

令和6年度

# 卒業研究報告書

題 目

柔軟かつ屈曲可能な胴体を  
有する魚型ロボットの開発

**Development of Fish-Type Robot with Flexible and  
Bendable Torso**

SDGs目標番号: 9

学生氏名（学籍番号）

渡部翔太(D2040)

指導教員

中西大輔

電子制御工学科