## **<u>Ćwiczenie 4</u>**

## KLASYFIKATOR MINIMALNOODLEGŁOŚCIOWY

## **Zakres pracy**

W ramach ćwiczenia należy do gotowego interfejsu, służącego do wprowadzania danych uczących w postaci zbiorów punktów w przestrzeni dwuwymiarowej, dodać możliwość wyznaczania obszarów decyzyjnych przy użyciu klasyfikatora minimalnoodległościowego jednomodalnego oraz wielomodalnego z różnymi metrykami.

Zakładamy, że podczas wprowadzania punktów kliknięcie prawym przyciskiem myszy będzie oznaczało rozpoczęcie zapisywania danych reprezentujących nowe skupisko obrazów z tej samej klasy (co spowoduje również konieczność wyznaczenia kolejnej mody).

## Informacje pomocnicze

Reguła decyzyjna klasyfikatora minimalnoodległościowego jednomodalnego jest następująca:

$$x^*(\mathbf{y}) = x_i$$
, jeżeli  $D_i(\mathbf{y}) < D_i(\mathbf{y})$ 

gdzie  $D_i(\mathbf{y})$  jest odległością obrazu  $\mathbf{y}$  od mody i-tej klasy.

Dla klasyfikatora wielomodalnego reguła przyjmuje postać:

$$D_i(\mathbf{y}) = \min_{k=1,\dots,L} D_i^{(k)}(\mathbf{y})$$

gdzie  $D_i^{(k)}(\mathbf{y})$  - odległość obrazu  $\mathbf{y}$  od k-tej mody klasy  $c_i.$ 

Odległość obrazu  $\mathbf{y}$  od mody i-tej klasy  $\mathbf{R}_i$ , wyrażoną w metryce Euklidesa, definiuje następujący wzór

$$D_i(\mathbf{y}) = \sqrt{(\mathbf{y} - \mathbf{R}_i)^{\mathrm{T}} (\mathbf{y} - \mathbf{R}_i)} = \sqrt{\sum_{l=1}^{N} (y_l - R_{il})^2}$$

gdzie N oznacza liczbę cech (w naszym przypadku N = 2).

Metryka modułowa:

$$DM_i(\mathbf{y}) = \sum_{l=1}^{N} |y_l - R_{il}|$$

Metryka Mahalanobisa:

$$DMh_{i}(\mathbf{y}) = \sqrt{(\mathbf{y} - \mathbf{R}_{i})^{\mathrm{T}} \mathbf{\Sigma}_{i}^{-1} (\mathbf{y} - \mathbf{R}_{i})}.$$

Symbol  $\sum_{i}$  oznacza macierz kowariancji *i*-tej klasy, określoną wzorem:

$$\Sigma_{i} = \frac{1}{m_{i}} \sum_{k=1}^{m_{i}} (\mathbf{y}[k] - \mathbf{R}_{i}) (\mathbf{y}[k] - \mathbf{R}_{i})^{\mathrm{T}}$$

gdzie  $m_i$  jest liczbą obrazów uczących (punktów) i-tej klasy.

Dla macierzy o rozmiarach 2×2 (przypadek rozpatrywany w ramach ćwiczenia) obowiązują następujące wzory:

• element  $c_{ij}$  należący do macierzy  $\mathbf{C} = \mathbf{A} * \mathbf{B}$ 

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j}$$

• macierz odwrotna

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \qquad \mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{\det(\mathbf{A})} \begin{bmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{bmatrix}$$
$$\det(\mathbf{A}) = a_{11}a_{22} - a_{21}a_{12}$$