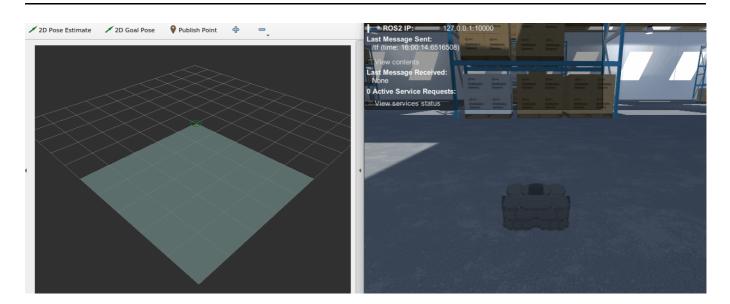
Robotics-Nav2-SLAM-Example



- advance-your-robot-autonomy-with-ros-2-and-unity
- Navigation 2 SLAM Example Documentation

이걸 하기 위한 준비 과정. (공개된지 2달도 안된)

설치	Configure your Development Environment
설정	Setting up the Unity Project
실행	Running the Nav2 + slam_toolbox Example

참고

\$ git clone --recurse-submodule git@github.com:Unity-Technologies/Robotics-Nav2-SLAM-Example.git

처음에 안되었던 이유는 git permission

git permission denied (publickey) #6

다시 # Home main 으로