# I/0管理和磁盘调度

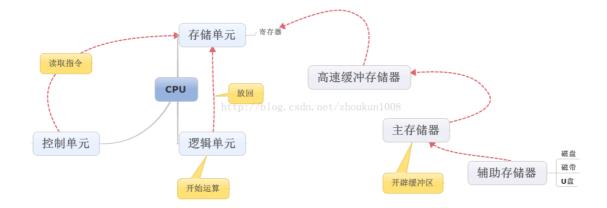
## I/O设备的分类

- 交互方式
  - 。 人可读的设备
  - 。 机器可读的设备
  - 。 通信设备
- 设备管理
  - · 字符设备: 以字符流的形式传递数据
  - 块设备:磁盘
  - 网络设备:根据通信协议,以数据块为单位交换
- 处理器与I/O设备的连接
  - 设备控制器 (硬件)
  - 驱动程序 (软件)

#### 驱动程序

- 概念: 驱使硬件设备工作的软件
- 提供了操作硬件设备的接口(API/函数)
- 与设备控制器的关系
  - 。 设备控制器是一个硬件设备,相当于一个小型处理器,而驱动程序相当于编译器,将用户I/O 指令转换为设备控制器可以读懂的指令,也就是I/O进程与设备控制器之间的通信程序
  - 。 也就是设备控制器+驱动程序合起来操作了I/O设备
  - o 设备驱动程序参考讲解
  - o 设备控制器参考讲解
- 设备驱动程序的处理过程
  - 。 接到抽象的要求转换为具体要求
  - 。 检查用户I/O请求的合法性: 是否有权限等
  - 。 读出和检查设备的状态
  - 传送必要的参数(在读写前,传递参数到设备控制器的寄存器中)
  - 。 完成I/O操作
- 设备驱动与软硬件的关系
  - 无操作系统:应用软件直接调用驱动程序提供的接口,操纵硬件,例:单片机,STM32等
  - 有操作系统:操作系统进一步封装驱动程序提供的接口,向应用程序提供统一的接口操纵硬件

### 前引



- 从上面可以看到,I/O操作就是不停地数据读取,辅存读到主存,(主存读到cache),cache读到处理器的寄存器中(主存读到处理器的寄存器中)
- 那么我们可以考虑几个问题
  - o 如何在辅存中更快地找到数据(辅存的速度是上述涉及到存储单元中最慢的)---》磁盘调度
  - 。 每一次的I/O都会等很长时间(相比于处理器的速度),能不能利用这段时间?
    - 边读边用? ---》I/O缓冲

#### I/O缓冲

- 依赖于DMA
- 思想
  - 以往通常是进程因为I/O阻塞,等到**I/O操作全部完成(辅存中的数据全部读入主存中)**之后 再唤醒进程
  - DMA 进行I/O不需要CPU的参与,那么读取数据与数据计算同时进行,也就是处理器在进行 计算的同时,并行地进行DMA I/O数据读取
  - o 在主存中开辟缓冲,当处理器在进行上一部分数据计算的同时,DMA往缓冲中进行下一部分数据的读写
- 单缓冲:主存中只设置一个缓冲区,这样当处理器在从缓冲中读数据时,不能再向缓冲区中读取数据
- 双缓冲:主存中设置两个缓冲区,这样当处理器在从一个缓冲中读取数据时,可以向另一个缓冲区中读取数据
- 多缓冲: 主存中设置多个缓冲区

# 磁盘调度策略

- 设计磁盘调度策略的目的是减少寻道时间, 更快地找到数据
- 效率最低的磁盘调度是随机调度 (每次寻道之间没有关联)
- 接近于随机调度的磁盘调度策略
  - 。 先进先出: 顺序处理进程的磁盘请求
  - 。 后进先出
  - 。 优先级

- 上述三种策略的特点是:没有考虑每次寻道之间位置的关系,性能接近于随机调度,仅仅是从用户角度,考虑进程的执行顺序
- 考虑减少寻道时间的磁盘调度策略
  - 最短服务时间优先
    - 在进程队列中寻找最短寻道时间的进程
  - 扫描 (SCAN)
    - 沿一个方向扫描, 当该方向没有其他进程的I/O请求或者已经到了最后一个磁道
    - 接着从现在的位置反向扫描
  - C-SCAN
    - 沿一个方向扫描, 当该方向没有其他进程的I/O请求或者已经到了最后一个磁道
    - 再回到磁盘的相反方向磁道的末端重沿该方向新扫描
  - N-step-SCAN
    - 磁盘请求进程队列分为长度为N的多个子队列
    - 采用SCAN,一次处理一个队列
    - 新磁盘请求进程进入未处理的队列
  - FSCAN
    - 磁盘请求队列分为两个子队列,一个存放已经到达的队列(旧队列),一个为空(新队列)
    - 现在执行的进程存放于旧队列中,旧队列执行完后,新队列转为旧队列
    - 新磁盘请求到达后进入新队列

#### **RAID**

- 磁盘条带化
  - 。 将数据按照一定大小分成多个数据块,可分别存放于多个不同的物理盘上
  - 系统在特定的物理盘读取数据时,可以提前通知下一个目标盘准备数据
  - 0
- 磁盘镜像
  - 。 将相同的数据存入多个物理盘中
  - 。 冗余备份---》提升可靠性

0

• RAID wiki