**修士論文　標準フォーマット**

1. Ａ４用紙に片面印刷あるいは両面印刷する。余白は上下左右ともに25 mm空ける。本文フォントは10.5ポイント、行間は１行を標準とする。
2. 日本語中表紙と英文中表紙をこの順に１枚ずつ付ける。どちらかに(標準は日本語表紙に)指導教員の押印を受ける。
3. その次に修士論文概要(2頁)を付ける。
4. その次に目次を付ける。
5. 頁番号は頁下中央に付ける。

６．指導教員の指示に応じて適宜変更して構わない。

**平面内センサレスin-handケージングマニピュレーションの計画**

2023年1月24日

指導教員：前田 雄介　教授　　印

横浜国立大学 大学院 理工学府

機械・材料・海洋系工学専攻

機械工学教育分野

21NA140　中西 佑太

**Planning of Planar Sensorless**

**In-hand Caging Manipulation**

by

21NA140 Yuta NAKANISHI

Supervisor: Prof. Yusuke MAEDA

A Master’s Portfolio

Submitted to

the Specialization of Mechanical Engineering

in the Department of Mechanical Engineering,

Materials Science, and Ocean Engineering,

the Graduate School of Engineering Science of

Yokohama National University

January 24, 2023