



# Módulo 2 - Ciencia de Datos

Semana 1. Elementos de matemática y probabilidad

### Elementos de matemática y probabilidad

#### **Clase anterior:**

- Funciones (por lo general, contínuas)
- Pendiente, máximos y mínimos
- Vectores, Matrices
- ¿Qué usos tienen en ciencia de datos e inteligencia artificial?
- ¿Cómo esas cosas se conectan?



### Elementos de matemática y probabilidad

Un preludio a la ciencia de datos y al aprendizaje automático

- ¿Qué es un modelo?
- ¿Cómo encontrar un modelo que representa un conjunto de datos?
- Probabilidad (y modelos)
- Distribuciones de probabilidad, percentiles, etc.
- Probabilidad condicional



#### Datos y modelos

#### **Motivación:**

- La IA se ocupa esencialmente de los datos: aprender de los datos, predecir a partir de los datos, generar nuevos datos, etc.
- Modelo: descripción matemática de los datos (fundamentales o no)
- Conceptos/operaciones matemáticas fundamentales:
  - Funciones continuas (cálculo)
  - Álgebra lineal (matrices, etc.)
  - Probabilidad
- Estas nociones son importantes para comprender la ciencia de datos en general y el aprendizaje automático

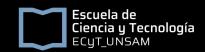




# ¿Qué es un modelo?

¿Cómo encuentro un modelo que representa datos?

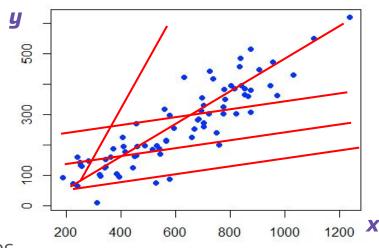






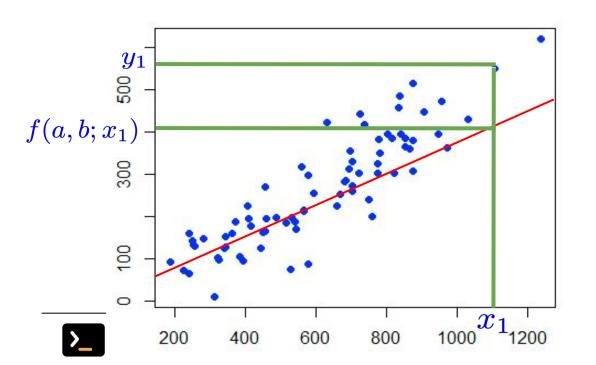
### Datos y modelos

- Normalmente los datos son discretos:
  - Ejemplo: pares de números pueden visualizarse como un gráfico de dispersión
- Frecuentemente los modelos vienen dados por funciones contínuas
  - Ej.: función continua de una variable f(x)
  - Puede representarse en un gráfico y = f(x)
  - Ejemplo de modelo: y = a x + b
     parámetros
  - Parámetros determinados a partir de los datos



### Ajustando una función a los datos

- Encontrar un modelo (función) que represente (aproximadamente) los datos
- Minimizar la distancia de un modelo a los datos



En este caso

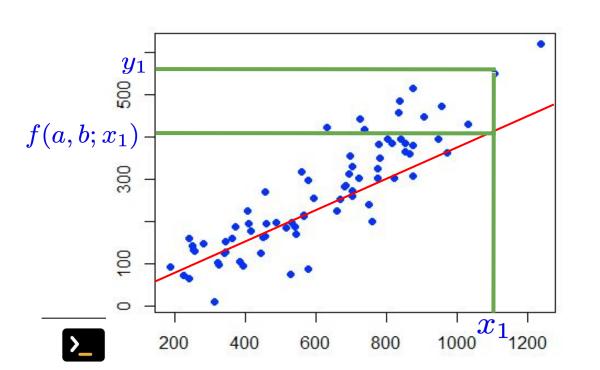
$$f(a,b;x) = ax + b$$

Distancia entre la **previsión del modelo** y el dato:

$$f(a, b; x_1) - y_1$$
$$= ax_1 + b - y_1$$

### Ajustando un modelo a los datos

- Encontrar un modelo (función) que represente (aproximadamente) los datos
- Minimizar la distancia de un modelo a los datos



Distancia **cuadrática** entre todos los puntos y la **predicción**:

$$(f(a, b; x_1) - y_1)^2 + (f(a, b; x_2) - y_2)^2 + (f(a, b; x_3) - y_3)^2 +$$

$$= D(a, b)$$

### Ajustando un modelo a los datos

- Encontrar un modelo (función) que represente (aproximadamente) los datos
- Minimizar la distancia de un modelo a los datos

El modelo que mejor representa los datos (dentro de esa categoría de modelos) es el que minimiza la función D(a,b)

Una vez que obtenemos *a* y *b*, podemos hacer **predicciones** para nuevos valores de *x* 

En el caso simple de la función y = a x + b es muy fácil encontrar a y b a partir del conjunto de todos los  $x_i e y_i$  (derivadas, etc.) ver expresión en el notebook

Distancia **cuadrática** entre todos los puntos y la **predicción**:

$$(f(a, b; x_1) - y_1)^2 + (f(a, b; x_2) - y_2)^2 + (f(a, b; x_3) - y_3)^2 +$$

$$= D(a, b)$$



### Recordando: Maximización y minimización

Minimizar (o maximizar) una función (por ejemplo, el beneficio o la distancia cuadrática):

- Puntos extremos
- Pendientes nulas en todas las direcciones (gradiente)
- Muy utilizado en aprendizaje automático
- Encontrar máximos y mínimos en muchas dimensiones puede ser muy complicado
- En este caso de ajuste de función, las dimensiones son los parámetros del modelo



### Ajustando un modelo a los datos

- Encontrar un modelo (función) que represente (aproximadamente) los datos
- Minimizar la distancia de un modelo a los datos

El modelo que mejor representa los datos (dentro de esa categoría de modelos) es el que minimiza

Una vez que obtenemos *a* y *b*, podemos hacer **predicciones** para nuevos valores de *x* 

En el caso simple de la función y = a x + b es muy fácil encontrar a y b a partir del conjunto de todos los  $x_i \in y_i$  (derivadas, etc.) ver expresión en el notebook

En este caso en particular hay una solución exacta y su expresión es:

$$a = \frac{\sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2}$$

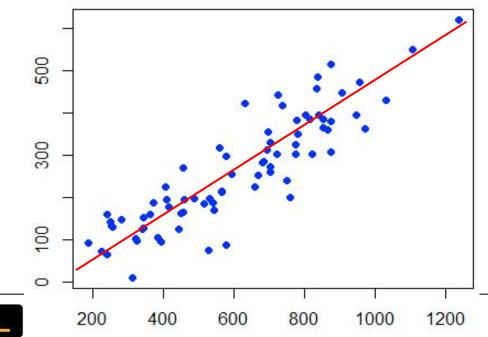
$$b = \bar{y} - a\bar{x}$$

Ver ejemplo en el notebook



### ¡Aprendiendo de los datos!

- A partir de los datos, obtuvimos un modelo que los representa:
   el que tiene los parámetros que minimizan la distancia cuadrática promedio a
   los datos (por eso se llama de "método de mínimos cuadrados")
- El modelo generaliza una relación y permite hacer predicciones



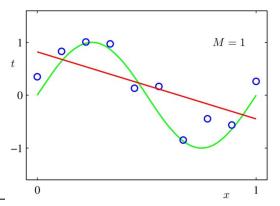
- Se puede pensar que el modelo se entrenó con los dados (fiteando) y ahora puede predecir un valor de y para cualquier x
- ¡Un algoritmo y un ejemplo simple de aprendizaje automático a partir de datos!

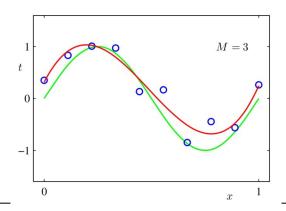
#### ¿Cómo esto se generaliza?

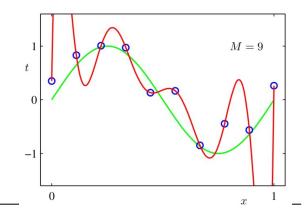
- Aquí el modelo era lineal, y = ax + b (por eso se le llama regresión linear)
- Podemos tener funciones más complejas, como cuadrática, polinómica, etc.

Vector de coeficientes 
$$y(x, \mathbf{w}) = w_0 + w_1 x + w_2 x^2 + \ldots + w_M x^M$$

- En general tienen más parámetros (= más libertad para ajustar los datos)
- ¡Hay que minimizar en muchas dimensiones!











### ¿Cómo esto se generaliza?

- Aquí el modelo dependía de una única variable, x, y queremos predecir un único valor, y.
- En general la dependencia puede ser en muchas variables
  - Ejemplo: valor del inmueble puede depender del área, número de ambientes, región, edad, etc.
  - x1, x2, x3, etc. (u otras notaciones)
- Podemos querer modelizar/predecir várias cantidades
  - Ejemplo: altura y peso en función de la edad (y otras variables)
- En vez de valores precisos, muchas veces queremos predecir/entender distribuciones de probabilidad



### Aplicaciones más avanzadas

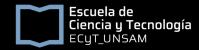
- Ejemplo con una función lineal, baja dimensionalidad de los datos (2) y pocos parámetros (2)
- Algunos sistemas son altamente no lineales, tienen una alta dimensionalidad y un número extremadamente grande de parámetros.
- Por ejemplo, las redes neuronales convolucionales estándar pueden tener 100.000.000 de parámetros libres.
- Un poco más complicado....
- Ya lo veremos, especialmente en el módulo 3...





# Probabilidades







#### **Probabilidad**

- Concepto fundamental en nuestro cotidiano, sin que tomemos mucha conciencia
- No suele ser tratado adecuadamente en la educación general
- También fundamental para entender la ciencia de datos y la inteligencia artificial
- Como en todo, se usa un lenguaje y herramientas matemáticas, pero hay un marco conceptual que intentaremos hacer intuitivo
- La "matemática aburrida y difícil" nos llevará al maravilloso mundo de la ciencia de datos y la inteligencia artificial...



#### **Probabilidad**

- Nomenclatura: aleatorio, probabilístico, estocástico
- Fuentes de incertidumbre
  - Observabilidad incompleta
  - Modelización incompleta
  - Imprevisibilidad (por ejemplo, el estado de ánimo)
  - Estocasticidad inherente (por ejemplo, QM)
- Probabilidades simples
  - Probabilidad de que ocurra algo (binaria)
  - Probabilidad entera (discreta) [más estudiada, intuitiva]
  - Probabilidad continua [más útil, realista, frecuente]



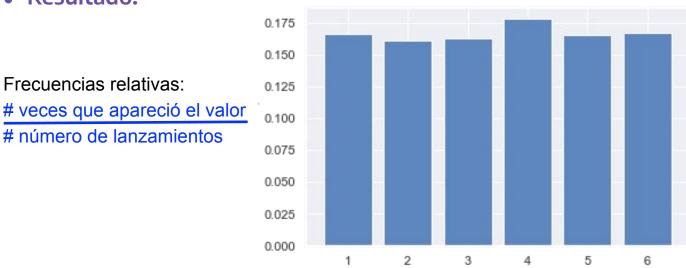
#### Variables aleatorias discretas

- Realización: resultado de un proceso aleatorio (por ejemplo, tirar un dado)
- Muestreo: número de realizaciones
- Ejemplo: 10.000 lanzamientos





Posibles resultados





### Variables aleatorias discretas

- Realización: resultado de un proceso aleatorio (por ejemplo, tirar un dado)
- Muestreo: número de realizaciones
- Ejemplo: 10.000 lanzamientos
- Distribución probabilística subyacente



Posibles resultados



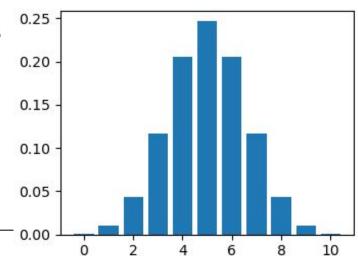
Probabilidades suman 1:

$$\sum_{x \in \mathbf{x}} P(x) = 1$$

### Función distribución de probabilidad

- Normalmente cuando pensamos em procesos aleatórios, pensamos en equiprobabilidad (ejemplo: dados)
- Las probabilidades puede ser distintas según el número que se obtiene
- Ejemplo: lanzamos diez veces una moneda, y contamos la cantidad *n* de veces que obtenemos cara. La variable *n* va a tomar los valores {0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10} con distinta probabilidad.

A cualquier variable aleatoria discreta le podemos asociar una función distribución de probabilidad (PDF, de *Probability Distribution Function*)
Para cada valor, le asigna la probabilidad de que la variable tome dicho valor.
Esta probabilidad la podemos entender como la frecuencia relativa de ese valor.





### Ejemplo: distribución binomial

Y si en vez de probabilidades iguales (cara o seca), tenemos probabilidades distintas de que algo ocurra o no?

Ejemplo: probabilidad de éxito y fracaso (respuesta a una pregunta "sí" o "no")

P(E) = p a la probabilidad de éxito, P(F) = q a la probabilidad de fracaso. Como la suma

tiene que ser uno, q = 1 - p

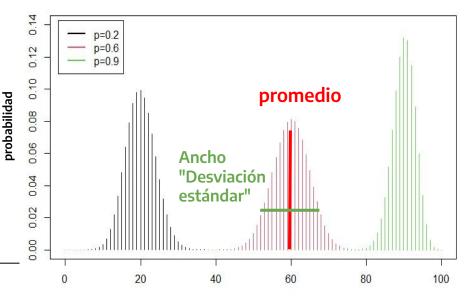
Si hacemos el mismo proceso *n* veces (y las probabilidades son independientes), la probabilidad de obtener *x* éxitos es:

$$f(x) = \frac{n!}{x!(n-x)!} p^x q^{n-x}$$

Observación: aquí la variable x va de 0 a n



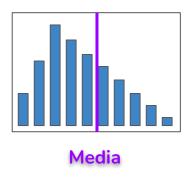


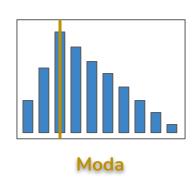


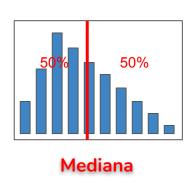
# Cuantificando distribuciones (y datos)

Medidas que se pueden hacer en distribuciones ¡Y en datos!

- Promedio: suma de todos los valores/N  $\overline{x} = \frac{x_1 + x_2 + ... + x_n}{n} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$
- Mediana: valor que separa los datos en 2 mitades
- Moda: valor más probable







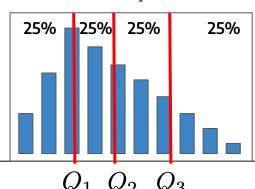
### Cuantificando distribuciones (y datos)

Medidas que se pueden hacer en distribuciones ¡Y en datos!

#### Medidas del "ancho":

• Varianza: 
$$Var = \frac{(x_1 - \bar{x})^2 + (x_2 - \bar{x})^2 + (x_3 - \bar{x})^2 + ...}{n}$$

- Desviación estándar  $\sigma = \sqrt{\mathrm{Var}}$
- Cuantiles: contienen fracciones de (la probabilidad de) los datos
  - Ejemplo: cuartiles, tienen ¼ de los datos
     Entre el primero y el tercer cuartil está la región con el 50% de probabilidad



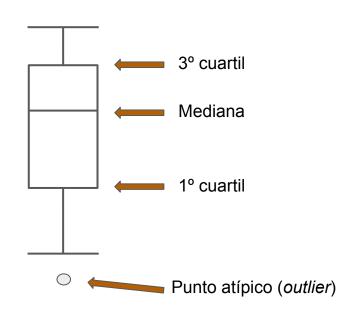


### Resumen de distribuciones

PDF: información sobre como se distribuyen los datos

Se pueden condensar en algunas características, como el promedio o mediana y el ancho, por la desviación estándar o los cuartiles.

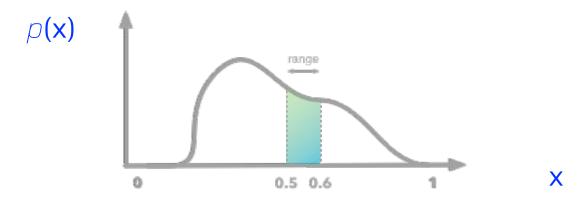
Una manera cómoda y rápida de visualizar varios de los indicadores que estuvimos viendo es usando los diagrama de caja (que llamamos *box plot*, como en inglés). El mismo resume las propiedades de una serie de datos, mostrando la mediana, máximo, mínimos y cuartiles:





### Densidad de probabilidad - función de distribución

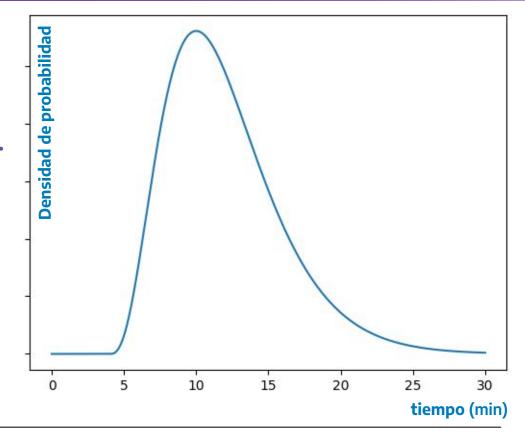
- Una variable continua tendrá una probabilidad continua
- p(x) es la densidad de probabilidad



 Se puede calcular una probabilidad para un intervalo de valores: área bajo la curva (integral)

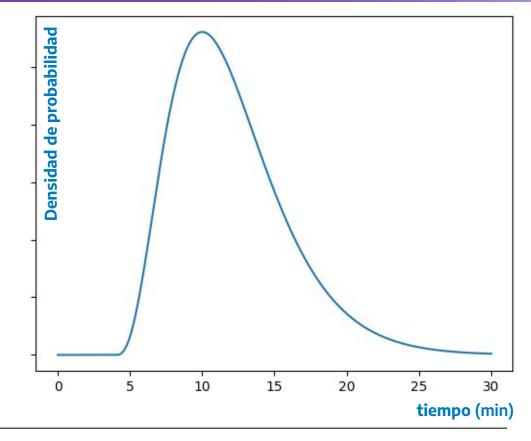


- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- Observación: este es un modelo.
   Se podría probar si representa bien los datos y obtener los parámetros en alguna situación real





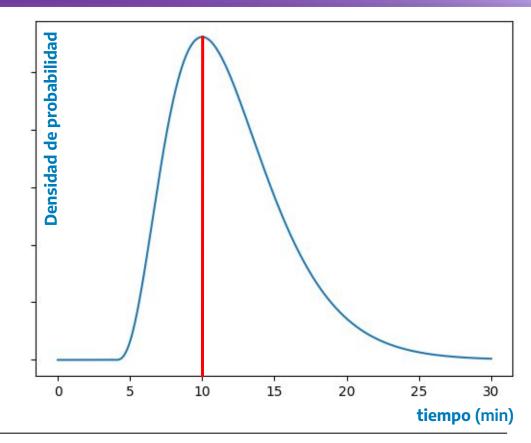
- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- Observación: distribución sesgada





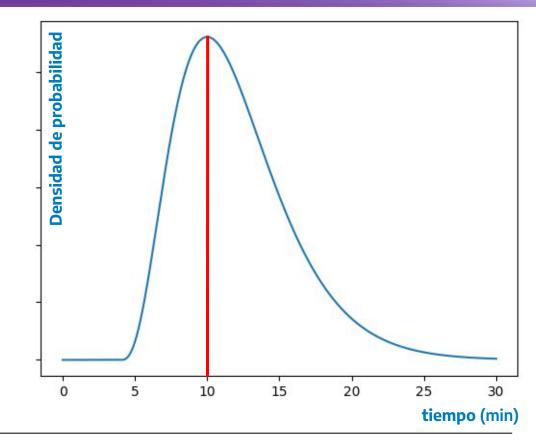
### Ejemplo de PDF: tiempo de llegada

- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- ¿Cuál es la duración más frecuente (probable) del viaje?



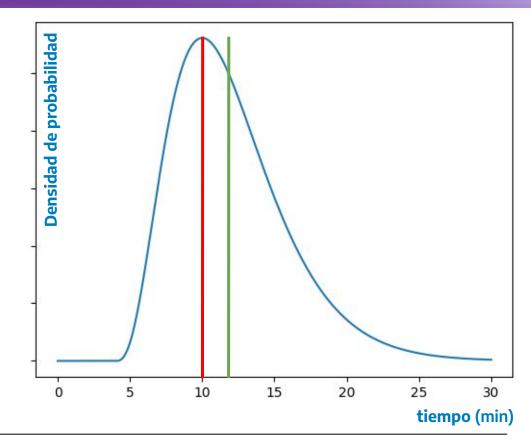


- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- ¿Cuál es la duración más probable del viaje?
- Moda o pico de la distribución
- En este caso: 10 min



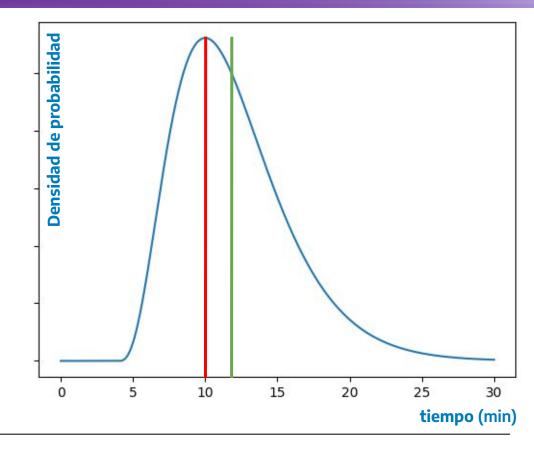


- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- ¿Cuál es la duración más probable del viaje?
- ¿Cuánto tiempo en promedio voy a tardar?



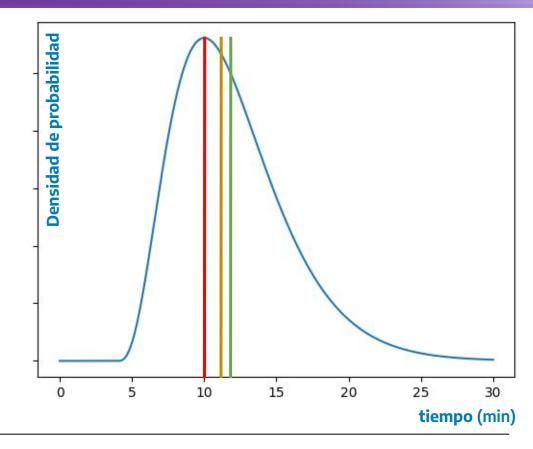


- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- ¿Cuál es la duración más probable del viaje?
- ¿Cuánto tiempo en promedio voy a tardar?
- Valor promedio
- En este caso: 12 min



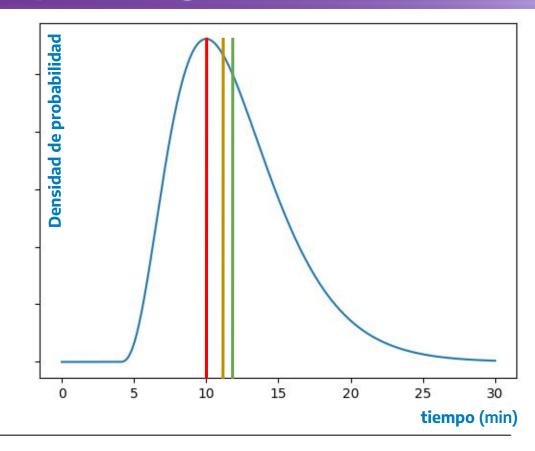


- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- ¿Cuál es la duración más probable del viaje?
- ¿Cuánto tiempo en promedio voy a tardar?
- ¿Cuál es el tiempo a partir del cual voy a llegar después el 50% de las veces?



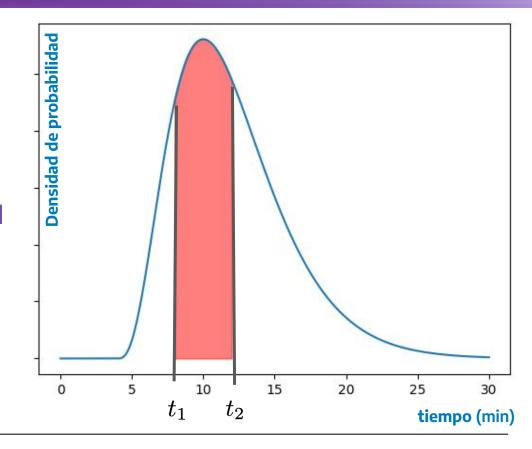


- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- ¿Cuál es la duración más probable del viaje?
- ¿Cuánto tiempo en promedio voy a tardar?
- ¿Cuál es el tiempo a partir del cual voy a llegar después el 50% de las veces?
- Mediana (11.3 min)



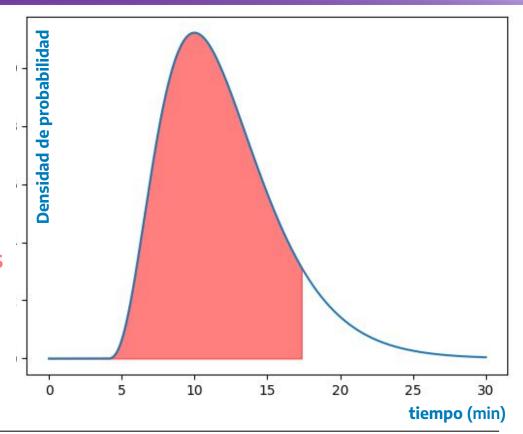


- Función densidad de probabilidad (PDF) del tiempo que se tarda para llegar
- ¿Por qué densidad de probabilidad?
- ¿Puedo predecir la probabilidad de una hora exacta?
   ¿O de un rango de tiempo?
- La probabilidad de llegar entre los tiempos t1 y t2 el el área bajo la curva de la PDF

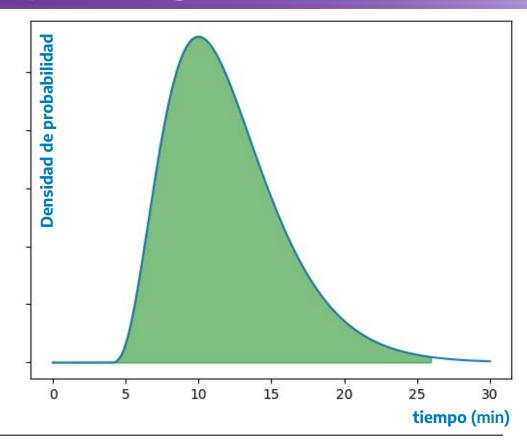




- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- ¿Qué es llegar puntual?
- Digamos: llegar antes de un determinado horário
- Para llegar puntual, tengo que salir con un margen
- Si quiero ser puntual 90% de las veces, tengo que buscar la duración que contiene 90% del área bajo la curva
- El margen es de 7,36 min (a más que el tiempo promedio)

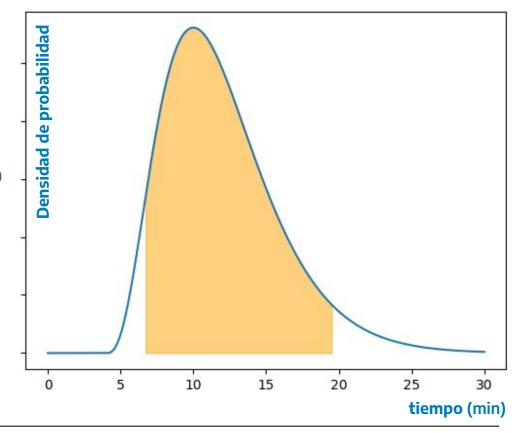


- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- Qué es llegar puntual?
- Digamos: llegar antes de un determinado horário
- Si quiero ser puntual 99.5% de las veces, tengo que buscar la duración que contiene 99.5% del área bajo la curva
- El margen es de 16 min





- Función densidad de probabilidad del tiempo que se tarda para llegar a algún lado
- Qué es llegar puntual?
- Digamos: alrededor de un cierto horario
- Entonces quiero duraciones que abarquen, digamos 90% del área de la curva, alrededor del pico





#### Distribución Normal o Gaussiana

La distribución normal o Gaussiana es la más común entre todas las distribuciones de densidad de probabilidad utilizadas en Estadística. Tiene importantes aplicaciones en la modelización de variables estadísticas asociadas a los elementos de una población.

#### **Ejemplos:**

- Medidas físicas del cuerpo humano en una población (altura, peso, etc..,)
- Medidas de calidad en muchos procesos industriales
- Errores en las observaciones astronómicas

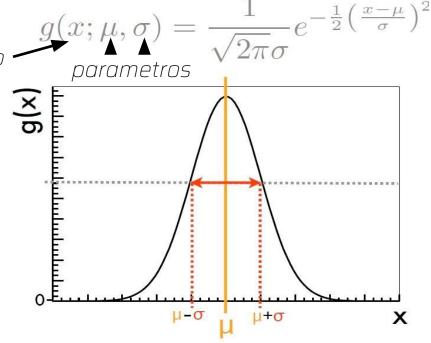
<u>Teorema del límite central</u>: Cuando los resultados de un **conjunto de datos** se deben a una **combinación muy grande de factores independientes**, que actúan sumando sus efectos, siendo cada efecto individual de poca importancia respecto al conjunto, es esperable que los **resultados** de ese conjunto sigan una **distribución normal**.



### Distribución Normal o Gaussiana

#### PDF gaussinana:

- Modo (pico), µ: valor más probable
- Región de confianza
  - Rango que abarca una probabilidad determinada (percentil)
  - Desviación típica σ: contiene el 68% de probabilidad



Valor medio, µ (la mediana es más representativa si hay valores atípicos o colas)
 Toda la forma de la PDF contiene información útil (por ejemplo, múltiples picos)
 La pdf contiene esencialmente toda la información que podemos obtener de un proceso estocástico

#### Resumen

- Datos:
  - Juntar información sobre algo (observar la realidad)
  - En general discretos (conjuntos de puntos/vectores)
- Estadísticas de los datos:
  - o Promedios, medianas, desviación estándar, cuartiles, etc.
  - Caracterizar los datos
  - Sacar conclusiones
- Modelos:
  - Generalizar/aprender
- Muchos modelos son probabilísticos (suelen ser los mejores/más completos)
- ¡¿Listos para arrancar con la ciencia de datos?!



