Lab6 Exec and Wait

0. 前言

实验概述

支持exec与wait系统调用,简单了解设备输入,最后支持Shell

实验代码

拉取实验代码:

```
$ git clone https://github.com/sdww0/sustech-os-lab.git && cd sustech-os-
lab/lab6-exec-wait
```

或更新实验代码:

```
# In sustech-os-lab
$ git pull && cd lab6-exec-wait
```

本次代码新增系统调用:

1. SYS_READ: 用于读取用户输入

2. SYS_SCHED_YIELD: 用于用户进程放弃当前时间片

3. SYS_EXECVE: Exec系统调用支持,用于切换至另一个程序

4. SYS_WAIT4: Wait系统调用支持,用于等待子进程退出

1. Exec

在上节内容中,我们讲解了多进程系统,并实现了一版简单的Fork系统调用,但该系统调用只会不断地运行单个程序,带来了比较大的限制,为了解决该问题,我们需要进一步支持Exec系统调用,以运行其他程序,

Exec系统调用会根据**用户传入的路径**,读取该路径下的文件内容,并加载**覆盖当前进程的用户空间**,以达到运行其他程序的目的,将初始程序更改为 exec ,我们能看到以下输出:

```
My PID: 1
This is before exec
Hello World!, my pid: 1
```

在 exec.c 代码的最后,我们尝试输出 This is after exec,但在实际的输出中没有看到这句话,原因在于调用exec之后该进程完全会放弃当前程序运行,转而重新加载并运行另外一个程序: execl("hello_world", "hello_world", "temp",*NULL);

上面的代码调用了exec,并传入了 hello_world 字符串,指示内核查找 hello_world 程序是否存在,如存在则切换到该程序运行。内核接收到该字符串后,会调用 progs::lookup_progs 来查找要运行的二进制程序(简易key-value存储)。如存在,内核便会解析该程序,并覆盖当前地址空间。需要注意的是进程的父子关系,pid值等并不会发生改变。

内核具体实现exec的代码如下:

```
// src/syscall/exec.rs
pub fn sys_execve(
    path: Vaddr, /* &[u8] */
    argv: Vaddr, /* &[&str] */
   envp: Vaddr, /* &[&str] */
    current_process: &Arc<Process>,
    user_context: &mut UserContext,
) -> Result<SyscallReturn> {
    let binary = crate::progs::lookup_progs(exec_name)?;
    *user_context = current_process.exec(binary);
   Ok(SyscallReturn(0 as _))
}
// src/process/mod.rs
pub fn exec(&self, binary: &[u8]) -> UserContext {
    self.memory_space.clear();
    elf::load_user_space(binary, &self.memory_space)
}
// src/process/elf.rs
pub fn load_user_space(program: &[u8], memory_space: &MemorySpace) -> UserContext
    let mut user_context = UserContext::default();
    parse_elf(program, &memory_space, &mut user_context);
   user_context
}
```

可以看到其代码十分简单,只进行了:

- 1. 清空当前进程的用户空间
- 2. 根据字节数组,解析ELF文件
- 3. 设置用户空间,并返回准备好的用户上下文(程序寄存器)
- 4. 重设用户上下文(程序寄存器)

2. Wait

Exec与Fork一起合作,能让一个用户进程不断地创建子进程,并运行存在于操作系统的其他程序,两者协同既可实现从1到多的系统多功能进程创建,但某些情况下我们要进行的下一步操作依赖于子进程的完成,比如经典的Shell,此时就需要多引入一个系统调用,该系统调用需要实现:等待子进程退出的功能。该系统调用便是wait,在代码中为 SYS_WAIT4

首先观察下wait系统调用会带来什么输出,将初始程序更改为wait,我们能看到以下输出:

```
Running wait with null user mode program

Here is parent! Waiting for children with pid 2 ...

Here is children! Doing something dummy...

Done!

Wait complete! The process pid 2
```

对应到代码中,我们能看到以下的输出顺序:

```
int main(int argc, char *argv[])

{
    // Disable buffer in STDOUT
    setvbuf(stdout, NULL, _IONBF, 0);

printf("Running wait with null user mode program\n");

int pid = fork();

if (pid == 0)

{
    // Child
    printf("Here is children! Doing something dummy...\n");

    // Try to uncomment below!
    // execl("hello_world", "hello_world", "temp", NULL);

printf("Done!\n");

}

else

{
    // Parent
    printf("Here is parent! Waiting for children with pid %d ...\n", pid);

int wait_pid = wait(NULL);

printf("Wait complete! The process pid %d\n", wait_pid);
}

return 0;

}

return 0;
```

可以看到parent在进行fork操作,因 wait 的存在,不会立即打印出最后的 wait complete,而是会切换到子进程运行,并在子进程退出后,才会输出 wait complete ...,这样就达到了等待目标进程退出的目标,该目标是我们接触的第一个等待-唤醒 功能,我们先来看看实现 wait 系统调用的关键代码:

```
pub fn wait(&self, wait_pid: i32) -> Result<(Pid, u32)> {
    let wait_pid = if wait_pid == -1 {
        None
    } else {
        Some(wait_pid.abs() as Pid)
    };
   let res = self.try_wait(wait_pid);
    match res {
        Ok((pid, exit_code)) => return Ok((pid as Pid, exit_code)),
        Err(err) if err.code == Errno::EAGAIN => {}
        Err(err) => return Err(err),
    }
    // No child exit, waiting...
    let wait_queue = &self.wait_children_queue;
    Ok(wait_queue.wait_until(|| self.try_wait(wait_pid).ok()))
}
```

该函数会首先进行尝试操作,如果没有子进程退出,则会进行最后的等待,其会调用wait_queue.wait_until(),该函数会让当前进程阻塞,直到有 **其他进程唤醒,并条件满足** 时才会返回。为正确实现wait,我们需要确定所说的两件事情: (1)唤醒位置; (2)停止等待条件。

1. 唤醒位置:我们的目标是实现**等待指定子进程退出**,因此最好的唤醒位置便是 exit,在 Process::exit 可以看到:

```
// Wakeup the parent process if it is waiting.
if let Some(parent) = self.parent_process() {
   parent.wait_children_queue.wake_all();
}
```

2. 停止等待条件:判断是否有子进程退出(为Zombie状态),且其Pid是否为目标Pid,相关逻辑实现在了Process::try_wait:

```
for (child_pid, child) in children.iter() {
    debug!(
        "try_wait: check child pid = {}, is zombie = {:?}",
        child_pid,
        child.status.is_zombie()
);
    if child.status.is_zombie() {
        wait_pid = Some(*child_pid);
        break;
    }
}
```

3. 上手练习

Init Process介绍

在之前的开发中,我们进行了一个比较烦人的重复操作,即每次要运行特定程序,都需要更改lib.rs中的初始程序,这对于开发和实际运行都不是很友好,因此我们最佳的方案就是将初始程序设置为一个固定的程序,并在该程序中利用Fork-exec-wait来运行指定的程序,这样就不用每次都需要修改初始程序了。该初始程序在我们的系统中,其功能有三个:

- 1. Fork子进程,并将子进程切换为Shell
- 2. 等待所有自己的子进程退出(以进行Reparent后的资源回收)
- 3. 当Shell退出时,主动调用 reboot(RB_POWER_OFF) 来退出系统

本次上手练习需要实现以上三个功能,即: (1) 利用Fork-exec-wait来补充 shell.c,使得可以运行用户输入的指定程序; (2)完善 reparent_children_to_init 函数,实现reparent功能; (3) **Optional**:实现 sys_reboot 系统调用,只实现 RB_POWER_OFF 即可,用exit_qemu来进行退出操作。

Simple Shell

简易Shell原理:在wait.c中包含了一句被注释掉的exec语句,取消注释可以得到一个fork-exec-wait—起使用的样例,如果将if改为while循环,并将exec执行的程序名改为输入指定,那么我们可以模拟一个非常简易的shell。

练习内容:本节课的代码中已经实现了 sys_read 系统调用,可以简单的从控制台读取字符内容,且提供了一个shell的基础框架: shell.c。大家需要通过fork-exec-wait这三个系统调用,实现一个其中的 execute 函数,完善shell的功能,示例截图:

```
Domain@ SysSuspend
                            : yes
                    : 0
Boot HART ID
                           : root
Boot HART Domain
Boot HART Priv Version : v1.12
Boot HART Base ISA : rv64imafdch
Boot HART ISA Extensions : sstc,zicntr,zihpm,zicboz,zicbom,sdtrig,svadu
Boot HART PMP Count : 16
Boot HART PMP Granularity : 2 bits
Boot HART PMP Address Bits: 54
Boot HART MHPM Info : 16 (0x0007fff8)
Boot HART Debug Triggers : 2 triggers
Boot HART MIDELEG : 0x0000000000001666
Boot HART MEDELEG : 0x0000000000000001666
Boot HART MEDELEG
                           : 0x0000000000f0b509
Enter riscv_boot
[INIT] Starting Shell...
Running Shell...
~ # hello_world
Running command: hello_world
Hello World!, my pid: 3
~ # exit
Running command: exit
Exit shell
[INIT] Catch child process, pid: 2
[INIT] Shell process exited, exiting system...
```

Reparent

完善 Process::reparent_children_to_init 函数,运行 reparent 以进行测试(Hint:对于Mutex<T>,使用 .lock() 以拿到其中的可变引用),示例截图:

```
Boot HART Priv Version : v1.12
Boot HART Base ISA
                     : rv64imafdch
Boot HART ISA Extensions : sstc,zicntr,zihpm,zicboz,zicbom,sdtrig,svadu
Boot HART PMP Count : 16
Boot HART PMP Granularity : 2 bits
Boot HART PMP Address Bits: 54
Boot HART MHPM Info : 16 (0x0007fff8)
Enter riscv_boot
[INIT] Starting Shell...
Running Shell...
~ # reparent
~ # reparent
Running command: reparent
[Reparent] Parent process exit, pid: 3
[Reparent] Child process, pid: 4, ppid: 3
[Reparent] Child process yielding, pid: 4
~ # hello_world
Running command: hello_world
[Reparent] Child process reparenting to init, ppid: 1
Hello World!, my pid: 5
[INIT] Catch child process, pid: 4
~ # exit
Running command: exit
Exit shell
[INIT] Catch child process, pid: 2
QEMU: Terminated
```

System Power OFF

实现 sys_reboot 系统调用中的**关闭系统分支**,系统调用号为142,相关手册: https://man7.org/linux/man-pages/man2/reboot.2.html, 最终效果为shell退出后系统终止