

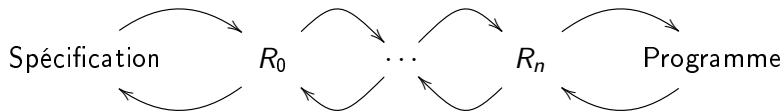
Spécifications Formelles

Pierre Roux (transparents de Xavier Thirioux)

2023-2024



Spécification Formelle



- Notions duales.
- Définie % un ensemble de propriétés E .
- Exprime une forme de conservation de ces propriétés.

Note : un système \mathcal{S}' raffine un système \mathcal{S} ssi \mathcal{S}' conserve toutes les propriétés de E attachées à \mathcal{S} .



On retrouve le raffinement sous différentes formes :

- raffinement (raffinage) de programmes séquentiels.
- raffinement par la relation d'héritage dans les langages objets.
- raffinement d'une spécification par une implantation : exemple des annotations JML JAVA qui constituent une spécification.
- raffinement de données : la structure de liste est un raffinement (implantation) de la notion d'ensemble.



Il existe des méthodes/outils industriels :

- La méthode Z.
- La méthode et les outils B (utilisés pour la ligne 14 météo).
- Outil *Zing* (laboratoires Microsoft) : correction d'implantations de protocoles de communication.



Plan du cours

- ➊ Définition du cadre
- ➋ Simulation/bisimulation faible/forte
- ➌ Calcul de processus CCS
- ➍ Raffinement de programmes



Première partie

Définition du cadre



Plan

- 1 Introduction
- 2 Simulation
 - Définitions
 - Propriétés
 - Calcul
- 3 Bisimulation forte
 - Propriétés
 - Calcul
- 4 Simulation faible
 - Propriétés
- 5 Bisimulation faible
 - Propriétés
 - Exemples



Introduction

Le raffinement consiste à comparer 2 systèmes.

- On compare des langages/**comportements**.
- Par rapport à des événements **observables**.
- Les systèmes sont des systèmes de transitions **étiquetés**.

Note : les systèmes sont des boîtes noires, dont le fonctionnement n'est pas visible *a priori*.



Systèmes de transitions étiquetés

Un système de transitions étiqueté (S.T.E.) est un quadruplet $\langle S, L, I, R \rangle$.

- S est un ensemble d'états. Peut être fini ou infini.
- L est un alphabet (ensemble des étiquettes). Peut être fini ou infini.
- $I \subseteq S$ est l'ensemble des états initiaux.
- $R \subseteq S \times L \times S$ est une relation (de transitions) entre paires d'états. $(s, l, s') \in R$ signifie qu'il existe une transition faisant passer le système de l'état s à l'état s' par le biais d'un événement l .

Note : $(s, l, s') \in R$ se représente par : $s \xrightarrow{l} s'$.



Traces

Soit $\langle S, L, I, R \rangle$ un S.T.E.

On appelle **trace finie maximale** partant de s_0 un $\sigma \in L^*$ tel que :

- $\sigma = l_0.l_1 \dots l_{n-1}$
- Il existe une famille $\{s_i\}_{i \in [0..n]}$ tq :
 - $\forall i \in [0..n]: (s_i, l_i, s_{i+1}) \in R$
 - s_n est un état d'interblocage

On appelle **trace infinie** partant de s_0 un $\sigma \in L^\omega$ tel que :

- $\sigma = l_0.l_1.l_2 \dots$
- Il existe une famille $\{s_i\}_{i \in \mathbb{N}}$ tq :
 - $\forall i \in \mathbb{N}. (s_i, l_i, s_{i+1}) \in R$

Les **préfixes** de trace, pour $\sigma \in L^* \cup L^\omega$, sont définis comme suit :

$$\text{Prefix}(\sigma) \triangleq \{l_0 \dots l_{n-1} \in L^* \mid \sigma = l_0 \dots l_{n-1} \dots\}$$

Note : On ne s'intéresse qu'aux étiquettes, les états sont supposés inobservables.

Événements observables

On considère souvent deux classes d'événements.

- Les événements dits observables représentés par une étiquette ordinaire.
 - entrée/sortie, modification de variable globale, etc
- Les événements internes non observables, représentés par l'étiquette spéciale τ . Cette étiquette permet donc de savoir que le système a fait quelque chose, non visible pour l'utilisateur.
 - communication interne, modification de variable locale, etc

Note : $\tau \simeq \epsilon$, la transition spontanée des automates.



Relations utiles

Définition 1 (Relations dérivées de \rightarrow)

- On définit $s \rightarrow^* s'$ comme la fermeture réflexive et transitive de \rightarrow .
- On définit \Rightarrow comme la fermeture réflexive et transitive de \rightarrow restreinte à τ , i.e. $s \Rightarrow s' \triangleq s \xrightarrow{\tau} s_1 \dots \xrightarrow{\tau} s'$.
- On définit : $s \xRightarrow{a} s' \triangleq s \Rightarrow s_1 \xrightarrow{a} s_2 \Rightarrow s'$.



Plan

- 1 Introduction
- 2 **Simulation**
 - Définitions
 - Propriétés
 - Calcul
- 3 Bisimulation forte
 - Propriétés
 - Calcul
- 4 Simulation faible
 - Propriétés
- 5 Bisimulation faible
 - Propriétés
 - Exemples



Notion de Simulation

- Relation fondamentale entre systèmes.
- Plus forte que l'inclusion des langages.
- Peut s'appliquer au raffinement de programmes.
- Peut s'étendre à l'équivalence de systèmes.
- Différentes versions, selon le traitement de τ .



Simulation forte

Soient $\mathcal{S} = \langle S, L, I, R \rangle$ et $\mathcal{S}' = \langle S', L, I', R' \rangle$ deux S.T.E. définis sur un même alphabet d'événements \mathcal{L} .

Définition 2 (Relation de simulation forte)

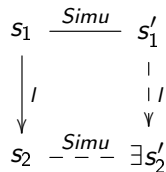
On dit qu'une relation $Simu \subseteq S \times S'$ est une relation de simulation forte de S par S' ssi :

$$\begin{aligned} &\forall s_1, s_2 \in S, l \in L, s'_1 \in S'. \\ &\quad \langle s_1, s'_1 \rangle \in Simu \wedge s_1 \xrightarrow{l} s_2 (\in R) \\ &\quad \implies \\ &\quad \exists s'_2. \langle s_2, s'_2 \rangle \in Simu \wedge s'_1 \xrightarrow{l} s'_2 (\in R') \end{aligned}$$



Simulation forte

Graphiquement parlant :



La relation *Simu* permet de relier les états de \mathcal{S} aux états de \mathcal{S}' qui font la même chose (ou plus), i.e. qui traitent au moins autant d'événements, et de la même façon. Cette définition de la simulation marche également pour $\mathcal{S}' = \mathcal{S}$.



Simulation forte entre S.T.E.

Simulation entre états

On dit que $s' \in S'$ simule fortement $s \in S$ ssi il existe une relation de simulation forte $Simu \subseteq S \times S'$ vérifiant la définition 2 et telle que :

$$\langle s, s' \rangle \in Simu$$

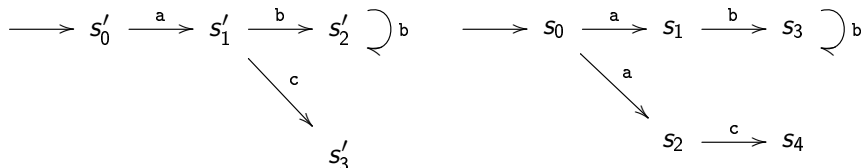
Simulation entre S.T.E.

On dit que S' simule fortement S ssi il existe une relation de simulation forte $Simu \subseteq S \times S'$ vérifiant la définition 2 et telle que :

$$\forall i \in I. \exists i' \in I'. \langle i, i' \rangle \in Simu$$

Note : S' simule $S \equiv S$ est une abstraction de S' .

Exemple 1



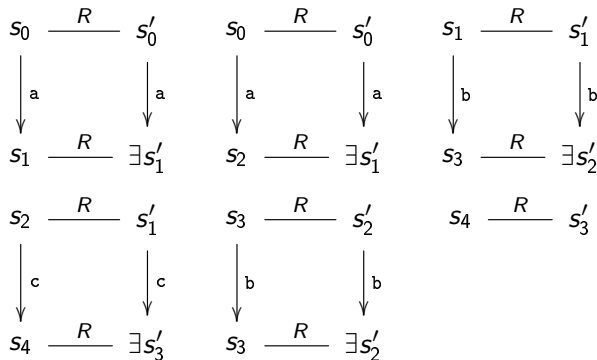
Ici, \mathcal{S}' simule \mathcal{S} , i.e. s'_0 simule s_0 , car on peut vérifier que la relation R suivante :

$$R \triangleq \{ \langle s_0, s'_0 \rangle, \langle s_1, s'_1 \rangle, \langle s_2, s'_1 \rangle, \langle s_3, s'_2 \rangle, \langle s_4, s'_3 \rangle \}$$

- contient la paire $\langle s_0, s'_0 \rangle$;
- est une relation de simulation suivant la définition 2.



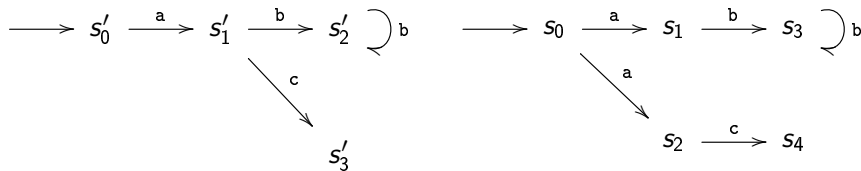
Démonstration



Attention : La relation R n'est pas la seule possible, ni la plus générale. On peut aussi ajouter la paire $\langle s_1, s'_2 \rangle$ entre autres.



Exemple 1



- **Par contre** : on ne peut pas construire une simulation sur $S' \times S$ qui contiendrait $\langle s'_0, s_0 \rangle$.
Donc : S ne simule pas S' .
- On peut néanmoins construire une relation qui prouverait que s_3 (ou même s_1) simule s'_2 .

Structure algébrique

On considère des relations définies sur $S \times S$.

- vide : La relation \emptyset est une simulation ;
- réflexivité : La relation identité Id est une simulation ;
- transitivité : Si R et R' sont deux simulations, alors $R; R' \triangleq \{\langle x, x'' \rangle \mid \exists x' \in S. \langle x, x' \rangle \in R \wedge \langle x', x'' \rangle \in R'\}$ est une simulation ;
- union : Si R et R' sont deux simulations, alors $R \cup R'$ est une simulation ;
- fermeture (étoile) de kleene : Si R est une simulation, alors $R^* \triangleq \bigcup_{i \in \mathbb{N}} R^i$, avec $R^i \triangleq \underbrace{R; \dots; R}_i$ est une simulation.



Structure algébrique

L'ensemble des simulations possède donc tous les opérateurs des langages réguliers :

- \emptyset correspond au langage vide
 - Id correspond à Λ
 - $R; R'$ correspond à $e.e'$
 - $R \cup R'$ correspond à $e + e'$
 - R^* correspond à e^*
- C'est une algèbre régulière.
- Reste à déterminer l'alphabet ?



Plus grande simulation forte

On peut définir la plus grande simulation de S par S' , définis sur le même alphabet L . Cette relation existe car :

- L'union de 2 simulations est une simulation, plus grande ;
- Toute simulation est bornée par $S \times S'$.

De plus, si S et S' sont finis :

- La plus grande simulation est calculable ;
- Toute question “ s' simule-t'il s ?” peut se résoudre en considérant la plus grande simulation.

Note : On représente cette relation par $S < S'$



Autres propriétés

Soient 2 S.T.E. \mathcal{S} et \mathcal{S}' , définis sur le même alphabet L , tels que \mathcal{S}' simule fortement \mathcal{S} .

Compositionnalité

Tout système \mathcal{G} contenant le sous-système \mathcal{S} , noté $\mathcal{G}[\mathcal{S}]$ est simulé par $\mathcal{G}[\mathcal{S}']$.



Autres propriétés

Soient 2 S.T.E. \mathcal{S} et \mathcal{S}' , définis sur le même alphabet L , tels que \mathcal{S}' simule fortement \mathcal{S} .

Conservation des traces

- $Prefix(Exec(\mathcal{S})) \subseteq Prefix(Exec(\mathcal{S}'))$.
- Pour tout s simulé par s' ,
 $Prefix(Traces(s)) \subseteq Prefix(Traces(s'))$.



Autres propriétés

Soient 2 S.T.E. S et S' , définis sur le même alphabet L , tels que S' simule fortement S .

Conservation des propriétés temporelles

Toute propriété temporelle LTL de sûreté (par ex. tout invariant) vérifiée par S' est conservée dans S .



Autres propriétés

Soient $\mathcal{A} = \langle S_{\mathcal{A}}, \mathcal{L}, \mathcal{I}_{\mathcal{A}}, \mathcal{R}_{\mathcal{A}}, \mathcal{F}_{\mathcal{A}} \rangle$ un automate et $\mathcal{D} = \langle S_{\mathcal{D}}, \mathcal{L}, \mathcal{I}_{\mathcal{D}}, \mathcal{R}_{\mathcal{D}}, \mathcal{F}_{\mathcal{D}} \rangle$ le résultat de la déterminisation de \mathcal{A} .

Déterminisation des automates

- \mathcal{D} simule fortement \mathcal{A} .
- \exists une simulation R qui respecte le caractère terminal des états, i.e.

$$R \subseteq (F_{\mathcal{A}} \times F_{\mathcal{D}}) \cup ((S_{\mathcal{A}} \setminus F_{\mathcal{A}}) \times (S_{\mathcal{D}} \setminus F_{\mathcal{D}}))$$



Comment savoir si \mathcal{S} est simulé par \mathcal{S}' ?

Le problème général est de décider si un système ou un état donné en simule un autre.

- Pour les systèmes infinis, il faut :
 - 1 Exhiber une relation.
 - 2 Prouver qu'il s'agit d'une simulation.
- Pour les systèmes finis, on peut :
 - 1 Calculer la plus grande simulation possible de \mathcal{S} par \mathcal{S}' .
 - 2 Vérifier qu'elle contient les paires d'états initiaux.



Calcul de la plus grande simulation forte

Soient 2 S.T.E. S et S' , définis sur le même alphabet L .

Définition 3 (Plus grande simulation de S par S')

La plus grande simulation est la limite de la suite (décroissante) $(R_i)_{i \in \mathbb{N}}$:

$$\begin{cases} R_0 & \triangleq S \times S' \\ R_{i+1} & \triangleq R_i \cap \mathcal{F}(R_i) \end{cases}$$

Avec $\mathcal{F}(R)$ la fonctionnelle suivante :

$$\mathcal{F}(R) \triangleq \{ \langle s_1, s'_1 \rangle \mid \forall l \in L. \forall s_2 \in S. (s_1 \xrightarrow{l} s_2 \Rightarrow \exists s'_2 \in S'. s'_1 \xrightarrow{l} s'_2 \wedge \langle s_2, s'_2 \rangle \in R) \}$$



Calcul pour l'exemple 1

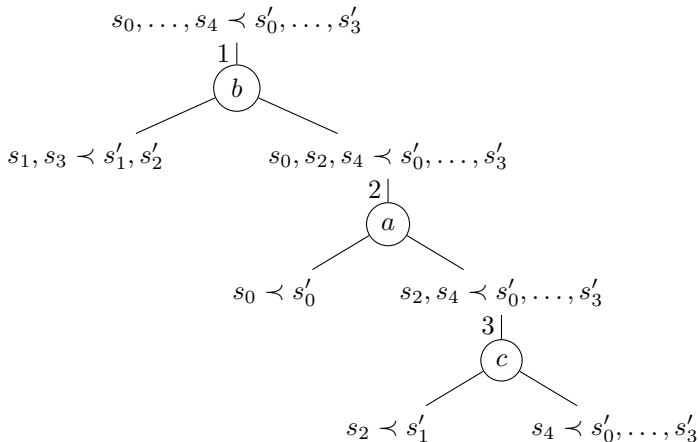
$$\begin{aligned}
R_0 &= S \times S' \\
&= \{ \langle s_0, s'_0 \rangle, \langle s_0, s'_1 \rangle, \langle s_0, s'_2 \rangle, \langle s_0, s'_3 \rangle, \\
&\quad \langle s_1, s'_0 \rangle, \langle s_1, s'_1 \rangle, \langle s_1, s'_2 \rangle, \langle s_1, s'_3 \rangle, \\
&\quad \langle s_2, s'_0 \rangle, \langle s_2, s'_1 \rangle, \langle s_2, s'_2 \rangle, \langle s_2, s'_3 \rangle, \\
&\quad \langle s_3, s'_0 \rangle, \langle s_3, s'_1 \rangle, \langle s_3, s'_2 \rangle, \langle s_3, s'_3 \rangle, \\
&\quad \langle s_4, s'_0 \rangle, \langle s_4, s'_1 \rangle, \langle s_4, s'_2 \rangle, \langle s_4, s'_3 \rangle \} \\
R_1 &= \{ \langle s_0, s'_0 \rangle, \langle s_1, s'_1 \rangle, \langle s_1, s'_2 \rangle, \\
&\quad \langle s_2, s'_1 \rangle, \langle s_3, s'_1 \rangle, \langle s_3, s'_2 \rangle, \\
&\quad \langle s_4, s'_0 \rangle, \langle s_4, s'_1 \rangle, \langle s_4, s'_2 \rangle, \langle s_4, s'_3 \rangle \} \\
R_2 &= R_1
\end{aligned}$$

Donc, R_2 est la plus grande simulation sur $S \times S'$. On a :

$$\begin{aligned}
s_0 &< s'_0 \\
s_1, s_3 &< s'_1, s'_2 \\
s_2 &< s'_1 \\
s_4 &< s'_0, s'_1, s'_2, s'_3
\end{aligned}$$

Exemple 1

- On préférera une forme arborescente (lettre par lettre).
- \simeq minimisation des automates.
- On construit des partitions de S .

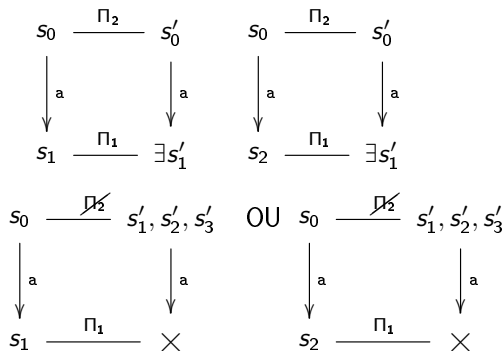


Exemple 1 (encore des petits carrés)

Passage de la partition : $\Pi_1 \triangleq \begin{cases} s_1, s_3 < s'_1, s'_2 \\ s_0, s_2, s_4 < s'_0, \dots, s'_3 \end{cases}$

à la partition suivante : $\Pi_2 \triangleq \begin{cases} s_1, s_3 < s'_1, s'_2 \\ s_0 < s'_0 \\ s_2, s_4 < s'_0, \dots, s'_3 \end{cases}$

en utilisant la lettre : a sur la branche $s_0, s_2, s_4 < s'_0, \dots, s'_3$



Plan

- 1 Introduction
- 2 Simulation
 - Définitions
 - Propriétés
 - Calcul
- 3 Bisimulation forte**
 - Propriétés
 - Calcul
- 4 Simulation faible
 - Propriétés
- 5 Bisimulation faible
 - Propriétés
 - Exemples



Notion de Bisimulation

- Relation fondamentale entre systèmes.
- Exprime l'équivalence, la non-discernabilité de systèmes.
- Etend la notion de simulation.
- Plus forte que l'égalité des langages.
- Plus forte que la double simulation :
 \mathcal{S} simule \mathcal{S}' , \mathcal{S}' simule $\mathcal{S} \not\equiv \mathcal{S}$ bisimilaire à \mathcal{S}'
- Différentes versions, selon le traitement de τ .



Bisimulation forte

Définition 4 (Bisimulation forte)

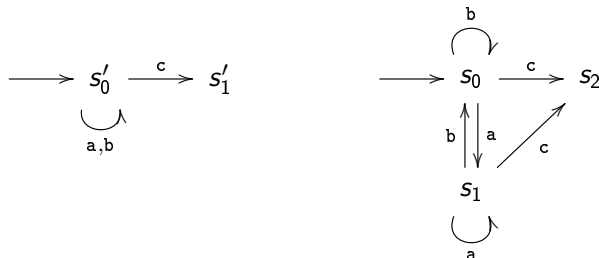
On appelle bisimulation forte sur $(S \times S') \cup (S' \times S)$ toute relation R telle que :

- R est une relation de simulation forte sur $(S \times S') \cup (S' \times S)$;
- R est une relation symétrique.

Note : 2 systèmes bisimilaires font vraiment la même chose au même moment.



Exemple 2

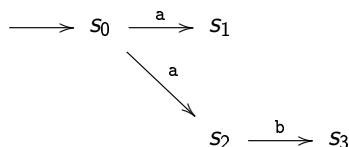
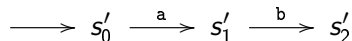


Une relation de bisimulation possible est :

$$R \triangleq \{ \langle s_0, s'_0 \rangle, \langle s_1, s'_0 \rangle, \langle s_2, s'_1 \rangle, \langle s'_0, s_0 \rangle, \langle s'_0, s_1 \rangle, \langle s'_1, s_2 \rangle \}$$



Contre-exemple 3



- \mathcal{S}' simule \mathcal{S} grâce à la relation suivante qui contient $\langle s_0, s'_0 \rangle$:

$$R_1 \triangleq \{ \langle s_0, s'_0 \rangle, \langle s_1, s'_1 \rangle, \langle s_2, s'_1 \rangle, \langle s_3, s'_2 \rangle \}$$

- \mathcal{S} simule \mathcal{S}' grâce à la relation suivante qui contient $\langle s'_0, s_0 \rangle$:

$$R_2 \triangleq \{ \langle s'_0, s_0 \rangle, \langle s'_1, s_2 \rangle, \langle s'_2, s_3 \rangle \}$$

- Mais aucune bisimulation entre \mathcal{S} et \mathcal{S}' ne contient la paire $\langle s_0, s'_0 \rangle$ (ni $\langle s'_0, s_0 \rangle$).



Structure algébrique

- L'ensemble des bisimulations possède les mêmes opérateurs que l'ensemble des simulations.
- De plus, toute bisimulation étant symétrique, c'est une relation d'équivalence.



Plus grande bisimulation forte

On peut définir la plus grande bisimulation entre S et S' , définis sur le même alphabet L . Cette relation existe car :

- L'union de 2 bisimulations est une bisimulation, plus grande ;
- Toute bisimulation est bornée par $(S \times S') \cup (S' \times S)$.

De plus, si S et S' sont finis :

- La plus grande bisimulation est calculable ;
- Toute question “ s' est-t'il bisimilaire à s ?” peut se résoudre en considérant la plus grande bisimulation.

Note : On représente cette relation par $S' \sim S$



Autres propriétés

Soient 2 S.T.E. \mathcal{S} et \mathcal{S}' , définis sur le même alphabet L , tels que \mathcal{S} et \mathcal{S}' sont fortement bisimilaires.

Compositionnalité

Tout système \mathcal{G} contenant le sous-système \mathcal{S} , noté $\mathcal{G}[\mathcal{S}]$ est bisimilaire à $\mathcal{G}[\mathcal{S}']$.



Autres propriétés

Soient 2 S.T.E. \mathcal{S} et \mathcal{S}' , définis sur le même alphabet L , tels que \mathcal{S} et \mathcal{S}' sont fortement bisimilaires.

Conservation des traces

- $Exec(\mathcal{S}) = Exec(\mathcal{S}')$.
- Pour tout s bisimilaire à s' , $Traces(s) = Traces(s')$.



Autres propriétés

Soient 2 S.T.E. \mathcal{S} et \mathcal{S}' , définis sur le même alphabet L , tels que \mathcal{S} et \mathcal{S}' sont fortement bisimilaires.

Conservation des propriétés temporelles

\mathcal{S}' et \mathcal{S} vérifient les mêmes propriétés temporelles (LTL ou CTL).



Autres propriétés

Soient $\mathcal{A} = \langle \mathcal{S}_{\mathcal{A}}, \mathcal{L}, \mathcal{I}_{\mathcal{A}}, \mathcal{R}_{\mathcal{A}}, \mathcal{F}_{\mathcal{A}} \rangle$ un automate déterministe et \mathcal{M} le résultat de la minimisation de \mathcal{A} .

Minimisation des automates

- \mathcal{M} est bisimilaire à \mathcal{A} .
- $s \sim s' \Leftrightarrow L(s) = L(s') \Leftrightarrow s \equiv s'$.



Calcul de la plus grande bisimulation forte

Soient 2 S.T.E. \mathcal{S} et \mathcal{S}' , définis sur le même alphabet L .

Définition 5 (Plus grande bisimulation entre \mathcal{S} et \mathcal{S}')

La plus grande bisimulation est la limite de la suite (décroissante) $(R_i)_{i \in \mathbb{N}}$:

$$\begin{cases} R_0 & \triangleq (S \times S') \cup (S' \times S) \\ R_{i+1} & \triangleq R_i \cap \mathcal{F}(R_i) \cap \mathcal{F}(R_i)^{-1} \end{cases}$$

Avec $\mathcal{F}(R)$ la fonctionnelle suivante :

$$\begin{aligned} \mathcal{F}(R) & \triangleq \{ \langle s_1, s'_1 \rangle \mid \forall l \in L. \forall s_2 \in S \cup S'. \\ & (s_1 \xrightarrow{l} s_2 \Rightarrow \exists s'_2 \in S \cup S'. s'_1 \xrightarrow{l} s'_2 \wedge \langle s_2, s'_2 \rangle \in R) \} \end{aligned}$$

Note : On a toujours $R_i = R_i^{-1}$.



Calcul pour l'exemple 3

$$R_0 = (S \times S') \cup (S' \times S)$$

$$R_1 = \{ \langle s_0, s'_0 \rangle, \langle s'_0, s_0 \rangle, \langle s_1, s'_2 \rangle, \langle s'_2, s_1 \rangle, \langle s_2, s'_1 \rangle, \langle s'_1, s_2 \rangle, \langle s_3, s'_2 \rangle, \langle s'_2, s_3 \rangle \}$$

$$R_2 = \{ \langle s_1, s'_2 \rangle, \langle s'_2, s_1 \rangle, \langle s_2, s'_1 \rangle, \langle s'_1, s_2 \rangle, \langle s_3, s'_2 \rangle, \langle s'_2, s_3 \rangle \}$$

$$R_3 = R_2$$

Donc, R_3 est la plus grande bisimulation sur $(S \times S') \cup (S' \times S)$.

$$s_1 \sim s'_2$$

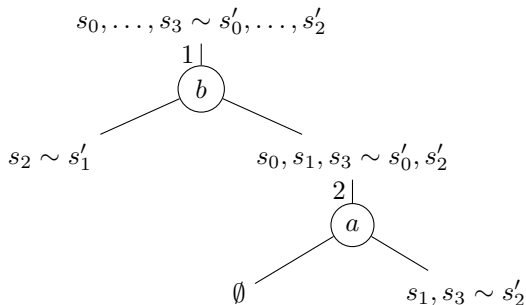
$$s_2 \sim s'_1$$

$$s_3 \sim s'_2$$



Exemple 3

- Sous forme arborescente (lettre par lettre).
- On construit des partitions de $S \times S'$.

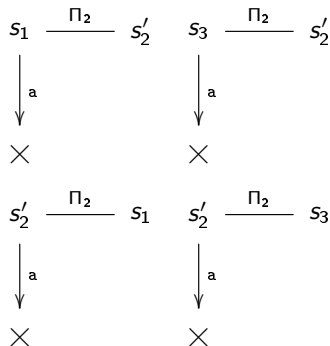


Exemple 3 (encore des petits carrés)

Passage de la partition : $\Pi_1 \triangleq \begin{cases} s_2 \sim s'_1 \\ s_0, s_1, s_3 \sim s'_0, s'_2 \end{cases}$

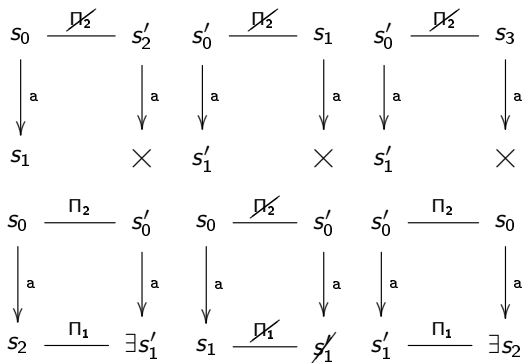
à la partition suivante : $\Pi_2 \triangleq \begin{cases} s_2 \sim s'_1 \\ s_1, s_3 \sim s'_2 \end{cases}$

en utilisant la lettre : a sur la branche $s_0, s_1, s_3 < s'_0, s'_2$



Exemple 3 (encore des petits carrés)

Passage de la partition : $\Pi_1 \triangleq \begin{cases} s_2 \sim s'_1 \\ s_0, s_1, s_3 \sim s'_0, s'_2 \end{cases}$
 à la partition suivante : $\Pi_2 \triangleq \begin{cases} s_2 \sim s'_1 \\ s_1, s_3 \sim s'_2 \end{cases}$
 en utilisant la lettre : a sur la branche $s_0, s_1, s_3 < s'_0, s'_2$



Plan

- 1 Introduction
- 2 Simulation
 - Définitions
 - Propriétés
 - Calcul
- 3 Bisimulation forte
 - Propriétés
 - Calcul
- 4 **Simulation faible**
 - **Propriétés**
- 5 Bisimulation faible
 - Propriétés
 - Exemples



(Bi)simulation faible

- La (bi)simulation forte traite l'étiquette τ comme un événement ordinaire.
 - Une implantation comporte souvent beaucoup d'événements inobservables par rapport à sa spécification (affectations, utilisation de la pile, communications entre composants, etc).
 - Ce qui apparaît comme un événement atomique à l'utilisateur se décompose en plusieurs événements (instructions assembleur).
- La (bi)simulation forte est donc beaucoup trop restrictive.
- On ne peut pas prouver qu'un compilateur est correct, i.e. que le programme source et sa traduction sont en bisimulation forte, alors qu'ils sont équivalents en un certain sens.
- **(bi)simulation faible ou observationnelle.**



Simulation faible

Soient $\mathcal{S} = \langle S, L, I, R \rangle$ et $\mathcal{S}' = \langle S', L, I', R' \rangle$ deux S.T.E. définis sur un même alphabet d'événements \mathcal{L} .

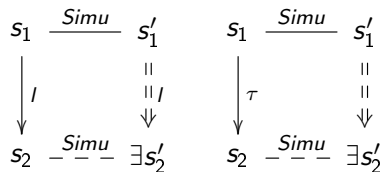
Définition 6 (Relation de simulation faible)

On dit qu'une relation $Simu \subseteq S \times S'$ est une relation de simulation faible de S par S' ssi :

$$\begin{aligned}
 & \forall s_1, s_2 \in S, l \in L, s'_1 \in S'. \\
 & \quad (\langle s_1, s'_1 \rangle \in Simu \wedge s_1 \xrightarrow{l} s_2 (\in R)) \\
 & \quad \Rightarrow \\
 & \quad \exists s'_2. \langle s_2, s'_2 \rangle \in Simu \wedge s'_1 \xRightarrow{l} s'_2 (\in R')) \\
 & \quad \wedge \\
 & \quad (\langle s_1, s'_1 \rangle \in Simu \wedge s_1 \xrightarrow{\tau} s_2 (\in R)) \\
 & \quad \Rightarrow \\
 & \quad \exists s'_2. \langle s_2, s'_2 \rangle \in Simu \wedge s'_1 \Rightarrow s'_2 (\in R'))
 \end{aligned}$$

Simulation faible

Graphiquement parlant :



C'est-à-dire :

- Toute I -transition de \mathcal{S} est simulée par une I -transition de \mathcal{S}' , modulo quelques τ -transitions de \mathcal{S}' .
- Toute τ -transition de \mathcal{S} est simulée par une séquence de τ -transitions de \mathcal{S}' .



Simulation faible entre S.T.E.

Simulation entre états

On dit que $s' \in S'$ simule faiblement $s \in S$ ssi il existe une relation de simulation faible $Simu \subseteq S \times S'$ vérifiant la définition 6 et telle que :

$$\langle s, s' \rangle \in Simu$$

Simulation entre S.T.E.

On dit que S' simule faiblement S ssi il existe une relation de simulation faible $Simu \subseteq S \times S'$ vérifiant la définition 6 et telle que :

$$\forall i \in I. \exists i' \in I'. \langle i, i' \rangle \in Simu$$

Note : toute (bi)simulation forte est une (bi)simulation faible.



Exemple 4

Soient 2 systèmes \mathcal{S} et \mathcal{S}' .

$$\longrightarrow s'_0 \xrightarrow{\tau} s'_1 \xrightarrow{a} s'_2 \xrightarrow{\tau} s'_3 \xrightarrow{b} s'_4 \quad \longrightarrow s_0 \xrightarrow{a} s_1 \xrightarrow{b} s_2$$

\mathcal{S}' simule faiblement \mathcal{S} :

$$R \triangleq \{ \langle s_0, s'_0 \rangle, \langle s_1, s'_2 \rangle, \langle s_2, s'_4 \rangle \}$$

On peut également ajouter la paire $\langle s_1, s'_3 \rangle$.

Réciproquement, \mathcal{S} simule faiblement \mathcal{S}' :

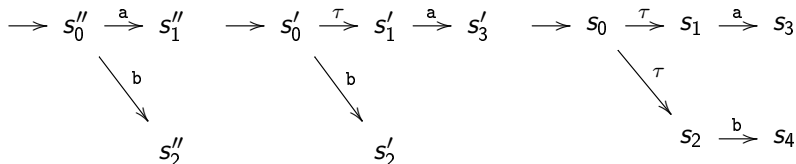
$$R \triangleq \{ \langle s'_0, s_0 \rangle, \langle s'_1, s_0 \rangle, \langle s'_2, s_1 \rangle, \langle s'_3, s_1 \rangle, \langle s'_4, s_2 \rangle \}$$

En fait, \mathcal{S} et \mathcal{S}' sont ici faiblement bisimilaires.



Exemple 5

Soient 3 systèmes \mathcal{S} , \mathcal{S}' et \mathcal{S}'' .



\mathcal{S}'' simule faiblement \mathcal{S}' :

$$R \triangleq \{\langle s'_0, s''_0 \rangle, \langle s'_1, s''_0 \rangle, \langle s'_2, s''_2 \rangle, \langle s'_3, s''_1 \rangle\}$$

\mathcal{S}' simule faiblement \mathcal{S} :

$$R \triangleq \{\langle s_0, s'_0 \rangle, \langle s_1, s'_1 \rangle, \langle s_2, s'_0 \rangle, \langle s_3, s'_3 \rangle, \langle s_4, s'_2 \rangle\}$$



Propriétés

- Même structure algébrique que la simulation forte.
- Existence d'une plus grande simulation faible.
- La compositionnalité de la simulation faible est beaucoup plus faible. Dans le cas général, on ne peut pas remplacer une partie d'un système par une autre partie faiblement similaire et s'attendre à ce que le résultat soit faiblement similaire.
- Les propriétés temporelles de sûreté sur les événements observables sont conservées.
- Si on interprète τ comme un élément neutre (i.e. $\tau = \epsilon$), alors les traces sont conservées.
- La plus grande simulation faible peut être calculée en suivant le même principe que pour la simulation forte, avec la définition 6 au lieu de la définition 2.



Plan

- 1 Introduction
- 2 Simulation
 - Définitions
 - Propriétés
 - Calcul
- 3 Bisimulation forte
 - Propriétés
 - Calcul
- 4 Simulation faible
 - Propriétés
- 5 Bisimulation faible**
 - Propriétés
 - Exemples



Bisimulation faible

Définition 7 (Bisimulation faible)

On appelle bisimulation faible sur $(S \times S') \cup (S' \times S)$ toute relation R telle que :

- R est une relation de simulation faible sur $(S \times S') \cup (S' \times S)$.
- R est une relation symétrique.



Propriétés

- Même structure algébrique que la bisimulation forte.
- Existence d'une plus grande bisimulation faible, notée \approx .
- La compositionnalité de la bisimulation faible est beaucoup plus faible. Dans le cas général, on ne peut pas remplacer une partie d'un système par une autre partie faiblement bisimilaire et s'attendre à ce que le résultat soit faiblement bisimilaire (voir contre-exemple 8).
- Les propriétés temporelles sur les événements observables sont identiques.
- Si on interprète τ comme un élément neutre (i.e. $\tau = \epsilon$), alors les traces sont identiques.



Exemple 6

Soient \mathcal{S} et \mathcal{S}' 2 S.T.E. définis sur le même alphabet.

$$\longrightarrow s'_0 \xrightarrow{\tau} s'_1 \xrightarrow{a} s'_2 \qquad \longrightarrow s_0 \xrightarrow{a} s_1$$

\mathcal{S} et \mathcal{S}' sont faiblement bisimilaires, comme le prouve la relation suivante $R \triangleq \{\langle s_0, s'_0 \rangle, \langle s'_0, s_0 \rangle, \langle s_0, s'_1 \rangle, \langle s'_1, s_0 \rangle, \langle s_1, s'_2 \rangle, \langle s'_2, s_1 \rangle\}$

$$\begin{array}{ccccc}
 s_0 & \xrightarrow{R} & s'_0 & s_0 & \xrightarrow{R} & s'_1 & s_1 & \xrightarrow{R} & s'_2 \\
 \downarrow a & & \Downarrow a & \downarrow a & & \Downarrow a & \downarrow a & & \\
 s_1 & \xrightarrow{R} & \exists s'_2 & s_1 & \xrightarrow{R} & \exists s'_2 & \times & & \\
 \\
 s'_0 & \xrightarrow{R} & s_0 & s'_1 & \xrightarrow{R} & s_0 & s'_2 & \xrightarrow{R} & s_1 \\
 \downarrow a & & & \downarrow a & & \Downarrow a & \downarrow a & & \\
 \times & & & s'_2 & \xrightarrow{R} & \exists s_1 & \times & &
 \end{array}$$



Exemple 6

Soient \mathcal{S} et \mathcal{S}' 2 S.T.E. définis sur le même alphabet.

$$\longrightarrow s'_0 \xrightarrow{\tau} s'_1 \xrightarrow{a} s'_2 \qquad \longrightarrow s_0 \xrightarrow{a} s_1$$

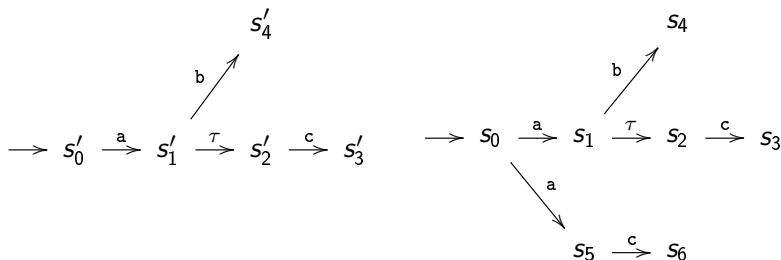
\mathcal{S} et \mathcal{S}' sont faiblement bisimilaires, comme le prouve la relation suivante $R \triangleq \{\langle s_0, s'_0 \rangle, \langle s'_0, s_0 \rangle, \langle s_0, s'_1 \rangle, \langle s'_1, s_0 \rangle, \langle s_1, s'_2 \rangle, \langle s'_2, s_1 \rangle\}$

$$\begin{array}{ccccc}
 s_0 & \xrightarrow{R} & s'_0 & s_0 & \xrightarrow{R} & s'_1 & s_1 & \xrightarrow{R} & s'_2 \\
 \downarrow \tau & & & \downarrow \tau & & & \downarrow \tau & & \\
 \times & & & \times & & & \times & & \\
 s'_0 & \xrightarrow{R} & s_0 & s'_1 & \xrightarrow{R} & s_0 & s'_2 & \xrightarrow{R} & s_1 \\
 \downarrow \tau & & \Downarrow & \downarrow \tau & & & \downarrow \tau & & \\
 s'_1 & \xrightarrow{R} & \exists s_0 & \times & & & \times & &
 \end{array}$$



Exemple 7

Soient \mathcal{S} et \mathcal{S}' 2 S.T.E. définis sur le même alphabet.

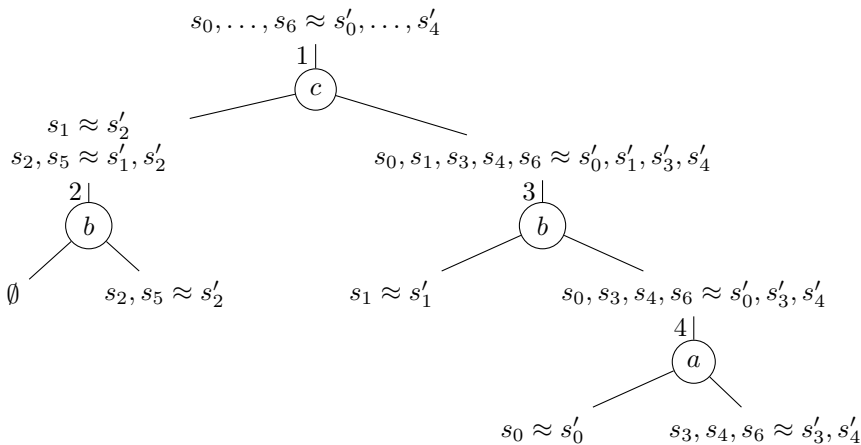


- \mathcal{S} et \mathcal{S}' sont faiblement bisimilaires.
- On le prouve, par exemple, en démontrant : $s_0 \approx s'_0$.



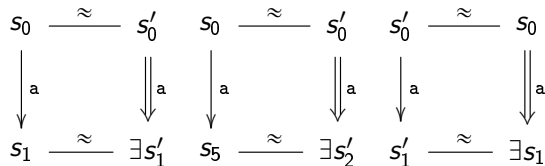
Exemple 7

- Sous forme arborescente (lettre par lettre).
- On construit des partitions de $S \cup S'$.

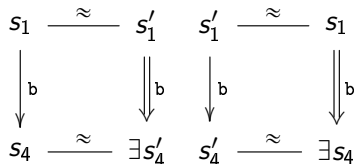


Exemple 7 (encore des petits carrés)

- Cas $s_0 \approx s'_0$:

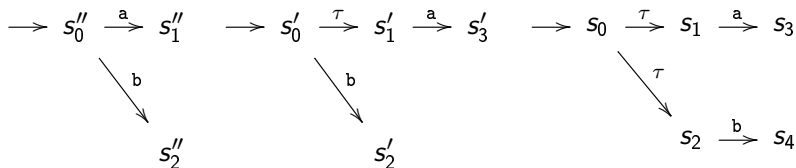


- Cas $s_1 \approx s'_1$:



Contre-exemple 8

Soient \mathcal{S} , \mathcal{S}' et \mathcal{S}'' 3 S.T.E. définis sur le même alphabet.



- On a : $\mathcal{S} \not\approx \mathcal{S}'$, $\mathcal{S} \not\approx \mathcal{S}''$, $\mathcal{S}' \not\approx \mathcal{S}''$.
- On prouve $\mathcal{S}' \not\approx \mathcal{S}''$, en démontrant $s'_0 \not\approx s''_0$.



Contre-exemple 8

- On construit la plus grande bisimulation faible entre \mathcal{S}' et \mathcal{S}'' .
- On vérifie qu'elle ne contient pas la paire $\langle s'_0, s''_0 \rangle$ (ni $\langle s'_0, s''_0 \rangle$).

