低下させて運用する方式では、マイクロ波・電波の場合受信 部2・受光部2が大面積になる事が必要であり大面積レクテナなどによる高コスト化や用 地確保の問題を含んでいる。 また (レーザー光・電波の形態で)送信に用いる光子は大 気を透過する波長であるため、送信出力を低下させたとしても受信部・受光部近くの住民 は大気透過性のある波長の光子が届く・届いているかもしれないと心配させる恐れがあっ SSPS衛星の向きが少し変わり受信部でない居住区に向けて大気を透過する光子 ・電波が送信され到達しうること、そのように人々を心配させうる光子の種類・波長を用 いることが課題であるかもしれない。 このように、地上にSSPSの電力を大気の窓を 透過できる光子の形で届けることで地上に住む人や生物、環境に悪影響を与えるのではな いかという課題があった。〈0016〉〈地上に到達しにくい波長の光子を地球上空の空 中構造物 3 で受け止める方式 > 地上の設備 2 で受信する場合、大気を透過する光子を用い ることで上記課題が生じうる。そこで本願では大気を透過しない・しにくい光子を用いS SPSのワイヤレス電力送電システム(ワイヤレス電力伝送システム)を構成しSSPS の電力又はエネルギーの送信・送電・伝達・伝送に用いる事を提案する。 < 0 0 1 7 > 大 気を透過しない光子であっても、(例えば対流圏の上部、成層圏、成層圏の上層部で)図 1の受光部2により受信するために、高空であって大気の密度が少ない・稀薄大気下に配 置された、高高度通信プラットフォーム(HAPS)の3や高高度に配置された航空機3 ・電動気球3に、本願図1や図2等のように本願SSPSの受光部2(空中受信部・受光 部2、高高度受信部・受光部2)を備えさせ、宇宙空間に配置されたSSPS等の送信部 1・発光部1(SSPS及びSSPSからのレーザー光をリンクさせるSSPS中継衛星 1LINK、SSPSとSSPS中継衛星の群・コンステレーションに複数含まれてよい 送信部1・発光部1)から送信・発光・照射・発射された大気を透過しない光子の波長を 持つレーザー光を、前記受信部2・受光部2に向けて発射・照射・送信させ(又は受光部 2 へ発光部 1 のレーザー光を命中・受光・光電変換、物体物質の加熱や化学反応等させ) ワイヤレス電力伝送・ワイヤレスエネルギー伝送を行う事を本願では提案する。<001 8><既報との比較>特許文献1の図1等ではマイクロ波・レーザを受信する空中・対流 圏(高度10から16km)上空の飛行船(5)に受信部(1)を備える構成が開示され ている。本願では受信部2と航空機3の高度は50kmから20kmの成層圏に配置して 航空機の実績では高高度気球では高度53kmまで気球を上昇させた例がある 。無人気球到達高度の世界記録更新について、令和5年1月19日閲覧、インターネット 20130920\_ballon\_j.html)<0019><高高度での大気密度、 組成> 対流圏において酸素・オゾンは地上と同じく存在しており、対流圏での大気密度 は地上の密度(1.293kg/立方メートル)の13%である。それよりも高高度の成 層圏(成層圏プラットフォームの配置される高度20km以上)では高度20kmで気圧 1 0 0 h P a であり、高度 3 2 k m では 0 . 0 1 3 k g / 立方メートルである。高度 4 0 kmで気圧10hPaである。(参考:気象庁HP、大気の構造と流れ、令和5年1月8 日閲覧、インターネット、https://www.jma.go.jp/jma/ki shou/know/whitep/1-1-1.html) 高度16kmの対流圏や その境界面の上空では大気密度 0 . 1 6 kg/立方メートル、高度 3 2 kmでは 0 . 0 1 3 k g / 立方メートルである。(高度 6 8 k mでは 0 . 0 0 0 1 1 k g / 立方メートルで あり成層圏近傍で大気密度、酸素の密度が減少する)地上から高度80kmまで大気組成 、酸素・窒素などの成分比は地上と同じであり、16kmから32kmでは酸素量が10 分の1に低下するため、酸素と紫外線により化学反応・光反応するUV-C等の短波長の 光子(紫外線からエックス線までの短波長光子)を受光部に到達させるときの射線中で減 衰させずに受光部2へ受光させるには、高度16kmの対流圏より高度32kmの成層圏 上層側のほうが好ましい。したがって本願では受光部2と航空機3の高度は50kmから20kmの成層圏とすることが好ましい。(但し、図1や図2の例などで受光部2を含む航空機3と燃料合成航空機3FUELを用いる場合、3FUELでもある3は地上から成層圏までを航行してよく、3の高度を一定に保たない・問わない形での利用も検討されうる。)<0020><対流圏と地上での空気密度と光子吸収度合> 対流圏上層は地上の空気密度の13%で約10分の1である。例えば酸素・オゾンにより反応する紫外線側寄りの短波長光子の吸収度合いも対流圏上層では地上の約10分の1となり地上の吸収度合いよりも減少する。前記短波長光子を受光する受光部2の高度を対流圏上層の高度(高度16kmか)とした場合でも、或る波長の光子について仮に高度16kmで或る量(X%)

10

が大気に光子が吸収されたとしても残りの量(100% - X%)は受光部2で受光できるかもしれず、本願で大気を透過しにくい光子の利用を行う構成にて実用上利用できるかもしれない。その為、受光部2を配置すべき地上からの高度に関しては実証開発により条件を決める必要がある。本願は例えば酸素・オゾン等紫外線の光子や、或いは大気により吸収される紫外線や一部赤外線の光子を大気減衰性のある光子・レーザー光としてSSPSの空中・地上へのエネルギー輸送利用する事を開示しており、受光部2の高度を成層圏に限定することは考えていない。(前記光子については例えば本願では1つの光子のエネルギーが大きい、大気や酸素・オゾンにより吸収されうる紫外線寄り短波長側の光子の場合についていくつか開示している。また赤外線の波長域では大気分子により吸収される波長が存在し、本願受光部2において前記波長の光子は利用はできるかもしれない。)

20

本願の1つの目的は、地上の人家や、対流圏を航行する航空機の安全の確保であって、 地上へ届きにくい光子を用い、発光部1からの誤射により受光部2で取り逃した光子が地 上に到達しないようにする事であって、特許文献1に記載のように対流圏を超える高度( 高度16km~)に受光部2を配置させてよい。地上から20kmから50kmの高度、 若しくは50km以上の高度に受信部2を配置してよい。<0021> 受光部2は航空 機3に搭載されてよく、航空機3はプロペラモータやジェットエンジンの動作できない( 空気の薄い)高度であっても姿勢制御や推進等の航空機の移動や方向転換・移動を行わせ るために、モーターやジェットエンジンのほか例えばロケットや光子セイルやイオン推進 器のような推進装置3 T H を搭載していてもよい。(本願航空機3 は本願図11の構成や 特許文献2の図6や図7のようなソーラープレーン3である航空機3でもよい。高高度プ ラットフォームHAPSとなる航空機 3 でもよい。) < 0 0 2 2 > 常時受光部 2 へエネ ルギー伝送可能なSSPSにおいて、SSPSによる電力・エネルギーを発光部1から受 光部 2 に送信し、例えば航空機 3 に取り付けた受光部 2 において得たエネルギーを熱気球 やロジェ気球の気体・流体を温める熱に用いる、航空機3が熱気球やロジェ気球の要素を 含む、航空機3やソーラープレーン3でもよい。<0023><光害> 本願の形式では 紫外線からエックス線までの短波長光子は人にとっては不可視の光の為、夜中であっても 、光が見えないメリットがある。夜間の光害のような影響を減らせるかもしれない。(光 害について不可視な光子に着目する場合、紫外光の他、赤外線・ミリ波でもよい。) <0024><本願の提案する短波長光子> 本願はUV-CやUV-Bのような大気中 (地上から20kmから50km或いはそれ以上の高度における大気 )の酸素・オゾン

30

40

40

50

高くできて、受光部2の小型化・高出力化につながるかもしれない。<0028> 紫外線は1光子当たりのエネルギーが可視光・赤外光・電波より高く、物質に化学反応を 起こすことに利用しやすいので燃料製造の点でもメリットがある。例えば光触媒を考える と、ミリ波や赤外線のような低エネルギー光子では酸化チタンを用いての光触媒反応は起 きない。酸化チタンのバンドギャップ以上のエネルギーを持つ紫外線など光子にて光触媒 反応が起きる。 仮に受光部2が光触媒的な装置・反応器である場合、マイクロ波やミリ 波を用いる系では受光部2での光触媒反応は起こせないが、本願主張の例えば紫外線(U V - A · U V · B · U V · C を用いる系)では受光部2で光触媒反応が起こせる。 < 0 0 29> このように光触媒若しくは光と物質の化学反応により燃料を作る場合には紫外線 のような光子を受光部2で用いるメリットがあるかもしれない。<0030> ミリ波や マイクロ波のような電波の形態の光子では化学反応に用いずらく、光電変換装置の起電力 も低いかもしれない。( 受信部2において光子のエネルギーの大きさを問わず物体を加 熱する場合、ミリ波やマイクロ波等電波により加熱可。またマイクロ波電波による加熱に 用いる2や3では熱気球である3において、熱気球や、熱気球の気体加熱用素子の加熱に 利用可能かもしれない。)<0031> 電波では大面積レクテナ等が必要で、エネルギ ーをレーザー光のように集中させにくい。他方、後述のタグ2TAG・ビーコンタグ・R FIDタグの形態ではエネルギーが拡散しやすいことを用いてタグの動作に用いる。航空 機3からのタグ捜索、SSPS由来のエネルギーをレーザー光や電波で送信し航空機から のタグ捜索すること(見守に用いること)について開示する。 < 0 0 3 2 > 本願では利用 する光子の波長と大気圏での光子の吸収減衰を大気・対流圏の下にある居住地・人家に光 子が届かず減衰するというフェイルセーフな設計に利用している構成である。前記フェイ ルセーフな設計の意図は減衰を送信部1の向きずれなどで、受信部2ではない、人家のあ る方向に光子が照射されても、前記光子が短い波長であって、例えばUV-B、UV-C からエックス線までの光子は原子分子に作用し例えば大気分子・原子との化学反応(UV - Cであればオゾン生成)を起こしながら減衰・大気吸収される光子であって、大気に吸 収され地上に到達しない(地上に到達する光子を低減できる)ことを想定し、光子が地上 に到達しないことで対流圏の固定翼型航空機や地上の人家・生物に対し安全性を確保する 設計)<0033><短波長な光子の発生・利用>紫外線を発光できる紫外線レーザー、 又は紫外線からX線ガンマ線等を発生させうるシンクロトロンなど粒子加速器等で生じさ せた放射光発生装置(又は自由電子レーザー発生装置)を用いてよい。 < 0 0 3 4 > 例 えば、紫外線レーザの例には、バンドギャップが紫外線の光子のエネルギーに相当する大 きさを持つ窒化アルミニウムガリウムA1GaN等の半導体により構成された長波長紫外 線・中波長紫外線・短波長紫外線のレーザーダイオード等固体デバイスが公知でありその ような半導体による発光デバイス用いてよい。 < 0035> また考案の範囲を限定しな いよう列挙するとすれば、波長変換デバイス(例えば赤外光から紫外光への波長変換する 装置・素子を用いてよい。Nd:YAG結晶による赤外線レーザ波長1064nmを紫外 線266nmへと波長変換させる結晶を用いる系が想定される。)若しくはエキシマレー ザー装置(例えばKrFを用いるときの波長248nmであるUV-Cの光子を生成)、 真空管デバイス等を用いてよい。

< 0 0 3 6 > 前記 U V - B、(U V - A、) U V - C、遠紫外線、真空紫外線、エックス線・ガンマ線等の短波長の光子を発光部 1 ・送信部 1 で生じさせ、前記短波長の光子を受光部 2 ・受信部 2 に向けて発射・照射・送信し、受光部 2 ・受信部 2 に備えさせた受光素子 2 P C E により光電変換させ電力を得てもよい。 本願は S S P S のエネルギー輸送方法とその利用に関する発明・考案であるため、光子を生成する装置・素子に関する詳細な記載は省略する。 < 0 0 3 7 > また前記短波長の光子の持つエネルギーを、反応器 2 R E A や燃料原料に照射させ化学反応を起こし燃料製造してよい。(例えば受信部 2 で水から水素を生成する、地上の二酸化炭素を炭素・炭化水素と酸素へと還元する。受信部 2 でレーザー光を光電変換し電力として 2 や航空機 3 ・輸送機器 3 ・飛行機の編隊 3 F O R M・飛行自動車 3 F C A R・ロボット 3 の動力に利用する。) < 0 0 3 8 > 図6 の(a)のように受光部 2 にて光電変換した電力を 2 を含む航空機 3 を飛行させ航空機 3 のアクチ

20

30

40

50

ュエータ等電気機器設備を動作させてもよい。また図 6 の ( a ) のように受光部 2 で得た エネルギーを航空機 3 は、航空機 3 を含む 3 F O R M に含まれる航空機 3 A 1 、 3 A 2 、 3 L 1 、 3 L 2 にワイヤレス電力送電を行い電力供給し動かしてもよい。また 3 は 3 A 1 、 3 L 1 等 3 F O R M に含まれる物と通信できてもよい。 3 A 1 、 3 L 1 等 3 F O R M に 含まれる物と、接触又は非接触の手段によりエネルギーや電力の共有・融通をできてもよ い。 < 0 0 3 9 > 図 6 の ( b ) のように受光部 2 にて光電変換した電力を 2 を含む航空 機 3 ( 3 F C A R ) を飛行させ、旅客や荷物の輸送を行わせてもよい。 < 0 0 4 0 > 図 6 (b) のように航空機 3 に受光部 2 を備えさせ、クジラが息継ぎをするように適宜上空で 前記光子の受光による3のリチウムイオン電池など二次電池や水素燃料・燃料電池系の充 電を行わせた後、再度地上付近まで降下させ、3を輸送機器3として輸送用途に用いてよ 航空機 3 は有人でもよいし無人でもよい。 無人飛行機 3 にて公知の運用、例えば . 目的地までのナビゲーションや自動操縦・自動運転、スマートフォン端末での航空機 3 の配車(スマホで空中から地上へ3を召喚する)等を行ってもよい。 また見守り業務に 用いてよく、例えば鳥獣被害に苦しむ山村の鳥獣の動向や威嚇など見守りや、町の警備に 搭乗員がいないので被害を低減しうる。また無人航空機3はGNSS等により測位を行い ドローンや自動運転車では公知の自動運転を行わせることができ、かつ自動運転に加え、 無人の(プログラムされた)編隊飛行3FORMを行ったり、飛行型の農林業・水産業・ 各種産業の業務を行う飛行型ロボット3ROBOTや旅客運輸業の用途での乗物、空中の ホテルや空中ステーション(宇宙ステーションのような空中の滞在施設・基地)のような 住宅や住居・不動産の業務に利用されうる。<0042> 本願により航空機3(これは 宇宙太陽光発電で随時給電またはエネルギー補給を受ける航空機3)はジェットエンジン 機のような給油ステップや電池式ドローンのような充電ステップを無くすことができ、航 空機3が地上に戻り待機する時間を減らす・無くす。 < 0 0 4 3 > 地上の空港が機能せ ず、空港に滞在したり燃料補給できない場合でも、本願の1と2と3を用いる系では、3 は上空で充電・エネルギー補給が可能で、空港が使えない場合でも飛行を継続しうる。< 0 0 4 4 > 図 6 ( b ) では 3 機の飛行自動車 3 F C A R がタクシーのように入れ替わり 旅客や貨物を輸送する構成である。 他方、飛行自動車3FCARが例えば東京 沖縄間 や東京 小笠原諸島 グアム間の経路を飛行する際に、前記経路の上空で受光部2に対し 1から光子を送信し前記充電・エネルギー供給できれば航続距離を延ばすことが可能にな 図10では例えば日本から日本の裏側付近のウルグアイに向けて、途中で太平洋・ 大西洋洋上やニューヨーク付近の洋上の上空等で本願1と2により3・3FCARがエネ ルギー補給を受けながら飛行し旅客を輸送する概念の説明図を開示している。(地上に降 りて充電・給油しなくとも、上空で1と2と前記光子により随時充電・エネルギー補給が 可能になり3FCARの航続距離を増加できる)<0045> 図6(a)の構成では3 FORMを用いて空中にアドバルーン3FORM - AD - BALLOONや3FORMの 編隊機構によるショー・演技・競技(例えばロボット型3FORMによる競争・レース競 技・サバイバルゲーム)・ミッションを行う装置(3FORM-ACTING)若しくは 編隊機構によりヒト型の四肢と胴体を持つ人型ロボットをショーや何かの労働・見守り業 務・輸送業務・娯楽用・ロボット競技用にもちいるための編隊3FORMによる人型ロボ ット3FORM-HUMANOIDでもよい構成が開示されている。<0046> ORM - HUMANOIDは飛行機械であり自重を考慮する心配の少ない、やや巨大な人 型ロボットや、ヒト・動物(虎や兎、干支の動物、ライオン・犬・猫など)・植物・架空 の生物(竜等)・キャラクターを模した人形又は張子等オブジェクトを構成してよい。 この場合もSSPSと1と2の利用により地上での充電・エネルギー補給が不要で空中で の常時ミッションが可能になるかもしれない。<0047>マイクロ波と比べ紫外線から エックス線領域の光子は光子1つ当たりのエネルギーが大きく、(大気分子と反応・化学 反応するなどで吸収され減衰でき、)波長が短いことで受信部2の大きさを小型化できる 。(マイクロ波領域の光子では受信部2はアンテナ・レクテナであるところ、紫外線より も短波長な光子では光電池や水等物質を水素等燃料物質に化学変化させる反応器でよい。

30

40

50

) < 0 0 4 8 > < 大気中で減衰する光子を受け取るための高高度受信部 2 > 本願では前記 減衰する光子を用いるため、地上から見て高高度な稀薄な大気である区間に受信部2を設 置する事が必要となる。<0049><大気を透過しない光子の発生・利用>上記UV-C域の光子(酸素・オゾンの化学反応を起こすことで大気中に吸収される光子)を例とし て示した。波長1nmから280nmの紫外線では大気の吸収が大きい。(1nmから2 00mmまでは特に吸収大)その1mmから280mmまでの光子を用いる系では地上ま で光が透過せず、地上の安全が保てるかもしれない。紫外線の他に、大気を透過しない光 子・大気の窓で遮られる光子として波長1マイクロメートルから10マイクロメートルの 赤外線域の光子とそれを用いたレーザ光も検討されうる。非特許文献3では特許文献1で はミリ波について記載されている。ミリ波もまた大気中で吸収されうる。本願では大気中 の分子に吸収される紫外線よりも短波長側の光子と赤外線よりも長波長側の光子、ミリ波 など光子を用いてよい。実際の実証時には光子の波長を選定する必要があり、本願では大 気(例えば酸素・オゾン)に吸収される光子の系を開示するが、光子の波長は限定できて いない。 < 0 0 5 0 > < 空中の受光部 2 を含む航空機 3 で得られたエネルギーを地上に輸 送する手段>特許文献1によれば宇宙空間から地上まで電波又はレーザーからなる系(光 子のみの系)を用いてSSPSのエネルギーを地上に輸送することが開示されている。ま た非特許文献4には波長1070nm付近(近赤外)のレーザーにより地上にエネルギー を伝送することが開示されている。<0051>本願では図1のように受光部2を含む航 空機 3 に地上部へのケーブル12(例えば先の出願での空中構造物 2 と地上部を結ぶケー ブル 1 2 や宇宙構造物 1 ・空中構造物 2 と地上を結ぶ軌道エレベータ部のケーブル 1 2 を 引用し参照する)やワイヤレス送電手段3WEPを備えさせることも検討したが、ワイヤ レス送電では電波が拡散しやすいこと、ケーブルでは成層圏まで軽量かつ低抵抗の送電線 が得られるか不明なことを考慮し、電力エネルギーを化学エネルギー・燃料に変換して届 ける方法を図2に開示する。また燃料を用いる系として図3、図4、図5を開示する。そ の他形態・説明図は本願図面で開示する。<0052>特許文献2では軌道エレベータ、 オービタルリングシステム・軌道リング、マスドライバ等非ロケットな打上方法に関する 記載が開示されている。 SSPSの建造を含む宇宙開発分野において、低コストな打ち 上げ手段(ロケットや非ロケットな方法を含む)がおおいに望まれる。 < 0 0 5 3 > 例 えば特許文献2の図1Aや図1では軌道エレベータ部になるケーブル12は軌道リングで もよい、大規模な回転移動する環状構造物(1や2)に生じる遠心力等に空中・宇宙空間 の高度に前記環状構造物が保持され、その環状構造物にケーブルがぶら下がる形でケーブ ルの重量を空中で釣り上げ保持する低軌道での軌道エレベータの構成である。 リングや軌道エレベータはSSPSの建造やSSPSで得たエネルギーについて、宇宙 地上間での建設物資の輸送と前記構造物・電線・ケーブルでの電力輸送・燃料輸送も可能 にする一方、装置が大規模なことが課題であった。 しかし本願ではそのような大規模環 状構造物はなく、航空機3の浮力等航空手段による力以外はケーブル12を釣り上げる大 きな力の無い系であり、高高度気球などを用いてよく、SSPS由来のエネルギーにより 加熱される熱気球でもよく、前記気球に充填する浮遊・浮上用のガスは水素ガス・ヘリウ ム・メタンなど空中に浮上可能なガスによる浮力のみの系でもよい系である。 えば特許文献2の所謂軌道リング・軌道エレベータと比較しコンパクト・小規模な気球で あってもよい航空機3を用いSSPSからのエネルギーを地上に届けるための考案である 。 < 先行技術文献 > < 特許文献 > < 0 0 5 4 > < 特許文献 1 > 特開 2 0 0 4 - 2 6 6 9 2 9号<特許文献2>特開2023-001372号<特許文献3>特開2022-058 8 5 3 号 < 特許文献 4 > 特開 2 0 2 2 - 1 0 5 7 2 6 号 < 非特許文献 > < 0 0 5 5 > < 非 特許文献1>宇宙太陽光発電システム(SSPS)の研究 [JAXA、令和5年1月6 日閲覧、インターネット、https://www.kenkai.jaxa.jp/r e s e a r c h / s s p s / s s p s - s s p s . h t m l ] < 非特許文献 2 > T h e Atmospheric Window[アメリカ海洋大気庁NOAA、令和5年1月8 日閲覧、https://www.noaa.gov/jetstream/satel 1 i t e s / a b s o r b ] < 非特許文献 3 > 大気の窓 [ 気象衛星センター、気象庁 J M

40

50

A、令和 5 年 1 月 8 日閲覧、インターネット、 h t t p s : / / w w w . d a t a . j m a . g o . j p / m s c w e b / j a / p r o d / b a n d \_ w i n d o w . h t m l ] < 非特許文献  $4 > \nu$  ー ザー無線エネルギー伝送技術の研究 [ J A X A 、令和 5 年 1 月 2 1 日閲覧、インターネット、 h t t p s : / / w w w . k e n k a i . j a x a . j p / r e s e a r c h / s s p s / s s p s - l s s p s . h t m l ] < 発明の概要 > < 発明が解決しようとする課題 > < 0 0 5 6 > 次に本願における課題と解

決方法を記載する。<第1の課題>発光部1・送信部1の方向のずれなどで、地上に向け て大気の窓を透過できるレーザー光やマイクロ波など電波の形態による送信方法では、地 上まで光子或いはワイヤレス伝送・送電のエネルギーが送信されてしまう。その形態では 送信電力を減らせるとしても地上に暮らす人々へ危害が及ぶ可能性があり、電波やレーザ - の形態をとる光子が大気を透過して地上に届くのではないかという人々の不安を解消す る方式が必要であった。<0057> 送信部1の送信する光子を地球の大気に吸収され やすい波長の物に限定し運用することで、地上の人々の安全を確保しつつSSPSによる ワイヤレス電力送電を行う系を考案する必要があった。<0058> 本願では大気中で 吸収される等で地上まで送信されない光子を用いることで、対流圏上層部や成層圏等の空 中までエネルギーは届くが、地上までエネルギーは届かない構成を提案する。 < 0 0 5 9 > 特に、例として大気の窓により透過されない光子として大気中の酸素・オゾン等が化 学反応するなどして吸収され、大気に対する透過率がゼロに近くなる光子の波長を用いる ことを提案する。 < 0 0 6 0 > < 第 2 の課題 > 地上のレクテナ等へ向けて航空機からマイ クロ波で拡散させながらエネルギーを送信する場合、エネルギーが拡散し、効率よくエネ ルギー伝達できない事が想定される。例えば本願図1の3WEPから地上の2LAND・ 2TAG・2WEPの区間で無線を用いると電波が拡散しながら前記部分に到達する。エ ネルギー密度の高い電波は地上の住人を不安にする等の問題がある。 < 0 0 6 2 > そこ で空中の航空機3と地上部4の間で、ワイヤレス電力送電や電線・ケーブルによる送電な ど電磁気的方法に限定せずにエネルギーを輸送する系を考案する事が課題であると出願人 は考えた。(エネルギー伝送について、有線式、無線式、燃料輸送式の3通りを検討した

<0063> その結果、図2から図4に記載の燃料を用いる系を開示する。 てSSPSを運用しエネルギーを燃料として送る場合、図4のように月資源の内、酸素と 化合した物質(酸化ケイ素・酸化アルミニウム・酸化鉄・水等)を還元し地球へ投下する 形態も開示する。 < 0 0 6 4 > < 第 3 の課題、実施例での課題 > < < 受光部 2 へ発光部 1 の光子を命中させる事と測位>> 受光部2は小型であると好ましい。小型の場合、レー ザー光を1から2に向けて(精度よく)照射させ・命中させる必要がある。<0065> 本願は図10のように、例えば紫外線レーザを複数の1(1SSPS-SATの複数機の コンステレーションに含まれる複数の1)から2に照射したとき、命中せず誤射した場合 でも酸素・オゾン・大気によりレーザが減衰する設計ではあるが、誤射時はエネルギーロ スとなるので、誤射なく命中させる方法が必要であった。<0066> 特許文献1にお いて測位衛星のQZSSでも用いられる準天頂軌道を用いていることに注目し、図5では 準天頂軌道に沿って運航・移動する複数の発光部1(又は複数の発行部1を備えたSSP S付き人工衛星1SSPS-SAT)を複数台準天頂軌道に配置し又は人工衛星コンステ レーション 1 S S P S - S Y S - Q Z S S - S E I Z A としてよい。 < 0 0 6 7 > SPS-SYS-QZSS-SEIZAは準天頂軌道を運行することにより、日本の上空 を常に1SSPS-SATが通過し、地上・空中側の受光部2に入れ替わり常時光子を照 射できる構成としつつ、全球測位衛星システムGNSSやQZSSによる測位システムの ように1SSPS-SYS-QZSS-SEIZAから送信された測位用信号を、受光部 2 に追加して配置した測位部 2 POSIにより、QZSSによる測位システムを用いて測 位できる構成としてよい。 < 0 0 6 8 > 受光部 2 の位置や受光部 2 と、 1 S S P S - S AT又は1SSPS-SYS-QZSS-SEIZAとの距離関係・3次元空間内での座 標情報を調べるため2や2POSIと1SSPS-SAT又は1SSPS-SYS-QZ SS-SEIZAはレーザーや電波による通信を行てもよく、前記通信手段を2や2PO

50

SIと1SSPS - SAT又は1SSPS - SYS - QZSS-SEIZAは備えてよい 。 < 0 0 6 9 > 2 や 2 P O S I の 測位に役立てる為、 2 P O S I やそれを含む航空機 3 に原子時計等時計や高度計・センサ類・計器類を搭載してよく、例えば光格子時計方式の 重力センサ・重力測定系を備えてよく、高度計を備えてよい。高度計により2や2POS Iの配置された三次元空間の情報のうち高度の成分を高度計により測定して、全球測位衛 星システムGNSSやQZSSによる測位システムによる測位の結果と組み合わせて測位 や利用(1から2へ発射する光子を2へ命中させることへの利用)をしてもよい。 測位結果を用いて2POSIを備えた2に対し1から光子を照射してよい。<0070> <<SSPS発光部1 受光部2区間と、受光部2 地上間4区間の分離>> 図5の( a)では1と2の間はその緯度経度の地上部に居住区の無い、例えば日本国の海上の上空 に配置できる。 2 と 3 ・ 3 FUELにより光や電力のエネルギーを化学エネルギー・燃料 に変換し、3FUELにより日本国の海上の上空から需要のある海洋の燃料貯留基地4S TAT(若しくは地上や海上の基地・燃料タンク4STAT)に運搬できる。4STAT から地上ユーザ6又は居住区6に運搬又はパイプラインによる燃料圧送をしてよい。<0 071> 図5の場合、受光部2を電線で電力網と接続する場合の送電ロスがない。また 電線12を釣り上げる航空機3は不要である。航空機3は電線を持ち上げる必要がない。 (例えば航空機 3 の浮上する性能を自機分だけにできる。) < 0 0 7 2 > 航空機 3 は S SPSによるエネルギーを受け昼も夜も浮上の為のエネルギーを使うことができ、対流圏 や成層圏を飛行できうる。この際に航空機3が電線を保持し上空に浮かび上がるだけの力 ・浮力・飛行による高度を維持する力を保ち、航空機3が例えば全長20kmにもなるケ ーブル12を保持できる場合は3FUEL等の燃料を介したプロセスは不要かもしれない 。なお本願で用いる航空機3等の電線・電極(プロペラが必要な場合モータ・コイル)な ど電気配線部材は軽量であると好ましい。 < 0 0 7 3 > また図 5 の場合、受光部 2 の直 下・近辺に居住区でもあるユーザ部6や4を配置したくない需要に対応できる。<007 その場合でも本願図 5 ( a ) 構成では燃料・化学物質へのエネルギー変換プロセス を挟むことで SSPS発光部1 受光部2区間と、受光部2 地上間4区間の分離がで き、その結果居住地4の人々を安心させるメリットがあるかもしれない。<0075> 但しSSPS発光部 1 受光部 2 区間における光子や電気系のエネルギーは、受光部 2 地上間4区間で用いる化学系エネルギーに変換される際に変換損失(光・電気エネルギー から化学エネルギーへの変換時のロス)を生じる。そこで図6のように航空機3の部分で (化学エネルギーに変換する前に)電気エネルギー・熱エネルギー等としてエネルギーを 消費させ、輸送機器・旅客運輸業やロボットによる作業、ショー・編隊飛行・アドバルー ン・広告・娯楽に用いることができれば、前記化学エネルギー変換損失をなくすことがで きるので、重要なことであると考え、図6や図7,図8、図9、図10、図12に航空機 3 の利用例を開示する。 < 0 0 7 6 > < < S S P S の電力・エネルギーを 2 を含む航空機 3に輸送したのち、地上用に用いず、空中の用途に用いる場合>>航空機は飛行・移動の 為エネルギーを必要とする。燃料で駆動するジェットエンジン式航空機 3 やドローン 3 D RONE、或いは航空機の編隊3FORMは電池や燃料の制限により飛行時間が限られ、 飛行機の運用時は燃料供給や充電のステップが必要であった。<0077>また稼働時間 を長くできうる地球上の太陽電池とバッテリーを備えたソーラープレーン航空機3におい ても日中の充電量の制約から機体のパフォーマンスに制限が生じていた。<0078>そ こで受光部2にで得たエネルギーを地上に送らず航空機3の駆動に用いる系も開示する。 図6、図8では航空機3を用いて常時電力を給電され稼働しうる航空機の編隊飛行群3 FORM又は編隊飛行により構成されるヒト型の人形装置又は人型ロボット3FORM-HUMANOID、3FORM-DOLL(MACHINE)もしくはそれらで動くロボ ット3FORM-ACTING、3ROBOT、さらにはそれらを広告や展示用に用いる 3 F O R M - A D - B A L L O O N を開示する。 図 9 では 3 R O B O T による作業対象 4WKへの(ロボットアームを用いてよい)除去加工と付加製造の例を記載する。<00 フ 9 > < < S S P S の電力を 2 に輸送したのち、ワイヤレス電力送電に用いる場合 > > ワ イヤレス電力送電時の用途として図7に例を記載する。見守り用のタグや商品管理用のタ

グ、登山時の遭難者や雪崩に遭遇した人を探すビーコンやタグは公知である。子供や認知症患者の見守装置や見守用ウェアラブルデバイス2TAGも公知である。しかしタグを動かす電力をタグに与えたリタグに充電させる方法に課題があるかもしれない。そこで本願の図7では航空機3からワイヤレス送電により給電し無線通信やセンサの動作ビーコン動作の可能なタグ2TAG・2TAG・PATCHに関して開示している。

<課題を解決するための手段><0080><第1の課題解決手段> 図2・図3・図4 ・図5・図10・図11に記載の受光部2と航空機3と燃料を用いる系を開示する。発光 部1・送信部1と受光部2・受信部2の間でUV-C・UV-Bからエックス線のような 大気中の分子に吸収される短波長光子を用いてワイヤレス伝送・送電可能な構成とし、な おかつ受光部2を高高度の空中・前記短波長光子を吸収しにくい高度に配置した航空機3 や飛行船3等の輸送手段3・輸送機器3・配置手段3に取り付けて、受光部2が発光部1 からの前記光子を受光できる構成とする。発光部1・送信部1は紫外線レーザーや(粒子 加速器とアンジュレータなどを用いて発生させる)放射光の発生装置等を用いてよく、そ の動作電力・エネルギーは太陽電池・SSPSの太陽光発電による電力・太陽光エネルギ ーから得てよい。 また図4のように月への打上を減らしつつ月で燃料を製造し月や地上 にて前記燃料を用いる場合、月資源の内、酸素と化合した物質(酸化ケイ素・酸化アルミ ニウム・酸化鉄・水等)をSSPSの太陽光発電による電力・太陽光エネルギーにより還 元し地球へ投下する形態を開示する。<0086>図10は本願において準天頂軌道群の 複数の発光部1から2へのレーザ照射時のレーザーの射線と、レーザーエネルギーの焦点 と、大気により減衰するレーザーの説明図である。また遠隔地に行く途中で本願のSSP Sによるエネルギーの輸送方法によりエネルギー補給を受ける3FCARや3の説明図が 記載されている。<0081><第2の課題解決手段>図2や図5のように、空中の受光 部 2 から地上部 4 、ユーザ側 6 へのエネルギー輸送時に電力や光ではなく燃料を用いる系 を提案する。具体的には水を還元して得る水素や、水・二酸化炭素を還元して得る炭素や 炭化水素、金属酸化物を還元して得る金属の利用を想定する。受光部2でSSPSからの エネルギーを受け止めた後、受光部2を含む航空機3や3と接続可能な燃料合成用航空機 3FUELを接続線又は接続部3WIRを用いて接続させ、電力・エネルギーを3と3F UEL間で共有・融通、又は3から3FUELへエネルギー伝達し、受光部2と航空機3 ・3 F U E L が保持するエネルギーと燃料の元になる原料から燃料を反応器又は電気分解 装置3FUEL-GENにて合成し、航空機3・3FUELの流路やパイプライン・タン ク3TANKに燃料を輸送・貯蔵し、地上部4のタンク4FUEL TANKと3TAN Kを3VALV・4VALVと接続用パイプ・ノズルなどを用いて接続させ、地上部4の タンク4FUEL TANKに燃料を輸送する。 このようにSSPS由来のエネルギー を、1 SSPSから受光部2、航空機3を経由して地上部4に輸送し貯蔵させその後ユー ザ側 6 にて利用させる事で、地上 空中間のワイヤレス電力伝送・送電を用いずにエネル ギーをユーザへデリバリーする。<0082><第3の課題解決手段>ワイヤレス電力送 電時の用途として図6から図9等に実施例を記載する。図6では航空機3を用いて常時電 力を給電され稼働しうる航空機3の編隊飛行群3FORM又は編隊飛行により構成される ヒト型の人形装置又は人型ロボット 3 F O R M - H U M A N O I D 、 3 F O R M - D O L L(MACHINE)もしくはそれらで動くロボット3FORM-ACTINGさらには それらを広告や展示用に用いる3FORM-AD-BALLOONを開示する。<008 3 > 図 8 の ( a ) と ( b ) は航空機 3 の編隊飛行群 3 F O R M ・航空機群 3 F O R M 又は 編隊飛行により構成されるヒト型の人形装置又は人型ロボット3FORM-HUMANO IDの例である。ロボットアームを取り付けた航空機3であって人型ロボットの上半身3 FORM-HUMANOID-UPPERと下半身3FORM-HUMANOID-LO WERが編隊飛行しながら人型ロボット3FORM-HUMANOIDとしてペイント用 の付加製造ノズル3A1-AMを取り付けたロボットアームにて、ペイントノズルからペ イント弾を発射するアクションをしながらペイントを行う(ペイント弾の発射の)説明図 が記載されている。前記上半身・下半身からなる3FORM-HUMANOIDが手に持 ったペイント装置を右側に吹き付ける動作している図が図8の(b)に記載されている。

10

20

30

40

20

30

40

50

ロボット競技で図8のようなペイント弾を吹き付ける競技・展示・ショーの構成があっ 図8ではロボットアームにとりペイントなど人と同じ作業ができるよう検討 した結果人型のロボットを例として開示したが、本願では人型に限らず、犬型猫型、鳥型 、魚型、クジラ型、木・花植物型等の実在の動植物を模してもよいし、竜等架空の生き物 ・キャラクターを模してもよい。 また演劇等で或るシーンを再現・表現するための舞台 装置を3FORMで構成してもよい。空中に配置しされた広告や動的なオブジェ、看板、 展示、アドバルーンに利用されてよい。 例えば発光装置31を取り付けた各航空機3を 用いて編隊飛行3FORMを行わせ、空に模様を描くパフォーマンス(例として東京20 20オリンピック大会において夜空に展開された発光するドローンによる球体やピクトグ ラムの展示のような事)を行わせてよい。図8は有人機又は無人機の航空機3を用いてよ い。<0084>図9では付加製造装置や除去加工装置を持たせた又は装着したロボット アームを備えた航空機3について記載されている。図9は例えば木の枝の枝打ち時に、3 の除去加工装置により枝を切断する事についての説明を含む。<0087> また航空機 3に浮遊・浮上のための気球部を持たせる場合、ヘリウムなど希ガスを用いると資源に制 約が出る恐れがある。そこで本願の図11に開示のSSPSを用いる系でSSPSから2 を通じて3が受け取ったエネルギーを用いて熱気球の加熱を行い、熱気球を航空機3の浮 上に利用してよい。(SSPSを用いて稼働する)推進装置3THにより重力に逆らい浮 上する力や移動・飛行・推進の力を生じさせ、航空機3の浮上・浮遊・推進・飛行・移動 の動作に利用してよい。) < 0 0 8 5 > 図 7 では航空機 3 からワイヤレス送電により給電 し無線通信やセンサの動作ビーコン動作の可能なタグ2TAG、2TAG-PATCHに 関して開示している。

<発明の効果><0088> 受光部2・受信部2を小型化しつつ、発光部1・送信部1の光子が大気中で減衰しやすい波長の光子であることにより地上に到達しにくくして地上にいる人や物の安全を守る。(図1,図2,図10等) 受光部2から地上へのエネルギー輸送について、電線では重量・ワイヤレス送電ではユーザ側受信部の大面積化や透過性電波による懸念を無くすため化学エネルギー・燃料を用いる系としたことで、ワイヤレス送電や電線・ケーブル送電による送電の課題を乗り越え、SSPSで生産されたエネーをユーザに届けられるかもしれない。(図1,図2,図5,図10、図11等) できユーザに届けられるかもしれない。(図1,図2,図5,図10、図11等) ・水・一大に届けられるかもしれない。(図1,図2,図5,図10、図11等) ・水・一供給を受けて稼働でき、地上での燃料補給・充電のステップを削減し、稼働時間延に利用できるかもしれない。そして3は輸送や見守り・パトロール、作業、娯楽等の用途によができるかもしれない。そして3は輸送や見守り・パトロール、作業、娯楽等の用途によるりできるかもしれない。その経電・充電は2TAGの駆動・捜索・センシング・通信に利用できるかもしれない。3と通信できてもよい2TAGは重量測定機能付き試薬ビン・荷室・容器・トレイ・商品棚の他、自動車・航空機・輸送機器・鍵類・身分証類・物体・生物の管理に用いられるかもしれない。

<図面の簡単な説明><0089><図1>図1は本願発光部1・送信部1と受光部2・受信部2、及び受光部2を含む航空機3や地上部4、ユーザ6、雲や対流圏・成層圏の領域等の本願構成を記載した宇宙空間から地球へのエネルギー輸送方法の説明図である。(実施例1)<図2>図2は受光部2・受信部2や航空機3から地上のエネルギー需要地を打出を投てして利用する説明図。(実施例1)<図3>図3はSSPSへ燃料の原料を打上を投下して利用する説明図である。(実施例2)<図4>図4は月の資源・月の金属を投下して利用する説明図である。(実施例2)<図4>図4は月の資源・自の金属をMである。(実施例2)<図5の上部は準天頂軌道(Q2〇)に複数機・複数基展開されSSPSの人工衛とのをでしている系(1SSPS・SSの上部は準天頂軌道(Q2〇)に複数機・複数基展開されSSPSの人工衛の手面機(1SSPS・SAT)がコンステレーションを成している系(1SSPS・ETE、Q2SS-SETZA)からの地上へのエネルギー輸送の説明図である。(実施例4)<図6>図6の上部は航空機3を用いて(常時)電力を給電され稼働しうる航空機の編隊飛行群3FORM、又は編隊飛行により構成されるヒト型の人形装置、又は人型ロボット

の説明図。タクシーや貨物輸送用途の説明図。(実施例5)<図7>航空機3や無人機3 DRONEのワイヤレス送電によりタグ2TAGに電力・エネルギーを届けてタグとタグ に貼り作られた物体の管理を行う場合の説明図。(実施例6)<図8>3FORMにて形 成される生物を模したロボット・展示物の説明図。(実施例7)<図9>無人式の飛行口 ボット3であって、ロボットアームと道具・工具(例:鋸)を備える飛行ロボット3の説 明図。(実施例8)<図10>本願において準天頂軌道群の複数の発光部1から受光部2 へのレーザ照射時のレーザーの射線と、レーザーエネルギー焦点、焦点通過後のレーザー エネルギー散乱の説明図。(本願においてレーザー照射時に地上の人家にエネルギーを届 きにくくする主張の説明図)<図11>受光部2から得たエネルギーを電力・光又は燃料 ・化学物質等・各種エネルギーとして外部に出力可能な航空機3の系の説明図。(また航 空機3の電池や燃料やSSPSのエネルギーにて稼働してもよい熱気球3HAB・推進装 置3THを備える航空機3の説明図。)<図12>受光部2を備えてもよい3に、降雨・ 雨水・降雪を回収して得た水や地上の4H20から給水した水を投入し、水を需要のある 場所・消火すべき場所等へ届ける、給水装置3や水の利用方法の説明図(実施例9) <発明を実施するための形態><0090>図1から図7に実施例(構成例)を示す。< 実施例1><0091><短波長を用いるSSPS由来のエネルギー輸送システム>図1 ・図 2 ・図 5 は本発明の実施例 1 ・実施例 4 である。なおレーザー照射時にその射線上に 通信衛星やそのコンステレーション・人工衛星の星座・宇宙機(例:通信衛星のコンステ レーションなど)が到達する場合、一時的にレーザーをオフにできることが推奨される。 レーザの他マイクロ波でも同様にオンオフできる事が好ましい。 なお、非特許文献4で のL-SSPSのパイロットレーザーやビーコンレーザー・メインレーザーのビームの説 明図のように、発光部1と受光部2の間でガイド用や通信用の光子・レーザー・電波をや り取りできてもよい。例えば発光部1の受光部2に対する向きを制御するためのガイド用 の通信レーザによる通信を1と2の間で行えてもよい。 < 0092> < 受光部2から地上 部4までの燃料によるSSPS由来エネルギーの輸送系><<水・水素を用いる系>>図 11に受光部2や航空機3の内部要素の説明図を記載する。図2に記載の受光部2・受信 部2と燃料合成可能な航空機3FUELの系では、航空機により水を地上から受光部2( 2の反応器2REA)や2を含む3(3の反応器3REA)に届け、受光部2や2から電 力・エネルギーを受けた 3 · 3 F U E L により水を電気分解・分解し水素と酸素を発生さ せ、水素を航空機内のタンクに格納し地上まで運搬し地上のタンク4にて貯蔵し利用して もよい。利用時は水素を運搬し水素エンジンの駆動・燃料電池の駆動・水素利用型火力発 電の実行・電力系へ送電してよい。<<鉄を用いる系>>図2に記載の受光部2と燃料合 成可能な航空機3FUELの系では、水の他に金属酸化物を用いてよく、例えば酸化鉄を 用いてよい。航空機により酸化鉄を地上から受信部2に届け、受信部2や2から電力・エ ネルギーを受けた3FUELにより酸化鉄を還元してよい。<0093><<鉄と水を用 いる系、金属と水を用いる系 > > 図 2 に記載の受光部 2 と燃料合成可能な航空機 3 FUE Lの系では、2つの酸化された物質を用いてよい。例えば受光部2や2と接続可能な航空 機3、航空機3FUELの系で、水素製鐵(水素還元製鉄)を行うために、地上から水と 酸化鉄を航空機3FUELにて受光部2に送り届けてもよい。空中の受光部2と航空機3 又は航空機3FUELの系で発光部1からの光子のエネルギーを基にして水の還元のエネ ルギー用い、水素を製造したのち、前記水素で酸化鉄を還元し鉄を製造してもよい。水素 と鉄を3で作り出す系では、酸化鉄や鉄は水素のように体積が大きくなく、3に積載する ときに気体水素を加圧装填する水素ボンベ等は不要である。酸化鉄・鉄は例えば3による 輸送時に水素ボンベのような加圧は不要で常圧で扱える利点がある。水素製鐵の為に水か ら水素をつくり水素にて酸化鉄を還元し鉄を得て水に戻しを繰り返し水は一定量2や3、 3 F U E L に保持させればよく、酸化鉄を前記水素製鐵の系に投入することで 2 や 3 、 3 FUELにて鉄と酸素を製造できる。また地上では鉄は鉄空気電池や、鉄を酸化させる懐 炉の鉄粉のように、化学エネルギーから電気・熱を生じさせるように利用できる。水・水 素や鉄の資源量は多い利点もある。(2や3、3FUELでは前記鉄の還元の他、亜鉛、 金属リチウム・金属ナトリウム・金属マグネシウム、金属カルシウム、アルミニウム等も

10

20

30

40

同様に金属酸化物を還元して利用できうる。)<0094><<水素・水、二酸化炭素・ 炭化水素を用いる系>>水・水素の系に、二酸化炭素・炭素源を投入し、二酸化炭素を還 元し、炭化水素系の合成燃料を製造してもよい。炭素系の材料を二酸化炭素から製造して 地上に貯留・保存された二酸化炭素を受光部2と航空機3の系に3FUEL等で 運搬し、SSPS由来でもよいエネルギーを用いて二酸化炭素を還元し炭素と酸素に分離 する事で、地球上の二酸化炭素の削減に用いてよい。 2と3や3FUELの系で空中か ら二酸化炭素を分離して二酸化炭素から炭素・炭素分を分離する形で大気中の二酸化炭素 を回収してもよい。分離に関してはモノエタノールアミンに二酸化炭素を吸収させる方法 、気体の膜分離や大気を冷却して分離する方法など公知の方法を用いてよい。<<大気中 からの大気成分の分離 > 2 と 3 や 3 F U E L の系で S S P S によるエネルギーを用い て装置(例えば空気の成分分離用のポンプ・機械・反応器)を常時駆動させ、空中から二 酸化炭素等を回収してよく、同様にSSPS由来でもよいエネルギーを用いてヘリウムや ネオン等の希ガス・酸素・窒素・アルゴン等の大気を構成する成分を分離・回収してよい 。さらに前記分離・回収した希ガスを3GABに装填してよい。 分離に関しては気体を 圧縮機により圧縮し液化し分離する方法(深冷分離)でもよい。気体の膜分離や大気を冷 却して分流する方法など公知の方法を用いて大気から大気の成分を分離してよい。<<ア ンモニアの製造 > > 例えば空気中の窒素と本願の1と2と3と水・水素運搬を行う3FU ELを用いて3を浮上させるガス用途や化学品用途・肥料用途にアンモニアNH3を製造 してもよい。 < 0 0 9 5 > 3 はガス気球方式でもよい。 図 1 1 では 2 で 1 H N U を 2 P CEにて光電変換し電力を得て推進装置3THを駆動してよいし、2で1から受け取った 1HNUを光子吸収体により吸収させ、光子吸収体を発熱させ3THを駆動する推進剤の 加熱に用い推進剤を加熱噴射させ3THを駆動させてよい。受光部2を含む3THや輸送 機器3が2で得たエネルギーにより浮遊・浮上・推進する構成でもよい。<0096>< <3の浮遊・推進>>3は特許文献2、特許文献3、特許文献4で開示された航空機3の ように、ロケットや推進剤の噴射や光子または荷電粒子を用いて推進してもよく、例えば ロケット・噴射剤の噴射・イオン推進器や光子セイル等光子を発射・反射させた反動で推 進する航空機3でよい。 本願の3は前記光子または荷電粒子を地上へ向け噴射・反射さ せその反動で空中に配置・浮遊していてもよい。ロケットや推進剤の噴射や光子または荷 電粒子を用いて重力の向きと逆向きの推力を発生させてよい。(気球により浮力を得る場 合と類似し、常時SSPSにより充電されるドローン3が上空で重力・自重に釣り合うよ うに推進装置3THにて推力を生じさせホバリングを続けられるように、)本願のSSP Sでエネルギー供給を受ける航空機3は推進装置3THによりホバリングや飛行・推進・ 移動・姿勢制御・機体の運動を行ってよい。<0097>非特許文献4のL-SSPS模 式図に記載のFSMやパイロットレーザービームとその受光部、メインレーザービームと ビーコンレーザービームを本願の系で用いてよい。 本願で非特許文献 4 の構成を行う場 合、例えば本願図1や図2等の航空機3に備えられた受光部2(2POSI部でもよい) にパイロットレーザービーム発光部2POSI-PLを備えさせ、前記発光部2POSI - PLから宇宙側・SSPS側の発光部1のパイロットレーザ受光部1POSI-PLに パイロットレーザーを照射してよい。レーザー発光部1はメインレーザーとパイロットレ ーザーを航空機3の受光部2や2POSIへ発射してよい。そしてそれらを用いて本願発 光部1のメインレーザー・ビーコンレーザを制御して1から2へ光子を発射・照射し2へ 命中させてよい。 < 0 0 9 8 > < < 測位・通信 > > 図 5 では本願の準天頂軌道におけるエ ネルギー輸送例と、静止軌道や月からのエネルギー輸送例を記載している。図5上部の準 天頂軌道において本願システムを構成する場合、SSPSに測位衛星や通信衛星、地上観 測衛星等公知の人工衛星の機能を兼ねさせて良い。 SSPSの衛星が配置された準天頂 軌道に、SSPSに搭載された測位衛星の機能やOZSS測位衛星の機能により受光部2 の位置を測位して、受光部2への発光部1からの光子照射の位置決めや発射の精度確保に 用いてもよい。2と1の間で前記光子を1から2へ発射して命中させる為の測位情報や発 射指示を含む通信してもよい。 3や2や1は他の系、例えば宇宙空間に配置された衛星 1LINKからインターネット・通信網に接続されてもよいし、地上局4やユーザ局6の

10

20

30

40

20

30

40

50

端末・コンピュータと通信装置を介して接続されてもよいし、4や3を通じてインターネ ット・通信網に接続されてもよい。(2の位置は1SSPS-SYS-QZSS-SEI SSでもある1SSPS-SYS-QZSS-SEIZAを用いて、各1や受光部2・2 POSIの位置関係を測位してよい。 受光部 2 の 2 POSIと、 1 は無線通信・レーザ ー通信を行ってよく、 2 等と 1 等の位置情報やその他必要なデータを送受信してよい。 ( 位置・時刻情報や1と2の間に通過する人工衛星がある場合はその運航情報を共有、レー ザーの向きや発射のオンオフ制御) < 0 0 9 9 > < < 姿勢方向制御、光子照射制御 > > 2への1の光子照射方向やオンオフ制御を行えてよい。1は1の発射・発光・発信する光 子の発射方向を変える手段(1の姿勢制御・方向制御装置、1の偏向装置)を備えてよく 、ブレを抑える・制御する手段を備えてよく(例えばスタビライザ・ジンバル・雲台に備 え付けられた1)、前記制御が1や1SSPSや1CONや外部ネットワーク・インター ネットから行われてもよい。 1は1の発光のオンオフを行えてよい。例えば1は1CO Nや1LINK等から外部インターネットを通じ他の人工衛星・宇宙機の運航状況・運航 予定・軌道情報・日時時刻を確認し、1から2への光子照射時にその射線上に宇宙機等が 来る場合には光子の照射をオフにする制御をしてもよい。例えば1 C O N の制御により1 はレーザーをオンオフする。<0100><補足:デブリへのレーザー照射>本願の構成 (1から2へのレーザー照射)はスペースデブリ1DBLの軌道変更に利用されるかもし れない。例えば、図10の1DBLのように、或る軌道に1を配置し、成層圏・空中の2 に向けレーザーを照射する時、宇宙機が1から2への射線中に存在する場合、レーザーを オフにし、スペースデブリが通る場合はオンのままとし、デブリがレーザーの照射を受け る(そして可能であればデブリを加熱し、或いはデブリの軌道を変更する)構成とする。 < 実 施 例 2 > < 0 1 0 1 > < 燃 料 輸 送 に よ る S S P S の エ ネ ル ギ ー 輸 送 シ ス テ ム > 図 3 は 宇宙へ燃料材料を打ち上げて1にて燃料を製造し地上に輸送する例である。<実施例3> < 0 1 0 2 > < 現地資源の還元と燃料輸送を伴う月面 S S P S のエネルギー輸送システム > 図 4 の実施例は、 1 にて月面の金属酸化物・酸化物を還元し金属シリコンや金属アルミ ニウム鉄等5M(または還元された粉末金属燃料)とし、若しくはそれらに関連する化合 物5MCとし、地上へ金属5M(又は化合物5MC)を輸送する場合の説明図である。( 月面において前記金属酸化物の他、水等の前記酸化物がある場合は水など酸化物を還元し て水素など還元された物質を燃料として製造し用いてよい。)図4の例は月から金属元素 を取り去り地球の酸素を化合させるため、月の金属と地球の酸素を消費する欠点があるも のの、月を開発しつつ宇宙太陽光発電の電力を地上に届けることができ、月開発の初期段 階で地上でSSPSによるエネルギーを利用したいときには役立つかもしれない。(なお 月で酸化物還元で生じた酸素502を月や宇宙の基地・拠点で用いてよいし、502を地 球に投入し地上の酸素402として用いてもよい。)<0103>図4の変形例としてシ リコン酸化物を還元し、還元された物質5MCやシリコン化合物5MCを得て前記シリコ ン化合物 5 MCを月面のある地域間(例えば1FUEL GEN・1CHEM1からパイ プライン5PIPを通じて月面の他の地域の化学プラント1CHEM2や投下手段9近傍 の1CHEM3)に輸送してもよい。(なお金属シリコン・粗シリコンは炭素や金属マグ ネシウムを用いた公知の方法で製造してよい。また金属マグネシウムは月で得たマグネシ ウム含有原料とSSPSの電力により製造してよい。)拠点1CHEM1と1CHEM3 の間を流体のケイ素系化合物5MCであるシラン(気体)や四塩化珪素、トリクロロシラ

(結晶シリコンの原料でかつ液体)のパイプライン5PIPにて接続させてよい。ポンプなどで5PIPを通る流体の5MCを圧力で送ることが出来てよい。<0104>例えば5MCはパイプライン5PIP内で流体の5MCとして輸送された後、化学反応による変換部1CHEM1、1CHEM2、1CHEM3にて金属ケイ素5Mに変換されてもよい。例えば5PIPから1CHEM3までは流体の5MCで輸送され、1CHEM3から打上装置・投下装置9や地上の5TANKMでは金属シリコンに変換されていてもよい。(また5Mでなく5MCを地上に輸送しても差し支えない場合には、例えば5TANKMに

20

30

40

50

は金属ケイ素等 5 Mの代わりに 5 MCを搭載してもよい。) < 実施例 4 > < 0 1 0 5 > 図 5 の上部は準天頂軌道に複数機展開されSSPS衛星のコンステレーションをなしている 系(1SSPS-SYS-QZSS-SEIZA)からの地上へのエネルギー輸送の説明 図である。図5の下部は宇宙空間の軌道に形成されたSSPS衛星のコンステレーション 1SSPS-SYS-ORBIT、あるいは静止軌道のコンステレーション1SSPS-SYS-GEOSや月・月近傍ののコンステレーション1SSPS-SYS-MOON若 しくは1の群1SSPS-SYS-MOONからの地上へのエネルギー輸送の説明図であ り、SSPSに接続された1から空中の2へエネルギー・電力用レーザや信号用のレーザ 一等を送る場合(やり取りする場合)に中継衛星1LINKがあってもよい。 Kは(電波信号の中継を行う場合も考慮し)レーザーのみならず電波も中継してよい。 < 0 1 0 6 > 1 L I N K はレーザー等光子を中継するための中継手段を含んでよく、例えば - レーザー光線の射線・軌道を光の反射により変える鏡デバイス1MRRや、レンズなど 光学部品部10PT(又は光学系10PT)を含んでいてよい。また1LINKに受光部 2と発光部1とそれらを動作させる手段を備えさせた中継衛星1 L I N K でもよい。 LINKや1OPTは、1LINKや1OPTに到達した、(1から1LINK間の遠距 離を通過したことで広がった(ぼやけた))レーザーの光束を、光学系10TP(レンズ など)で補正し、光束を10PTで収束、若しくは/及び、光束を1MRRで1LINK や2等に向けて反射して、次の中継衛星1LINKか空中の受光部2へ届けてよい。 MRRは1LINKでの利用に限定されない。例えばSSPSの太陽電池や太陽光を得よ うとする日光収集部分に対し、1MRRは日光収集部分に日光を送り届ける手段となって もよく、前記日光収集部分へ日光を反射する大面積でもよい鏡装置1MRRでもよい。 < 0 1 0 7 > 図 5 では準天頂軌道上の複数の 1 S S P S - S A T から受光部 2 に対しレーザ ーを照射する図が示されているが、図5は概念の説明図の一つで、図5のコンステレーシ ョン1SSPS-SYS-SEIZAは図5の準天頂軌道を巡る宇宙機群の記載に限らな また図10のように、コンステレーション1SSPS-SYS-SEIZAは1つ のみならず複数用いて2を含む3にSSPS由来のエネルギーを補給・給電してよい。異 なる軌道・発光部の箇所(LEOのコンステレーションと静止軌道GEO・QZOのコン ステレーションや月面等)の複数の1から、2と3へSSPS由来のエネルギーを補給・ 給電をしてもよい。 例えば図10では日本国や他国遠洋・公海の上空に配置された或る 軌道のコンステレーション1SSPS-SYS-SEIZAを3つ(複数)利用して、遠 距離での輸送時や旅客の運輸時の航空機3について、途中区間(遠洋の海上上空等)で航 空機 3 にエネルギー補給を行う概念が記載されている。 非対称の 8 の字型準天頂軌道で は1機の人工衛星が日本上空に滞在できる時間は7時間程度とされる。図5は例えば日本 の上空に接近した(非対称 8 の字の日本上空にかかる小さな輪の部分の)複数の 1 SSP S-SATの衛星群の各1から順次レーザーの照射を受光部2が受ける構成であってもよ い。 受 光 部 2 が 準 天 頂 な 角 度 で 、 1 S S P S - S Y S - Q Z S S - S E I Z A の 非 対 称 8 の字の日本側にかかる小さい丸部分の複数に並んでQZOを巡る衛星群の発光部 1 を見上 げる形で、発光部1から受光部2ヘレーザー照射を行う構成でもよい。 < 0 1 0 8 > 準 天頂衛星システムQZSS・測位装置QZSSでもある1SSPS-SYS-QZSS-SEIZAを用いてよい。受光部2の2POSIと、測位装置QZSSでもある1SSP S-SYS-QZSS-SEIZAを用いて、各1や受光部2・2POSIの位置関係を 受光部2の2POSIと、1SSPS-SYS-QZSS-SEIZA 測位してよい。 や1は無線通信・レーザー通信を行ってよく、無線通信・レーザー通信等の通信により2 等と1等の位置情報やその他本願のエネルギー輸送・輸送に関して必要なデータを送受信 してよい。 位置・時刻情報や1と2の間に通過する人工衛星がある場合はその運航情報 を共有をして、例えばレーザーの向きや発射のオンオフ制御をしてよい。光子発射のオン オフを制御し発光部1と受光部2でレーザー通信してよい。受光部2と発光部1(さらに は中継衛星1LINLの間でレーザー・無線による通信を行ってよい。<0109>本願 では受光部2に対し発光部1からレーザを照射し命中しやすくするための測位手段を備え させて良いし、レーザーの中継手段1LINKを用いてレーザーを1から2へ導いてよい

ーザが、インターネット等通信経路を介して3と離れた地点から、図6に記載の人型の3 FORMや飛行機3FCAR、若しくは図9の3ROBOT(林業機械、林業機械であっ て木の枝打ち機械でもよい3ROBOT)を、遠隔操縦してよい。<実施例6><011 2 > 見守りたい人や物体をビーコンやアクティブな無線通信部を有する・ウェアラブルデ バイス2TAG・無線端末2TAGや電子タグ2TAGにより見守ろうとした場合に電池 の搭載や電池の交換が必要であった。そこで本願図7の(a)には3DRONEや3に2 TAGを捜索させながらワイヤレス伝送により無線のエネルギーを3DRONEにより2 TAGへ照射して2TAGを充電させビーコン動作・無線通信動作をさせ、張り付けられ た物体6OBJECT(6OBJECT-TAG-ATTACHED)を探すことを開示 する。3や3DRONEをタグのスキャナ6TAG-SCANNERとして用い、輸送機 器3に2TAGを探させ、3が2TAGに接近した時に2TAGにワイヤレス給電し無線 通信やビーコン動作を行わせタグを識別する。なお前記充電のエネルギーは本願の1と2 と3を用いたSSPS由来のエネルギーでもよい。(3や3DRONEは輸送機器3であ りながらタグスキャナ6TAG-SCANNERでもある。本願の発明の範囲を限定しな いよう記載する場合、輸送機器3は航空機3の他、自動車3、自転車3等の車両や、自走 するロボット、飛行するドローン3を含む。)<0113>また前記2TAGにセンサを 搭載した構成を図7の(b)に開示する。例えば人に張り付けた・備えさせた2TAGに 加速度センサや荷重センサが含まれており3や3DRONE、あるいはスキャナ6TAG ーSCANNERによりワイヤレス伝送を行いセンサ付き2TAGに電力を給電してセン サを給電中や給電で充電された間に動作させ物体の加速度、荷重、環境データを収集する 。図7の(b)は例として重量を管理すべき毒劇物など試薬ビンの底にセンサ(2TAG - SENSOR)として荷重センサを備える2TAGを張り付けて、2TAGの装着され た物体60BJECT-TAG-SEN-ATTACHEDを構成し、3や3DRONE のワイヤレス伝送により2TAGが充電された場合、2TAGが荷重センサ・重量計とし て動作して、2TAGは荷重センサの測定値を取得し、2TAGからタグスキャナ6TA

GーSCANNERにビンの荷重センサの測位値を通信手段により伝えることができる。 タグづけされた物体の重量に加え、傾き(例えば地上でタグ付けされた試薬ビンやドラム缶が横に倒れているか、)を調べたい場合、2TAGに荷重センサと傾きセンサ・加速度センサを組み合わせて用いて良い。例えば試薬が保管されたビル内で3DRONEやボットカー4CARがタグスキャナとして試薬ビンや試薬棚に備えられた荷重センサ付きセンサによる測定値を前記4CARや3DRONEに伝えることで、ビル内のタグづけられた試薬ビンなどの重量情報をタグスキャナに伝えたり、タグスキャナから通信網を経由して外部から閲覧できるようにしてよい。物品の管理、試薬管理に用いてよい。 < フットウェアでの例 > > 特開2016-073366号に記載の中敷型見守り用無線式タグ(あるいはその関連用途として靴下・履物・フットウェア類に2TAGを貼り付ける・装着する用途)についても図7の(b)のワイヤレス電力送電の方法や装置の構成を用いて

10

20

30

40

よい。 身に着けるものとして中敷・靴・靴下・フットウェア、下着・衣服類、眼鏡・H MD・被り物・ヘルメット・グローブ、腕時計・腕輪・指輪・宝飾品・装身具・携帯端末 等に2TAGを貼付又は備え付けして、図7の(b)のワイヤレス電力送電の方法や装置 特開2016-073366号に記載の無線通信子機(1b、1 の構成を用いてよい。 a)について、(歩行による充電機能の搭載をせず、)SSPSから1と2と3の系によ り前記無線通信子機(1b、1a)を充電可能な、無線通信および測位機能を備えた中敷 型無線通信子機を構成してもよい。 3 DRONEやSSPSで駆動する3 DRONEに よりワイヤレス伝送方式で充電して2TAGのセンサ部や無線通信部・ビーコンを動作さ 2TAGを歩行者の中敷に用いた場合、特開2016-073366号に記 載のように、無線通信子機には起立時の中敷きに乗る人の体重の測定や、歩行によって踏 まれることによって生じる圧力・荷重・体重の測定、足先の動き・加速度を中敷の加速度 として測定してよい。歩行時の足裏の圧力分布の測定や、歩行分析をしてよい。体重測定 や歩容の観察・測定をしてよい。個人の生体的特徴や健康管理に利用できる情報を2TA Gを用いて収集してよい。また前記2TAGにGPS,GNSS、QZSSやその他衛星 や無線局からの信号受信や通信による測位手段を搭載し、2TAGに位置測定を行わせて もよい。 < 0 1 1 4 > 2 T A G - S E N S O R は衛星からの無線通信・信号をセンシング したり、GPS・GNSS等の衛星測位装置でよく、位置を測定・センシングする装置で もよい。本願図7のように、タグスキャナ6TAG-SCANNER(これはドローン3 やユーザのスマートフォン6CONでもよい)を用い、タグを捜索し、捜索時にタグ2T AGを充電・給電し2TAGの蓄電装置に蓄え、2TAGが蓄えた電力により(GPS、 GNSS、QZSS又はその他衛星や航空機・地上の基地局でもよい)無線局からの信号

2TAGで受信し2TAGの位置や時刻などを得て、無線局や衛星による測位を行って、 測位結果を2TAGから6TAG-SCANNERに伝えて、2TAGの位置情報を伝え てよい。 < 0 1 1 5 > 本願では上空を図 6 や図 1 0 のように 2 TAGと 6 TAG – SC ANNERの系に本願の1と2と3を追加した場合、SSPSのエネルギーによって地上 で給油・充電する事なく遠隔地を移動可能で、上空に滞在可能な空中の通信プラットフォ ームでもあるタグスキャナ6TAG-SCANNERと、前記タグスキャナにより捜索さ れるセンサ付きタグの系を構成できて、上空からの常時見守りに利用できうる。 3 が無人 機である場合、2TAG用のパトロール装置として利用されうる。<0116> 図8や 図6ではエネルギーの共有をワイヤレス伝送装置3WEP等のエネルギー共有手段にて行 える編隊飛行や機体間連携可能な航空機群3FORMが記載されている。図7では単体の 3 で見守りする記載となっているが、図 7 においても航空機間でエネルギー共有可能な航 空機の群を用いてよい。例えば成層圏側上空に2を備える3を配置し、前記3に対流圏や 地上側を飛行してよい3FUELでもあるタグスキャナ6TAG-SCANNERが定期 的に接続し充電や燃料補給によりエネルギー共有・補給できる構成でもよい。<実施例7 > < 0 1 1 7 > 図 8 は道具や工具・各種装置を備えさせた上半身型航空機 3 と下半身型航 空機3が編隊飛行・連携可能なロボットアーム付き人型ロボット3FORM-HUMAN OIDの静止時と動作時(飛行時やロボットアームの動作時)の説明図である。図8の装 置の操縦形態は有人でも無人でもよい。無人の場合3CONに外部無線局や通信網との通 信装置を備えていてよいし、コンピュータの処理装置・記憶装置・入出力装置等コンピュ ータ関連装置を備えてよい。航空機3は電池や燃料を備えてよい。航空機3は前記電池や 燃料を用いてロボットアームやモータ・アクチュエータ・推進装置を動かしてよい。<実 施例8><0118>図9は道具や工具・各種装置若しくは付加製造装置3A1-AM、 除去加工装置 3 A 1 - R P を 航空機 3 や 航空機 3 ( 3 ROBOT)のロボットアームに備 えさせ、作業対象物体4WKの4WK-AMに付加製造を行い、4WK-RPに除去加工 を行う構成の説明図である。また、図9は基地局(3CON、4CON、6CON)から 遠隔操縦により、除去加工の1つとして木の枝を切断し除去する枝打ちを行う無人式の飛 行機3や飛行ロボット3ROBOTであって、ロボットアームと鋸・切削部・砥石でもよ い3 A 1 - R P を備える飛行ロボット 3 R O B O T の説明図である。 本願では S S P S

10

20

30

40

のエネルギーにより給電を受け稼働し、4WKが飛行機3の側面や斜面・崖等のヒトや陸 上を移動する機械では作業困難な場所に存在する場合でも、飛行機3ROBOTによりア クセスできる。(高所作業装置3ROBOTでもよい。鉄塔や電柱電線のモニタリングや 作業に用いてもよい) 図4では4WKに対し3ROBOTがアクセスする構成が記載さ れているが、図3の工具を取り付けた3ROBOTから構成される3FORMがSSPS のエネルギーで駆動され4WKに作業をする構成でもよい。3FORMのうちエネルギー が減った機体を順次充電された機械と交代させ常時作業を行わせてよい。<実施例9>< 0 1 1 9 > 図 1 2 は参考図として開示されている。図 1 2 は受光部 2 を備えてもよい 3 F UELに遠洋洋上の降雨・雨水を回収して得た水や地上の4H20から給水した水を投入 し水素燃料を製造する方法の説明図。(および、SSPSで駆動される3FUELにより 降雨・雨水を回収し地上の人や動植物、ユーザ6、需要のある場所(消火すべき場所)へ 届ける、水の利用方法の説明図)<0120>本発明の実施形態を説明したが、これらの 実施形態は、例として提示したものであり、発明の範囲を限定することは意図していない 。これら新規な実施形態は、その他の様々な形態で実施されることが可能であり、発明の 要旨を逸脱しない範囲で、種々の省略、置き換え、変更を行なうことができる。 ( 本願 は考案に基づく出願である。出願時点では実証されていない。) < 産業上の利用可能性 > < 0 1 2 1 > 宇宙太陽光発電所でもある発光部 1 から受光部 2 を含む飛行機 3 や高高度プ ラットフォーム3、及び地上までの電力送信・エネルギー輸送に用いられるかもしれない 。宇宙太陽光発電の用途に限らず、宇宙空間や月面で発電された電力を大気を持つ地球の 地上に送信する場合に用いられうる。<0122>飛行機や電動飛行機や熱気球をSSP S由来のエネルギーで駆動させることができた場合、地上での給油・充電ステップが不要 になり、航続時間が増大し、長距離旅行可能な飛行機や旅客機、空中のホテルのような施 設が提供に可能になる可能性がある。

<符号の説明><0123><<短波長光子によるSSPSから地上へのエネルギー輸送 >><発光部1、SSPS区間>1:発光部、送信部(レーザー送信部、レーザー発射部 、光子発光部。電波送信部も含んでよい。)。1PP:発電所、パワープラント。(太陽 光発電所の他、火力・化学エネルギー利用型発電所、大規模電池、原子力関係の発電所で もよい。)。1PV:太陽電池( 1PVは地上から打上された1PVでもよいし、月な ど天体の資源から原料を製造し、前記原料を宇宙空間のその場の真空を用いて、利用地の 近傍で製造した1PVでもよい。)。1PCL:太陽電池以外の、エネルギー変換手段・ 太陽光エネルギー収集部)。1LASER-GEN:1PVや1PCLにより得た電力・ エネルギーを太陽光をレーザー光に変換する装置部(紫外線レーザやシンクロトロン等粒 子加速器による放射光発生装置等のレーザー発生手段、発光手段、エネルギー送信手段) 。1CON:1の通信部。制御部でもよい。SSPSやSSPSのエネルギーを地上に輸 送する為に必要なその他部分を含む。1FUEL—GEN:SSPSにより得たエネルギ ーを用いて燃料物質を合成する部分。1SSPS:SSPS、宇宙太陽光発電所。1SS PS-ETC:1SSPSに関するその他一連のシステムや部品群。 1SSPS-SYS :宇宙太陽光発電所の一連のシステム。(-SYS-QZSS:QZSSでもあるSSP S(QZSS:準静止軌道衛星システム)。-SYS-GEOS:静止軌道(GEO)の 宇宙太陽光発電システム。・SYS・MOON:静止軌道を運航する月の月面や月近傍宇 宙空間のSSPS(又は月のような衛星や、他の惑星における宇宙太陽光発電システム) 。 - SYS - QZSS - SEIZA: 1SSPS - SYSの人工衛星群、人工衛星コンス テレーション。 - SYS - QZSS-SEIZA:QZSSにおいて運用されている1S SPS-SYS-QZSSの人工衛星群、人工衛星コンステレーション。)<QZSSコ ンステレーション > 特許文献1の図5等で触れられているが、本願も1はQZSSの形態 であってもよい。1や1SSPS-SYSをQZSSの準天頂軌道(日本国上空に配置す る場合、非対称の8の字軌道等)に複数配置して図5のように利用してもよい。<低軌道 LEOなどでのコンステレーション>(例えばスペースX社やワンウェブ社の提供する、 )低軌道(LEO)衛星コンステレーションにおいて、前記低軌道(LEO)衛星コンス テレーションを構成する衛星がSSPS衛星1SSPS-SATであって、地上側のある

20

30

40

地点・受光部2から見て常に人工衛星1SSPS-SATが2の近くに来るように衛星の 隊列を編成し、人工衛星群を軌道に流れさせてコンステレーション 1 SSPS-SYS-SEIZAを運用してよい。該LEOにおける1SSPS-SYS-SEIZAの構成は 、準天頂軌道や静止軌道よりも地上に近い低軌道側にSSPS衛星と発光部1を配置でき 1から2へ光子を発射し命中させる場合の(宇宙空間における)距離の長さを減らすこ とができる。 低軌道や中軌道で人工衛星群が速度を持って移動しながらコンステレーシ ョンを形成している場合をSSPSのコンステレーションでも適用してよく、例えば高度 3 0 0 k m から 5 0 0 k m 又は 1 1 0 0 k m の低軌道に複数台(数十から数万でもよい) のSSPS衛星の群れを編成し(地上側のある地点・受光部2から見て常に衛星が近くに 来るように衛星の隊列を編成し、人工衛星群を軌道に流れさせて)それらを中継衛星1L INKとして用いたり、1SSPS-SYS-SEIZAとして用いてSSPSによる発 光部1のエネルギーを受光部2へ照射してよい。 本願の1SSPS-SYS-SEIZ Aは太陽光発電衛星およびエネルギー伝送衛星であるが、さらに衛星コンステレーション による人工衛星通信網と通信サービスを提供してよいし、地上と衛星間の通信サービス提 供を行ってもよい。(SSPS衛星間・SSPSの発光部1と受光部2間にて通信とエネ ルギー伝送を行ってよい。)1LINK:SSPSから受光部2までのエネルギー・信号 の中継衛星・中継航空機・中継手段。1HNU:1から照射・発射・発振・発信された光 子、発光部1から受光部。2まで成層圏等の地上よりも空気密度や酸素密度の少ない空中 を投下しながら到達する光子・光子の集団(1HNUはその発生を1にてオンオフできて もよい。1で1HNUの発生・発射をオンオフすることで、レーザーによる通信・光通信 を 1 から 2 の部分で行ってもよい。) 1 HNU EXT:地上に届かない又は減衰する光 子。大気に吸収される特性・波長を持つ光子。送信部1の向きずれなどで受信部2の外( 地上方向)にレーザが向いたときであって大気中で反応などで吸収・減衰される1の発し た短波長レーザ光子、地上に到達するまでに吸収される光子。LEO:低軌道。GEO: 静止軌道。OZO:準天頂軌道。<図10、衛星の出力とレーザー焦点と地上の安全> 本願構成ではレーザーは大気により減衰し、またレーザーは1基の受光部2に対しn基( 複数基)の1SSPS-SATや1SSPSから照射される構成をとることができ、前記 複数基を用いることで受光部2に対するn基の1SSPS-SATの出力を1基の場合の X ワットから X / n ワットへと低減・分散でき、 1 機あたりの 1 SSPS-SATの発射 するレーザーのエネルギーを低減し、地上へ照射されるエネルギーの出力を低下させ、地 上の人々の安全を守る。(本願発光部1について単体のSSPS衛星の発光部1ではなく 発光部1を備えたSSPS衛星を複数基編隊飛行させコンステレーションとし、発光部1 を複数の衛星に分散させながらレーザーを受光部2に照射することで1機あたりのレーザ ーのエネルギーを低下させて運用できる。)たとえば発生できるレーザー出力低い(具体 的には紫外線光子の量が少ない)出力 X ワットの 1 S S P S - S A T L O W P があり、 それを準天頂軌道やLEOにn基配置し、1SSPS-SYS-SEIZAを形成し、n 基の1SSPS-SAT LOWPから受光部2へのエネルギー照射した場合、全基のレ ーザーを2やFCS-2にて受け取れた場合、FCS-2のポイントでn×Xワット(n X ワット)を受け取れる。他方、焦点である F C S - 2 から外れたポイントではレーザー エネルギーは軌跡FHNU・EXTに沿って直進し、大気により減衰・発散していく。F CS-2から外れて成層圏対流圏を通り地上に向かおうとする軌跡FHNU-EXTにあ るレーザー・光子の出力は X ワット以下であり、焦点 F C S - 2 の n X ワットよりも低い 。このように焦点FCS-2以外の場所ではエネルギー密度低下が可能である。(また成 層圏や対流圏上空の焦点FCS-2では空気密度が低く大気・酸素・オゾンが少ないので 光子が吸収されず焦点FCS-2にて光子の収束ポイントが形成できるが、地上近くの空 気密度が高い場所に焦点FCS-2を設定して1から光子を照射した場合には焦点FCS - 2 に到着する前に大気により減衰することを期待している) その結果焦点 FCS-2 から外れる地上部では、大気でレーザが減衰するという要素と、1本のレーザー出力はコ ンステレーションの全レーザー出力 X の前記 1 / n へと低減・分散できる要素とを組み合 わせることができ、前記2要素で地上の安全を確保しようとする。(本願では大気に減衰

10

20

30

40

することに加え、コンステレーションを組ませてレーザー出力を各1に分散させることで 地上に向かうレーザーを弱めようとている。) 準天頂軌道や低軌道等に複数台の衛星( 小型・中型でもよい)を並べコンステレーションさせ、発光部1がYワットである前記衛 星が受光部2に近づいたときに、近接した複数基・n基の衛星から発光部1よりレーザー を受光部2へ放ち、受光部2で受け止めることでnYワットの電力を得ることができ、受 け止められず地上に向かおうとする光子が生じてもその出力はYワットに収められて、命 中の不良により地上に向かってしまう光子の出力の低減・地上の安全確保に役立つかもし れない。 出力の低い(Xワット)の発光部2を備えた衛星を n 基用意する場合、 n Xワ ット大出力レーザー1基により2を狙うときよりも、2に命中しないで地上に向かうとき のエネルギー量を低下できて安全かもしれない。 SSPS衛星やSSPSを備える月の 基地などで、発光部1の単体のレーザー出力(レーザー1本の出力)が大きくなる程に地 上の人に不安感を与えうるので、レーザー出力分散のために複数の発光部1を配置し1つ のレーザーの光束・ビームあたりのエネルギー密度を高くなりすぎないようにしてよく、 前記を考慮すると、本願の装置は複数の発光部1を用い上空の受光部2に向けてレーザー 照射する構成でもよい。 受光部 2 の位置からずれた・又は受光部 2 が無い場合に発射し た場合のレーザーの軌跡などを図10に開示する。図10にレーザーエネルギが地上に到 着しにくくする検討を記載する。FCS-2:1つの発光部1が狙うべき点、または複数 の発光部1が狙うべきレーザー・光子の焦点。FCS-2は受光部2の光の受け止めるべ きポイントと一致していてよい。本願では紫外線域のレーザーの大気での減衰を地上の安 全確保に用いる狙いがあってFCS-2は成層圏にあってもよい。FHNU-EXT:F CS-2から外れて成層圏対流圏を通り地上に向かおうとする軌跡。<受光部2、空中区 間 > 2 :受信部、受光部(レーザー受信部、レーザー受光部であって、航空機 3 ・飛行船 3に搭載されて、2は1のレーザーを受け取るように受光面の向きなど考慮して構成され ている。受光部の姿勢制御や向きを変える装置を含んでよく、ジンバルや偏向装置、スタ ビライザ等含んでよい。)2 R E A : 2 の反応器、化学反応器・光反応器(熱や紫外線等 化学反応を起こすことの可能な光子エネルギー/バンドギャップを持つ光子により化学反 応を起こさせる反応器。)2WEP:2に関するワイヤレス電力受信装置。2PV:光電 変換素子。 2 R A N T : 電波・電磁波を電力に変える部分(電磁誘導方式、磁界共鳴方式 、電界結合方式、電波受信方式等のワイヤレス送電方式の内、電波受信方式の部分。アン テナ、整流回路、レクテナを含む)2LAND:地上に配置された受信部(主に3WEP からの電力を受け取る部分)<航空機3、空中区間、図2や図11等>3:航空機など、 飛行船など(受信部2をUV・C・Bでもよい紫外線レーザーの減衰の少ない高度、高高 度・成層圏等に配置するための手段)。3EPF SYS:本願のSSPS由来のエネル ギーを受光部3で受け止めて電気・電力や化学エネルギー・燃料として用いる航空機の系 ・システム。 3 GAB: 3 のガス気球。 3 HAB: 3 の熱気球。 3 GHAB: 3 のガス熱 気球、ロジェ気球。3TH:3の推進器とその関連装置(航空機のプロペラモータ、モー タ、アクチュエータ、ジェットエンジンに加え、宇宙機のロケット推進、電気推進器、イ オン推進器、光子セイル、光子発射・反射の反動による推進器含む。推進装置の推進剤を 含んでもよい)。3BATT:3の電池(又は3や3ETC、3TH等を駆動する電池や 燃料)。3ETC:3の制御系・コンピュータ系・通信系・電力系・電気配線系、センサ 計器、測位装置、3 H A B の制御装置・熱気球加熱装置、ガス気球 3 G A B 制御装置、 推進器3TH制御装置等を含む3を駆動するためのその他装置・機器群。3CON:3の 制御部、通信部(外部の装置、外部の3、3FORMとの通信装置含む)。3SEN:航 空用計器、センサ等。3WEP:3からみて外部の3や3FORMや地上へのワイヤレス 電力送電手段。3WIR:受信部2を含む3と3FUELを接続する装置又はワイヤー・ 電力ケーブル・光の中継器、電力又はエネルギーの伝達路。3WIRI:3の電気配線路 、電力配線路、信号配線路、光ファイバ等の電線・ケーブル・bus。3REA:3の反 応器。(3REAは化学反応を行う装置。例えば熱・電気・光を用いる反応を行ってよい 。光による化学反応や、電気化学的な反応装置・電気分解、熱による化学反応を行う装置 で良い。例えば電気分解装置、光触媒又は光反応装置、熱による反応器、アンモニアの合

10

20

30

40

40

50

成装置、各種化学用装置、セラミックスやセメント・石灰など材料の焼成窯、製鐵用の反応

器・炉)。3RPL:2の反応器2REAで反応前物質・反応後物質(燃料等)を輸送す る手段、化学物質のパイプライン、ポンプ等。3VALV:3FUEL内部の燃料タンク への燃料の取り出し口・バルブ。3FUEL:2で得た電力又はエネルギーを用いて燃料 を製造する航空機および/又は製造された燃料を輸送する航空機。燃料は例えば水素、金 属リチウム、金属ナトリウム、金属マグネシウム、金属カルシウム、金属アルミニウム、 金属シリコン、鉄、亜鉛等の金属や炭素・炭化水素・有機物でもよい。3FUEL-GE N:3FUELの燃料製造部。例えば水をSSPSから1および2を経て得た電力により 電気分解し水素と酸素を燃料として生成する装置。また逆に水と酸素を燃料として電気を 生成する燃料電池・電池でもよい。 さらに発明の範囲を限定しないように表現するなら ば、SSPSにより1から2を経由して2や3が得たエネルギー(電気エネルギー・熱エ ネルギー・力学的エネルギー・熱機関的なエネルギー)を化学的なエネルギー・燃料に変 換する部分であり、化学エネルギー・燃料を電気エネルギー・熱エネルギー・力学的エネ ルギー・熱機関的なエネルギーに変換(逆変換)してもよいエネルギーの変換器。3TA NK:荷室、タンク、燃料タンク[3FUEL-TANK:3FUELの燃料タンク(水 素ガスの燃料タンクや気球でもよい。また酸化された金属を還元し燃料として利用しても よい。例えば水素、金属リチウム、金属ナトリウム、金属マグネシウム、金属カルシウム 、金属アルミニウム、金属シリコン、鉄、亜鉛等の金属や炭素・炭化水素・有機物でも良 い。 】 3 LUGG: 3 の荷室。 3 を動かす電池や燃料を積んでいてもよい。 3 を動かすヒ トと3、3FORM等の操縦装置を搭乗させてよい。3、3FORM等を無人で動かす機 器・操縦装置を搭載してよい。3LUGG H2O:水の荷室、雨水を収集する装置及び 水の荷室でもよい。 水は推進剤に用いてよく水をレーザー(3 T H に内蔵のレーザー、 又は、発光部1から照射され受光部2で受け取った光子・レーザー)で加熱して航空機3 ・ 3 THより噴射して推進することに用いてよい。 3 が 3 FUELである場合、3 FU ELの3TANKと同じく、燃料(水素)のもとになる物質(水)を積載する荷室でもよ い。SWP-ABS-LINE:大気にて吸収され・減衰する光子が到達する上限高度。 (成層圏の範囲を含んでよい)TPSーLINE:対流圏。AIR:大気。<地上区間> 4:地上側エネルギー供給系、地上部。4VALV:3VALVと連結する接続部・バル ブ。4FUEL-TANK:4VALVと3VALVを介して3FUEL-TANKから 輸送された燃料を貯蔵する燃料タンク。受光部2で受け取ったSSPS由来のエネルギー を3等の輸送手段を用いて地上へ運搬した後、蓄える為のタンク。パイプラインでもよい 。燃料の保管場所や流路、ユーザへの流路。<ユーザ区間>6:ユーザ部。エネルギーを 消費するユーザー部。4FUEL-TANKから6へ運搬・デリバリーされた燃料を消費 してエネルギーを消費する部分。(またはSSPS由来のエネルギーを消費するユーザ部 。)<その他>12:ケーブル(電力ケーブルを含んでよい。電力を光の形で誘導するケ ーブル・経路でもよい。)(導体素子1、1WIREを含んでよい。)14:ケーブルの 基礎部、1100と接続していてよい。17:3との接続部(特許文献2に記載の接続部 17でもよい)。1100:電力網。<図3、打上による水素や金属の燃料製造図>1V ALV:1で得た電力により水から水素を作る場合に水や水素を装填するタンク5TAN Kを接続するための接続口。1FUEL GEN:1の燃料製造部、化学反応部。5VA LV:5タンクの接続口。5TANK:タンク(水・水素、酸化された金属・還元された 金属、燃料の原料・製造された燃料を装填するタンク)。5TANK1:燃料の原料を装 填したタンク(例:水、金属酸化物、二酸化炭素。)。5 T A N K 2 : 1 V A L V に接続 されSSPSの電力又はエネルギーにより燃料を製造し装填中のタンク(例:水から水素 と酸素を製造。金属酸化物から金属と酸素を製造。炭化水素製造)。5TANK3:燃料 が装填されSSPSから地上に向けて投下されるタンク(例:水素/水素と酸素を装填し たタンク、金属/金属と酸素を装填したタンク、炭素・炭化水素/炭素・炭化水素と酸素 を装填)。9:打上手段。又は月から打上を行い地球・惑星・衛星・天体・宇宙空間へ投 下する投下手段。 < 図 4 、月面での金属酸化物の還元による金属・燃料製造 >

成は月から金属元素を取り去って地球の酸素と化合させるプロセスの為、月の物質収支を 壊すので永続できるサイクルではないが、(宇宙開発の途上で)短期的には二酸化炭素を 排出せずに、(地上の水・酸化物を打ち上げる事が不要で、月にある資源をそのまま地上 に投下でき、)月への打上物質を少なくしながら月近傍での宇宙太陽光発電の電力を地球 上で(物質を燃料として)使用可能にする方式なので開示する。(下記502は月などの 居住・移住・滞在用酸素やテラフォーミング用の酸素に用いてよい。月に限らず金属酸化 物を含む衛星・惑星においてSSPSによる電力で居住用の酸素を製造して良い)5MM :金属酸化物等月資源の鉱山・採掘元・採取元。及び物質の採取や選別・分離・精製・輸 送等資源から燃料5M製造までの一連の手段を含んでよい。5MOX:月で採掘・採取さ れた金属酸化物等のSSPSのエネルギーにより燃料にできる燃料の原料(酸化ケイ素又 は酸化アルミニウム等の金属酸化物)。発明の範囲を限定しないように記述するとSSP Sのエネルギーを蓄えられる宇宙空間の現地(月・衛星・小惑星帯・宇宙に漂う隕石・彗 星等小天体、天体)で調達できる物質・物体・装置。1FUEL GEN:1の燃料製造 部、化学反応部。5MOXと1SSPSの電力やエネルギーを用いて燃料又は化学エネル ギーを蓄積させた物質を製造してよい。1CHEM:1の化学反応部。1の化学プラント 。 1 C H E M 1 、 1 C H E M 2 、 1 C H E M 3 (熱エネルギーによる化学反応や電気分解 など可能な装置・反応部を含む。例えば5Mの製造の他に、月面基地のセメントなど土石 製品の製造時に化学的または熱的なエネルギーにより物質を化学反応させ製品を作る部分 でもよい。)502:金属酸化物を還元したことにより生じた酸素の貯蔵先、パイプライ ン等。酸素関連部。 5 M: 1 F U E L G E N と 1 の S S P S の電力と 5 M O X により製 造された金属(酸素により酸化され酸化還元のエネルギーを生じる事の出来る月資源由来 の金属)。5Mは例えば粉末の金属シリコン・金属アルミニウム・鉄粉でもよい。可燃性 の粉末金属シリコンやアルミニウムでもよい。5MC:月資源とSSPSにより得た酸素 と化合可能な物質。(例えば流体であるシランやトリクロロシラン。 金属シリコンと比 較すると取扱に注意が必要であるが、流体のためパイプラインによる5MCの輸送が可能 な可能性を持つ。)5TANKM:5Mや5MCの装填された地球・地上向けの輸送用容 器。投下用容器・燃料投下ポッド。402、602:地上又はユーザ側の酸素源。ユーザ 6にて5Mを酸化させる為に利用。例えば月で金属酸化物を得て、それから製造した金属 と酸素のうち酸素を月に保管し地球に金属を投下・酸素で反応させる場合、地球の酸素が 金属に化合することで減少する。そのため好ましくは月で合成した酸素と金属の両方を地 上に投下するほうが好ましいかもしれない。6:燃料と酸素を消費しエネルギーを利用す るユーザ。<図5、準天頂軌道や月、静止軌道のSSPSにおける例>1SSPS-SA T : 1 を含む S S P S 用の人工衛星。 1 S S P S - S Y S : S S P S のシステム。 ( - S E I Z A: 1を含むSSPS用の人工衛星により編成・構成されれる1SSPS群、人工 衛星のコンステレーション。-QZSS-SEIZA:準天頂軌道における1SSPS群 、コンステレーション。 - ORBIT:軌道上の1SSPS群、コンステレーション。 -GEOS:静止軌道の1SSPS群、コンステレーション。 - MOON:月付近の軌道や 月面の1 S S P S 群。) 1 L I N K:中継衛星。1 S S P S の発光部1 と受光部2 の間を 中継する。発光部1と受光部2の間を通過しようとする光子を中継する衛星・装置。 えばレーザー・光子を反射する鏡1MRRであって、前記鏡の向きを変える姿勢制御装置 を備えた衛星など。静止軌道や月等遠方から地球までレーザーにより光子を1から2へ送 る場合に精度の不足や1から生じたレーザー光の拡散を防ぐ。光を集束させるレンズ等の 光学部品10PTを備えてよい。1SSPSの1から中継衛星1LINKに届くまでにレ ーザーの光束が発散している場合に、1LINKの1OPTのレンズなどで発散したレー ザーを再度収束したレーザーに光学的に修正してよい(又は整えてよい)。 ザーの受光部2と発光部1を含む1LINK。レーザーの光束・ビームの拡散がレーザー の進む距離の増大で起きることを、中継衛星1LINKの光電変換装置・受光部2にてレ ーザー光のエネルギーとして回収し電力を得て、前記電力により再度光子を空中の3の受 光部2や他の1LINKへ発射する。1LINKの2と1を用いて拡散して到達した光束 を一旦電力に変換し再度発光し拡散していないレーザー光として発射し直す。 1 М М R :

10

20

30

40

20

30

40

50

光子を反射可能な鏡、又は反射可能な装置。1LINKに搭載されてもよい。 から照射された光子を反射して前記光子の軌道・射線を変える。10PT:光学系、光学 部品、光を補正する手段。1LINKに搭載されてもよい。 例えば1から照射された光 子が長距離を通過するときに光束・ビームが広がった場合(または拡散してぼやけた場合 )に、光学系を用いて再度光束を収束させる。2:受光部。3:航空機。3FUEL:燃 料合成航空機・燃料運搬航空機。4:地上部。6:ユーザ部。<図6、2から3へのエネ ルギーを3の駆動や3によるサービスに用いる例>3FCAR:飛行機、飛行自動車。緊 急車両・緊急用輸送機器でもよい。3ROBOT:飛行型ロボット。工具を備えたロボッ トアームを取り付けていてよく、人型ロボットの形でもよい。 3 F C A R や 3 F O R M ロボットに作業を行わせてよい。例えば林業作業を3や3FCARや3FORMによるロ ボットに行わせてよく、3FCARや3FORMロボットに山林の木の枝打ちを行わせる ように枝打ち用の装置・手段(枝を切断する装置、航空機の木や各枝に対する姿勢や位置 を変える姿勢制御装置・推進装置、枝打ち装置・枝打ち手段)を備えさせ、枝打ちさせて よい。(3ROBOTに農業・林業・水産業等の諸作業のうち本願航空機の系で行える作 業は行わせてよい。) 航空機 3 や 3 FCARは物体の配達または回収用途に用いてよい 。(例えば郵便、燃料配達、物体の配達、通販EC、資源回収、水の配達、消火剤の運搬 ・投下) 航空機 3 や 3 FCARは輸送機器でもよいし、ホテルや住宅用途を兼ねる航空 機又は住居部(若しくは航空機型のキャンピングカー3FCAR、住宅型航空機)でもよ い。 < 図 7 、 2 から 3 へのエネルギーを 2 TAGに用いる例 > 2 :受信部。 2 WEP: 2 に関するワイヤレス電力受信装置、通信装置。 又はタグ2TAGがタグスキャナ6TA G-SCANNERとワイヤレス電力送信や通信等を行いタグ付けられた物体の見守り・ 管理に用いるための送電・通信部、タグの電源部。2RANT:電波・電磁波を電力に変 える部分。2WEPに含まれてよい(電磁誘導方式、磁界共鳴方式、電界結合方式、電波 受信方式等のワイヤレス送電方式の内、電波受信方式の部分。アンテナ、整流回路、レク テナを含む)。2TAG:受信部2を備えるタグ。主に物体や荷物、子供老人の見守りに 用いるタグであって3WEPからの電力を受け取る部分を備え、3WEPからのワイヤレ ス給電により電力を得て無線通信やビーコンの動作、センシングや測位を行う。ワイヤレ ス送電により電力を得て稼働する無線式タグ・ビーコン装置。2TAGはコンピュータの 機能を備えてよく、処理装置、記憶装置、入出力装置、通信装置を備えてよい。2 TAG - C A P : 2 T A G のワイヤレス給電による電力を蓄える部分。 2 T A G - S E N S O R

2TAGに付属するセンサー(2TAGを用いて2TAGを張り付けたものの加速度を測 定する場合は加速度センサ、重さ・荷重を測定する場合は荷重センサ、温度測定する場合 は温度センサ、高度を測定する場合は高度計、磁気測定時は磁気センサ、煙や火気を検知 する場合はそれら専用の消防用センサ。航空機3が2TAG-TAG近くまで接近し、ワ イヤレス送電可能になり、2TAG-CAPが充電された場合に、センサーを充電電力に より駆動する。航空機3やみちびき等の測位システム、1SSPS-SYS-QZSS-SEIZAからの電波信号により2TAGの測位や時刻取得を行ってもよい。)2TAG IN:29グの入力装置。センサ2TAG-SENSORを含む。2TAG-OUT: 2 タグの出力装置。例えばモノに張り付けた 2 TAGを探すときに 2 TAGに発音装置を 2TAG-OUTとして備えさせ、2TAGは通信装置による通信結果や、処理装置・記 憶装置におけるプログラムにより制御された処理部の要請に応じて音を鳴らしてよい。例 えば簡単にはタグスキャナにより2TAGが充電された場合は発音装置を鳴らしてタグス キャナやタグスキャナに同伴する人にタグの存在を音で知らせてよい。2 PATCH:貼 り薬でもよいパッチ。貼る布や包帯、タグにもなるフィルムでもよい。衣服下着などへの 貼付式や縫い付け式のワッペンでもよい。 認知症治療薬である貼り薬・パッチ、禁煙薬 のパッチ、湿布薬の貼り薬・テープ、子供の絆創膏・包帯でもよいパッチ、人の衣服下着 類小物類に貼付可能なパッチでもよい。 蚊などに刺されマラリア等病を防ぐため、虫の 嫌がる成分・殺虫成分を放散させる機能を持つ、洋服などに貼る虫よけパッチでもよい。 服の防虫剤用パッチでもよい。2TAG-PATCH:2PATCHを備えた2TAG。

30

40

50

又は2 P A T C H に貼付装着可能又は貼付装着・分離可能な2 T A G。 2 T A G、2 P ATCH、2TAG-PATCHは夕グや貼り薬、貼付用の布やフィルム・テープとして 機能する部分や層を備えている。例えば2TAGの支持体2TAG・SPと粘着層2TA G-ADH。 例えば2PATCHは物体に張り付けるための粘着剤と薬剤入りの薬物含 有粘着層(膏体)がフィルムやテープなど支持体に塗布・積層されたもので良い。(2P ATCHの例として、リバスチグミンテープ、パップ剤・テープ剤の湿布薬である。) 2 PATCHは絆創膏・包帯でもよい。 例えば 2 PATCHは薬品・医薬品を含んでいな いパッチでもよく、粘着層2PATCH ADHと支持体2PATCH-SPを含むテー プ・フィルム・パッチでもよい。(医薬品パッチ型タグ2TAG-PATCHの場合、貼 り薬の貼付時にタグの装着確認や貼り付け直し、新品タグへの交換ができるメリットがあ る。)60BJECT-TAG-ATTACHED:2TAG、2TAG-PATCHの 貼り付け・装着された物体。パッチの貼付された人や動植物、物体。タグにより管理され 物体の例:品物の管理の必要な刀剣類・銃器火器類・兵器類、アルコ る物体又は物品。 ール・医薬・医療品、劇毒物など薬品類、貨物、荷物、鍵、自動車や輸送機器、建物や家 具、重要書類、骨董・宝物・貴金属類、宝飾品・装身具・コンピュータ・腕時計、デバイ ス類、衣服類・下着・履物、ヒト、動植物・生物。6TAG-SCANNER:2TAG 、2TAG-PATCHにワイヤレス給電を行い又は2TAG、2TAG-PATCHの 発する無線通信信号やビーコンを受信しユーザにタグのあることを知らせる部分。タグス キャナ。 6TAG-SCANNERは例えばタグスキャナを備えた航空機3、3CON 、ドローン3DRONE、4CON 地上基地局、6CON、6ユーザ局、6SMART - PHONE、 6 HANDY - TAG - SCANNER、自動車や輸送機器に搭載された タグスキャナ等を含んで良い。3、3DRONE:タグスキャナになってもよい、タグ捜 索を無人で行い、飛行中に捜索先の地上や空中にワイヤレス電力送電・充電を行い、その 最中充電されたタグがあった場合タグのビーコンや通信など応答を受信し、タグを捜索し てもよいドローン又は航空機・輸送機器・車両。 3 DRONEはタグを探すようにタグ に向けて飛行・接近しつつ3WEPからタグへワイヤレス電力送信してよい。タグ・ドロ ーン間で通信して良い。6TAG-MONITORING-USE:タグをモニタリング に用いる用途の説明部。図7の(a)。60BJECT-TAG-SEN-ATTACH ED:センサ付き2TAG、2TAG-PATCHの貼付・装着された物体。(またタグ をタグ付けられた物の測定センサに用いる用途の説明部。) 例えば研究所にて使用した 量を監視する必要のある毒劇物の保管ボトルの底部にセンサ付き2TAG、2TAG-P ATCHの貼付・装着し、ボトルを置いたときにボトルがタグの荷重センサ越しにボトル 重量で押す力(ボトル質量m×重力加速度g)をボトル重量として検知する系であって、 ボトル重量の変化を試薬変化量に毒劇物試薬の使用量として試薬管理する系。タグの駆動 用電力はワイヤレス電力送電によるもの。図7の(b)。<図8、3FORMの例> 図 8はエンターテイメント用や作業用に本願構成3FORMを用いる例。 図8の(a)と (b)はロボットアーム・ロボット腕やロボット足、人や動物の胴体・四肢・頭部・脊椎 部・尾部を持つ2つの飛行機が協調し編隊飛行する例であって、前記ロボットアームは図 9 の 3 A 1 - R P や 3 A 1 - A M のように除去加工や付加製造を行う装置・道具・工具を ロボットハンドにより操る・握る・保持する等してよいし、前記道具・工具等を装着して いてよい。飛行機群(図8では3A1・3A2・3L1・3L2)はロボットハンドを備 えていてよい。 図 8 の ( b ) は米国特許 公開第 2 0 1 4 0 2 3 1 5 9 0 号のような航空機 をショーに用いる例である。図8では人型ロボットのように編隊飛行してよい。 RMが成層圏にあってジェットエンジン・プロペラによる推進が困難な場合、光子セイル 、イオン推進器等の光子や粒子や荷電粒子を用いる電気推進機や、ロケット推進器が必要 。<図9>図9は受光部2で充電されていたり、2により製造された燃料により駆動して いてもよい 3 にロボットアーム 3 A 1 を取り付けて 3 A 1 - R P や 3 A 1 - A M のように 除去加工や付加製造を行う装置をロボットアーム除去加工や付加製造を行う説明図である 。3 A 1 - R P:除去加工用装置・ロボットアーム。3 A 1 - A M:付加製造用装置・ロ ボットアーム。4WK:作業対象、部品・製品・物体。4WK-AM:4WKの付加製造

・成膜・積層の対象部、積層部。4WK-RP:4WKの切削加工・除去加工・切断・研 磨の対象部。 なお、林業で3ROBOTを用いる想定では、4WKは枝打ちされる木、 4 W K - A M は松くい虫防除剤など薬液やペイント剤・種子等作業対象に付加される物、 4WK-RPは枝打ち用の木の枝打ちすべき枝等の作業対象から除去される物。<図10 >FCS-2:1つまたは複数の1が狙うべき焦点。FCS-2は受光部2の光の受け止 めるべきポイントと一致していてよい。本願では紫外線域のレーザーの大気での減衰を地 上の安全確保に用いる狙いがあってFCS-2は成層圏にあってもよい。FHNU-EX T:FCS-2から外れて成層圏対流圏を通り地上向かおうとする軌跡。 図10では例 として日本からウルグアイ(日本から見て地球の裏側、地球半周の距離)まで航空機3が 受光部2を用いてSSPSの発光部1から受け取ったエネルギーにより地上に降りずに移 動する説明図が記載されている。(図10では日本国からウルグアイまでを3を用いて旅 行する場合でもよく、3は日本ウルグアイ間の経路にある公海上空やニューヨークの遠洋 上空などで発光部1から受光部2に光子を受けてエネルギー補給されてよい)1DBL: (光子を減衰させる大気など物体の無い)宇宙空間を巡るスペースデブリ。 宇宙空間に おいては1DBLを焦点としてレーザーを減衰させずに収束できうる。<図11、航空機 3の説明図>2:受光部。2 POSI:光子・レーザを1から2へ照射し命中させるため の測位装置や位置決め装置の部分。<電気・電力・信号系統>2PCE:光電変換装置。 3ETC:電気・電力・コンピュータ・各種回路・通信部等の3の動作に必要な部分。 3 WIR:電力や光子を外部とやり取りする部分。3REA:3の反応器(電力を投入して 電気炉動作や電気分解動作する装置でもよい。)。3WIRI:回路、配線。3BATT :電池。3LUGG:荷室。3SEN:センサ。測定装置。計器類。3TH:推進装置、 推進手段。3B:気球、浮遊装置、浮遊手段、浮上装置、浮上手段。3HAB:熱気球。 3GAB:ガス気球。3WEP:外部とのワイヤレス伝送手段。3CON:外部との通信 部・制御部。<燃料・化学物質系統>2REA:光子により反応を行わせる装置。(光反 応、熱反応、)3RPL:燃料関連物質のパイプライン、配管、タンク。3VALV:外 部への燃料接続バルブ。3REA:3の反応器。3EPF SYS:本願のSSPS由来 のエネルギーを受光部3で受け止めて電気・電力や化学エネルギー・燃料として用いる航 図11はSSPSで駆動する推進装置やモータ、アクチュエータ、プロペラ 空機の系。 、固定翼、回転翼、熱気球3HAB・ガス気球3GABを持つ航空機の形態を持ってもよ い航空機3の説明図である。 昼夜を問わず2を含む航空機3へSSPS由来のエネルギ ーを届けることが可能であり、2を含む3から他の航空機3や3FUELや3FORMに エネルギーを伝達したり、それらとエネルギーを共有したりしてよい。<参考図、図12 > 3 LUGG H20:水用の荷室。降雨を受け止めて回収し水として用いてよい。(環 境への影響考慮)3 H2 〇 - LINE:水のパイプライン・タンク類・流路。3 H2 〇 -VALV:水を外部へ取り出すバルブ・ノズル。4H20:地上の給水部(主に想定され る水供給元:河川やダム・溜池を含む)6LIFE:水やりや給水を要する生物(人や動 植物・生物、砂漠などに水を届ける)6:ユーザ部。水の必要な人家、工場、町等。6F IRE:火元。(水投入により消火する) 図12ではSSPSによるエネルギーにより 3が常時給水型の航空機として稼働する可能性を考え、水を3の外部から3内部へ給水し 、前記バルブを介して3の内部から消費者に給水することを開示している。緊急用の給水 用機器 3 ・給水用輸送機器 3 でもよい。 特に雨水は海水のように膜分離等で分離必要な 塩を含まず(既に自然の循環の中で塩と分離された水として)、地上・洋上に降るもので あって、海上の上空の雨雲から海面へと塩水でない雨水・雪が降り注いでいる。そこで本 願ではSSPSのエネルギーにより稼働時間を長くした2を備える航空機3により遠洋の 海上でもよい上空の雨水・降雨・降雪を手に入れて3に格納し需要地6に供給することを 開示している。 図12の構成で、3や水の流路3H20-LINEにろ過膜・濾過槽や 、オゾンや薬品による殺菌手段、有害物質の除去手段を備えさせ、浄水器・浄水部を構成 し、給水飛行機3として用いてもよい。 図12は雨水を収集する3FUELと水を搭載 した3FUELの利用に関する。降雨・降雪を回収し水を得て、水をSSPSのエネルギ ーで分解し水素を得る方式として、図11の右下側には、例えば、雲と、雲から降る雨・

10

20

30

40

降雨と、降雨を収集する3 L U G G を備えた航空機3、3 F U E L が図示されている。 < 0 1 2 4 > < O 2、O、酸素原子 > 本願の請求の範囲の下位概念において地上の大気・酸素・酸素原子の利用を開示している。例えば大気中の酸素・オゾンによって減衰する光子の利用、さらには酸素を酸化剤に用いる系で、月の酸化物を還元し酸素原子の取り除かれた燃料の合成、空中の受光部 2 と航空機3 F U E L での水素と酸素の製造、ユーザ6 での前記燃料と前記酸素原子の利用が開示されている。 < 0 1 2 5 > < 宇宙空間から地球へのエネルギー輸送方法 > 本願の請求の範囲の上位概念では宇宙太陽光発電の用途に限らなくともよい。例えば月面に素粒子や原子力を用いた発電所(ラジオアイソトープ、核分裂、核融合、反物質・対消滅など素粒子・核を用いる発電所)を備えさせ、前記発電所1 P P

10

電力を発光部1に送り、発光部1から受光部2へエネルギーを光子の形で送り、受光部2から航空機3を動作させたり、地上にある物質を酸化還元し燃料を合成してもよい。(1から2へ送るときに1LINKのような中継衛星を用いてよい。)<0126><宇宙原子力発電・宇宙物理電池発電・宇宙発電所>太陽光の得られないところでは素粒子や原子力を用いた核関連発電所又は物理電池により得た電力を本願の1と2や3を用いて地上に送電してよい。地上にて濃縮前のウラン等核燃料の原料(ウラン235とウラン238の混合物)を打ち上げし、月基地等のその場で核燃料を濃縮し核燃料(ウラン235)を得て月面原子力発電所で原子力発電に用い、前記発電による電力を1から2を経由して地上に届けてよい。発電後廃棄物管理必要。

20

ついては特願2023-007722号の段落番号0127の内容を参照し引用する<課 題 > 老人見守り用又は行方不明時に発見するための装着型タグ又はビーコンを提供したい 。前記タグ2TAGについては老人の好みや状態の差、関心の大きさにより、必ずしも靴 ・中敷やベルト、時計型タグ内蔵ウェアラブルデバイスを装着してくれるか不明であった 。見守る親族などが老人への投薬の一環として装着できるタグがあってもよいと考えた。 <解決手段>貼付薬に無線式タグを貼り付けて備えさせ、ワイヤレス給電により充電しビ ーコン等動作させ、タグとタグの貼り付けられた老人を探索する。探索時にドローンによ るタグ給電・ビーコン電波検出を行ってもよい。またSSPS等宇宙機からのタグ給電、 人工衛星-タグ間での時刻情報・測位やタグ処理部制御に役立つ情報の送信、ビーコン検 出する構成も提案する。<説明>本願タグ2TAGとタグスキャナは、認知症患者の投薬 用のパッチと無線タグを組み合わせたパッチ型無線式タグとすることで、認知症患者への 貼付薬の投薬とタグ2TAGの貼り付け・貼付状態の維持を行えることを最も主要な特徴 とする。2TAGは巡回・タグの探索をする航空機3のワイヤレス伝送手段により充電さ れビーコンや無線通信動作をしてよい。 < ワイヤレス給電方法 > 本願はパッシブ型のRF IDタグにおいて、ワイヤレス給電により電力を蓄電し蓄電した電力より無線信号(ビー コン信号)を発生させ、前記無線式ICタグと前記タグが張り付けられた物を探すための 考案を含む。 公知技術によれば10m先まで給電可能な2.4GHz帯を用いる10m 級給電技術(空間伝送型ワイヤレス電力伝送システム)が提案されている。 級給電技術をドローンとUHFタグ機能を備えた貼り薬等に搭載し、パッチ型無線タグ2 TAGとし、前記2TAGに前記ワイヤレス電力伝送システムにより給電させたのち、給 電により得られた電力を前記2TAGのビーコン信号の発生に用いさせ場所の不明な物や 人物の探索に用いる。 [想定例・実施例1]:例えば山に迷い込んだ老人(或いは子供 等見守りたい人物、捜索したい人物)に対し、前もって人の背中のパッチ1Pを剥がしに くい位置に前記2TAGを接着した・含む・備えた貼り薬やパッチを貼っておくことで、 遭難時に前記10m級給電技術を搭載したドローンを山の周囲にて飛行させ、ワイヤレス 給電の給電範囲に前記2TAGがある場合、2TAGは電力を給電して通信装置・ビーコ ン(若しくは物の前記捜索等に役立つ情報を含む信号の発信装置・通信装置)を動作させ 、前記ドローンや前記2TAGが前記2TAGの通信装置の発した信号を受け取ることで 前記2TAGの存在を検知し、前記捜索に役立てる意図を持つ。(または無線により前記

2TAGを検出し、前記2TAGが貼り付けられているはずの物体THGの検出・捜索・

30

40

見守・警備・管理、流通や輸送時の管理に用いる。) タグ 1 を探索する為の給電装置や 読み取り装置(タグスキャナ)にドローンなど航空機や人工衛星等宇宙機を用いてよい。 又街中を行き来する電源を有する自動車・電動アシスト自転車類・輸送機器に前記タグス キャナを備えさせて良い。例えばドローン3DRONEをタグスキャナとして用いて良い 。(ドローン型タグ1スキャナは例であって、既存のRFIDタグのハンディスキャナ・ ハンディタグスキャナにより探してもよい。)例えば老人の場合、貼り薬を背中から取り 外しにくい事を期待しているがそれは例であって、例えば犬や猫、ペットなど生物に対し 首輪等前記生物が装着可能な形態のタグであって、前記給電による電力をビーコン生成に 用いる前記タグであってもよい。例えば子供の場合、子供に誘拐など危害をなそうとする 者が2TAGのありそうな場所へ向けて給電用電波を送信し前記2TAGを給電し、チャ ージさせ、2 TAGを起動しビーコン等動作させ子供を見つけることに利用する恐れがあ るので、それを防ぐよう、給電時に通信を行い前記タグ1に給電できる資格の持つタグス キャナに限り、給電やビーコン等動作をできるようにしてよい。2TAGは2TAGを動 かす条件や2 TAGの置かれた環境によりビーコン等動作を行う。具体的には2 TAGは 認証手段を備えてよい。例えばパスワードやPINによる認証手段、タグ側でのボタンや 入力部によるロック手段の設定・ビーコン機能等のオンオフやアクセスを制御する手段、 タグ 1 内に備えたワンタイムパスワード認証手段。 < 実際のタグ 1 > 例えば老人用の貼り 薬2PATCHのタグ2TAGの用途で、パスワードが印字された2TAGであって、2 TAGの制御部又はIC内に前記印字されたパスワードPWDが記録・記憶された2TA Gであって、そのパスワードを基にして暗号化通信の暗号化キーとして、タグスキャナ又 は通信経路・ネットワーク先に接続された端末と2TAGの間で暗号化通信を行わせてよ い。PWDの入力・記憶されたタグスキャナに限り2TAGとの通信や2TAGのビーコ ン等動作、2TAGへの給電が行われてよい。2TAGは前記貼り薬2PATCHの上に 重ねて貼る手段・固定手段・接着手段、若しくは2TAGと前記貼り薬の間で面ファスナ ーのような取付と取り外しの可能な手段を備えてよい。〈タグの医療品としての形態〉 2 TAGは医療品・医療手段である貼り薬としているが、2TAGは医療手段でありつつ見 守りに用いるデバイスであってもよく、例えば腕時計型デバイスで心拍数を測定する医療 デバイス・医療手段でもよい。<装着式タグ>2TAGは人体に装着する装置という視点 では、インソール、シューズ、眼鏡、コンタクトレンズ、コンタクトレンズ型出力デバイ ス、視力矯正可能な機器又は装置、補聴器、イヤホン・ヘッドホン、ワイヤレスイヤホン のようなウェアラブルでもよい。 またインドにおける装飾用のシール(ビンディ)のよ うに肌に貼り付けてよい。又衣服への装飾用シール・パッチ・ワッペンに2TAGを用い 例えばワイヤレスイヤホンは小型で無くしやすい課題があるが、本願主張のタ グ1としてふるまう部分を備えさせたり、貼付することで街中や家屋において紛失した前 記ワイヤレスイヤホンを探す事に役立つかもしれない。 紛失した物体に含まれる2TA Gを探している人が視覚や聴覚を用いて探す場合には、公知のように2TAGに無線式の ビーコンや発音式・発光式・振動式のビーコンを備えさせてよい。 < タグのパッチ > パッ チ2PATCHとしてはリバスチグミン、リバスチグミンテープ等の医薬品で良い。例え ば気管支を広げる薬、心臓の血管を広げる薬、禁煙を助ける薬であってもよい。例として 禁煙用のニコチンを含む禁煙補助薬1Pやニコチンパッチ1Pでもよい。パッチ1Pは経 皮吸収型製剤(パッチ剤1P)でもよい。パッチ1Pは湿布1P・鎮痛消炎剤1P等の医 薬品でもよい。パッチ1Pは当て布でもよく、絆創膏1P・包帯1P・眼帯等1Pでもよ 薬物の管理用途:2PATCHは薬品を含んでよい。薬物を取り扱う装置等に貼り 管理の必要な薬品・モノにおける利用:医療用の処方の必要な薬品、あ 付けてもよい。 るいは大学など研究室で施錠され管理される劇毒物の容器においても、2TAGで主張さ れるビーコン等を利用した紛失物の捜索・管理・警備の方法を用いてもよい。<人工衛星 による給電と時刻等情報送付>本願は物品や人物の位置を探すための考案を含む。例えば 宇宙に配置された人工衛星又は人工衛星群・コンステレーションから地上の前記タグへ無 線により情報・信号の伝達とワイヤレス給電を行う方法(宇宙太陽光発電における送電シ ステム)を含む。人工衛星の他に空中の航空機でもよい。<パッチを利用する背景>考案

10

20

30

40

20

30

40

50

者は身近な親族の例から、老人は靴や腕輪といったウェアラブルを必ずしもつけるとは限 らないことを認め、症状の進行具合などで老人の身につけているものへの集中の度合いが 変わることも認めた。衣服の管理ができず、保護者側で見守り用又は遭難時対策用タグを 仕込んだ衣服や腕時計や履物を用意しても、老人本人がそれを装着しない・できない・維 持できない課題があった。<貼付薬>そのような事を踏まえ、老人の生活を観察した結果 、老人が常に装着していたことを認めたアイテムとして貼付薬用のリバスチミンパッチに 注目し、本願のパッチ型無線2TAGを提案する。<貼付薬やパッチ、テープの皮膚以外 への貼付>貼付薬は投与対象の人物の皮膚に張り付けられるが、皮膚から剥がれる可能性 がある。(例えば夏場の汗の影響かパッチが剥がれる事もある。)本願では老人の皮膚の 他、下着の生地、若しくは(肌により近い、屋外で脱ぎにくい、)アンダーウェア、イン ナーウェアに張り付けてよい。パッチはテープ式や下着とパッチ・タグが面ファスナーに なっている方式でもよい。〈皮膚への貼付場所〉背中であれば老人がパッチを外そうと手 を伸ばしても伸ばしにくく、剥がされにくいいかもしれない。<解決しようとする課題> 解決しようとする主な課題は、老人等の見守り用装着型タグ、又は行方不明時に発見する ための装着型タグを提供することである。<装着を維持しやすいタグ形態の考案>解決し ようとする問題点は、ウェアラブルデバイスとしてデバイスを用意しても老人ごとに個性 があり必ずしも履物や腕時計など決まったモノを正常に装着してくれるか不明であって、 装着し続けてくれるアイテムを探し、そのアイテムに適したRFIDタグ機能やタグの駆 動方法、探索方法を考案することであった。 見守る親族などが老人への投薬の一環とし て装着できるタグの方式を考案が課題であったかもしれない。 前記タグについては老人 の好みや状態の差、関心の大きさにより、必ずしも靴やベルト、時計型タグ内蔵ウェアラ ブルデバイスを装着してくれるか不明であった。〈探索時の課題〉 UHF方式(例えば 9 0 0 M H Z 帯の貼付型タグ)でのタグスキャナによる検知範囲は 2 から 5 m 程度であっ た。老人の街中や山中遭難時に検知範囲は広いことが好ましく、例えば5m以上となるよ う給電方式や電力ストレージ(キャパシタ式か、1次電池式か、2次電池式か)の構成を 検討し開示する。遠距離からのRFIDタグ機能(駆動形態ではパッシブ型、セミアクテ ィブ型、アクティブ型含んでよい)を備えさせ、タグスキャナによりタグが電力を用いて タグの存在や識別情報をタグスキャナに送信できるようすることが課題であった。<ドロ - ン式タグスキャナ、航空機・宇宙機・人工衛星によるタグスキャナ、自動車・バイク・ タクシーなど輸送機械に後付けのタグスキャナ>2TAGを有する者が遭難にあった場合 、捜索者がハンディタグスキャナを持って探索してもよいし、無人機・ドローン式タグス キャナにより捜索してもよい。 例えば山中での遭難者を探すため複数機の無人機を遭難 したと思われる山に無人機を放ち、2TAGが充電されるよう、無人機は捜索個所にワイ ヤレス電力送電を行い無線によるエネルギーを放射していく。無人機はGPS等の信号で 位置を測位させ自動運転させつつ2 TAGを探索させてもよい。 例えば無線通信電力や アンテナの感度が許すならば、ドローン・航空機の代わりに、人工衛星、人工衛星のコン ステレーション、宇宙機、宇宙構造物を用いて2TAGを探索してよい。 例えばタクシ ーやバイク、宅配車両、或いは公的車両(郵便用車両、警察車両、消防・医療用車両、清 掃車)にあらかじめタグスキャナを搭載し、街中で徘徊する2TAGの装着者がいないか 調べていてもよい。 2TAGを建物や設備自動車の鍵に装着し、前記タグスキャナを用 いて2TAGを探索することで、鍵の管理・鍵の捜索に利用してもよい。<携帯端末にタ グスキャナを搭載する場合 > スマートフォン等の携帯端末にタグスキャナを搭載してよい 。スマホにタグスキャナを搭載するか後付けさせ、2TAGの貼り付けられた人や重要な 物品に貼り付けられた2TAGを探してもよい。<課題を解決するための手段>本発明の タグ2TAGとタグスキャナ6TAG-SCANNERは、認知症患者の投薬用のパッチ と無線タグを組み合わせたパッチ型無線式タグとすることで、認知症患者への貼付薬の投 薬とタグの貼り付け・貼付状態の維持を行えることを最も主要な特徴とする。さらに、貼 付

後のタグを駆動させる条件についても開示する。 < 発明の効果 > 本発明のタグ2 TAGと タグスキャナは、認知症患者の投薬用のパッチと無線タグを組み合わせたパッチ型無線式 タグとすることで、認知症患者への貼付薬の投薬とタグの貼り付け・貼付状態の維持を行えるという利点がある。〈実施例〉図7に本発明の概念を記載する。本発明の主体は認知症患者の老人へ貼付薬の投薬を行うという老人の親族・看護者・介護者が行う治療を表着管理するという手順を取り入れて前記2つの治療を表着管理するという手順を取り入れて前記2つの無線式タグ2TAGの捜索時は街中の自動車・輸送機器類やドローン等航空機や人工衛星等宇宙機からのワイヤレス給電によって、2TAGのもでワイヤレス給電の範囲を直離に向けビーコン信号をタグスキャナへ届けることで、老人に張り付けられている。 基礎的なコンピュータ、電子のおことが表し、治電、ドローン・航空機・宇宙機、時刻同期技術、測位技術の詳細説明は公知の方法や既報の特許文献から説明できるので省略する。本願図7や2TAGでは例えば無線と、AN(IEEE 802.11系)、テザリングまたは無線とAN(IEEE 802.15系)、ワイヤレス給電を用いるが、それら技術は公知の文献によれば明らかであるので説明を省略する。

< 0 1 2 8 > <書類名> <請求の範囲> <請求項1 > 月面・人工衛星・宇宙空間に配置された、光子発生部(1)と、前記光子発生部(1)から照射・発射された光子を受光可能である成層圏又は対流圏以上の高度の空中に配置・位置する受光部(2)とを用いた前記エネルギー輸送方法であって、前記光子発生部(1)から前記受光部(2)へ光子を照射・発射・中継・伝達・伝送するステップ・手順を含む前記エネルギー輸送方法であって、前記光子はオゾン・酸素分子・酸素分子・酸素分子のいずれかと光反応・化学反応により吸収される特徴を持つ光子である、エネルギー輸送方法。 <請求項2 > 請求項1 に記載のエネルギー輸送方法を用いて動力を得る、受光部2を備えた航空機。 <請求項3 > 請求項2に記載の航空機を飛行させて構成する、ヒト型又は生物型・動物型の前記ロボットシステム。 <請求項4 > 請求項2に記載の航空機(3)を編隊飛行させ、構成する、アドバルーン又は展示又は広告画像の出力装置を含む、展示装置。

## [0061]

前記エネルギー輸送方法の利用例として、前記レーザーを用いた発光部 1 から受光部 2 へのエネルギー輸送方法用いた避雷方法を開示する。(本願の避雷方法はアイデアである。)

<br/>
<br/

< 先行技術文献 > < 特許文献 > < 0 0 0 3 > < 特許文献 1 > 特開平 0 3 - 2 2 2 2 9 5 号 < 特許文献 2 > 特開平 0 5 - 1 8 0 9 5 4 号

<発明の概要>

< 発明が解決しようとする課題 > < 0 0 0 4 > (1)地上部から導電性ワイヤを用いて前記短絡する場合、ワイヤは軽量であることが望ましい。(2)地上からレーザを降雨中の

10

20

30

40

20

30

40

50

上空に発射する場合、雷雲から雨粒・雹等が地上に向け吹き荒れてレーザの射線中に雹が 存在すればレーザを散乱させるかもしれない。また発明者は宇宙からのSSPSのエネル ギー輸送方法を考案している際に紫外線・エックス線を宇宙側発光部 1 から空中の受光部 2 により受け取る構成を考えていた。本願では地上でなく空中・宇宙空間より宇宙太陽光 発電衛星1SSPSや1SSPSの衛星コンステレーションの有する複数の発光部1より 、エックス線等電離性放射線の光子・レーザを雷雲上層(宇宙側・成層圏側)から雷雲下 層(地上側)へ照射し、前記電離・プラズマ化した領域を用いて雷雲の上層と下層の帯電 した層からなるキャパシタ部(図13のLCP領域とLCM領域からなるキャパシタ部) の短絡を促す。雷雲の正負電荷を蓄えた雷雲内キャパシタの絶縁を弱める突破口(図13 のIONA-NAIL、釘議状部分)になる導電性を有する電離領域を生じさせることで 落雷するための電荷を短絡(放電)でき、雹等気象現象の影響を低減しつつ避雷につなが ると考えた。 本願では、地上波から雷雲へのレーザ照射では雹等で散乱されうると考え 、宇宙空間から空中の雷雲へエックス線等レーザにより避雷する方法を検討する。本願で は雷雲の内部の電荷を短絡させやすくする意図を持つ避雷方法を開示する。 載のように、(本願は対流圏において雨や雹、雪などレーザーの直進を妨げ乱反射する物 体によりレーザーが効きにくい場合や地上からレーザーを上空に向け発射する際に上空の 航空機等物体に影響を与えうることを考慮し、)対流圏の雨等気象環境の影響を受けず、 対流圏以下の人家・物体に影響しないよう、宇宙空間又は成層圏から対流圏中の雷雲に向 け大気・酸素窒素・原子分子により吸収される光子を雷雲に向け照射し、雷雲内での短絡 を促し、または、雷雲下層と地上部との短絡を促してもよい。雷雲上層と雷雲より上空の 部分で電荷を流れやすくするよう誘導してもよい。前記光子:好ましくは電離作用のある 、出力制御されたエックス線・ガンマ線。(広くはUV-BやUV-C等の紫外線。さら に限定しないように記載すれば一部の赤外線等で大気吸収されるレーザ・或いは電波にて 電離作用・雷雲の一部の低抵抗化・絶縁破壊を誘起する場合にはそれを用いてもよい。) <課題を解決するための手段><0005><(1)導体による避雷>雷雲を横切るよう に若しくは雷雲内部での放電・短絡を助けるように特願2022-123161の図1に 記載の導体素子1を用いてよい。また特願2022-086263号に記載の軌道エレベ ータ部10の導電性を有してよいケーブル部12を雷雲を垂直・上下に横切るように配置 <0006><(2)電離による避雷>宇宙空間・空中に配置された発光部 1(放射光発生装置、自由電子レーザ)を用いてエックス線やガンマ線を空中の雷雲・雨 雲である受光部2THCLへ照射・発射する。前記レーザは雷雲2THCLを宇宙側から 地上方向に横切る・通過する・貫通するレーザの軌跡を有していてよい。前記エックス線 やガンマ線等の電離放射線レーザは前記レーザの進行経路にある酸素分子・オゾン・酸素 原子、あるいは窒素分子・窒素原子、その他大気中の分子原子を電離させ、電離化された 領域・導電性の高い領域・プラズマ化領域を形成し、前記プラズマ化領域を用いて雷雲の 正に帯電した領域・層と負に帯電した領域・層とを短絡させ、又は絶縁性を低下させ、避 雷または落雷制御する意図を持つ。またUV-Bよりも短波長の光子の場合、大気により 光反応・化学反応・原子分子の電離により吸収・減衰される効果があり、地上に到達しに くい事を期待する。<発明の効果><0007>本願の方法によれば対流圏内の雨雹等に よるレーザの散乱を受けず、宇宙より雷雲に対し電離・低抵抗化した導電経路IONAを 形成出来、雷雲の絶縁破壊・放電、避雷を試みる事ができる。人工衛星群を用い避雷需要 のある場所にレーザー照射して避雷を試みることができうる。

<図面の簡単な説明><0008><図13>エックス線やガンマ線などのUV-Bよりも短波長な光子を上空の発光部1から雷雲2THCL(空中の受光部2)へ照射する避雷方法の説明図(図1において、照射時は宇宙空間のレーザSSPSに用いられる発光部1や成層圏プラットフォーム・航空機など3の発光部1を用いてよい。)<図12>雷雲2THCLを導電性ケーブル1WIRE・12により短絡させ避雷する説明図。 \*(a)地上部14と宇宙構造物をケーブル12により連結した籠部15・3KAGOを有する軌道エレベータ10の説明図。(b)地上部14と航空機3、空中のプラットフォーム等をケーブル12で連結した系説明図。\*籠部3KAGOは受光部2により発光部1からエネ

20

30

40

50

ルギーを受け取り、3KAGOの備える推進剤を含んでよい推進装置3THを駆動し、3KAGOを上下方向(宇宙/地上方向)に昇降させる。3KAGOは12にガイドされ昇降してよい。

< 発明を実施するための形態 > < 0 0 0 9 > 図 1 2 と図 1 3 を用いて説明する。 < 実施例 1 > < 0 0 1 0 > 宇宙又は空中・成層圏に配置された発光部 1 から地上側に向けて、雷 雲2THCLを雷雲の上側・成層圏側から対流圏下層側・地上側へ通過するようにエック ス線等の電離放射線光子1HNU・X、又は紫外線など光子1HNUを照射する。(1H NUは避雷の用途で紫外線・可視光・赤外線でが利用される。好ましくは酸素分子・窒素 分子・大気中の原子分子と光反応・化学反応し吸収される波長の光子が好ましい。)この 時、雷雲上部の正電荷の層LCPを貫いて形成された低抵抗化した導電経路IONAによ り、雷雲上部の正電荷の層LCPと雷雲上部の負電荷の層LCMの絶縁を破壊する(破壊 することを期待する)。(雷雲内でLCPとLCMの間での絶縁ギャップがある時に、レ ーザー照射により低抵抗部分を前記絶縁ギャップ部に形成し、雷雲の中で絶縁する力を弱 める電線のような箇所を形成し絶縁破壊・放電を誘起させる意図を持つ。) 部の右では雷雲2THCLをレーザーが貫通し、導電経路IONA、図中ではIONA‐ LINEが形成され、LCPとLCMからなるキャパシタの電荷を放電し、短絡させ、避 雷を行う。(雷雲間の絶縁を導電性のある線で絶縁するという概念では、特許文献1の図 1の導電性ワイヤを用いて雷雲の電荷を逃がしたり短絡できればよく、導線として雷雲を 導電12、軌道エレベータ部10でもよい) 図13 下部の左では雷雲上部の正電荷の 層LCPを打ち抜くようにレーザーが進行し、前記レーザの軌跡の部分は電離化され、釘 状(若しくはレーザーが減衰される形)の低抵抗化した導電経路IONA-NAILが形 成され、LCPとLCMの絶縁されていたギャップ・距離に(突如)導電経路IIONA - NAILが形成されたことで、導電経路IIONA-NAILの部分だけ絶縁の距離が 短くなり、そこから放電L-SCNすることで、避雷を行う。<実施例2>図12の左図 は宇宙側の発電所・宇宙太陽光発電所・宇宙構造物1と地上部14を電気的に連結し宇宙 側の発電所の電力をケーブル12を介し地上部14へ送電する場合の説明図である。また 図12の右図は(軌道エレベータの長いケーブルの代わりに空中の配置手段3まで短くし たケーブルを用いる系であって、ケーブルを短くできるメリットを持つ系であって)宇宙 側の発光部1から空中の受光部2までの区間をレーザーSSPS方式により送電又はエネ ルギー輸送し、その後、受光部2を含む配置手段3(航空機3、HAPS等)と地上部1 4 をケーブル12 を介して電気的に接続し電力を受光部2 から地上部14・地上側電力網 1100に伝送する電力伝送システム・エネルギー伝送システムの説明図である。該ケー ブル12は(本願素子1の材料部101に炭素材料(CNT等)を用い、銅の使用量を低 減し)導線の重量を銅のみの導線より低減した本願の導体素子1やケーブル1WIREを 用いると好ましいかもしれない。 図12の右図は配置手段3が前記ケーブル12を持ち 上げて空中から地上部へ垂らすように支持する必要があるが、その際にケーブル12は軽 量であると好ましい。(CNTは2.0、銅は8程度の比重であり、CNT・炭素材料は 軽量であり、炭素材料を用いた1WIREを前記ケーブル12に用いることで配置手段3 が空中に持ち上げるべきケーブルの重量を低減できる。) 図12の構成はいづれもケー ブル12が雷雲の上下の層LCPとLCMを横切ることで雷雲の電荷を12を経由し短絡 させる系である。 図12はケーブル12が雷雲の上下の層LCPとLCMを横切ること で雷雲の電荷を12を経由し短絡させる系である。地上部14は正に帯電し、雷雲の負に 帯電した部分とを前記12により結ぶことで12に短絡による電流が流れ、電気エネルギ ーが輸送・伝送される。本願では避雷を意図しているが、図12の構成では12と14と を用いて雷雲のエネルギーを地上部に収集することが可能であり、12と14により得た 雷雲エネルギーを14等に備えさせた回路・装置により電力網1100に利用可能な形で 供給してよい。(雷による発電・雷充電を14と12を用いてよい。) は受光部2により発光部1からエネルギーを受け取り、推進・昇降してよい。

航空機3や3KAGO、空中のプラットフォーム3は太陽電池や空中風力発電機等の空中においても発電可能な装置を備えてよい。また補助電源や電池を備えてよい。

30

40

50

図12の右図の地上部14と連結された航空機3(空中のプラットフォーム)は梯子車・梯子昇降機のように荷物の昇降をしてよいし、電力を地上部と電力を融通してよい。またロボットアームやクレーンを備えさせ付加製造・除去加工・各種作業や荷物の運搬を行ってよい。

本願ではSSPS(レーザー式、或いは本願の一部の形態ではミリ波・マイクロ波・電 波式でもよい)からのエネルギーを地上に伝送する場合に、ケーブル12を用いて電力を 送電する方式と、配置手段3にて燃料・化学物質の形で変換し前記物質を航空機等により 地上部14へ運搬するという2つの形式を開示する。<産業上の利用可能性><0011 > 図13の構成の場合、人工衛星群の発光部1より発雷可能性のある領域2ヘレーザ照射 し避雷を試みる場合に利用されうる。(図13の発光部1を持ちいる構成は発光部1を有 する人工衛星がLEO等をめぐるときに落雷しやすそうな箇所の雷雲・大気に向け光子照 射し雷雲のキャパシタの短絡や放電を促すことができ避雷してほしいというユーザの要望 に即時対応しやすい。一方、図12の構成の場合ケーブル12を展開する必要がある。) <符号の説明><0012><図13 の説明>1:宇宙空間・空中に配置された発光部 。レーザ発光部。UV-BやUV-Cを含む紫外線又はエックス線ガンマ線を含む光子の 本願の発明の範囲を限定せず、成層圏・宇宙側から雷雲に光子を照射し雷雲に 光子を作用させる場合であって、オゾン・酸素分子・窒素分子・大気分子等によって反応 ・解離して大気減衰する光子に着目する場合、ガンマ線・エックス線・一部の紫外線・赤 外線の光や、ミリ波等一部の電波が含まれてもよい。1SSPS:発光部1を含んでいる SSPS部分。宇宙太陽光発電電力を利用した発光部。1SSPS-SYS-SEIZA :衛星コンステレーションの発光部1。例:LEOやGEOの衛星コンステレーション。 1LLR:自由電子レーザ装置(出力制御されたエックス線レーザー)1HNU-X:エ ックス線などの電離放射線光子、レーザー。1HNU:発光部1から発射された光子。2 :受光部1の光子を受光する部分・物体。2 THCL:雷雲。(積乱雲などを受光部2と する場合)2AIR:2を含む空中。または空中の大気の一部が発光部1のエネルギー照 射対象である場合。3:航空機、輸送機器、空中への受光部2の配置手段。LCM:雷雲 の負電荷領域、雷雲低層地上側の負電荷。LCP:雷雲の正電荷領域、雷雲上層側の正電 荷。L-SCN:雷雲上層に釘のように一部突き出た電離化部分を手掛かりに放電するこ とを期待する部分、雷雨内部放電箇所。絶縁破壊部分。絶縁されていた雷雲の一部箇所が 前記レーザー照射によって導電性が高まることにより、LCP部又は雷雲上層の電荷の逃 げ道となり、ショートしやすくなる部分。IONA-NAIL:(レーザーにより出来た 雷雲上層部にて板に打たれた釘状に突き出た電離化部分、プラズマ化部分、低抵抗部分。 突出た導線部分。雷雲内にて放電を誘起)IONA-LINE:(直線・導線状のレーザ ーにより出来た短絡導体部・低抵抗部分。雷雲内にて放電・短絡を誘起)VL:雷雲の電 圧(キャパシタ電圧)1100:送電網6:電力ユーザ<図12の説明>10:軌道エレ ベータ部宇宙構造物。1:宇宙構造物・人工衛星宇宙基地等。(例:特願2022.08 6 2 6 3 号の図 1 B に記載の所謂オービタルリング部分である宇宙構造物 1 ・空中構造物 2。1 T H と 2 を 備 え 1 からの 光子を 受 光 し 推進・加速 して よい。 宇宙船・ローンチビー クル・宇宙構造物・オービタルリング・空中構造物・環状構造物に1THや3THと受光 部2を備えさせ発光部1から光子を伝送しそれらを加速・推進・移動・飛行・浮遊・姿勢 制御・駆動してよい。) 1 TH:宇宙機推進装置。3 SPACESHIP(宇宙機、宇宙 船、ローンチビークル等。2と1TH、3THを搭載する。)3KAGO:軌道エレベー タ10のケーブル12により取付・ガイドされ推進装置により推進・昇降・移動する籠部 15。3 TH:3 KAGOの推進装置、推進装置及びその付属設備・推進剤等。2:受光 部。 1 2 :ケーブル( 1 WIREを用いてよい) 1 4 :地上部、 1 0 の地上部 1 7 :接続 部1:発光部。1PP:パワープラント。1100:地上側電力網。1100S:宇宙側 電力送電網。

<図26、軌道エレベータと空中プラットフォームの説明>

15:エレベータのかご部、ロープウェイの籠部、荷室、推進器3TH有りのワイヤ10WIRで連結された航空機3・輸送機器3でもよい。(軌道エレベータ10又は空中プラ

30

40

50

ットフォーム3のケーブル12の籠15でもよい。)15W:エレベータ・索道・滑車・ クレーン部のカウンターウェイト、籠15のカウンターウェイト。10B:滑車部、綱車 、巻き上げ機、エレベータの巻き上げモータ部(巻き上げモータは非接触式の磁気浮上べ アリング付きモータでもよい。12や10WIRの滑車・巻取部・動力部)\*3THは水 など推進剤を有し、3THの推進剤は基礎部14部に15が到達したときに補給されても よい。 \* 1 5 や 1 5 W は航空機 3 や輸送機器 3 でもよく 3 には推進器 3 THや受光部 2 を 搭載して良い。\*15と15Wはトラクション式エレベータの巻き上げモータのように駆 動しその動力は発光部 1 から得てよい。 1 5 ・ 1 5 Wの 3 THが発光部 1 の光 ( 例:UV B 光 )が届く成層圏・対流圏よりも高い高度にある時、 1 よりレーザー照射を受け 3 T H は3KAGO・15(/15W)を上下に移動・昇降する。それに伴ってワイヤ10WI R (滑車 1 0 B を用いている)で結ばれた 1 5 W ( / 3 K A G O ・ 1 5 ) は移動・昇降す る。 1 5 W が前記高い高度にある場合は 1 5 W の 3 T H に発光部 1 の光を照射し 1 5 W を 動かして15を動かす。10W:15・15Wのロープ・ワイヤ。4LASER:地上部 からのレーザ発光部。雹や雲など対流圏からの影響を受けるが、15直下の場合15に( 宇宙側発光部1の代わりに)レーザーにて電力送信してよい。1:UV-B以下波長の光 子発光部1。(図26の軌道エレベータ・空中プラットフォームは観覧車のように空中側 装置17と地上部14において滑車10B等により支持・回転可能なリング10WIRを 備え、10WIRに複数(観覧車状に)取り付けられた籠15の各推進器3THの受光部 2にレーザー照射を行って、各15を一方向に回転させ(ロープウェーのように宇宙から 地上へそして再度宇宙へ)回転を繰り返すように動作させてよい。地上部14で3TH用 の推進剤・水等を15に補給してよい。(スペースファウンテン、噴水のように、3TH に推進により各15や15と連結した10WIRが14から17まで持ち上げられては下 ってを繰り返してよい。 ロープウェー・観覧車のように)本願発光部1と受光部2は宇 宙・空中構造物、オービタルリング、部分オービタルリング、スペースファウンテン、ロ ーンチループ、マスドライバ、打上装置等の推進・加速・駆動に用いてよい。) <図27、軌道エレベータと宇宙構造物の説明>

1100:電力・通信網。1000:地上、地球、月、惑星、衛星、天体。10:軌道エ レベータ。12:ケーブル。15:宇宙エレベータ籠部。17:接続部。磁気サスペンシ ョン部(磁気吸引方式、電磁誘導浮上支持方式EDS等)の機能部を含んでよい。航空機 3 や宇宙機であってもよい。) 1 7 1 : 1 7 の磁気懸架手段。 1 7 1 C : コイル ( 1 7 と 宇宙・空中構造物間での磁気懸架・磁気サスペンション用)171S:センサ、磁気懸架 用ギャップセンサ。171E:回路、制御回路、磁気吸引フィードバック回路、磁気懸架 制御部。171R,E:17の推進装置、1TH・3TH。宇宙構造物1・空中構造物2 : 空中又は宇宙空間に配置された構造物(環状・線状、基地局)、磁気サスペンション機 能部含んでよい。回転するレールでもよい。17TR:前記レールを用い磁気浮上・磁気 吊下・非接触支持・案内され移動・推進する輸送機器。3TH、受光部2を備え駆動して もよい。317:構造物側の磁気懸架手段。磁性体、磁石PMG、導体等の171Cと磁 気的に作用・吸引・反発する部分。(磁気サスペンション部の一部) \*3 17 はセクタ分 けされていたり、317の抵抗を高くする部分を備えてよい。\*回転運動する317と静 止可能な17における渦電流を減らすために、渦電流による力(アラゴーの回転する円盤 とU字磁石の挙動)により本願の目指す磁気懸架を妨げる場合に備え、317の導電性を 低下・増加可能な素子を用いてよく、(銅を減らし炭素を含む)導体素子1、1FILM を用いてよい。\*渦電流の制御の視点では、317部・317MG部の渦電流の発生しや すさをコントロールできてよい。渦電流を増加させる場合、317の抵抗を減少させるた め317の1FILMのゲートをオンにし317と171Cとの反発・力を変える。渦電 流を減少時、ゲートをオフ・抵抗を増加。3171S:センサ、ギャップセンサ。32: 回路、制御回路。32-wir:配線

< 0 0 1 3 > 本発明の実施形態を説明したが、これらの実施形態は、例として提示したものであり、発明の範囲を限定することは意図していない。これら新規な実施形態は、その他の様々な形態で実施されることが可能であり、発明の要旨を逸脱しない範囲で、種々の

20

30

40

50

省略、置き換え、変更を行なうことができる。 本願はアイデアに基づく出願である。 <書類名>特許請求の範囲 <請求項EW1>月面・人工衛星・宇宙空間に配置された光子発生部(1)と、前記光子発生部(1)から照射・発射された光子を受光可能である成層圏又は対流圏以上の高度の空中に配置・位置する受光部(2)とを用いたエネルギー輸送方法であって、前記光子発生部(1)から前記受光部(2)へ光子を照射・発射・中継・伝達・伝送するステップ・手順を含む前記エネルギー輸送方法であって、前記光子はリレト・B若しくは波長315nmよりも短波長の光子であって、前記光子はオゾン・酸素分子・酸素原子・窒素分子・窒素原子・大気中の分子原子と光反応・化学反応により吸収される特徴を持つ光子である、エネルギー輸送方法。

く請求項EW3>請求項EW2に記載の大気の低抵抗化方法を用いる避雷方法であって、前記電離された領域・プラズマ化領域・導電性の高い領域を、雷雲の正に帯電した領域と雷雲の負に帯電した層の間に形成し、前記雷雲の正に帯電した層と雷雲の負に帯電した領域との間における抵抗値を低下させ、雷雲の正に帯電した層と雷雲の負に帯電した層からなる充電されたキャパシタの絶縁を破壊し、避雷する特徴を有する避雷方法。

<書類名>要約書〈要約〉〈課題〉地上からレーザーで避雷する場合天候の影響が考えられたので、宇宙空間からレーザー照射し避雷する方法を検討する。〈解決手段〉宇宙空間・空中に配置された発光部1(放射光発生装置、自由電子レーザ)を用いてエックス線やガンマ線を空中の雷雲・雨雲である受光部2THCLへ照射・発射する。前記レーザは雷雲2THCLを宇宙側から地上方向に横切る・通過する・貫通するレーザの軌跡を有してよい。前記エックス線やガンマ線等の電離放射線レーザは前記レーザの進行経路にある酸素分子・オゾン・酸素原子、あるいは窒素分子・窒素原子、その他大気中の分子原子を電離させ、電離化された領域・導電性の高い領域・プラズマ化領域を形成し、前記プラズマ化領域を用いて雷雲の正に帯電した領域・層と負に帯電した領域・層とを短絡させ、又は絶縁性を低下(大気・雷雲を低抵抗化)させ、避雷または落雷制御する試みを開示する。〈選択図〉図13

## [0062]

< L P 0 0 0 1 > 本願主張の発光部1から発射される紫外線は、オゾン・酸素分子との 光反応により吸収される紫外線UV-B(315nmから280nm、オゾンと酸素分子 により吸収される)・UV-C(280nmから100nm酸素分子により吸収される) より短波長の光子を含んでよい。 本願は、UV-Cのうち波長243nm付近・以下の 光子は酸素分子O2の持つ波長243nm付近の光反応による吸収(前記吸収は酸素分子 の2つの酸素原子への解離反応・光反応)により、酸素分子に吸収されることで、前記2 43nm(約240nm以下)以下の光子が地上への到達を防ぐことを期待する。(本願 では波長243nm付近・以下の光子は酸素と酸素の結合を解くためのエネルギーを有し 、光反応を起こして酸素分子を2つの酸素原子とすることができる事を用いてよい。) 酸素分子が成層圏より対流圏のほうが10倍の濃度で存在し、その結果243nmより短 波長の光子の吸収が対流圏では成層圏の10倍強くなることを利用し、243nmより短 波長の光子が届かないようにする。 本願発明の方式は、人為的に(日光による紫外線量 を大きく上回る量の)、243nmより短波長の高密度・高出力密度の光子の光束・レー ザーを線状に成層圏から地上に向けて送信した際に、自然環境中にあるオゾンの吸収では 前記243nmより短波長の光子が吸収しきれない場合であっても、地上付近・対流圏の 成層圏の10倍の酸素分子の層を用いて吸収したいという意図がある。 同様の概念とし て、本願では酸素分子と240nm付近光による光反応の代わりに、窒素分子と126n m付近(又は100nm以下)より短波長の光子の吸収(窒素と窒素結合の解離反応・光 反応)を利用できる。前記窒素分子を用いる場合、窒素分子は酸素と同じく大気の成分で あり、かつ酸素よりも多く含まれている(酸素21%、窒素78%)利点を持つ。そのた め酸素よりも窒素のほうが成層圏・対流圏特に地上に向かうにつれ吸収を多く取れる可能 性があり、本願にて窒素分子により吸収されうる波長100nm付近の光を発光部1から 照射してよい。 前記光子と前記窒素分子を光反応させ窒素原子としその後別の化学反応 に用いてよい。例えば窒素分子に本願の発光部1から照射された100nm以下の光子を 大気中の受光部2へ照射し、光反応させて生成された窒素原子から窒素化合物(NH3、 NOX)を合成してよい。大気中や原料物質の結合を解くためのエネルギーに本願の発光 部1から得たエネルギーを用いてよい。例えば水分子の分子結合を解き、またその後の化 学反応や物質合成に用いてよい。 < 結合に着目した物質の分解・解離や合成 > \* 本願は窒 素分子の強固な窒素結合を 1 2 6 n m 付近の高エネルギーな光子を用い解いて窒素化合物 の製造に用いてよい。\*酸素分子の〇 〇結合、窒素分子のN N結合、水分子H2〇の HO結合、H‐OH結合、炭素化合物のC‐H結合、C‐C結合、二酸化炭素分子のO‐ CO結合、O-C結合を解いて(解離させ)、解離後の分子や原子を用い製品となる物質 の合成・生成・製造に用いてよい。(上記のように本願構成は光子のエネルギーを用い強 固な窒素結合を解く等が想定されるので、その特徴を用い(例えば一部プラスチックやポ リ塩化ビフェニルPCBのような)簡単には分解できない難分解物質の廃棄のため、分子 結合を解くことのできるエネルギーを持った光子1HNUと本受光部2を用いて、前記難 分解物質の結合を前記のように解いて分解してよい。)<本願の酸素分子の解離とその後 の利用の例(1)O2->1HNU->2O(原子状酸素AO)(2)O+CX(難燃性 プラスチックなど有機物CX)->CO2(OによりCXを酸化し二酸化炭素に分解)< 金属化合物への例 > 銀塩写真の分野で、例えばハロゲン化銀(塩化銀AgC1等)に紫外 線光子を照射した場合、光酸化還元反応を起こし銀を析出する事は公知である。本願でも 金属を含む化合物(前記化合物を含む受光部2)に前記光子(特にUV-Bよりも短波長 の光子)を照射し、金属を生成させることに用いてよい。 上記化合物の反応や分解・生 成の為に前記光子の持つエネルギーや前記光子・レーザー照射により発生した熱を用いて

<LP0002><受光部1より発射される酸素により吸収される光子・レーザーの航空 機・宇宙機・打上ビークル推進への利用>本願の紫外線よりも短波長の光子・レーザーを 用いたエネルギー輸送方法では航空機3、空中のプラットフォーム、空中構造物、宇宙構 造物、オービタルリング構造物、部分オービタルリング、スペースファウンテンや軌道エ レベータの地上部・空中部・宇宙部・籠部に対しエネルギーを送り届けてよいし、前記装 置・構造物・輸送機器の飛行・浮上・推進・移動・姿勢維持・方向転換に必要なエネルギ ーを届けてよい。 本願では、受光部1から発射・照射された光子を受光する受光部2に ついて、受光部2を空中に配置する手段3、配置手段3は軌道エレベータ等の航空機では ないが空中に存在する部分・手段でもよい。受光部2は軌道エレベータの籠部3KAGO ・3に含まれてもよい。配置手段3は地上に固定されて空中に浮上・浮遊させた部分(空 中のプラットフォームでもよい。) 例えば航空機 3 やエレベータの籠部 3 ( 1 5 ) の光 子セイル又は推進剤を加熱して噴射・放射した反動で進む推進装置3THを用いる場合に 、その3THを駆動するエネルギーは前記酸素により吸収される前記紫外線よりも短波長 の光子・レーザーの照射により受け取ったエネルギーを用いてよい。(例えばレーザーで 推進剤の水を加熱し、水を推進装置のノズル等から噴射して推進・飛行・浮遊する装置を 構成してもよい。また3THがロケット等で推進剤をある方向に噴射する構成の場合噴射 方向・ノズルの方向を変える推力偏向装置等有してよい。軌道エレベータの籠部3KAG 〇に受光部 2 と推力偏向装置付き 3 THを備えさせ、推力の向きを上下に切り替える制御 を行い3 K A G O の昇降に用いてよい。) 特願2022-015274号や特願202 2 - 0 8 6 2 6 3 号に記載の航空機 3 ・空中構造物 2 ・軌道リング 2 、宇宙構造物 1 ・軌

20

10

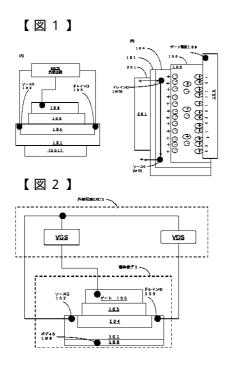
30

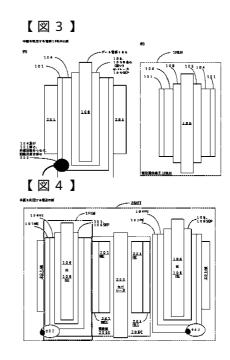
40

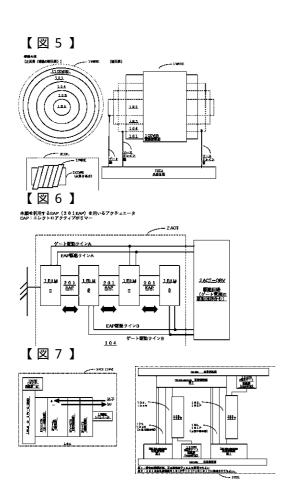
30

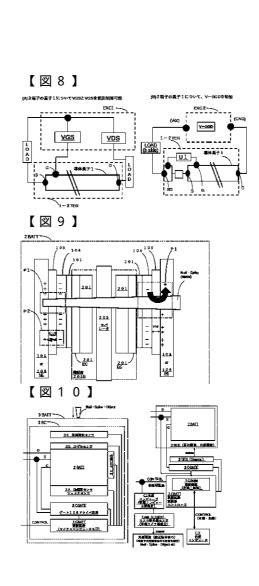
道リング1、軌道エレベータの籠部15、輸送システムの推進に用いてよい。(空中に配 置された航空機について、前記紫外線より短波長の光子レーザーを宇宙側の発光部1から 空中の航空機3輸送機器3の受光部2に照射し、前記輸送機器3を推進させることにより 、輸送機器3の空中・宇宙空間への推進・打上に用いてよい) 宇宙側の発光部1から空 中の輸送機器3に前記紫外線の前記レーザー・光子を照射する場合、酸素により吸収され る特徴により地上部に前記光子が到達しにくくなる効果が生じる。(宇宙や高空でSSP S由来の高出力レーザーエネルギーを地上部に到達しないようにしながら焦点FCS-2 を形成させその箇所にある受光部2付き輸送機器の推進に利用でき、宇宙からのエネルギ 一投入により推進させたい装置の推進に役立つ。) 例えばソーラープレーン3に紫外線 に対応した光電素子を組み込み、日中は太陽電池で駆動させ、(雨水など水を3が取得し つつ)夜間に前記紫外線のレーザー1を照射し前記光電変換素子で電力に変換しプロペラ モータにより推進してもよいし、前記水を前記紫外線を用いたレーザーにより加熱し(光 子吸収体に紫外線レーザを吸収させ生じた熱を用いてよい。)噴射させその反動で3を推 進させてもよい。 本願では宇宙側の発光部1から空中輸送機器3や地上のユーザに対し てエネルギーを提供する際に、酸素により吸収される紫外線光子に着目し、その光子が地 上に到達しにくいことにより地上部の安全を確保する意図がある。

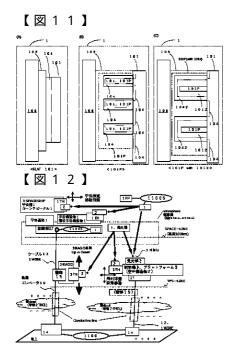
<LP0003><請求の範囲><請求項LP1>月面・人工衛星・宇宙空間に配置され た、光子発生部(1)と、前記光子発生部(1)から照射・発射された光子を受光可能で ある成層圏又は対流圏以上の高度の空中に配置・位置する受光部(2)とを用いたエネル ギー輸送方法であって、前記光子発生部(1)から前記受光部(2)へ光子を照射・発射 ・中継・伝達・伝送するステップ・手順を含む前記エネルギー輸送方法であって、前記光 子はUV-B若しくは波長315nmよりも短波長の光子であって、前記光子はオゾン・ 酸素分子・酸素原子・窒素分子のいずれかと光反応・化学反応により吸収される特徴を持 つ光子である、エネルギー輸送方法。<請求項LP2>前記光子は酸素分子・窒素分子に 吸収される光子であって、酸素分子に吸収され酸素原子を生成する波長(波長243nm 付近)以下の光子、又は、窒素分子に吸収される波長(126nm付近)以下の光子であ って、光反応・化学反応・解離反応により吸収される光子を用いた、請求項LP1に記載 のエネルギー輸送方法。 < 請求項LP3 > 請求項LP2に記載の窒素分子に吸収される波 長(126 n m 付近)以下の光子を用いたエネルギー輸送方法を用いて、窒素分子の窒素 窒素結合を解くプロセスを用い燃料・肥料・物質の製造に用いる物質の製造方法。(窒素 分子の強固な窒素結合を126nm付近の高エネルギーな光子を用い解いて窒素化合物の 製造に用いる意図・特徴を持つ製造方法)<請求項LP4>請求項LP1に記載の窒素分 子・酸素分子・水分子・炭素含有物質等の原料・原料分子に吸収され、結合を解く等の効 果を持つ光子を用いたエネルギー輸送方法を用いて、原料分子の結合を解くプロセス(光 子を用いた分子の解離プロセス)を用い燃料・肥料・物質の製造に用いる物質の製造方法

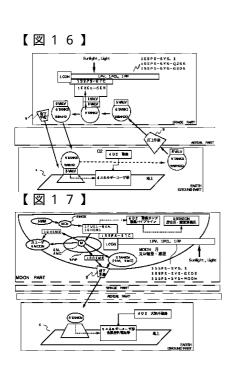


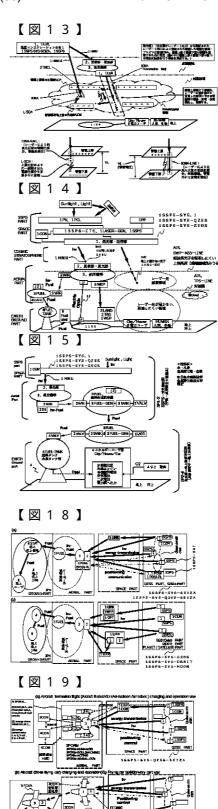




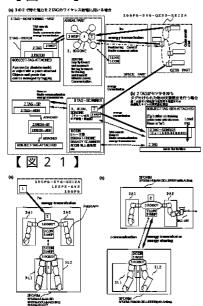




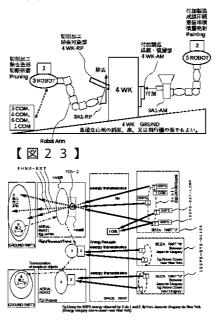


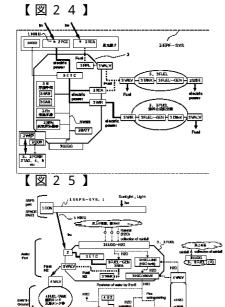


【図20】



【図22】





【図 2 6 】

