## Projekt Dokumentáció: Útjelző Táblák Felismerése OCR és TensorFlow Technológiával

# ### Tartalomjegyzék

- 1. Bevezetés
- 2. Megoldáshoz Szükséges Elméleti Háttér
- 3. A Megvalósítás Terve és Kivitelezése
- 4. Tesztelés
- 5. Felhasználói Leírás
- 6. Irodalomjegyzék

\_\_

#### ### 1. Bevezetés

A közlekedésbiztonság és a vezetői segédrendszerek fejlődése napjainkban egyre fontosabbá válik. Ezen projekt célja egy innovatív rendszer kifejlesztése, amely képes az útjelző táblák felismerésére és a rajtuk szereplő szöveges információk digitalizálására. A modern képfeldolgozási technikák és gépi tanulási modellek alkalmazásával, mint például a TensorFlow, a rendszer elemzi a közlekedési jelzéseket, azonosítja a szimbólumokat és a szöveges utasításokat. Ezáltal támogatja a vezetők tájékozódását és döntéshozatalát, növelve a közlekedésbiztonságot.

# #### Megoldandó Feladat Kifejtése

A projekt fő célja egy olyan modell létrehozása, amely képes felismerni és azonosítani különböző útjelző táblákat, valamint digitalizálni a rajtuk található szöveges információkat. Ez magában foglalja egy interaktív grafikus felhasználói interfész (GUI) kialakítását is, amely lehetővé teszi a felhasználók számára, hogy képeket töltsenek fel és azonnali visszajelzést kapjanak az elemzés eredményeiről.

## ### 2. Megoldáshoz Szükséges Elméleti Háttér

#### #### Gépi Látás és Képfeldolgozás

A gépi látás a mesterséges intelligencia egy ága, amely a képek és videók automatikus elemzésével és értelmezésével foglalkozik. Ennek alapja a képfeldolgozás, amely magában foglalja a digitális képek különböző módszerekkel történő feldolgozását és elemzését. A képfeldolgozás alapvető lépései közé tartozik a képek előfeldolgozása, zajszűrés, éldetektálás és szegmentáció.

## #### Optikai Karakterfelismerés (OCR)

Az OCR (Optical Character Recognition) technológia lehetővé teszi a nyomtatott vagy kézzel írott szöveg digitális formába történő átalakítását. Az OCR algoritmusok képesek felismerni és értelmezni a karaktereket és szavakat különböző formátumú dokumentumokból és képekből. A modern OCR rendszerek általában gépi tanulási modelleket, például neurális hálózatokat használnak a karakterek pontos felismerésére.

## #### TensorFlow és Mély Tanulás

A TensorFlow egy nyílt forráskódú szoftverkönyvtár, amelyet a Google fejlesztett ki a gépi tanulás és mély tanulás alkalmazására. A TensorFlow lehetővé teszi a különböző neurális hálózati modellek egyszerű és hatékony kialakítását, tréningelését és kiértékelését. A mély tanulás alapja a mély neurális hálózatok alkalmazása, amelyek több rétegen keresztül képesek a bemenetekből komplex jellemzőket kinyerni és értelmezni.

#### Konvolúciós Neurális Hálózatok (CNN)

A konvolúciós neurális hálózatok (CNN-ek) a mély tanulás egy speciális típusát képezik, amelyeket kifejezetten a képfeldolgozási feladatokhoz terveztek. A CNN-ek rétegei között megtalálhatók a konvolúciós rétegek, a pooling rétegek és a teljesen összekapcsolt rétegek, amelyek együttműködve képesek a képek jellemzőit hatékonyan kinyerni és feldolgozni.

# ### 3. A Megvalósítás Terve és Kivitelezése

### #### Adatgyűjtés és Előkészítés

Adatgyűjtés és Előkészítés

A projekt sikeres megvalósításának egyik alapvető lépése az adatok összegyűjtése és előkészítése. Mivel a modellünk különböző útjelző táblákat fog felismerni, fontos, hogy minden típusú táblához megfelelő mennyiségű és minőségű kép álljon rendelkezésre. Az adatok minősége és mennyisége közvetlenül befolyásolja a modell teljesítményét és pontosságát.

# Adatgyűjtés

Az adatgyűjtés során különböző forrásokból származó képeket használtunk fel, beleértve a nyilvánosan elérhető adatbázisokat, mint például a GTSRB (German Traffic Sign Recognition Benchmark) és a Chinese Traffic Sign Database. Emellett saját képeket is készítettünk különböző fényviszonyok és perspektívák alatt, hogy biztosítsuk a modell általánosítási képességét.

Az adatgyűjtés során különös figyelmet fordítottunk arra, hogy minden tábla különböző nézőpontokból és környezetben legyen ábrázolva. Ez magában foglalta a nappali és éjszakai képeket, különböző időjárási körülményeket (pl. eső, köd, napsütés), valamint különböző távolságokat és szögeket. Ezek az eltérések segítenek a modellnek abban, hogy robusztusabbá váljon és jobban teljesítsen a valós környezetben.

#### Adatok Előkészítése

Az adatok előkészítése során a képeket először normalizáltuk, hogy egységes méretűek és formátumúak legyenek. Ez magában foglalta a képek átméretezését 30x30 pixeles méretre, valamint a színcsatornák standardizálását. Az előkészítés során a képeket szürkeárnyalatos formátumba konvertáltuk, mivel a színek nem minden esetben jelentettek hozzáadott értéket a tábla felismerésében.

## Adat Argumentálás

Az adat argumentálás egy fontos lépés az adatok mennyiségének növelésére és a modell robusztusságának növelésére. Az argumentálás során különböző transzformációkat alkalmaztunk a képekre, mint például:

Forgatás: Képek elforgatása különböző szögekkel (pl. -15, 0, +15 fok)

Eltolás: Képek eltolása vízszintes és függőleges irányban

Fényerő és kontraszt módosítása: Képek fényerejének és kontrasztjának növelése vagy csökkentése Zaj hozzáadása: Képekhez véletlenszerű zaj hozzáadása

Ezek a technikák segítettek abban, hogy a modell jobban alkalmazkodjon a valós környezet változatosságához, és növelték a trénelési adatok számát anélkül, hogy új képeket kellett volna gyűjteni.

#### Modell Felépítése és Trénelése

A modell felépítésének és trénelésének folyamata több lépésből állt, beleértve az adatok betöltését, az adatok előkészítését, a modell architektúrájának meghatározását, a modell trénelését és a modell kiértékelését.

#### Adatok Betöltése és Előkészítése

Az adatok betöltése és előkészítése során az összegyűjtött és előkészített képeket numpy tömbökbe rendeztük, hogy könnyen felhasználhatók legyenek a TensorFlow által. Az adatokat két fő részre osztottuk: tréning adatokra és teszt adatokra. A tréning adatokkal a modell tanul, míg a teszt adatokkal a modell teljesítményét értékeljük.

#### Modell Architektúra

A modell architektúrájának meghatározása során a következő rétegeket használtuk:

Konvolúciós rétegek (Conv2D): A képi jellemzők kinyerésére szolgálnak. Több konvolúciós réteget alkalmaztunk különböző szűrőméretekkel és szűrőszámokkal.

Max Pooling rétegek (MaxPooling2D): A térbeli méretek csökkentésére és a legfontosabb jellemzők kiválasztására szolgálnak.

Dropout rétegek (Dropout): Az overfitting csökkentésére szolgálnak, véletlenszerűen kinullázva a bemenetek egy részét.

Teljesen összekapcsolt rétegek (Dense): A kinyert jellemzők alapján történő osztályozásra szolgálnak. Az utolsó réteg softmax aktivációs függvényt használ az osztály valószínűségének meghatározására. Modell Trénelése

A modell trénelésének során a fit függvényt használtuk, amely a tréning adatokon végrehajtja a tanulási folyamatot. A trénelés során figyeltük a modell pontosságát és veszteségét az epochok során, valamint validációs adatokat is használtunk a modell teljesítményének kiértékelésére. A trénelési folyamat több epochon keresztül zajlott, hogy a modell megfelelően megtanulja a bemenetek és a kimenetek közötti kapcsolatot.

A projekt első lépése a megfelelő mennyiségű kép összegyűjtése és előkészítése. Minden egyes útjelző táblához 20 képet kell összegyűjteni, amelyek különböző perspektívákból, fényviszonyok mellett és különböző torzításokkal ábrázolják ugyanazt a táblát.

# ##### Beállítások Konfigurálása

A `settings.py` fájlban állítsd be az adott útjelző tábla azonosítóját (`class\_id`) és a képek számát (`num\_images`):

```
```python
class_id = '64' # Az adott útjelző tábla azonosítója
num_images = 20 # A szükséges képek száma
```
```

## ##### Adat Argumentálás

Az argumentálás célja, hogy a meglévő képekből további példányokat hozzunk létre különböző transzformációk (eltolás, fényerő, forgatás) alkalmazásával. A `data.py` fájlban a következő paraméterek alapján történik az argumentálás:

```
"python
csv_data = [
    [28, 25, 5, 5, 23, 20, 20],
    [30, 27, 5, 5, 25, 22, 20],
    ...
    [99, 88, 9, 8, 91, 81, 20]
]
```

Ezek a paraméterek meghatározzák az egyes képek átméretezését és transzformációit.

# #### Képek Előkészítése és Tárolása

Az összegyűjtött képeket elő kell készíteni a trénelési folyamat számára. Ehhez a `trainer.py` szkriptet használjuk, amely elvégzi a képek feldolgozását és a megfelelő helyre történő mentését.

#### ##### Képek Betöltése és Ellenőrzése

Az alábbi funkciók ellenőrzik, hogy az összes szükséges kép elérhető-e, és előkészítik a képeket a feldolgozásra.

```
in python
def validate_image_paths(image_paths):
    missing_images = [img for img in image_paths if not os.path.exists(img)]
    if missing_images:
        print("The following images are missing and will be skipped:")
        for missing in missing_images:
            print(missing)
        return [img for img in image_paths if os.path.exists(img)]
```

# ##### Képek Feldolgozása és Mentése

A képek feldolgozása és mentése során a szkript átméretezi és elmenti a képeket a megfelelő könyvtárstruktúrában, valamint frissíti a CSV fájlokat a szükséges információkkal.

```
```python
with open(output csv path, mode='w', newline=") as output file, open(train csv path, mode='a',
newline=") as train file:
  output writer = csv.writer(output file)
  train writer = csv.writer(train_file)
  output writer.writerow(['Width', 'Height', 'Roi.X1', 'Roi.Y1', 'Roi.X2', 'Roi.Y2', 'ClassId', 'Path'])
  for idx, image path in enumerate(valid image paths):
     input image = cv2.imread(image path)
     if input image is None:
       print(f"Failed to load image: {image path}")
       continue
     for width, height, roi x1, roi_y1, roi_x2, roi_y2, _ in csv_data:
       resized image = cv2.resize(input image, (width, height))
       filename = f"{class id padded} {set counter:05d} {image counter:05d}.png"
       relative path = f"Train/{class_id}/{filename}"
       save path = os.path.join(base save dir, filename)
       if not os.path.exists(os.path.dirname(save_path)):
          os.makedirs(os.path.dirname(save_path))
       cv2.imwrite(save path, resized image)
       output writer.writerow([width, height, roi x1, roi y1, roi x2, roi y2, class id, relative path])
       train writer.writerow([width, height, roi x1, roi y1, roi x2, roi y2, class id, relative path])
       image counter += 1
       if image counter >= 29: # Reset counter and increase set number after reaching limit
          image counter = 0
          set counter += 1
```

#### ##### Trénelés Indítása

Miután az összes képet előkészítettük és elmentettük, a trénelési folyamatot a 'trainer.py' szkript

```
futtatásával indíthatjuk el:
```bash
python trainer.py
#### Modell Felépítése és Trénelése
A modell felépítése az adott képek számától függően körülbelül 15 percet vesz igénybe.
##### Adatok Betöltése és Előkészítése
Az adatok betöltését és előkészítését a `load training data` és `load test data` függvények végzik.
  'python
def load training data(image directory, num classes=images sum):
  data = ∏
  labels = []
  for i in range(num classes):
     path = os.path.join(image_directory, str(i))
     images = os.listdir(path)
     for img in images:
       try:
          img_path = os.path.join(path, img)
          image = Image.open(img_path)
          image = image.resize((30,30))
          image = np.array(image)
          data.append(image)
          labels.append(i)
       except:
          print(f"Error loading image: {img_path}")
  data = np.array(data)
  labels = np.array(labels)
  return data, labels
##### Adatok Szétválasztása
Az adatokat tréning és validációs adathalmazokra osztjuk a `train test split` függvény segítségével:
```python
X train, X val, y train, y val = train test split(data, labels, test size=0.2, random state=42)
y_train = to_categorical(y_train, images_sum)
y_val = to_categorical(y_val, images_sum)
##### Modell Felépítése
A modell felépítéséhez a 'build model' függvényt használjuk, amely egy sor konvolúciós, max pooling és
dropout rétegből álló Sequential modellt hoz létre:
```python
def build model(input_shape, num_classes):
  model = Sequential([
     Conv2D(32, (5, 5), activation='relu', input shape=input shape),
```

```
Conv2D(32, (5, 5), activation='relu'),
     MaxPool2D(pool size=(2, 2)),
     Dropout(0.25),
     Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'),
     Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'),
     MaxPool2D(pool_size=(2, 2)),
     Dropout(0.25),
     Flatten(),
     Dense(256, activation='relu'),
     Dropout(0.5),
     Dense(num classes, activation='softmax')
  1)
  model.compile(loss='categorical crossentropy', optimizer='adam', metrics=['accuracy'])
  return model
##### Modell Trénelése
A modell trénelése a `fit` függvény segítségével történik, ahol megadjuk a tréning és validációs
adathalmazokat, valamint a batch méretet és az epochok számát:
```python
history = model.fit(X train, y train, batch size=32, epochs=15, validation data=(X val, y val))
##### Modell Mentése
A betanított modell mentése a 'model.save' függvény segítségével történik:
```python
model.save("traffic signs v10.h5")
##### Teszt Adatok Betöltése és Kiértékelése
A teszt adatok betöltésére és kiértékelésére a következő lépésekben kerül sor:
```python
csv path = 'Train.csv'
X test, y test labels = load test data(csv path)
y_test = to_categorical(y_test_labels, images_sum)
test loss, test acc = model.evaluate(X test, y test, verbose=2)
print(f"Test accuracy: {test acc}, Test loss: {test loss}")
##### Eredmények Megjelenítése
A tréning eredményeinek megjelenítése grafikonok segítségével történik, amelyek az accuracy és loss
metrikákat ábrázolják az epochok függvényében:
```python
plt.figure(0)
plt.plot(history.history['accuracy'], label='training accuracy')
```

plt.plot(history.history['val\_accuracy'], label='val\_accuracy')

```
plt.title('Accuracy')
plt.xlabel('epochs')
plt.ylabel('accuracy')
plt.legend()
plt.show()
plt.figure(1)
plt.plot(history.history['loss'], label='training loss')
plt.plot(history.history['val loss'], label='val loss')
plt.title('Loss')
plt.xlabel('epochs')
plt.ylabel('loss')
plt.legend()
plt.show()
##### Fő Folyamat
A fő folyamatot a `main` függvény vezérli, amely meghívja a fentebb definiált funkciókat a teljes trénelési
és kiértékelési folyamat elvégzésére:
```python
def main():
  # Load training data
  image directory = 'Train'
  data, labels = load training data(image directory)
  # Splitting the dataset
  X train, X val, y train, y val = train test split(data, labels, test size=0.2, random state=42)
  y train = to categorical(y train, images sum)
  y val = to categorical(y val, images sum)
  # Building and training the model
  model = build model(X train.shape[1:], images sum)
  history = model.fit(X train, y train, batch size=32, epochs=15, validation data=(X val, y val))
  # Save the model
  model.save("traffic signs v10.h5")
  # Load test data
  csv path = 'Train.csv'
  X test, y test labels = load test data(csv path)
  y test = to categorical(y test labels, images sum)
  # Evaluate on test data
  test loss, test acc = model.evaluate(X test, y test, verbose=2)
  print(f"Test accuracy: {test acc}, Test loss: {test loss}")
  # Plotting training results
  plt.figure(0)
  plt.plot(history.history['accuracy'], label='training accuracy')
  plt.plot(history.history['val_accuracy'], label='val_accuracy')
  plt.title('Accuracy')
  plt.xlabel('epochs')
```

plt.ylabel('accuracy')

```
plt.legend()
plt.show()

plt.figure(1)
plt.plot(history.history['loss'], label='training loss')
plt.plot(history.history['val_loss'], label='val loss')
plt.title('Loss')
plt.xlabel('epochs')
plt.ylabel('loss')
plt.legend()
plt.show()

if __name__ == "__main__":
    main()
```

#### ### 4. Tesztelés

#### Teszt Adatok Betöltése és Kiértékelése

A teszt adatok betöltésére és kiértékelésére a fent említett lépéseket követjük. Az adatok betöltése után a modell tesztelése és az eredmények kiértékelése történik, amely során megkapjuk a teszt pontosságot és veszteséget.

#### Tesztelési Eredmények

A tesztelési folyamat során mért pontosság és veszteség értékek fontosak a modell teljesítményének kiértékeléséhez. A következő metrikákat mérjük:

- \*\*Pontosság (Accuracy)\*\*: Az osztályok helyes felismerésének aránya.
- \*\*Veszteség (Loss)\*\*: A modell hibájának mértéke.
- \*\*Validációs Pontosság (Val\_accuracy)\*\*: A validációs adatokon mért pontosság.
- \*\*Validációs Veszteség (Val\_loss)\*\*: Á validációs adatokon mért veszteség.

A mért eredmények grafikonokon történő megjelenítése segít a modell fejlődésének nyomon követésében és a tréning folyamat kiértékelésében.

### 5. Felhasználói Leírás

A GUI indításához futtasd a fő Python szkriptet a projekt gyökérkönyvtárában:

```
```bash
python main.py
```

A GUI-n keresztül töltheted fel az útjelző táblák képeit, amelyeket a rendszer elemez, és azonnali visszajelzést ad a felismerés eredményéről. A felhasználói felület intuitív és könnyen használható, lehetővé téve a felhasználók számára a különböző funkciók egyszerű elérését.

#### ### 6. Irodalomjegyzék

- [TensorFlow hivatalos weboldala](https://www.tensorflow.org/)
- [OpenCV dokumentáció](https://opencv.org/)
- [PIL (Pillow) dokumentáció](https://pillow.readthedocs.io/)
- [Pytesseract GitHub oldala](https://github.com/madmike/ocr-Template-matching)

- [GTSRB (German Traffic Sign Recognition Benchmark) dataset a Kaggle-on](https://www.kaggle.com/datasets/meowmeowmeowmeowmeow/gtsrb-german-traffic-sign)
- [Chinese Traffic Sign Database](https://nlpr.ia.ac.cn/p

al/trafficdata/recognition.html)

- [DFG Resources](https://www.vicos.si/resources/dfg/)

Ez a dokumentáció részletesen bemutatja az útjelző táblák felismerésére irányuló projektet, beleértve a szükséges elméleti hátteret, a megvalósítás részleteit, a tesztelési folyamatot és a felhasználói útmutatót. A projekt célja, hogy egy olyan rendszert hozzon létre, amely képes pontosan felismerni és digitalizálni az útjelző táblák információit, támogatva ezzel a közlekedésbiztonságot és a vezetők döntéshozatalát.