# 并发性: 死锁和饥饿

### 死锁

- 可重用资源
- 可消费资源
- 死锁条件
  - 互斥 ---》必要条件
  - 占有且等待 ---》必要条件
  - 非抢占 ---》必要条件
  - 。 循环等待 ---》充分条件
- 预防死锁: 打破上述四个条件, 过于严苛, 一般不采取
  - 。 互斥: 不可能禁止
  - 。 占有且等待
    - 进程一次性申请所需要的资源
    - 缺点
      - 阻塞时间长
      - 进程无法事先知道所需要的所有资源
  - 。 非抢占
    - 释放已经占用的资源
    - 其他进程可以抢占资源
    - 缺点
      - 进程执行可能出错
  - ο 循环等待
    - 资源类型偏序化
- 避免死锁
  - 。 进程启动拒绝
    - 当资源总量>=新开进程需要的资源量+已经启动的进程需要的资源量
  - 。 资源请求拒绝/银行家算法
    - 资源的申请导致从安全状态转为非安全状态,则会拒绝此次申请
    - **安全状态**:若在某一时刻,系统能按某种进程顺序,如 $\{P_1, P_2, \dots, P_n\}$ ,为每个进程分配其所需的资源,直至最大需求,使每个进程均可顺利完成,则称此时系统的状态为安全状态,称这样的一个进程序列 $\{P_1, P_2, \dots, P_n\}$ 为安全序列。
    - **非安全状态**:若在某一时刻,系统中不存在一个安全序列,则称系统处于不安全状态。
    - 用到的数据结构
      - matrix C: n\*m, n为进程数, m为资源种类数, 表示每个进程对于各种资源的需求量
      - matrix A: n\*m 表示每个进程已经分配得到的资源量
      - vector R:每种资源的总量
      - vector v:每种资源没有被分配的量

- 缺点:
  - 必须事先声明每个进程请求的最大资源
  - 所考虑的进程无关
  - 分配的资源数目固定
  - 占有资源时,进程不能退出

#### • 死锁检测

• 操作系统周期性地检查循环等待条件

eg:														
cg.	R1	R2	R3	R4	R5		R1	R2	R3	R4	R5	R1	R2	R3
R4	R5													
Р1	0	1	0	0	1	Р1	1	0	1	1	0	2	1	1
2	1													
Р2	0	0	1	0	1	Р2	1	1	0	0	0	R	esou	rce
vec	tor	R												
Р3	0	0	0	0	1	Р2	0	0	0	1	0	R1	R2	R3
R4	R5													
Р4	1	0	1	0	1	Р4	0	0	0	0	0	0	0	0
0	1													
Request matrix Q					Allocation matrix A						Available			
Vector V														
(还需要申请的资源)														

- 1. 首先P4没有申请资源,因此没有发生死锁
- 2. P3还需要申请1个R5,可以被剩余资源V满足,因此没有发生死锁
- 3. 将P3的资源释放出来, V=[0,0,0,0,1]+[0,0,0,1,0]=[0,0,0,1,1]
- 4. P1 和 P2 还需要申请的资源无法被剩余资源V=[0,0,0,1,1]满足,P1和P2发生死锁

### • 死锁恢复

- 。 终止进程
  - 终止所有进程
  - 连续终止进程直到不再存在死锁
- 抢占资源: **需要设置检查点,以使得资源被抢占的进程回退到前面获得该资源的位置** 
  - 连续抢占资源直到不再存在死锁
- 。 根据最小代价原则进行选择

## 哲学家就餐问题