

# Práctica 3

## Sesión 3

# Objetivo

- Resolver sistemas de ecuaciones lineales mediante métodos iterativos
- Transformar implementaciones paralelas con comunicaciones punto a punto en otras con comunicaciones colectivas

# Descripción del problema

- Resolver sistemas de ecuaciones lineales

$$Ax = b; \quad A \in \mathfrak{R}^{n \times n}, b \in \mathfrak{R}^n$$

mediante un método iterativo:

- Partir de una “solución inicial”  $x^0$
- Generar una sucesión de soluciones, usando expresiones del tipo

$$x^{k+1} = Mx^k + v; \quad M \in \mathfrak{R}^{n \times n}, v \in \mathfrak{R}^n, k = 1, 2, 3, \dots$$

hasta alcanzar la convergencia a la solución del sistema (si la tuviera)

# Algoritmo secuencial

Inicializar  $M, x, v$

Para  $iter=1, 2 \dots num\_iter$

$X = M * x + v$

Fin\_para

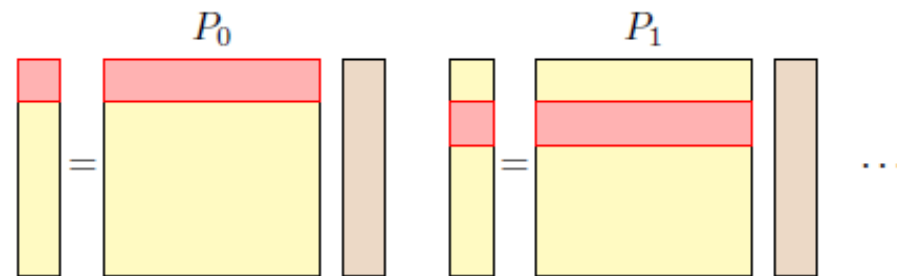
Norma = suma de los valores absolutos de  $x$

Mostrar norma

- `num_iter`: haremos un número fijo de iteraciones.
- La norma nos sirve como *hash*, para saber si las ejecuciones son correctas
- Tenemos una implementación paralela por filas (`mxv1.c`) y otra por columnas (`mxv2.c`)

# Descripción de las implementaciones de partida

- Disponemos de dos versiones que difieren en la forma de almacenar y repartir los datos entre los distintos procesadores (el resultado de las dos versiones no es comparable entre sí, porque cada una trabaja con un problema diferente).
  - En la primera versión (mxv1.c) almacenamos la matriz  $M$  por filas y la repartimos por bloques de filas entre los procesadores:



- En la segunda versión (mxv2.c) la matriz se almacena por columnas y se reparte por bloques de columnas entre los procesadores.
- Los ejercicios 3 y 4 consisten en sustituir las operaciones de comunicación punto a punto por operaciones colectivas.

# Ejercicios 1 y 2

- Compilar y ejecutar el programa mxv1.c

```
$ mpicc mxv1.c -o mxv1
```

Lo ejecutamos sobre el frontend para probar:

```
$ mpiexec -n 3 mxv1 -n 5 -i 5
```

- Analizar el código mxv1.c para entender como funciona.

# Ejercicio 3

- Sustituir en el código de **mxv1.c** las operaciones punto a punto que sean factibles de ser substituidas por operaciones colectivas de comunicación (pasos en rojo). En el código estas operaciones están marcadas con el comentario previo **/\* COMUNICACIONES \*/**
- Código a implementar:  $x^{k+1} = Mx^k + v$ ;  $M \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $v \in \mathbb{R}^n$ ,  $k = 1, 2, 3, L$ , num\_iter

## Algoritmo:

P0 obtiene la matriz M, el vector v y el vector inicial x

**P0 reparte M y v (Mloc, vloc) y difunde el vector inicial x**

**Para** i=1,2,..., num\_iter

Cada Pi **calcula** su parte local:

$$\begin{bmatrix} x_{loc}(P_0) \\ x_{loc}(P_1) \\ x_{loc}(P_2) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{M_{loc}(P_0)}{M_{loc}(P_1)} \\ \frac{M_{loc}(P_1)}{M_{loc}(P_2)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{v_{loc}(P_0)}{v_{loc}(P_1)} \\ \frac{v_{loc}(P_1)}{v_{loc}(P_2)} \end{bmatrix}$$

$$x_{loc}(P_i) = M_{loc}(P_i)x + v_{loc}(P_i)$$

**Multirecogida** de los vectores xloc, para que todos los procesos tengan el vector completo x:

$$\begin{bmatrix} x_{loc_0}(P_0) \\ x_{loc_1}(P_1) \\ x_{loc_2}(P_2) \end{bmatrix} \longrightarrow \begin{bmatrix} x_{loc_0} \\ x_{loc_1} \\ x_{loc_2} \end{bmatrix}$$

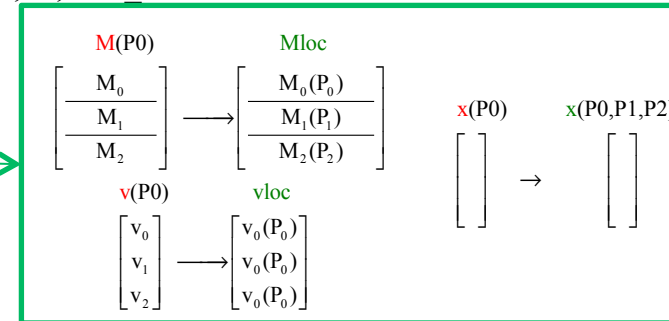
**Fin para**

Todos los procesos ayudan a **calcular la 1-norma de x**, quedando en P0 el resultado obtenido  $(\|x\|_1 = |x_1| + |x_2| + L + |x_n|)$

P0 imprime el valor de la 1-norma del vector calculado

$$\begin{bmatrix} \text{norma}_0(P_0) \\ \text{norma}_1(P_1) \\ \text{norma}_2(P_2) \end{bmatrix} \longrightarrow \text{normat}(P0)$$

$$\text{normat}(P0) = [\text{norma}_0 + \text{norma}_1 + \text{norma}_2]$$



## Ejercicio 3

- P0 reparte M y v (Mloc, vloc) y difunde el vector inicial x:

```
/* COMUNICACIONES */
/* Repartir la M y la v por filas (nfilas a cada proceso)
 * y enviar la x inicial a todos */
if (yo == 0) {
    /* Para el 0, no enviamos sino que copiamos */
    for (i = 0; i < nfilas; i++) {
        for (j = 0; j < n; j++)
            Mloc(i, j) = M(i, j);
        vloc[i] = v[i];
    }
    /* Para el resto, enviamos */
    for (proc = 1; proc < num_procs; proc++) {
        MPI_Send(&M[proc*tama], tama, MPI_DOUBLE, proc, 13, MPI_COMM_WORLD);
        MPI_Send(&v[proc*nfilas], nfilas, MPI_DOUBLE, proc, 89, MPI_COMM_WORLD);
        MPI_Send(x, n, MPI_DOUBLE, proc, 25, MPI_COMM_WORLD);
    }
} else {
    MPI_Recv(Mloc, tama, MPI_DOUBLE, 0, 13, MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
    MPI_Recv(vloc, nfilas, MPI_DOUBLE, 0, 89, MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
    MPI_Recv(x, n, MPI_DOUBLE, 0, 25, MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
}
```



## Ejercicio 3

- Formar el vector x a partir de los vectores locales xloc, de manera que todos los procesos tengan el vector completo x (multirecogida):

```
/* COMUNICACIONES */
/* Preparar la siguiente iteración. Esto es formar la x completa (x)
 * a partir de los fragmentos de x (xloc) que tiene cada proceso
 * y dejarla replicada en todos */
if (yo == 0) {
    /* Poner todos los fragmentos de x cada uno en su sitio */
    /* El primer fragmento lo tengo yo -> copiarlo */
    for (i = 0; i < nfilas; i++)
        x[i] = xloc[i];
    /* El resto de fragmentos hay que recibirlos de los otros procesos */
    for (proc = 1; proc < num_procs; proc++)
        MPI_Recv(&x[proc*nfilas], nfilas, MPI_DOUBLE, proc, 49,
                MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
    /* Enviar la x ya completa a todos */
    for (proc = 1; proc < num_procs; proc++)
        MPI_Send(x, n, MPI_DOUBLE, proc, 53, MPI_COMM_WORLD);
} else {
    /* Enviar mi fragmento de x */
    MPI_Send(xloc, nfilas, MPI_DOUBLE, 0, 49, MPI_COMM_WORLD);
    /* Recibir toda la x */
    MPI_Recv(x, n, MPI_DOUBLE, 0, 53, MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
}
```

## Ejercicio 3

- Todos los procesos ayudan a calcular la 1-norma de x, quedando en P0 el resultado obtenido

```
#define ABS(a) ((a) >= 0 ? (a) : -(a))
/* Calcular la 1-norma de la parte de x que tiene cada uno */
norma = 0;
for (i = 0; i < nfilascalculo; i++)
    norma += ABS(xloc[i]);

/* COMUNICACIONES */
/* Calcular la 1-norma de toda la x a partir de la 1-norma de cada fragmento.
 * Esto es calcular la suma de todas dejándola en el proceso 0. */
if (yo == 0) {
    for (proc = 1; proc < num_procs; proc++) {
        MPI_Recv(&aux, 1, MPI_DOUBLE, proc, 65, MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
        norma += aux;
    }
} else {
    MPI_Send(&norma, 1, MPI_DOUBLE, 0, 65, MPI_COMM_WORLD);
}
```

# Ejercicio 3

- Etapa inicial:
  - Utilizar MPI\_Scatter para la distribución
  - Utilizar MPI\_Bcast para la difusión

$$Mx^{(0)} + v; \quad M \in \mathbb{R}^{n \times n}, v \in \mathbb{R}^n$$

$P_0$  difunde el vector inicial  $x$  y distribuye la matriz  $M$  y el vector  $v$ :

$M$  distribuida

$x$  difundido

$v$  distribuido:

$$\begin{bmatrix} M_{loc}(P_0) \\ \hline M_{loc}(P_1) \\ \hline M_{loc}(P_2) \end{bmatrix}$$

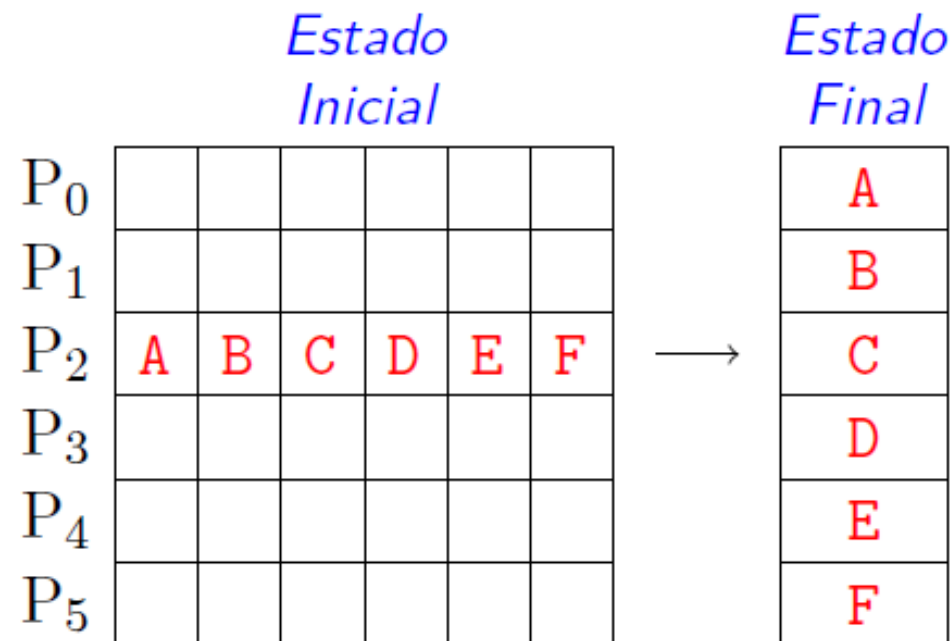
$$\begin{bmatrix} \\ \\ \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} v_{loc}(P_0) \\ v_{loc}(P_1) \\ v_{loc}(P_2) \end{bmatrix}$$

# Reparto

```
MPI_Scatter(sendbuf, sendcount, sendtype, recvbuf,  
            recvcount, recvtype, root, comm)
```

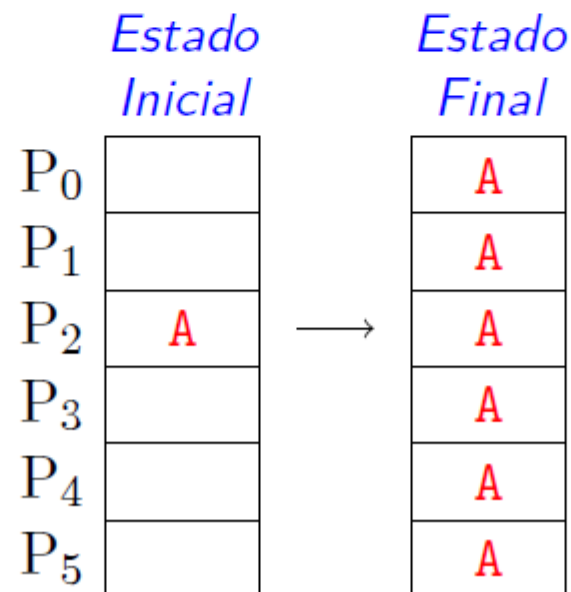
El proceso root distribuye una serie de datos al resto de procesos



# Difusión

```
MPI_Bcast(buffer, count, datatype, root, comm)
```

El proceso `root` difunde al resto de procesos el mensaje definido por los 3 primeros argumentos



### Ejercicio 3

- Sustituir las operaciones punto a punto por una operación colectiva (MPI\_Allgather):

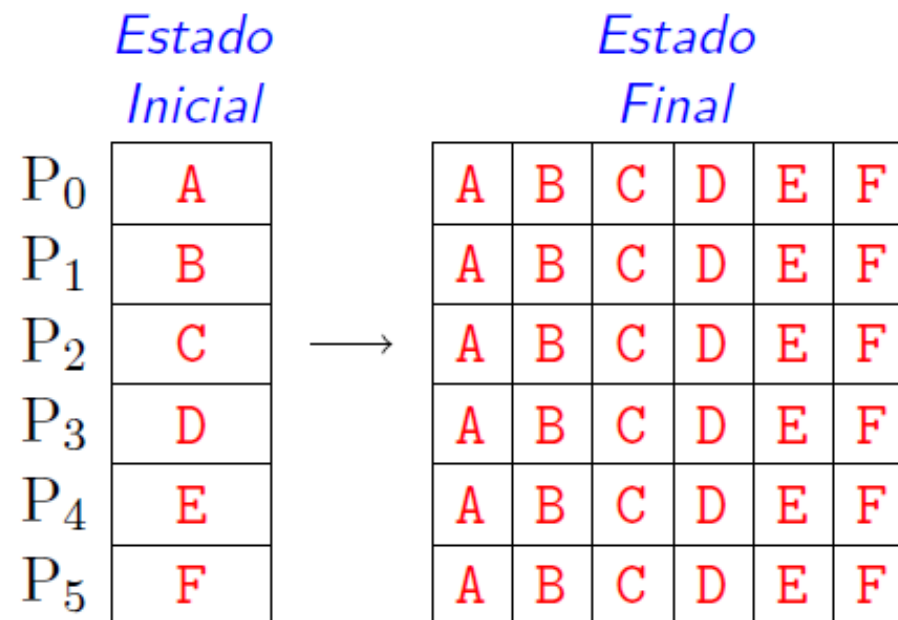
Todos recogen el vector  $x$  a partir de los vectores  $xloc$  :

$$\begin{matrix} & x(P_0, P_1, P_2) \\ \begin{bmatrix} xloc(P_0) \\ xloc(P_1) \\ xloc(P_2) \end{bmatrix} & \longrightarrow & \begin{bmatrix} \phantom{xloc(P_0)} \\ \phantom{xloc(P_1)} \\ \phantom{xloc(P_2)} \end{bmatrix} \end{matrix}$$

## Multi-Recogida

```
MPI_Allgather(sendbuf, sendcount, sendtype, recvbuf,  
recvcount, recvtype, comm)
```

Similar a la operación MPI\_Gather, pero todos los procesos obtienen el resultado



# Ejercicio 3

- Calcular la 1-norma del vector x

```
#define ABS(a) ((a) >= 0 ? (a) : -(a))
/* Calcular la 1-norma de la parte de x que tiene cada uno */
norma = 0;
for (i = 0; i < nfilascalculo; i++)
    norma += ABS(xloc[i]);

/* COMUNICACIONES */
/* Calcular la 1-norma de toda la x a partir de la 1-norma de cada fragmento.
 * Esto es calcular la suma de todas dejándola en el proceso 0. */
if (yo == 0) {
    for (proc = 1; proc < num_procs; proc++) {
        MPI_Recv(&aux, 1, MPI_DOUBLE, proc, 65, MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
        norma += aux;
    }
} else {
    MPI_Send(&norma, 1, MPI_DOUBLE, 0, 65, MPI_COMM_WORLD);
}
```



## Ejercicio 3

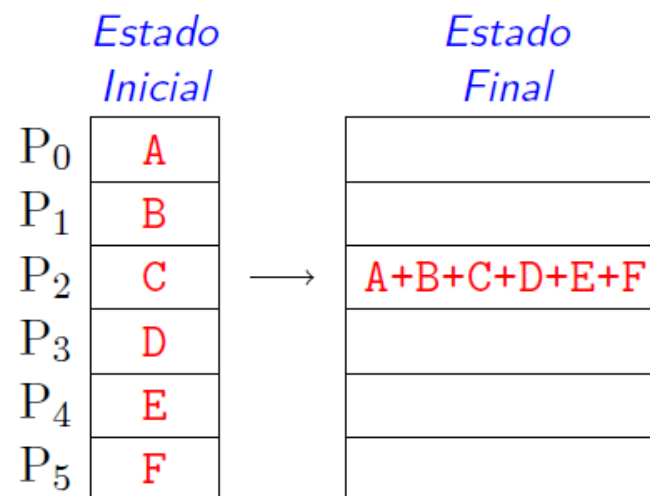
- Sustituir las comunicaciones punto a punto por una operación colectiva (reducción):

### Reducción

```
MPI_Reduce(sendbuf, recvbuf, count, datatype, op,  
            root, comm)
```

Además de la comunicación se realiza una operación aritmética o lógica (suma, max, and, ..., o definida por el usuario)

El resultado final se devuelve en el proceso `root`



# Ejercicio 3

- Forma de ejecutarlo:

`mpiexec... mxv1 [-s semilla] [-n tamanyo] [-i iteraciones]`

- Por defecto:
  - semilla → 0
  - Tamaño → 10000
  - Iteraciones → 50
- Recordad lanzarlo por cola.

## Ejercicio 4

- El código de mxv2.c resuelve también sistemas de ecuaciones lineales, pero la matriz A se almacena por columnas y se reparte dicha matriz entre los procesos por bloques de columnas.
- Sustituir en el código mxv2.c todas las comunicaciones que son susceptibles de ser realizadas mediante operaciones colectivas por las correspondientes llamadas a las funciones de MPI de comunicación colectiva.
- Las comunicaciones que se deben sustituir se encuentran especificadas mediante:

`/* COMUNICACIONES */`

# Ejercicio 4

- Forma de ejecutarlo:

`mpiexec... mxv2 [-s semilla] [-n tamanyo] [-i iteraciones]`

- Por defecto:
  - semilla → 0
  - Tamaño → 10000
  - Iteraciones → 50
- Recordad lanzarlo por cola.