Escuela de Ingeniería - Departamento de Ingeniería Eléctrica





Lab 2: Output - Input Básicos (GPIOs)

Laboratorio Nivel 2

1. Objetivo

El presente laboratorio tiene por propósito el introducirlos al funcionamiento básico de sus microcontroladores, a través del manejo de entradas y salidas básicas (General Purpose Inputs and Outputs o GPIOs). A modo de concretar este objetivo, deberán comprender el cómo operan estos puertos, a través de una lectura a conciencia de los respectivos datasheets de cada microcontrolador. Una vez entendido su funcionamiento, deberán hacer uso de los conocimientos adquiridos para generar un programa capaz de controlar un display de 7 segmentos y un botón fabricado con papel de aluminio.

Esta experiencia estará separada en 2 partes, cada una de ellas con un microcontrolador distinto. En primer lugar, deberán hacer uso de uno de sus microcontroladores para manipular un display de 7 segmentos como un contador. Luego, usando el segundo microcontrolador, deberán utilizar el botón incluido en la tarjeta de desarrollo y un botón externo, para controlar la dirección de la cuenta del display¹.

2. Descripción de la actividad

Task 1: Contador 7 segmentos

Para la siguiente actividad deberá hacer uso del display 7 segmentos que se le ha entregado en su kit de SEP. La actividad consiste en la programación de un contador que repita de forma cíclica el patrón de cuenta desde 0 hasta 9, tal y como se muestra en la Figura:

 $^{^1}$ Como pueden percatarse, evidentemente se verán obligados a realizar la primera actividad en ambos microcontroladores, de modo que les recomendamos conocer a fondo el cómo operan sus 7 segmentos

Escuela de Ingeniería - Departamento de Ingeniería Eléctrica

IEE2463 Sistemas Electrónicos Programables





Patrón Task 1.

Tenga en consideración que existen displays 7 segmentos tanto de ánodo común como de cátodo común. Depende completamente de usted identificar de qué electrodo común es su componente, por medio de la lectura del datasheet del mismo. Si lleva un buen rato probando su código y ve que el 7 segmentos no enciende, considere que:

- Puede que esté conectando el electrodo incorrecto.
- Puede que esté haciendo un gestión incorrecta del GPIO de su microcontrolador.
- Puede que haya quemado el 7 segmentos (improbable pero no imposible).

Task 2: Contador con botones

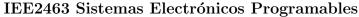
En esta sección se busca introducir al alumno a la lectura de entradas digitales y como procesar estas para realizar alguna acción. Esto se realizará mediante la configuración de dos botones, el de la placa y uno armado por ustedes mediante dos contactos de aluminio, los cuales serán las entradas, y un display de 7 segmentos, que representa la salida del sistema.

Para el caso del botón de aluminio experimentará el efecto de bounce, por lo cual deberá diseñar mediante software una rutina que se encargue del debouncing de dicho botón. En el caso del botón de la placa, dependederá del microcontrolador de su elección, porque existen algunos que tienen un sistema de debouncing por hadware, así que deberá averiguar si es que es así o no antes de programar.

Lo que se pide en esta actividad es que primero configure el botón de la placa para que, cuando sea presionado, aumente el valor del contador implementado mediante el 7 segmentos en la unidad. En el caso de encontrarse en el máximo valor ("9"), debe pasar de este al número 0 para continuar el ciclo.

Como contraparte de este botón, se deberá configurar el botón de aluminio para que, cuando tenga una lectura de que fue presionado, aumente el valor del contador. En caso de estar en el valor 0 y presionar el botón, deberá pasar a 9 para continuar el ciclo.







Notas: Su programa debe contemplar que mientras alguno de los dos botones se encuentre presionado, presionar el otro no tenga efecto. IMPORTANTE a destacar, es que esto solo debe ocurrir cuando el botón es presionado, NO cuando es liberado ni tampoco cuando se mantiene presionado.

Para implementar el botón de aluminio, simplemente conecte dos cables caimán a un par de trozos de aluminio, tal como se muestra en la Figura 1. Luego, conecte uno de los caimanes a tierra y otro a 3.3V.

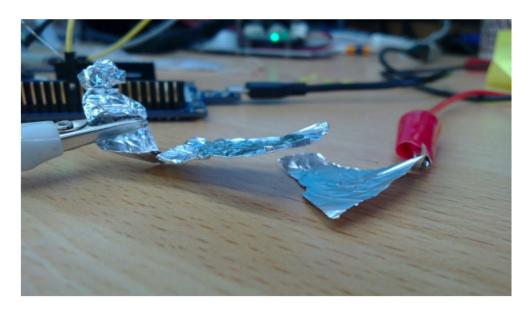


Figura 1: Ejemplo botón aluminio

Por como esta armado este "botón", se tiene que el efecto del bouncing será significativo, por lo que debe tener esto en consideración al definir los delays, de usarlos, en su programa. En este task tendrá dos opciones de microcontrolador, ATmega328P o MSP430F5529, sin embargo, la que utilice acá deberá ser distinta de la que usó en el task anterior.

Es importante notar que al estar utilizando pines como entradas, es necesario utilizar resistencias de *pull-up*. Estas vienen en general dentro de la tarjeta, son del orden de los cientos de kOhm y se configuran mediante registros en el pin que se quiera utilizar como entrada. También esta la opción de que utilice resistencias de *pull-up* externas, pero lo importante es que entienda que función cumplen y que problemas pueden existir al no utilizarlas, ya que se le preguntará sobre esto.

Escuela de Ingeniería - Departamento de Ingeniería Eléctrica





3. Lectura recomendada

- Capitulo 18: I/O-Ports del ATmega328/P Complete Datasheet.
- Capitulo 12: Digital I/O Module del MSP430x5xx and MSP430x6xx Family User's Guide.
- Secciones 5 y 6 del MSP430F552x, MSP430F551x Mixed-Signal Microcontrollers datasheet.
- Datasheet del display 7 segmentos HDSP-431G/433G.

4. Pauta de Evaluación

4.1. Consideraciones generales

- El laboratorio será evaluado exclusivamente con nota 1.0 (Reprobado), 4.0 (Suficiente), 5.5 (Aprobado) y 7.0 (Distinguido). En ningún caso habrán notas intermedias.
- No se reciben trabajos después del módulo de presentación. Trabajos no entregados son calificados con nota 1.0 y son considerados dentro del criterio de aprobación del curso. Hora límite para inscribir a revisión, 10:30 hrs.
- La nota Suficiente, se otorgará en el caso de falla de una de las tareas de este laboratorio, quedando a criterio del ayudante. En caso de que un alumno haya decidido solamente hacer un 50 % del trabajo, se evaluará con un 1.0.
- Respecto a los puntos de aprobación acumulados, si un alumno obtiene una nota Suficiente, una mitad del puntaje queda asignada a Aprobación, el restante a Reprobación.
 - A modo de ejemplo, este Laboratorio es nivel 2, si un alumno tiene Suficiente, 10 pts se acumularán a Aprobación y 10 pts será para Reprobación.
- Cualquier consulta sobre el enunciado o criterios de evaluación de cada laboratorio debe ser realizada en las issues, donde estará disponible para que sea revisada por todos los alumnos.

Escuela de Ingeniería - Departamento de Ingeniería Eléctrica





4.2. Criterios de aprobación

Se requiere cumplir con <u>todos</u> los puntos mencionados a continuación para poder aprobar. No existen casos excepcionales.

Funcionamiento de los requerimientos:

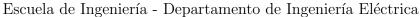
El alumno realiza una presentación de su trabajo y se responsabiliza de exponer que su trabajo satisfaga todos los requerimientos mínimos solicitados en la descripción de la actividad, los cuales incluyen en este laboratorio:

Requerimientos Task 1:

- Programa compilable y cargable.
- Se ejecuta la cuenta en el 7 segmentos de forma concurrente y cíclica, de 0 hasta 9.
- La secuencia no está hard-codeada, se hace uso de loops y operaciones bitwise.

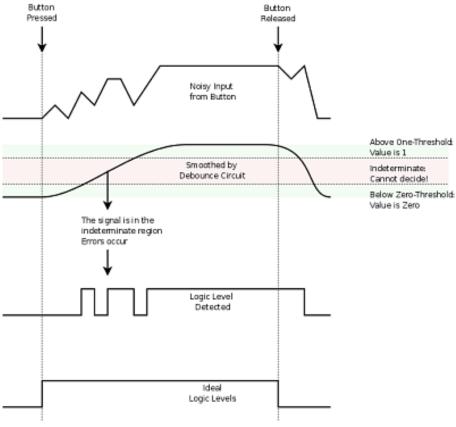
Requerimientos Task 2:

- Programa compilable v cargable.
- Se implementa de forma adecuada un método de debounce. Este recibe una señal de un contacto sujeto a perturbaciones eléctricas y/o mecánicas y genera una salida limpia. El debouncer aceptará un primer cambio en la señal, pero rechazará todos los cambios subsecuentes hasta que no haya transcurrido una determinada cantidad de tiempo, establecida por el programador (usted).
 - Tome como referencia la siguiente imagen, donde el primer gráfico es el comportamiento de una señal con perturbaciones y la última es el comportamiento deseado para esta actividad:



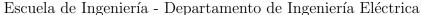
IEE2463 Sistemas Electrónicos Programables





Fuente: HBFS.

- Se implementa exitosamente el *debouncer* en cualquiera de los botones. Dependiendo del microcontrolador.
- Se implementa exitosamente el *debouncer* en el contacto de dos papeles de aluminio, tal como se muestra en la imagen del enunciado.
- Se produce de forma efectiva un aumento de 1 en el contador al presionar el botón y un decremento de 1 al juntar los aluminios. Cabe destacar que el cambio en el contador debe producirse al momento de presionar el botón/juntar los aluminios, no después de un "pequeño delay".
- Si se mantienen presionados los botones o juntos los aluminios, no se deben producir cambios.



IEE2463 Sistemas Electrónicos Programables



 Debe usarse un botón del microcontrolador y otro hecho con los aluminios, la ausencia de cualquiera de estos será motivo de no cumplimiento en esta task.

Preguntas:

Se responde satisfactoriamente a 2 de 3 preguntas aleatorias al momento de la presentación final, las cuales abarcan los siguientes temas:

- Comprender cada línea de su programa.
- Características eléctricas de los puertos GPIO de sus microcontroladores: voltaje máximo y corriente máxima que soportan los pines, presencia o ausencia de protecciones.
- Características de su display 7 segmentos: cátodo o ánodo común, funcionamiento general de los pines.
- Fenómeno de bounce: ¿Qué es?,¿Cómo solucionarlo?, Ventajas/desventajas de su algoritmo de debunce, en comparación con otros métodos.
- Resistencias de pull-up: propósito de uso, ¿cómo habilitarlas/deshabilitarlas?

Solo se dispone de una oportunidad para responder estas preguntas. Fallar en este requisito se traduce en la reprobación inmediata de la experiencia de forma inapelable.

4.3. Criterios de Distinción

La distinción representa un trabajo adicional que sobresale a los requerimientos mínimos para la aprobación. Agregados adicionales no constituyen por sí mismo una distinción si no representan un verdadero trabajo adicional de comprensión y/o análisis. Estos son analizados en función de lo que presenten sus compañeros. Los distinguidos pueden caer (no exclusivamente) en algunas de las siguientes líneas generales:

- Funcionalidades adicionales sobresalientes, en la línea de uso de GPIO's.
- Métodos de debouce mediante timers.
- Uso de ADC o PWM.
- Funcionalidades creativas :D







■ Portabilidad de código: Un código es portable si el código fuente en C del laboratorio puede ser compilado y cargado en cualquiera de los microcontroladores del curso de forma indistinta, sin hacer ninguna modificación a dicho código².

Para optar a distinguido en este laboratorio se deben realizar **dos ideas distintas**, una para cada microcontrolador.

Las distinciones son <u>discutidas</u> caso a caso por la totalidad del equipo de ayudantes al finalizar la corrección del laboratorio. Serán notificadas públicamente después del módulo de evaluación.