A 32 个 C128 个	D256	B64 个 个	
B、基于 像素的 C、基于频域的图	图像增强方法是一种 图像增强方法是基	于空间域的图像增强	方法的一种;
于 图像 域的方法计算复杂 D、基于频域的图		空域的图像增强方法	的增强效果好。
3、采用幂次变势 像进行增强。(当幂次取大于1时,	该变换是针对如下哪一
A 图像整体偏暗 C 图像细节淹没	去啦北目山	B 图像整体偏亮 D 图像同时存在过	
4 亚田柑柘「,	1 1] T 主要	松洞(A) 宝点的 计	. <i>I.</i> .H
		位侧(A) 月间的是 C. 垂直	
A. 水平 5、下列算法中原	B.45 属于图象锐化处理的	C . 垂直	D.135
A. 水平5、下列算法中原A.低通滤波6、维纳滤波器通	B.45 属于图象锐化处理的	C. 垂直 J是(C) C.高通滤波	D.135
A. 水平5、下列算法中原A.低通滤波6、维纳滤波器通A、去噪	B.45 属于图象锐化处理的 B.加权平均法 通常用于(C B、减小图像动态 强时,(C)处理可 衡化 B.	C. 垂直 J是(C) C.高通滤波	D.135D. 中值滤波区像 D、平滑图像
 A. 水平 5、下列算法中原 A.低通滤波 6、维纳滤波器通 A、去噪 7、彩色图像增强 A. 直方图均衡 C. 加权均值 	B.45 B.45 B.45 B.W W 理的 B.加权平均法 B.从图像动态 B.(C)处理可 例化 B. 放加 B. 放现 B. 放现 B. 放现 B. 加入	C. 垂直 J是(C) C.高通滤波 S围 C、复原 J以采用 RGB 彩色模 同态滤波	D.135 D. 中值滤波 I图像 D、平滑图像 基型。
 A. 水平 5、下列算法中層 A.低通滤波 6、维纳滤波器通 7、彩色图像增强 C. 加权均值 8、(B)滤波器 	B.45 B.45 B. B. W 理的 B. 加权平均法 B. M	C. 垂直 J是(C) C.高通滤波 S国 C、复原 可以采用 RGB 彩色模 同态滤波 中值滤波	D.135 D. 中值滤波 图像 D、平滑图像 型。 率谱和图像功率谱。

9、高通滤波后的图像通常较暗,为改善这种情况,将高通滤波器的转移函数加上一

B. 高频提升滤波器

常数量以便引入一些低频分量。这样的滤波器叫

B) 。

A. 巴特沃斯高通滤波器

C. 高频加强滤波器 D. 理想高通滤波器
10、 下列算法中属于图象锐化处理的是: (C) A.低通滤波 B.加权平均法 C.高通滤 D. 中值滤波
11、一幅 256*256 的图像, 若灰度级数为 16,则存储它所需的比特数是: (A) A、256K B、512K C、1M C、2M
12、噪声有以下某一种特性 (D) A、只 含有 高频 分量 B、其频 率总 覆盖 整 个频 谱 C、等 宽的 频率 间隔 有相 同的 能量 D、总有一定的随机性
13. 利用直方图取单阈值方法进行图像分割时: (B) a. 图像中 应仅 有一 个目标 b. 图像 直方图 应有 两个 峰 c. 图像中 目标 和背 景应一 样大 d. 图像中 目标 灰度 应比 背 景大
14. 在单变量变换增强中,最容易让人感到图像容发生变化的是(C)A 亮度增强觉 B 饱和度增强 C 色调增强 D 不一定哪种增强
15、利用平滑滤波器可对图像进行低通滤波,消除噪声,但同时模糊了细节。一下哪项措施不能减小图像的模糊程度: (C) A、增加对平滑滤波器输出的或值处理(即仅保留大于或值的输出): B、采 用中 值滤 波的方 法; C、采用邻域平均处理; D、适当减小平滑滤波器的领域操作模板。
16. 无损图像压缩去掉的是图像中的(C)信息。A高频 B低频 C冗余 D不相干
17. 下列算法中属于图象平滑处理的是(C) A. 梯度 锐化 B. 直方 图均 衡 C. 中值滤 波 D.Laplacian 增强
18. 数字图像处理研究的容不包括(D) A、图 像数 字化 B、图像 增强 C、图像 分割 D、数 字图 像存储
 19. 中值滤波器可以: (A) A、消 除孤 立噪 声; B、检测 出边 缘; C、进行模糊图像恢复; D、模糊图像细节。

20.计算机显示器主要采用哪一种彩色模型(AAA、RGBB、CMY或CMYKC、HSID、HSV
21. 下列 哪种滤波器在对图像复原过程中需要计算噪声功率谱和图像功率谱(B)
A. 逆滤波 B. 维纳滤波 C. 约束最小二乘滤波 D. 同态滤波
 22. 一幅数字图像是: (B) A、 一个观测系统。
C、一个 2-D 数组中的元素。 D、一个 3-D 空间的场景。
23 . 一幅灰度级均匀分布的图象,其灰度围在[0, 255],则该图象的信息量为(D)
A, 0 B, 255 C, 6 D, 8
24. 图象与灰度直方图间的对应关系是(B) A、 一 对应 B、多对一 C、一对多 D、都不对
25. 一幅 256*256 的图像,若灰度级数为 16,则该图像的大小是(A A、128KB B、32KB C、1MB C、2MB
26. 对一幅 100*100 像元 的图 象, 若每 像元用 8bit 表示其灰度值,经
27. HSI 表色系的三属性包含(A) ①色调 ②色饱和度 ③亮度 ④色度 A、①②③ B、①② ④ C、② ③④ D、① ③ ④
28. 如果一个图像的灰度级编码使用了多于实际需要的编码符号,就称图像中包含了(A) A、编码冗余 B、像素间冗余 C、心理视觉冗余 D、计算冗余
29. 图 像与灰度直方图间的对应关系是: B
A. 一一对应 B. 多对一
C. 一 对多 D. 都不对
30. 下 列算法中属于局部处理的是: D

- A. 灰度线性变换 B. 二值化
- - C. 傅立叶变换 D. 中值滤波
- 31. 下 列算法中属于点处理的是: B
 - A. 梯度锐化 B. 二值 化

 - C. 傅 立叶 变换 D. 中 值滤 波
- 32. 图像灰度方差说明了图像哪一个属性:

В

- A. 平均灰度
- B. 图 像对比度
- C. 图 像整 体亮 度 D. 图 像细 节
- 33. 下列算法中属于图像平滑处理的是:

C

- A. 梯度锐化 B. 直方图均衡
 - C. 中值 滤波
- D. Laplacian 增强

1. 灰度直方图

灰度图像的直方图是一种表示数字图像中各级灰度值及其出现频数的关 系的 函 数。灰度 直方 图是 灰度 级的 函数,描 述的 是图 像中 具有 该灰度级 的像 素的 个数, 其横 坐标 是灰 度级, 纵坐 标是 该灰 度出 现的频 率(像素个数)。

2. 直方图均衡化

直方图均衡化就是通过变换函数将原图像的直方图修正为平坦的直方图,以此来 修正原图像之灰度值

3. 采样

对图 像 f(x,y) 的空间 位置 坐标 (x,y) 的离 散化 以获 取离 散点 的函数 值 的过程称为图像的采样。

4. 量化

把采样点上对应的亮度连续变化区间转换为单个特定数码的过程, 称之为量化, 即采样点亮度的离散化

5. 什么是中值滤波,有何特点?

中值 滤波 是指 将当 前像元 的窗 口(或 领域) 中所 有像 元灰 度由 小到大进行排序,中间值作为当前像元的输出值。特 点:它是 一种非线性的图像平 滑法,它对 脉冲 干扰 级椒 盐噪 声的 抑制效 果好,在抑 制随 机噪 声的同时能有效保护边缘少受模糊。

6. 什么是图像运算? 具体包括哪些?

图像 的运 算是 指以 像素点 的幅 度值 为运 算单元 的图 像运 算。这种运算包括点运算、代数运算和几何运算。

7. 图像编码基本原理是什么? 数字图像的冗余表现有哪几种表现形式?

虽然 表示 图像 需要 大量的 数据,但图 像数 据是 高度 相关 的,或者 说存在冗余(Redundancy)信息,去掉 这些 冗余 信息 后可以有效压缩图像,同时又不会损害图像的有效信息。数字图像的冗余主要表现为以下几种形式:空间冗余、时间冗余、视觉冗余、信息熵冗余、结构冗余和 知识 冗余

8.Hough 变换

其原 理是 利用 图像 空间和 Hough 参数 空 间的点一 线对偶性 ,把图像空间中的检测问题转换到参数空间。其基本思想是将图像空间的一点转换为参数空间的一条曲线,而具有同一参数特征的点变换后在参数空间中相交,通过判断交点处的积累程度来完成特征曲线的检测。

9. 图像运算

图像的运算是指以像素点的灰度幅值为运算单元的图像运算。这种运算包括点运算、代数运算和几何运算。

10. 均值 滤波

均值滤波是一种线性滤波算法,它是指在图像上对目标像素给一个模板,该模板包括了 其周 围的 临近 像素,再用 模板 中的 全体 像素的 平均值来代替原来像素值。

11. 灰度 图像

灰度图像是指每个像素的信息由一个量化后的灰度级来描述的数字图像,灰度图像 中不 包含 彩色 信息。标准 灰度 图像 中每 个像 素的灰 度值是 0-255 之间的 一个 值, 灰度 级数 为 256 级。

12. 图像数字化

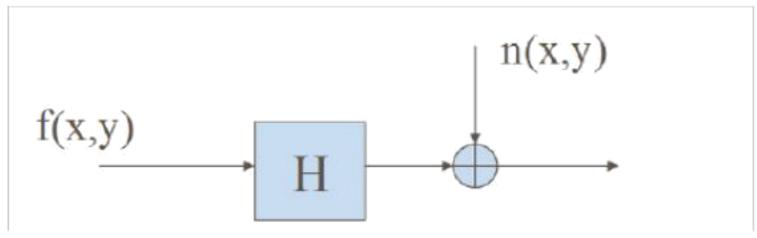
主要包含采样、量化两个过程。采样是将空域上连续的图像变换成离散采样点集合,是对空间的离散化。经过采样之后得到的二维离散信号的最小单位是像素。量化就是把采样点上表示亮暗信息的连续量离散化后,用数值表示出来,是对亮度大小的离散化。经过采样和量化后,数字图像可以用整数阵列的形式来描述。

13. 最近邻插值

也称作零阶插值,是图像灰度差值的一种。就是将离待插值点最近的像素的灰度值看作是目标点的灰度值。也即 令目标像素的灰度值等于距它最近的输入像素的灰度值。

14. 试述图像退化的基本模型,并画出框图且写出数学表达式。

图像 复原 处理 的关 键 是建 立退 化模 型, 原图像 f(x,y) 是通过 一个系统 H 及 加 入一 来加 性噪 声 n(x,y) 而退 化成 一幅图 像 g(x,y) 的, 如下 图所 示



这样图像的退化过程的数学表达式可写为

g(x,y)=H[f(x,y)]+n(x,y)

15. 均值滤波和中值滤波不同点

均值滤波可以去除突然变化的点噪声,从而滤除一定的噪声,但其代价是图像有一定程度的模糊;中值滤波容易去除孤立的点、线噪声,同时保持图像的边缘。

16. 已知某信源发出的 8 个信息,其信源概率分布式不均匀的,分别为 {0.1, 0.18, 0.4, 0.05, 0.06, 0.1, 0.07, 0.04},请对信源进行霍夫曼编码,并求出三个参数:平均码长、熵及编码效率。计算结果:

平均 码长 为: L=2.61

熵为: H=2.55

编码 效率 为: 2.55/2.61=97.8%