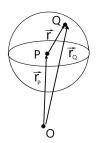
# Movimiento rototraslatorio

# Campo de velocidades

$$\vec{v}_Q(\vec{r}) = \vec{v}_P + \vec{\omega} \times \vec{r}$$



## El movimiento tiene 6 grados de libertad

- ullet Las tres componentes de la velocidad del punto P  $ec{v}_P$
- ullet Las tres componentes de la velocidad angular  $ec{\omega}$

# Ecuaciones de Movimiento

## Elecciones adecuadas del punto P

Siempre podemos reducir el campo de velocidades al *centro de masa* o (mejor aún) al *eje instantáneo de rotación* siempre que este último exista.

### Como afectas las fuerzas exteriores al movimiento del CM?

$$\sum_{i=1}^{N} \vec{F}_{i} = M \frac{d^{2}}{dt^{2}} \left( \frac{\sum_{i=1}^{N} m_{i} \vec{r}_{i}}{\sum_{i=1}^{N} m_{i}} \right) = M \vec{a}_{cm}$$

#### Centro de Masa

$$\vec{r}_{cm} = \frac{\sum_{i=1}^{N} m_i \vec{r}_i}{\sum_{i=1}^{N} m_i}$$

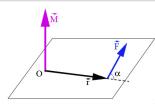
# Ecuaciones de movimiento

### Como afectan las fuerzas exteriores al movimiento de rotación?

$$\sum_{i=1}^{N} \vec{r}_i \times \vec{F}_i = I \frac{d\vec{\omega}}{dt}$$

#### Momento de una fuerza

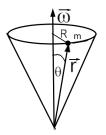
- $\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F} \Rightarrow \vec{M} \perp \vec{r}, \ \vec{M} \perp \vec{F}$
- $M = r F \sin(\alpha)$
- $\vec{r}$  es el punto de aplicación de la fuerza con origen en el punto P (CM o EIR, según corresponda)



# Ecuaciones de movimiento

### Momento de inercia

$$I = \sum_{i=1}^{N} m_i R_i^2 = \int_{V} (r \sin(\theta))^2 \rho(\vec{r}) d^3 r$$



# Momentos de Inercia de los sólidos más frecuentes





$$I = \frac{1}{2}MR^2$$

Anillo sobre un eie simétrico



$$I=MR^2$$

$$I = \frac{1}{2}MR^2$$

Cilindro sólido. diámetro central



Anillo sobre un diámetro

Esfera sólida



$$I = \frac{2}{5}MR^2$$



$$I = \frac{1}{2}MR^2$$
  $I = MR^2$   $I = \frac{2}{5}MR^2$   $I = \frac{1}{12}ML^2$ 

$$I = \frac{1}{4}MR^{2} + \frac{1}{12}ML^{2} \quad I = \frac{1}{2}MR^{2} \qquad I = \frac{2}{3}MR^{2} \qquad I = \frac{1}{3}ML^{2}$$



$$I = \frac{1}{3}ML^2$$



Varilla sobre un extremo

# Movimiento del Sólido

#### Teorema de Steiner

Cuando consideramos a P como el eje instantáneo de rotación debemos desplazar al eje que pasa por el CM a nuestro nuevo punto de referencia

$$I_{EIR} = I_{cm} + Md^2$$

