# 齋藤正彦『線型代数入門』解答集

数学書解答集作成班

		p19:問 2-(下)	13	p42:問 2	26
目次		p19:問 2-(下)-(イ)	13	/2 · 門 2	26
		p19:問2-(下)-(ロ)	13	<b>p42:問 3</b> p42:問 3-(イ)	<b>26</b> 26
		p19:問 2-(下)-(ハ)	14	p42:問 3-(ロ)	27
はじめに	4	p22:問 1	15	p42:問 3-(ハ)	28
400 <del></del>		p22:問 1-(イ)	15	P 12 1/4 5 ( )	
概要	4	p22:問 1-(ロ)	15	p52:問	29
Special Thanks	4	p22:問 1-(ハ)	15	p58:問	30
				p58:問-(イ)	30
第1章	5	第1章・章末問題	15	p58:問-(ロ)	30
				p58:問-(ハ)	30
p5:問 1	5	p29-30:1	15	CO - 88 4	0.1
p5:問 2	5	p29-30:2	17	p62:問 1	31
po - 16, 2	J	P		p62:問 2	31
p7:問-(上)	6	p29-30:3	17		
p7:問-(下)	6	p29-30:4	18	p62-63:問 3	32
p <i>t</i> ⋅ lei-( 1.)	U	p25 00 1 1	10	p65: 問 1	33
p8:問 1	7	p29-30:5	19		
p8:問 1-(イ)	7	p29-30:6	20	p65: 問 2	34
p8:問 1-(□)	7	p29-30:6-(イ)	20		
n8:問 2	7		20	第2章・章末問題	35
<b>p8:問 2</b> p8:問 2-(イ)	<b>7</b>	p29-30:6-(ロ)			
<b>p8:問 2</b> p8:問 2-(イ) p8:問 2-(ロ)	<b>7</b> 7	p29-30:6-(ロ) p29-30:7	21	p70-73:1	35
p8:問 2-(イ) p8:問 2-(ロ)	7 7	p29-30:6-(ロ)	<b>21</b> 21	<b>p70-73:1</b> p70-73:1-(イ)	
p8:問 2-(イ)	7	p29-30:6-(ロ) p29-30:7	21	p <b>70-73:1</b> p70-73:1-(イ)	<b>35</b> 35
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7	p29-30:6-(ロ)	<b>21</b> 21	p70-73:1 p70-73:1-(イ)	35 35 36 37
p8:問 2-(イ) p8:問 2-(ロ)	7 7 8 8	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22	p70-73:1 p70-73:1-(イ)	35 35 36 37
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8	p29-30:6-(ロ)	21 21 21	p70-73:1 p70-73:1-(イ)	35 35 36 37 37
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22	p70-73:1 p70-73:1-(イ)	35 35 36 37 37 37 38
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22 22	p70-73:1 p70-73:1-(イ)	35 35 36 37 37
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22 22 22 23	p70-73:1  p70-73:1-(イ)	35 35 36 37 37 37 38
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8 9 9	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22 22 23 23	p70-73:1  p70-73:1-(イ)	35 35 36 37 37 37 38 38 39
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8 9	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22 22 23 23	p70-73:1  p70-73:1-(イ)	35 35 36 37 37 37 38 38
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8 9 9	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22 22 23 23 23 24	p70-73:1  p70-73:1-(イ)	35 35 36 37 37 37 38 38 39
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8 8 9 9 9	p29-30:6-(ロ)	<ul> <li>21</li> <li>21</li> <li>21</li> <li>22</li> <li>23</li> <li>23</li> <li>23</li> <li>23</li> </ul>	p70-73:1  p70-73:1-(イ)	35 35 36 37 37 38 38 39 39
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8 9 9	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22 22 23 23 23 24	p70-73:1  p70-73:1-(イ)	35 35 36 37 37 38 38 39 39
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8 8 9 9 9	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22 22 23 23 23 24 24	p70-73:1 p70-73:1-(イ) p70-73:1-(ロ)  p70-73:2 p70-73:2-(イ) p70-73:2-(ロ) p70-73:2-(ロ) p70-73:3-(ハ) p70-73:3-(イ) p70-73:3-(ロ) p70-73:3-(ロ)	35 35 36 37 37 38 38 39 39 40 41
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8 9 9 9 10 10 11	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22 22 23 23 23 24 24 24 24	p70-73:1  p70-73:1-(イ)	35 35 36 37 37 38 38 39 39 39
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8 9 9 9 10 10	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22 22 23 23 23 24 24 24	p70-73:1 p70-73:1-(イ) p70-73:1-(ロ)  p70-73:2 p70-73:2-(イ) p70-73:2-(ロ) p70-73:2-(ロ) p70-73:3-(ハ) p70-73:3-(イ) p70-73:3-(ロ) p70-73:3-(ロ)	35 35 36 37 37 38 38 39 39 40 41 42
p8:問2-(イ) p8:問2-(ロ)	7 7 8 8 9 9 9 10 10 11	p29-30:6-(ロ)	21 21 21 22 22 23 23 23 24 24 24 24	p70-73:1 p70-73:1-(イ) p70-73:1-(ロ)  p70-73:2 p70-73:2-(イ) p70-73:2-(ロ) p70-73:2-(ハ) p70-73:3 p70-73:3 p70-73:3-(イ) p70-73:4 p70-73:6 p70-73:6	35 35 36 37 37 38 38 39 39 40 41 42 42

p70-73:6-(=)	42	p83:問-(ロ)	63	p107-108:問1-(ロ)	83
70.72 . 7	40			p107-108:問 1-(ハ)	83
p70-73:7	43	第3章・章末問題	64	p107-108:問1-(ニ)	84
p70-73:8	44	p90-91:1	64	p107-108:問 2	84
p70-73:9	45	p90-91:1-(イ)	64	p107-108:問 2-(イ)	84
		$p90-91:1-(\Box)$	65	p107-108:問 2-(ロ)	84
p70-73:10	46	p90-91:1-(ハ)	66	p107-108:問2-(ハ)	85
p70-73:10-(4)	46	p90-91:1-(=)	67	p107-108:問2-(ニ)	85
p70-73:10-(□)	47			p122:問	86
p70-73:10-(^^)	48	p90-91:2	68	p122 · [H]	00
p70-73:11	49	p90-91:2-(イ)	68	p124:問-1)	87
p70-73:11-(イ)	49	p90-91 : 2-(ㅁ)	68		
p70-73:11-(□)	49	p90-91:3	69	   第4章・章末問題	88
p70-73:11-(ハ)	50	p90-91:3-(イ)	69	N + +///	
		p90-91:3-(□)	69	p127-130:1	88
p70-73:12	51	, ,		"107 120 · 0	90
p70-73:13	52	p90-91:4	70	p127-130:2	89
p70-73:13-(イ)	52	p90-91:5	70	p127-130:5	90
p70-73:13-(□)	52	poc 01 0			
p70-73:13-(^)	53	p90-91:6	71	p127-130:6	91
p70-73:13-(≍)	55	p90-91:7	72	p127-130:6-(イ)	91
<b>-</b> 0 <b>-</b> 0 : 44		pa0-a1 · 1	12	p127-130:6-(口)	91
p70-73:14	56	p90-91:8	73	p127-130:7	92
p70-73:15	57	p90-91:9	74		
p70-73:15-(イ)	57	p90-91 · 9	74	p127-130 : 8	93
р70-73:15-(ロ)	57	p90-91:10	75	p127-130: 12	94
p70-73:15-(ハ)	58	00.04 - 44		p127-130:12-(イ)	94
		p90-91:11	<b>76</b>	p127-130: 12-(□)	95
第3章	59	p90-91:11-(イ)	76		
N		p90-91:11-(口)	76	p127-130:9	96
p77:問 1	59	p90-91:11-(ハ)	77	p127-130:10	97
p77:問 2	60			p127-130:10-(イ)	97
prr • 10, 2	00	第4章	78	F-2. 200 20 (1)	•
p77:問 3	60	p93:問	78	7/4 今三 111	00
70 • 88	61	pso · in	. •	│ 附録 Ⅲ	98
p <b>79:問</b>	61	p94:問	79	p228:問	98
p79:問-(イ) p79:問-(ロ)	61 61	p106-107:問 1	80	p228:問-(イ)	98
h19 · H1-( H) · · · · · ·	01	hτοο-τοι • l⊞ τ	00	p228:問-(ロ)	98
p83:問	62	p106-107:問 2	81	020 + BE 4	
<b>02・</b> 間	62	"107 100 · BB 1	00	p239:問 1	99
p83:問	63	p107-108:問 1	<b>82</b>	p239:問1-(イ)	99
p83:問-(イ)	63	p107-108:問 1-(イ)	82	p239:問 1-(ロ)	99

# はじめに

#### 概要

この文書は、なまちゃんが運営する「数学書解答集作成班」が制作した、齋藤正彦著『線型代数入門』(東京大学出版会)の解答集である.

未完ではあるものの、編集の際の利便性を考慮して、オープンソースでの公開となった。それゆえ、数学的な誤りや誤植、改善案の提案などがあればぜひ Issue に書き込んだり、Pull Request を送っていただきたい $^{\dagger 1}$ .

# **Special Thanks**

掲載許可を得た方のみ<sup>†2</sup>を敬称略で掲載する.

- ねたんほ (解答の提供)
- まっちゃん (解答の提供)
- かねこ (解答の提供)
- qwer (解答の提供)
- やたろう (解答の提供, Git 管理)
- 不自然対数(LATEX 関連)

その他,多くの方々.

<sup>†1</sup> 永遠の工事中

 $<sup>^{\</sup>dagger 2}$  掲載されていないという方は「ニックネーム」を記入のもと、なまちゃんへ連絡していただきたい。

# 第1章

# p5:問1

証明.

線分 PQ の中点を M とする. このとき,

$$\overrightarrow{\mathrm{OM}} = \overrightarrow{\mathrm{OP}} + \overrightarrow{\mathrm{PM}}$$

$$= a + \frac{b - a}{2}$$

$$= \frac{a + b}{2}$$

である. □

# p5:問2

証明.

三角形 PQR の重心を G, PQ の中点を N とする. G は線分 RN を 2:1 に内分する点なので,

$$\overrightarrow{OG} = \overrightarrow{OR} + \frac{2}{3}\overrightarrow{RN}$$

$$= c + \frac{2}{3}\left(\frac{a+b}{2} - c\right)$$

$$= \frac{a+b+c}{3}$$

である. □

# p7:問-(上)

求めるベクトルを、x = (x, y, z) (ただし  $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ ) とおく. このとき、内積の定義により、

$$\boldsymbol{x} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = x + y + z = 1 \cdot \sqrt{3} \cdot \cos \frac{\pi}{6} = \frac{3}{2}$$

$$\boldsymbol{x} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} = x + y + 4z = 1 \cdot 3\sqrt{2} \cdot \cos\frac{\pi}{4} = 3$$

これらの式から,

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (2 \pm \sqrt{2})/4 \\ (2 \mp \sqrt{2})/4 \\ 1/2 \end{pmatrix} \quad (複号同順)$$

である.

# p7:問-(下)

[1.4] の結果を利用する.

求める三角形の面積をSとし、

$$\mathbf{a} = \overrightarrow{P_1P_2} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1), \quad \mathbf{b} = \overrightarrow{P_1P_3} = (x_3 - x_1, y_3 - y_1, z_3 - z_1)$$

とおく, このとき,

$$\begin{split} S &= \frac{1}{2} \sqrt{\left\|\overrightarrow{\mathbf{P}_{1}}\overrightarrow{\mathbf{P}_{2}}\right\|^{2} \left\|\overrightarrow{\mathbf{P}_{1}}\overrightarrow{\mathbf{P}_{3}}\right\|^{2} - (\overrightarrow{\mathbf{P}_{1}}\overrightarrow{\mathbf{P}_{2}}, \overrightarrow{\mathbf{P}_{1}}\overrightarrow{\mathbf{P}_{3}})^{2}} \\ &= \frac{1}{2} \sqrt{\left\|\boldsymbol{a}\right\|^{2} \left\|\boldsymbol{b}\right\|^{2} - (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b})^{2}} \\ &= \frac{1}{2} \{ [(x_{2} - x_{1})^{2} + (y_{2} - y_{1})^{2} + (z_{2} - z_{1})^{2}] [(x_{3} - x_{1})^{2} + (y_{3} - y_{1})^{2} + (z_{3} - z_{1})^{2}] \\ &- [(x_{2} - x_{1})(x_{3} - x_{1}) + (y_{2} - y_{1})(y_{3} - y_{1}) + (z_{2} - z_{1})(z_{3} - z_{1})]^{2} \}^{\frac{1}{2}} \end{split}$$

### p8:問1

#### p8:問1-(イ)

与えられた直線をlとする. lの方程式にx=-1を代入すると,y=2となるため,lは点(-1,2)を通 る. また, l は点 (2,0) を通るため, l の方向ベクトルのひとつは,

$$\begin{pmatrix} 2 - (-1) \\ 0 - 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix}$$

 $\binom{2-(-1)}{0-2}=\binom{3}{-2}$  である.よって,l のベクトル表示のひとつは, $\binom{x}{y}=\binom{2}{0}+t\binom{3}{-2}$   $(-\infty < t < \infty)$  である.

#### p8:問 1-(口)

与えられた直線を l' とする. l' の方向ベクトルのひとつは,  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  である.また,l' は点 (3,0) を通るの で,そのベクトル表示のひとつは,  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \; (-\infty < t < \infty)$  となる.

#### р8:問2

#### p8:問2-(イ)

与えられたベクトル表示から.

$$\begin{cases} x = 1 + 2t \\ y = -1 + t \end{cases}$$

$$\begin{cases} t = \frac{x-1}{2} \\ t = y+1 \end{cases}$$

である.これからtを消去すると,

$$\frac{x-1}{2} = y+1$$

$$\therefore x-2y-3 = 0$$

である.

#### p8:問2-(口)

点 (-1,-2) を通り、x 軸に平行な直線を表すから、y=-2 が求める直線の方程式である.

### p10:問1

$$\begin{cases} x + 2y + 3z = 1\\ 3x + 2y + z = -1 \end{cases}$$

から.

$$-2x + 2z = 2$$

$$\therefore -x + z = 1$$

である.このとき, $\binom{x}{z} = \binom{1}{2}$ , $\binom{2}{3}$  はこれを満たす.このときの y の値を計算すると,それぞれ -3,-5 なので,結局,与えられた直線は 2 点 (1,-3,2),(2,-5,3) を通る.すなわち,この直線の方向ベクトルのひとつは

$$\begin{pmatrix} 2 \\ -5 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

である。したがって求めるベクトル表示のひとつは、直線上の任意の位置ベクトルをxとすると、

$$\boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

と表せる。

# p10:問2

#### 証明.

 $t \ge 0 \le t \le 1$  をみたす実数、線分  $P_1P_2$  上の任意の点の位置ベクトルを x とする.このとき、

$$x = \overrightarrow{\mathrm{OP}_1} + t \overrightarrow{\mathrm{P}_1 \mathrm{P}_2}$$
$$= x_1 + t(x_2 - x_1)$$
$$= (1 - t)x_1 + tx_2$$

である.  $1-t=t_1,\ t=t_2$  と改めておくと、t の定め方から  $t_1\geqq0,\ t_2\geqq0$  であり、

$$x = t_1 x_1 + t_2 x_2, \quad t_1 + t_2 = 1$$

となり、これが証明すべきことであった。 □

#### p11:問1

与えられた平面を(S)とおく。(S)は3点(-1,0,1),(2,0,-1),(0,-1,0)を通るので、

$$m{x}_1 = egin{pmatrix} -1 \ 0 \ 1 \end{pmatrix}, \quad m{x}_2 = egin{pmatrix} 2 \ 0 \ -1 \end{pmatrix} \quad m{x}_3 = egin{pmatrix} 0 \ -1 \ 0 \end{pmatrix}$$

と改めておくと,

$$egin{aligned} oldsymbol{x}_2 - oldsymbol{x}_1 = egin{pmatrix} 3 \ 0 \ -1 \end{pmatrix}, \quad oldsymbol{x}_3 - oldsymbol{x}_1 = egin{pmatrix} 1 \ -1 \ -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

となり、 $x_2-x_1$ と $x_3-x_1$ は線型独立なので、求めるベクトル表示のひとつは、

$$(S) \colon \boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} \ (-\infty < t, \ s < \infty)$$

#### p12:問2

$$\begin{cases} x = 1 + t - s \\ y = 2 - t - 2s \\ z = 0 + 2t + s \end{cases}$$

からたとなを消去して、

$$x - y - z = -1$$

これが求める直線の方程式である.

# p12:問3

証明.

$$\overrightarrow{\mathrm{OP}_1} = \boldsymbol{x}_1, \quad \overrightarrow{\mathrm{OP}_2} = \boldsymbol{x}_2, \quad \overrightarrow{\mathrm{OP}_3} = \boldsymbol{x}_3$$

とする。このとき、三角形  $P_1P_2P_3$  上の任意の点の位置ベクトルを x, s,t を  $0 \le s,t \le 1$  を満たす実数とすると、

$$x = x_1 + s(x_2 - x_1) + t(x_3 - x_1)$$
  
 $\therefore x = (1 - s - t)x_1 + sx_2 + tx_3$ 

となり、 $1-s-t=t_1,\ s=t_2,\ t=t_3$  と改めて書き直すと、s,t の定め方より、 $0 \le t_1,t_2,t_3 \le 1$  であり

$$x = t_1 x_1 + t_2 x_2 + t_3 x_3, \quad t_1 + t_2 + t_3 = 1$$

となる. これが証明すべきことであった. □

### p13:問1

 $(S_1)$ ,  $(S_2)$  の法線ベクトルをそれぞれ  $x_1$ ,  $x_2$  とおくと,

$$m{x}_1 = egin{pmatrix} 1 \ 1 \ 2 \end{pmatrix}$$
 ,  $m{x}_2 = egin{pmatrix} 3 \ 3 \ 0 \end{pmatrix}$ 

 $m{x}_1 = egin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, m{x}_2 = egin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$  である。ゆえに,交角を heta  $(0 \le heta \le rac{\pi}{2})$  とすると,  $\cos heta = rac{m{x}_1 \cdot m{x}_2}{\|m{x}_1\| \|m{x}_2\|} = rac{3}{3\sqrt{2}} = rac{1}{\sqrt{2}}$  であるから, $0 \le heta \le rac{\pi}{2}$  より  $heta = rac{\pi}{4}$  である。

$$\cos \theta = \frac{\mathbf{x}_1 \cdot \mathbf{x}_2}{\|\mathbf{x}_1\| \|\mathbf{x}_2\|} = \frac{3}{3\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

#### p13:問2

#### 証明.

平面  $\pi_1$ ,  $\pi_2$  を考え,  $\pi_1$ ,  $\pi_2$  の法線ベクトルをそれぞれ  $\mathbf{n}_1$ ,  $\mathbf{n}_2$  とおく.

#### $n_1$ と $n_2$ が平行なとき

 $\pi_1$  に垂直な平面は  $\pi_2$  にも垂直であり、このような平面を  $\pi_3$  とすると、 $\pi_3$  は  $n_1$ 、 $n_2$  と平行であ る. よって  $\pi_3$  と  $\pi_1$ ,  $\pi_2$  はそれぞれ並行であり、このような平面は確かに存在する.

#### $n_1$ と $n_2$ が平行でないとき

 $n_1, n_2 \neq \mathbf{0}$  は明らかなので、 $n_3 \coloneqq n_1 \times n_2$  とすると、 $n_3 \neq \mathbf{0}$  である。よって、 $n_3$  は  $\pi_1$ 、 $\pi_2$  に垂 直である. このとき  $n_3$  を法線ベクトルとする平面を取ればよい.

以上の考察により証明された. □

# p18:問

証明.

A, B, C が  $2 \times 2$  行列の場合を証明する.

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} i & j \\ k & l \end{pmatrix}$$

とし、A, B, C の成分はすべて複素数であるとする。このとき、

$$(AB)C = \begin{pmatrix} ae + bg & af + bh \\ ce + dg & cf + dh \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i & j \\ k & l \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} aei + bgi + afk + bhk & aej + bgj + afl + bhl \\ cei + dgi + cfk + dhk & cej + dgj + cfl + dhl \end{pmatrix}$$

となる。他方

$$\begin{split} A(BC) &= \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} ei + fk & ej + fl \\ gi + hk & gj + hl \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} aei + afk + bgi + bhk & aej + afl + bgj + bhl \\ cei + cfk + dgi + dhk & cej + cfl + dgi + dhl \end{pmatrix} \end{split}$$

となり、たしかに (AB)C = A(BC) である.  $\square$ 

# p19:問1-(上)

証明.

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ -y \end{pmatrix}$$

 $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ -y \end{pmatrix}$ となり、これは明らかに線型変換である。対応する行列は、 $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  である。  $\Box$ 

# p19:問2-(上)

証明.

式 (15) より、 $2 \times 2$  行列 A、B とベクトル x について、

$$T_B(T_A(\boldsymbol{x})) = B(A\boldsymbol{x})$$
  
=  $(BA)\boldsymbol{x}$   
=  $T_{BA}(\boldsymbol{x})$ 

である. これが証明すべきことであった. □

# p19:問1-(下)

$$egin{aligned} oldsymbol{x} &= egin{pmatrix} x \ y \end{pmatrix}$$
 とおくと、 $(17)$  式より、 $Toldsymbol{x} &= rac{ax + by}{a^2 + b^2}oldsymbol{a} \ &= egin{pmatrix} a^2x + aby \ abx + b^2y \end{pmatrix} \ &= egin{pmatrix} a^2 & ab \ ab & b^2 \end{pmatrix} oldsymbol{x} \ &= egin{pmatrix} a^2 & ab \ ab & b^2 \end{pmatrix} oldsymbol{x} \end{aligned}$ 

であるから,
$$T=egin{pmatrix} a^2 & ab \ ab & b^2 \end{pmatrix}$$

となる.

p19:問2-(下)

p19:問2-(下)-(イ)

証明. 
$$a = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}, \ b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}, \ a \neq 0 \text{ かつ } b \neq 0 \text{ とする. } \text{このとき},$$
 
$$Tx = \frac{(a,x)}{(a,a)}a$$
 
$$= \frac{a_1x + a_2y}{a_1^2 + a_2^2} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \end{pmatrix}$$
 
$$= \frac{1}{a_1^2 + a_2^2} \begin{pmatrix} a_1^2 & a_1a_2 \\ a_1a_2 & a_2^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$
 となる. つまり, 
$$T = \frac{1}{a_1^2 + a_2^2} \begin{pmatrix} a_1^2 & a_1a_2 \\ a_1a_2 & a_2^2 \end{pmatrix} \text{ である. } \text{このとき},$$
 
$$T^2 = \frac{1}{(a_1^2 + a_2^2)^2} \begin{pmatrix} a_1^4 + a_1^2a_2^2 & a_1^3a_2 + a_1a_2^3 \\ a_1^3a_2 + a_1a_2^3 & a_2^4 + a_1^2a_2^2 \end{pmatrix}$$
 
$$= \frac{1}{a_1^2 + a_2^2} \begin{pmatrix} a_1^2 & a_1a_2 \\ a_1a_2 & a_2^2 \end{pmatrix} = T$$
 となり, 
$$T^2 = T$$
 である. 
$$S^2 = S$$
 も同様にして示される.

#### p19:問2-(下)-(口)

上明.
$$m{a}=egin{pmatrix} a_1 \ a_2 \end{pmatrix}, \ m{b}=egin{pmatrix} b_1 \ b_2 \end{pmatrix}$$
 とする。このとき, $m{a}$  と $m{b}$  が直交することから,

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0$$

$$TS = \frac{1}{(a_1^2 + a_2^2)} \begin{pmatrix} a_1^2 & a_1 a_2 \\ a_1 a_2 & a_2^2 \end{pmatrix} \frac{1}{(b_1^2 + b_2^2)} \begin{pmatrix} b_1^2 & b_1 b_2 \\ b_1 b_2 & b_2^2 \end{pmatrix}$$
$$= \frac{a_1 b_1 + a_2 b_2}{(a_1^2 + a_2^2)(b_1^2 + b_2^2)} \begin{pmatrix} a_1 b_1 & a_1 b_2 \\ a_2 b_1 & a_2 b_2 \end{pmatrix} = O$$
$$(\because a_1 b_1 + a_2 b_2 = 0)$$

である.同様に ST を計算すると,ST=O であることもわかり,これで TS=ST=O が証明された.  $\square$ 

#### p19:問2-(下)-(八)

証明.

イ), ロ)の文字や結論を用いると,

$$Tx + Sx = \frac{1}{a_1^2 + a_2^2} \begin{pmatrix} a_1^2 & a_1 a_2 \\ a_1 a_2 & a_2^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \frac{1}{b_1^2 + b_2^2} \begin{pmatrix} b_1^2 & b_1 b_2 \\ b_1 b_2 & b_2^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{(a_1^2 + a_2^2)(b_1^2 + b_2^2)} \begin{pmatrix} (a_1^2 + a_2^2)(b_1^2 + b_2^2) & (a_1^2 + a_2^2)(b_1^2 + b_2^2) \\ (a_1^2 + a_2^2)(b_1^2 + b_2^2) & (a_1^2 + a_2^2)(b_1^2 + b_2^2) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = x$$

となる. これが証明すべきことであった. □

p22:問1

p22:問1-(イ)

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x \\ y \\ -z \end{pmatrix}$$

となり、これはy軸に関する対象点に移す変換を表す。

p22:問1-(口)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \alpha & -\sin \alpha \\ 0 & \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \cos \alpha - z \sin \alpha \\ y \sin \alpha + z \cos \alpha \end{pmatrix}$$

となり、これはx軸まわりに角 $\alpha$ だけ回転する変換を表す。

p22:問1-(ハ)

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ z \\ x \end{pmatrix}$$

# 第1章・章末問題

p29-30:1

証明.

四面体  $P_1P_2P_3P_4$  を考える.三角形  $P_2P_3P_4$  の任意の周および内部の点を T とする. $0 \le k \le 1$ , $0 \le s \le 1$  をみたす  $k,s \in \mathbb{R}$  によって

$$\overrightarrow{P_2T} = k\{s\overrightarrow{P_2P_3} + (1-s)\overrightarrow{P_2P_4}\}$$

$$= ks(x_3 - x_2) + k(1-s)(x_4 - x_2)$$

$$= -kx_2 + ksx_3 + k(1-s)x_4$$

と表される.

さて、線分  $P_1$ T 上の任意の点を Q とすると、 $0 \le t \le 1$  をみたす  $t \in \mathbb{R}$  によって

$$\overrightarrow{P_1Q} = t\overrightarrow{P_1T}$$

$$= t\overrightarrow{P_2T} - t\overrightarrow{P_2P_1}$$

$$= t(-kx_2 + ksx_3 + k(1-s)x_4) - t(x_1 - x_2)$$

$$= -tx_1 + (t - kt)x_2 + kstx_3 + kt(1-s)x_4$$

と表されるから、k=4のときの求める位置ベクトルは.

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}_1 + \overrightarrow{\mathbf{P}_1 \mathbf{Q}}$$
  
=  $(1-t)\mathbf{x}_1 + (t-kt)\mathbf{x}_2 + kst\mathbf{x}_3 + kt(1-s)\mathbf{x}_4$ 

となり,

$$(1-t) + (t-kt) + kst + kt(1-s) = 1$$

であるから、 $1-t=t_1$ 、 $t-kt=t_2$ 、 $kst=t_3$ 、 $kt(1-s)=t_4$  とおくと、

$$x = t_1x_1 + t_2x_2 + t_3x_3 + t_4x_4$$
,  $t_1, t_2, t_3, t_4 \ge 0$ ,  $t_1 + t_2 + t_3 + t_4 = 1$ 

となり、ここまででk = 4の場合が示された。

ここで、 $n \ge 4$  として k = n のときに主張が成り立つと仮定する. このとき、

$$t_1\boldsymbol{x}_1 + t_2\boldsymbol{x}_2 + \dots + t_n\boldsymbol{x}_n$$

は仮定により多面体  $\{P_n\}$  の内部の点であり、これを簡単のために  $X_n$  とおく.

さて、 $\{P_n\}$  の点と  $P_{n+1}$  とを結ぶ線分上の点は、 $0 \le l \le 1$  をみたす  $l \in \mathbb{R}$  によって、

$$l(t_1x_1 + t_2x_2 + \dots + t_nx_n) + (1-l)x_{n+1}, \quad t_1 + t_2 + \dots + t_n = 1$$

とかける. ここで,

$$l(t_1 + t_2 + \dots + t_n) + (1 - l) = 1$$

なので、 $\{P_n\}$  の点と  $P_{n+1}$  とを結ぶ線分上の点はこのように表せる. 逆に、

$$x = t_1 x_1 + t_2 x_2 + \dots + t_n x_n + t_{n+1} x_{n+1}, \quad t_1, t_2, \dots, t_n, t_{n+1} \ge 0, \quad t_1 + t_2 + \dots + t_n + t_{n+1} = 1$$

としたとき,

$$\mathbf{x} = \frac{t_1 \mathbf{x}_1 + t_2 \mathbf{x}_2 + \dots + t_n \mathbf{x}_n}{t_1 + t_2 + \dots + t_n} \cdot (t_1 + t_2 + \dots + t_n) + t_{n+1} \mathbf{x}_{n+1}$$
$$= T_n \mathbf{X}_n + t_{n+1} \mathbf{x}_{n+1}$$

と変形できる.ただし  $T_n = t_1 + t_2 + \cdots + t_n$  とおいた.

さて

$$\frac{\boldsymbol{X}_n}{T_n} = \frac{t_1 \boldsymbol{x}_1}{T_n} + \frac{t_2 \boldsymbol{x}_2}{T_n} + \dots + \frac{t_n \boldsymbol{x}_n}{T_n}$$

であることと

$$\frac{t_1}{T_n} + \frac{t_2}{T_n} + \dots + \frac{t_n}{T_n} = \frac{T_n}{T_n}$$
$$= 1$$

であることにより,

$$\frac{X_n}{T_n}$$

は、多面体  $\{P_n\}$  の内部の点であり.

$$T_n \cdot \frac{\boldsymbol{X}_n}{T_n} + t_{n+1} \boldsymbol{x}_{n+1}$$

は多面体  $\{P_n\}$  の内部の点と  $P_{n+1}$  を結ぶ線分上の点である.

よって、k=n のときも問題の主張が成り立つ.

以上の考察により証明された. □

証明.

 $2 \, \text{点 P}_1$ ,  $P_2$  を通る直線の方程式を ax + by + c = 0 (ただし (a,b) = 0) とおく. このとき,

$$\begin{cases} ax + by + c = 0 \\ ax_1 + by_1 + c = 0 \\ ax_2 + by_2 + c = 0 \end{cases}$$

が成立する. すなわちこれは

$$\begin{pmatrix} x & y & 1 \\ x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \mathbf{0}$$

をみたす。これをa, b, cについての連立方程式とみたとき、与条件により自明でない解があり、

$$\begin{vmatrix} x & y & 1 \\ x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

が成立する。転置行列の行列式はもとの行列の行列式に等しいので、行列式の交代性なども用いて、

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x & x_1 & x_2 \\ y & y_1 & y_2 \end{vmatrix} = 0$$

を得る. これが証明すべきことであった. □

#### p29-30:3

点を以下の順で移動させる変換を考える.

- (1) 原点中心に  $-\theta$  回転させる.
- (2) x 軸に関して対称移動させる.
- (3) 原点中心に θ 回転させる.

ここで、(1) から(3) までの変換を表す行列をそれぞれ $R_{-\theta}$ 、 $A_x$ 、 $R_{\theta}$  とすると.

$$R_{-\theta} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix},$$

$$A_x = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix},$$

$$R_{\theta} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}.$$

となる. よって, この変換を表す行列は

$$R_{\theta}A_{x}R_{-\theta} = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos\theta & \sin\theta \\ -\sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} \cos^{2}\theta - \sin^{2}\theta & 2\sin\theta\cos\theta \\ 2\sin\theta\cos\theta & \sin^{2}\theta - \cos^{2}\theta \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} \cos2\theta & \sin2\theta \\ \sin2\theta & -\cos2\theta \end{pmatrix}$$

#### 証明.

以下では、直線  $y=\tan\theta$  に関する折り返しを  $T_{\theta}$  とかくことにする。 さて、直線  $y=\tan(\theta/4)x$  に関する折り返しは、

$$T_{\theta/4} = \begin{pmatrix} \cos(\theta/2) & \sin(\theta/2) \\ \sin(\theta/2) & -\cos(\theta/2) \end{pmatrix}$$

で表される.

また, 直線  $y = \tan(-\theta/4)x$  に関する折り返しは.

$$T_{-\theta/4} = \begin{pmatrix} \cos(\theta/2) & -\sin(\theta/2) \\ -\sin(\theta/2) & -\cos(\theta/2) \end{pmatrix}$$

で表される.

ここで,

$$\begin{split} T_{\theta/4}T_{-\theta/4} &= \begin{pmatrix} \cos(\theta/2) & \sin(\theta/2) \\ \sin(\theta/2) & -\cos(\theta/2) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos(\theta/2) & -\sin(\theta/2) \\ -\sin(\theta/2) & -\cos(\theta/2) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \cos^2(\theta/2) - \sin^2(\theta/2) & -2\sin(\theta/2)\cos(\theta/2) \\ 2\sin(\theta/2)\cos(\theta/2) & \cos^2(\theta/2) - \sin^2(\theta/2) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} \end{split}$$

となり、これは原点のまわりに $\theta$ 回転する行列を表す。

以上の考察により証明された。 □

任意の点  $P(p), p \in \mathbb{R}^3$  を平面 (a,x) に対して折り返すことを考える。 点 P から (a,x) におろした垂線の足は、 $t \in \mathbb{R}$  を用いて

$$m{p} + t rac{m{a}}{(m{a},m{a})}$$

と表せ、これが平面 (a,x) 上にあるので、

$$(\boldsymbol{a}, p + t \frac{\boldsymbol{a}}{(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{a})}) = 0$$
  

$$\therefore t = -(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{p})$$

である.

また、求める点をP'(p')とすると、

$$egin{aligned} oldsymbol{p}' &= oldsymbol{p} + t rac{2oldsymbol{a}}{(oldsymbol{a}, oldsymbol{a})} \ &= oldsymbol{p} - rac{2(oldsymbol{a}, oldsymbol{p})}{(oldsymbol{a}, oldsymbol{a})} oldsymbol{a} \end{aligned}$$

であるから,これはたしかに $V^3$ の線型変換を引き起こし,その変換公式は

$$m{x} \mapsto m{x} - rac{2(m{a}, m{x})}{(m{a}, m{a})} m{a}$$

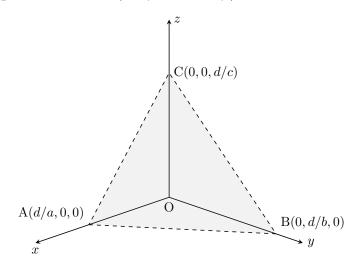
である,

#### p29-30:6-(イ)

(S) と x 軸, y 軸, z 軸の交点をそれぞれ A, B, C とする。このとき、A, B, C の座標は図のようになり、この三角錐の体積を V とすると、

$$V = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{3} \cdot \left| \det \left( \overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}, \overrightarrow{OC} \right) \right|$$
$$= \frac{1}{6} \cdot \frac{|d|^3}{|abc|} = \frac{|d|^3}{6|abc|}$$

である.ここで, $\left|\det\left(\overrightarrow{OA},\overrightarrow{OB},\overrightarrow{OC}\right)\right|$  が  $\overrightarrow{OA}$ , $\overrightarrow{OB}$ , $\overrightarrow{OC}$  の張る平行六面体の体積を表すことを用いた.



#### p29-30:6-(口)

三角形 ABC の体積を T, O から平面 ABC におろした垂線の足を H とすると,

$$V = \frac{1}{3} \|\overrightarrow{OH}\| \cdot T$$

である. ここで,

$$\|\overrightarrow{OH}\| = \frac{|a \cdot 0 + b \cdot 0 + c \cdot 0 - d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{|d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

なので、イ) の結果から  $V=\dfrac{|d|^3}{6|abc|}$  なのを加味すると、

$$T = \frac{d^2\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}{2|abc|}$$

# p29-30:7-(イ)

a, b, c が張る平行六面体の体積は,

 $|\det(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}, \boldsymbol{c})|$ 

で与えられる.

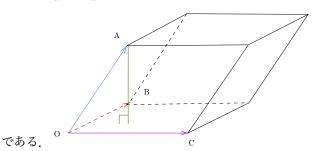
一方, この平行六面体の O, B, C を含む面の面積は,

 $\|oldsymbol{b} imesoldsymbol{c}\|$ 

で与えられる.

以上の考察により、求める長さは,

$$\frac{|\text{det}(\boldsymbol{a},\boldsymbol{b},\boldsymbol{c})|}{\|\boldsymbol{b}\times\boldsymbol{c}\|}$$



# p29-30:7-(口)

 $\overrightarrow{BA}$  と  $\overrightarrow{BC}$  の外積は,

$$\|(\boldsymbol{a}-\boldsymbol{b})\times(\boldsymbol{c}-\boldsymbol{b})\|.$$

これを  $\left\|\overrightarrow{\mathrm{BC}}\right\|$  で割ればよく,求める長さは

$$\frac{\|(\boldsymbol{a}-\boldsymbol{b})\times(\boldsymbol{c}-\boldsymbol{b})\|}{\|\boldsymbol{c}-\boldsymbol{b}\|}.$$

証明.

$$m{a} = egin{pmatrix} a_1 \ a_2 \ a_3 \end{pmatrix}, \quad m{b} = egin{pmatrix} b_1 \ b_2 \ b_3 \end{pmatrix}, \quad m{c} = egin{pmatrix} c_1 \ c_2 \ c_3 \end{pmatrix}$$

とする. このとき,

$$\begin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} a_1^2 + a_2^2 + a_3^2 & a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3 & a_1c_1 + a_2c_2 + a_3c_3 \\ b_1a_1 + b_2a_2 + b_3a_3 & b_1^2 + b_2^2 + b_3^2 & b_1c_1 + b_2c_2 + b_3c_3 \\ c_1a_1 + c_2a_2 + c_3a_3 & c_1b_1 + c_2b_2 + c_3b_3 & c_1^2 + c_2^2 + c_3^2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{a}) & (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}) & (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{c}) \\ (\boldsymbol{b}, \boldsymbol{a}) & (\boldsymbol{b}, \boldsymbol{b}) & (\boldsymbol{b}, \boldsymbol{c}) \\ (\boldsymbol{c}, \boldsymbol{a}) & (\boldsymbol{c}, \boldsymbol{b}) & (\boldsymbol{c}, \boldsymbol{c}) \end{pmatrix}$$

である.

一方,

$$\det(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}, \boldsymbol{c}) = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{vmatrix}$$

$$= c_1 \begin{vmatrix} a_2 & b_2 \\ a_3 & b_3 \end{vmatrix} + c_2 \begin{vmatrix} a_3 & b_3 \\ a_1 & b_1 \end{vmatrix} + c_3 \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}$$

$$= c_1 (a_2b_3 - b_2a_3) + c_2 (a_3b_1 - b_3a_1) + c_3 (a_1b_2 - b_1a_2)$$

$$= a_3 (b_1c_2 - b_2c_1) + b_3 (c_1a_2 - c_2a_1) + c_3 (a_1b_2 - b_1a_2)$$

$$= \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix}$$

であるから,これと行列式の積の性質により,

$$\begin{vmatrix} (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{a}) & (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}) & (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{c}) \\ (\boldsymbol{b}, \boldsymbol{a}) & (\boldsymbol{b}, \boldsymbol{b}) & (\boldsymbol{b}, \boldsymbol{c}) \\ (\boldsymbol{c}, \boldsymbol{a}) & (\boldsymbol{c}, \boldsymbol{b}) & (\boldsymbol{c}, \boldsymbol{a}) \end{vmatrix} = \det(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}, \boldsymbol{c})^2$$

である. □

# p29-30:9

 $\det(x,y,z)$  は、x, y, z の張る平行六面体の体積に符号をつけたものに等しい。与条件より、 $\det(x,y,z)$  が最大になるのは、x. y, z の張る図形が立方体のときであり、そのとき

$$det(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}, \boldsymbol{z}) = 1$$

である.これからただちに  $\det(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y},\boldsymbol{z})$  の最小値が -1 であることも従う. 以上により, $\det(\boldsymbol{x},\boldsymbol{y},\boldsymbol{z})$  の最大値は 1,最小値は -1 である.

# p29-30:10-(イ)

#### 証明.

単位ベクトル  $e_1$ ,  $e_2$ ,  $e_3$  を適当にとり,

$$a = \alpha_1 e_1, \quad b = \beta_1 e_1 + \beta_2 e_2, \quad c = \gamma_1 e_1 + \gamma_2 e_2 + \gamma_3 e_3$$

とおく. このとき,

$$(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \times \mathbf{c} = \alpha_1 \beta_2 \mathbf{e}_3 \times (\gamma_1 \mathbf{e}_1 + \gamma_2 \mathbf{e}_2 + \gamma_3 \mathbf{e}_3)$$
$$= \alpha_1 \beta_2 \gamma_1 \mathbf{e}_2 - \alpha_1 \beta_2 \gamma_2 \mathbf{e}_1$$
$$= -(\mathbf{b}, \mathbf{c}) \mathbf{a} + (\mathbf{a}, \mathbf{c}) \mathbf{b}$$

であり、これが証明すべきことであった $^{\dagger 1}$ .

#### p29-30:10-(□)

#### 証明.

イ) の結果により.

$$(\boldsymbol{a} \times \boldsymbol{b}) \times \boldsymbol{c} = -(\boldsymbol{b}, \boldsymbol{c})\boldsymbol{a} + (\boldsymbol{a}, \boldsymbol{c})\boldsymbol{b},$$
  
 $(\boldsymbol{b} \times \boldsymbol{c}) \times \boldsymbol{a} = -(\boldsymbol{c}, \boldsymbol{a})\boldsymbol{b} + (\boldsymbol{b}, \boldsymbol{a})\boldsymbol{c},$   
 $(\boldsymbol{c} \times \boldsymbol{a}) \times \boldsymbol{b} = -(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b})\boldsymbol{c} + (\boldsymbol{c}, \boldsymbol{b})\boldsymbol{a}.$ 

であるから,

$$(\boldsymbol{a} \times \boldsymbol{b}) \times \boldsymbol{c} + (\boldsymbol{b} \times \boldsymbol{c}) \times \boldsymbol{a} + (\boldsymbol{c} \times \boldsymbol{a}) \times \boldsymbol{b} = \boldsymbol{0}$$

となる. これが証明すべきことであった. □

<sup>†1</sup> この等式をラグランジュの恒等式とよぶ.

# 第2章

#### p34:問1

#### 証明.

後半二つの主張は明らか。また、二つ目の主張は一つ目の主張と同様にして示すことができるので、一つ目のみ示すことにする。

 $A=(a_{pq})$  を  $k\times l$  行列, $B=(b_{qr})$ , $C=(c_{qr})$  を  $l\times m$  行列とする.示したい式の両辺がともに定義され,ともに  $k\times m$  行列であることはよい.行列 B+C の (q,r) 成分は  $b_{qr}+c_{qr}$  であるから,左辺の (p,r) 成分は,

$$\sum_{q=1}^{l} a_{pq} \left( b_{qr} + c_{qr} \right) = \sum_{q=1}^{l} a_{pq} b_{qr} + \sum_{q=1}^{l} a_{pq} c_{qr}$$

とかける。この等号の右辺は AB の (p,r) 成分と AC の (p,r) 成分の和である。これより、主張が示された。  $\square$ 

### p40:問

#### p40:問-(イ)

$$A_{11} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}, \quad A_{22} = \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad B_{11} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad B_{22} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -3 \end{pmatrix}$$

とおくと

$$(\cancel{\exists} \overrightarrow{\pi}) = \begin{pmatrix} A_{11} & O \\ O & A_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_{11} & O \\ O & B_{22} \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} A_{11}B_{11} & O \\ O & A_{22}B_{22} \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & -11 \\ 0 & 0 & 3 & -2 \end{pmatrix}$$

#### p41:問1

(1) 
$$X = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{pmatrix}$$
 とする. このとき,

$$AX = \begin{pmatrix} x_{11} + 2x_{21} & x_{12} + 2x_{22} \\ 2x_{11} + 4x_{21} & 2x_{12} + 4x_{22} \end{pmatrix}$$

となり、これが $E_2$ と等しくなるためには

$$\begin{cases} x_{11} + 2x_{21} = 1\\ x_{12} + 2x_{22} = 0\\ 2x_{11} + 4x_{21} = 0\\ 2x_{12} + 4x_{22} = 1 \end{cases}$$

となることが必要かつ十分であるが、これを満たす $x_{11}, x_{12}, x_{21}, x_{22} \in \mathbb{C}$ は存在しない。よって前半の主張が示された。

後半について示す.
$$Y=\begin{pmatrix} y_{11} & y_{12} \\ y_{21} & y_{22} \end{pmatrix}$$
 とする.このとき,

$$YA = \begin{pmatrix} y_{11} + 2y_{12} & 2y_{11} + 4y_{12} \\ y_{21} + 2y_{22} & 2y_{21} + 4y_{22} \end{pmatrix}$$

となり、これが $E_2$ と等しくなるためには

$$\begin{cases} y_{11} + 2y_{12} = 1\\ 2y_{11} + 4y_{12} = 0\\ y_{21} + 2y_{22} = 0\\ 2y_{21} + 4y_{22} = 1 \end{cases}$$

となることが必要かつ十分であるが、これを満たす  $y_{11},y_{12},y_{21},y_{22}\in\mathbb{C}$  は存在しない。よって後半の主張も示された。  $\square$ 

(2) X, Y を (1) で定義したものとする. このとき,

$$AX = \begin{pmatrix} x_{11} + 2x_{21} & x_{12} + 2x_{22} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

となり、これがBと等しくならないことは明らか。 後半について、

$$YA = \begin{pmatrix} x_{11} & 2x_{11} \\ x_{21} & 2x_{21} \end{pmatrix}$$

となり、これが B と等しくなるためには  $x_{11}=1$ 、 $x_{21}=2$  となることが必要かつ十分であるが、 $x_{12}$ 、 $x_{22}$  については任意の複素数である.以上の議論により、このような Y は無限に存在する.  $\Box$ 

(3) A の第 k 列の成分が全て 0 であるとする。ただしここで  $1 \le k \le n, \ k \in \mathbb{N}$  であるとする。 XA = E をみたす X が存在すると仮定する。このとき,X は明らかに  $n \times n$  行列であり,積 XA は定義される。いま  $X = (x_{jk}), \ A = (a_{kj}), \ 1 \le j, k \le n$  と表す。このとき,

$$(XA\mathcal{O}(j,j)$$
成分) =  $\sum_{k=1}^{n} x_{jk} a_{kj} = 0$ 

となり,これはXA = Eに矛盾する.よってこのようなXは存在しないことが示された.  $\Box$ 

#### p42:問1

証明.

まず,

$$\overline{A} \ \overline{A^{-1}} = \overline{AA^{-1}} = E, \quad \overline{A^{-1}} \ \overline{A} = \overline{A^{-1}A} = E$$

より、 $\overline{A}$  は正則で、逆行列は $\overline{A^{-1}}$  である。 さらに、

$${}^{t}A^{t}A^{-1} = {}^{t}(A^{-1}A) = E, \quad {}^{t}A^{-1}A = {}^{t}(AA^{-1}) = E$$

であるから,  ${}^tA$  は正則であり、逆行列は  ${}^tA^{-1}$  である。  $\square$ 

#### p42:問2

$$A \coloneqq \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \quad A' \coloneqq \begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix}$$

とする. このとき,

$$AA' = \begin{pmatrix} ax + bz & ay + bw \\ cx + dz & cy + dw \end{pmatrix}$$

である. AA' = E となる条件は、x, y, z, w についてのふたつの連立方程式

$$\begin{cases} ax + bz = 1 \\ cx + dz = 0 \end{cases}, \quad \begin{cases} ay + bw = 0 \\ cy + dw = 1 \end{cases}$$

が解を持つことで、その条件は  $ad-bc \neq 0$  である。そのときの解は、

$$(x,y,z,w)=(\frac{d}{ad-bc},-\frac{b}{ad-bc},-\frac{c}{ad-bc},\frac{a}{ad-bc})$$

である.これを用いて A'A を計算すると,A'A=E となり. たしかに A' は A の逆行列である. 以上の議論により, $ad-bc\neq 0$  となることが必要十分条件である.

### p42:問3

p42:問3-(イ)

(2) の結果により,

$$\frac{1}{3 \cdot 3 - 2 \cdot 4} \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -4 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -4 & 3 \end{pmatrix}$$

が求める逆行列である.

#### p42:問3-(口)

まず,

$$X = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & x_{13} \\ x_{21} & x_{22} & x_{23} \\ x_{31} & x_{32} & x_{33} \end{pmatrix}$$

としたときに

$$XA = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & x_{13} \\ x_{21} & x_{22} & x_{23} \\ x_{31} & x_{32} & x_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} x_{11} & 2x_{11} + x_{12} & -x_{11} + 3x_{12} + x_{13} \\ x_{21} & 2x_{21} + x_{22} & -x_{21} + 3x_{22} + x_{23} \\ x_{31} & 2x_{31} + x_{32} & -x_{31} + 3x_{32} + x_{33} \end{pmatrix}$$

であるから、これに関して

$$\begin{pmatrix} x_{11} & 2x_{11} + x_{12} & -x_{11} + 3x_{12} + x_{13} \\ x_{21} & 2x_{21} + x_{22} & -x_{21} + 3x_{22} + x_{23} \\ x_{31} & 2x_{31} + x_{32} & -x_{31} + 3x_{32} + x_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

となれば、行列 X が求める逆行列である。計算すると

$$X = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 7 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

であり、これが求める逆行列であった.

#### p42:問3-(ハ)

まず,

$$X = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & x_{13} & x_{14} \\ x_{21} & x_{22} & x_{23} & x_{24} \\ x_{31} & x_{32} & x_{33} & x_{34} \\ x_{41} & x_{42} & x_{43} & x_{44} \end{pmatrix}$$

としたとき,

$$XA = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & x_{13} & x_{14} \\ x_{21} & x_{22} & x_{23} & x_{24} \\ x_{31} & x_{32} & x_{33} & x_{34} \\ x_{41} & x_{42} & x_{43} & x_{44} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} x_{14} & x_{13} & x_{12} & x_{11} \\ x_{24} & x_{23} & x_{22} & x_{21} \\ x_{34} & x_{33} & x_{32} & x_{31} \\ x_{44} & x_{43} & x_{42} & x_{41} \end{pmatrix}$$

であるから、これに関して

$$\begin{pmatrix} x_{14} & x_{13} & x_{12} & x_{11} \\ x_{24} & x_{23} & x_{22} & x_{21} \\ x_{34} & x_{33} & x_{32} & x_{31} \\ x_{44} & x_{43} & x_{42} & x_{41} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

となれば、行列 X が求める逆行列である。 計算すると、

$$X = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

であり、これが求める逆行列であった.

# p52:問

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 & | 1 & 0 & 0 \\ 2 & 6 & 3 & | 0 & 1 & 0 \\ -2 & -5 & -2 & | 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\frac{\$1700}{(-2)} \stackrel{(-2)}{\stackrel{($$

よって, 求める逆行列は

$$\begin{pmatrix} 3 & -4 & -3 \\ -2 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

### p58:問

#### p58:問-(イ)

与えられた連立方程式について, 拡大係数行列を考えて基本変形を施すと,

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & -4/3 \\ 0 & 1 & 1 & 8/3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

となる. つまり、解は存在し、ひとつの任意定数を含む。任意定数を $x_3 = \alpha$ とすると、

$$x_1 = -\frac{4}{3} - \alpha$$
,  $x_2 = \frac{8}{3} - \alpha$ ,  $x_3 = \alpha$ 

とかける.ベクトルの形で表すと,

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4/3 \\ 8/3 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

である.

#### p58:問-(口)

与えられた連立方程式について, 拡大係数行列を考えて基本変形を施すと,

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & 1 \\
0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & -1
\end{pmatrix}$$

となるが、0 = -1 とはならないため、この連立方程式は解を持たない。

#### p58:問-(八)

与えられた連立方程式について、拡大係数行列を考えて基本変形を施すと、

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 2 & 6 & 6 \\
0 & 1 & 0 & -2 & -11 & -9 \\
0 & 0 & 1 & 0 & 19 & 14
\end{pmatrix}$$

となる. ただしここで第3列と第4列を入れ替えた.

つまり、解は存在し、ふたつの任意定数を含む、任意定数を  $x_3=\alpha$ 、 $x_5=\beta$  とすると、この連立方程式の解は

$$x_1 = 6 - 2\alpha - 2\beta$$
,  $x_2 = -9 + 2\alpha + 11\beta$ ,  $x_3 = \alpha$ ,  $x_4 = 14 - 19\beta$ ,  $x_5 = \beta$ 

とかける、ベクトルの形で表すと、

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -9 \\ 0 \\ 14 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} -2 \\ 11 \\ 0 \\ -19 \\ 1 \end{pmatrix}$$

# p62-63:問1

証明.

定義に従って計算すると,

$$||x + y||^{2} + ||x - y||^{2} = (x + y, x + y) + (x - y, x - y)$$

$$= (x, x) + (x, y) + (y, x) + (y, y) + (x, x) - (x, y) - (y, x) + (y, y)$$

$$= 2((x, x) + (y, y))$$

$$= 2(||x||^{2} + ||y||^{2})$$

となり、これが証明すべきことであった. □

# p62-63:問2

証明.

$$\|x + y\|^2 = (x, x) + (x, y) + (y, x) + (y, y)$$

である.ここで, $x \in y$  が直交することから,

$$(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}) + (\boldsymbol{y}, \boldsymbol{x}) = (\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}) + \overline{(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y})} = 0$$

であり、これを用いると

$$\|x + y\|^2 = (x, x) + (y, y) = \|x\|^2 + \|y\|^2$$

となる。x、y がともに実ベクトルのときは (x,y)=0 であるから確かに逆が成り立つが、たとえば  $x=\begin{pmatrix}2\\0\end{pmatrix}$ 、 $y=\begin{pmatrix}2i\\0\end{pmatrix}$  とすれば、等式は成り立つが x と y は直交しないため、逆は成り立たない。  $\square$ 

# p62-63:問3

証明.

 $x, y \in \mathbb{R}^n$  のとき,

$$||x + y||^{2} - ||x - y||^{2} = (x + y, x + y) - (x - y, x - y)$$

$$= ||x||^{2} + (x, y) + (y, x) + ||y||^{2} - (||x||^{2} - (x, y) - (y, x) + ||y||^{2})$$

$$= ||x||^{2} + 2(x, y) + ||y||^{2} - (||x||^{2} - 2(x, y) + ||y||^{2})$$

$$= 4(x, y)$$

であるから、この両辺を4で割るとただちに主張が従う.

また、 $x,y \in \mathbb{C}$  のときにはこの等式が成り立たないことがある。 $x = {}^t(2i,0), \ y = {}^t(2,0)$  とすると、

$$\frac{\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2}{4} = \frac{4 - 4}{4}$$
= 0

であるが,

$$(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}) = (2, 0) \begin{pmatrix} -2i \\ 0 \end{pmatrix}$$
  
=  $-4i$ 

となり、確かにこれが反例になっている。 □

# p65: 問 1

$$A \coloneqq \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$$

とおく. このとき,

$$A^{t}A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} a^{2} + b^{2} & ac + bd \\ ac + bd & c^{2} + d^{2} \end{pmatrix}$$

となり、これがEに等しいので、

$$\begin{cases} a^2 + b^2 = 1, \\ c^2 + d^2 = 1, \\ ac + bd = 0 \end{cases}$$

となる. このことから  $0 \le \theta < 2\pi$ ,  $0 \le \phi < 2\pi$  として

$$a = \cos \theta, \quad b = \sin \theta,$$
  
 $c = \cos \phi, \quad d = \sin \phi$ 

とおくと,

$$ac + bd = \cos \theta \cos \phi + \sin \theta \sin \phi$$
  
=  $\cos(\theta - \phi)$ 

となり、これが0に等しいので.

$$\theta - \phi = \pi/2, 3\pi/2,$$
  
$$\therefore \phi = \theta - \pi/2, \theta - 3\pi/2.$$

これより、任意の二次直交行列は  $0 \le \theta < 2\pi$ 、  $0 \le \phi < 2\pi$  として

$$\begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} \cos\theta & \sin\theta \\ \sin\theta & -\cos\theta \end{pmatrix}$$

のいずれかで表される.

# p65: 問 2

証明.

$$(A^*A)^* = A^*A^{**} = A^*A, \quad (AA^*)^* = A^{**}A^* = AA^*$$

であるから、 $A^*A$ 、 $AA^*$  はエルミート行列である。

また、任意の $n \times 1$ ベクトルx に対して、

$$(\boldsymbol{x}, A^*A\boldsymbol{x}) = (A^{**}\boldsymbol{x}, A\boldsymbol{x})$$
$$= (A\boldsymbol{x}, A\boldsymbol{x})$$
$$= ||A\boldsymbol{x}||^2 \ge 0$$

であり、また、x として第i成分のみ1でほかの成分は0のベクトル $e_i$  をとると、

$$(e_i, A^*Ae_i) = A^*A \mathcal{O}(i, i)$$
 成分

となる。先の不等式よりこれは 0 または正なので, $A^*A$  の対角成分は 0 または正である。同様にして  $AA^*$  の対角成分も 0 または正である。

以上のことが証明すべきことであった. □

# 第2章・章末問題

p70-73:1

p70-73:1-(イ)

$$\frac{\hat{\pi} \ 1 \, \text{行と第 2} \, \text{行を突換する}}{\left(\begin{array}{c} 3 \quad 3 \quad -5 \quad -6 \\ 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \\ 1 \quad 2 \quad -3 \quad -1 \\ 0 \quad 1 \quad 0 \quad 0 \\ 2 \quad 3 \quad -5 \quad -3 \\ 0 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \\ 0 \quad -1 \quad 0 \quad 2 \quad 2 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 1 \end{array}\right)}$$

$$\frac{\hat{\pi} \ 1 \, \text{行と第 2} \, \text{行を突換する}}{\left(\begin{array}{c} 1 \quad 2 \quad -3 \quad -1 \\ 3 \quad 3 \quad -5 \quad -6 \\ 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \\ 2 \quad 3 \quad -5 \quad -6 \\ 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \\ 2 \quad 3 \quad -5 \quad -6 \\ 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \\ 2 \quad 3 \quad -5 \quad -6 \\ 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \\ 2 \quad 3 \quad -5 \quad -6 \\ 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \\ 2 \quad 3 \quad -5 \quad -6 \\ 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \\ 2 \quad 3 \quad -5 \quad -6 \\ 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \\ 2 \quad 3 \quad -5 \quad -6 \\ 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \\ 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 1 \\ 0 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \\ 0 \quad 0 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \\ 0 \quad -1 \quad 0 \quad 2 \quad 2 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 1 \\ 0 \quad -1 \quad 0 \quad -1 \quad 0 \quad 0 \\ 0 \quad -3 \quad 4 \quad -3 \quad 1 \quad -3 \quad 0 \quad 0 \\ 0 \quad -1 \quad 1 \quad -1 \quad 0 \quad -2 \quad 2 \quad 1 \quad 0 \\ 0 \quad 0 \quad 2 \quad -1 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \\ 0 \quad 2 \quad -1 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \\ 0 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 3 \quad -3 \quad 0 \\ 0 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 1 \quad 3 \quad -3 \quad 0 \\ 0 \quad 0 \quad 0 \quad 1 \quad 1 \quad 1 \quad 5 \quad -4 \quad 0 \\ 0 \quad 0 \quad 1 \quad 0 \quad 1 \quad 1 \quad 3 \quad -3 \quad 0 \\ 0 \quad 0 \quad 0 \quad -1 \quad 1 \quad -1 \quad -6 \quad 5 \quad 1 \\ \end{pmatrix}$$

$$\frac{\hat{\pi} \ 4 \, \text{fot} \ (-1) \, \text{felt} \ \text{t.} \ (4,4) \, \text{encaptive} \ \text{the encaptive} \ \text{the e$$

よって、求める逆行列は、

$$\begin{pmatrix} 4 & 18 & -16 & -3 \\ 0 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & -3 & 0 \\ 1 & 6 & -5 & -1 \end{pmatrix}$$

#### p70-73:1-(口)

よって, 求める逆行列は

$$\begin{pmatrix} -3 & -1 & 1 & -1 \\ -3 & -1 & 0 & 1 \\ -4 & -1 & 1 & 0 \\ -10 & -3 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

である.

### p70-73:2-(イ)

与えられた連立方程式について、拡大係数行列を考えて基本変形を施すと、

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & -3/5 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1/5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

となる。ただしここで第2列と第5列を入れ替えた。

つまり、解は存在し、2 つの任意定数を含む。任意定数を  $x_4 = \alpha$ 、 $x_2 = \beta$  とすると、

$$x_1 = -2\alpha - 2\beta$$
,  $x_2 = \beta$ ,  $x_3 = \alpha + \frac{1}{5}$ ,  $x_4 = \alpha$ ,  $x_5 = -\frac{3}{5}$ 

となる。ベクトルの形で表すと

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1/5 \\ 0 \\ -3/5 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

となる.

### p70-73:2-(口)

与えられた連立方程式について, 拡大係数行列を考えて基本変形を施すと,

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

となる.

つまり、解は存在し、一つの任意定数を含む。任意定数を  $x_4 = \alpha$  とすると、

$$x_1 = -1 - 2\alpha$$
,  $x_2 = 1 + \alpha$ ,  $x_3 = -1 + \alpha$ ,  $x_4 = \alpha$ 

となる。ベクトルの形で表すと

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

# p70-73:2-(ハ)

与えられた連立方程式について、拡大係数行列を考えて基本変形を施すと、

$$\begin{pmatrix}1&0&0&0&3\\0&1&0&0&4\\0&0&1&0&1\\0&0&0&1&1\end{pmatrix}$$

となる.

つまり、解は存在し、

$$x_1 = 3$$
,  $x_2 = 4$ ,  $x_3 = 1$ ,  $x_4 = 1$ 

となる。ベクトルの形で表すと

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

となる.

### p70-73:2-(=)

与えられた連立方程式について, 拡大係数行列を考えて基本変形を施すと,

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 24 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 10 & 3 \end{pmatrix}$$

となる。ただしここで第2列と第4列を入れ替えた。

つまり、解は存在し、2つの任意定数を含む。 $x_2 = \alpha$ 、 $x_5 = \beta$  とすると、

$$x_1 = -2\alpha + 2\beta$$
,  $x_2 = \alpha$ ,  $x_3 = 3 - 10\beta$ ,  $x_4 = 4 - 24\beta$ ,  $x_5 = \beta$ 

となる。ベクトルの形で表すと

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -10 \\ -24 \\ 1 \end{pmatrix}$$

p70-73:3-(イ)

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 & | 1 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & -1 & | 0 & 1 & 0 \\ 2 & 4 & 3 & | 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\frac{\hat{\pi} 1 \text{ 列を掃き出す}}{\begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 & | 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | 1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -1 & | -2 & 0 & 1 \end{pmatrix}}$$

$$\frac{\hat{\pi} 2 \text{ 列を掃き出す}}{\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & | 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}}$$

$$\frac{\hat{\pi} 3 \text{ 列を掃き出す}}{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | -2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & | 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & | 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}}$$

である。ゆえに

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & -1 & 1\\ 1 & -1 & -1\\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

である。だから

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

# p70-73 : 3-(□)

$$P^{-1}AP = B$$
 とおくと,

$$\begin{split} A^n &= PB^nP^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ -1 & -2 & -1 \\ 2 & 4 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 0 & 1^n & 0 \\ 0 & 0 & 0^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -2^{n+1} + 3 & -2^n - 3 & 2^n - 3 \\ 2^{n+1} - 2 & 2^n + 2 & -2^n - 2 \\ -2^{n+2} + 4 & -2^{n+1} - 4 & 2^{n+1} - 4 \end{pmatrix} \end{split}$$

与えられた行列を A とする.

A の第1列に、第2列から第n列までを足して変形すると、

$$\begin{pmatrix} (n-1)x+1 & x & x & \cdots & x \\ (n-1)x+1 & 1 & x & \cdots & x \\ (n-1)x+1 & x & 1 & \cdots & x \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (n-1)x+1 & x & x & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

となる.

ここで、この行列の第2行から第n行までの各行から第1行を引くと、

$$\begin{pmatrix} (n-1)x+1 & x & x & \cdots & x \\ 0 & 1-x & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1-x & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1-x \end{pmatrix}$$

となるので、行列 A の階数は、x=1 のとき  $1,\ x=-1/(n-1)$  のとき n-1、それ以外の場合は n である.

#### 証明.

Aが正則でないと仮定すると,

$$Ax = 0$$

をみたす  $x \in \mathbb{C}^n$  が存在する.

また、 $\mathbf{x}={}^t(x_1,x_2,\ldots,x_n)$  とし、 $x_1,x_2,\ldots,x_n$  の中で絶対値が最大のものを  $x_p$  とする.  $A\mathbf{x}$  の p 行を考えると、

$$a_{p1}x_1 + a_{p2}x_2 + \dots + a_{pp}x_p + \dots + a_{pn}x_n = 0$$

$$\therefore x_p = -(a_{p1}x_1 + a_{p2}x_2 + \dots + a_{pn}x_n) = -\sum_{\substack{i \neq p \\ i \in \{1, 2, \dots, n\}}} a_{pi}x_i$$

となる.

ここで,

$$|x_p| \leq \sum_{\substack{i \neq p \\ i \in \{1, 2, \dots, n\}}} |a_{pi}| |x_i|$$

$$< \sum_{\substack{i \neq p \\ i \in \{1, 2, \dots, n\}}} \frac{1}{n-1} |x_i|$$

$$< \frac{n-1}{n-1} \cdot |x_p| = |x_p|$$

と計算でき、 $|x_p| < |x_p|$  となり、これは矛盾である。

よって、先の過程が誤りであり、このとき A は正則である。  $\square$ 

# p70-73:6-(イ)

証明.

$$AA^{k-1} = A^{k-1}A = E$$

なので、A は正則である。  $\Box$ 

### p70-73:6-(口)

証明.

A が正則であるとすると,  $A^{-1}$  が存在して,

$$A^{-1}A^2 = A^{-1}A$$
$$A = E$$

となるが、これは矛盾であるため、A は正則でない。  $\square$ 

### p70-73:6-(ハ)

証明.

Aが正則であるとすると,

$$E = (A^{-1}A)^k$$
$$= A^{-k}A^k$$
$$= O$$

となるが、これは矛盾であるため、Aは正則でない。  $\square$ 

### p70-73:6-(=)

証明.

kを用いて、 $A^k$ を考えると

$$E = (E - A)(E + A + A^{2} + \dots + A^{k-1})$$

であり、逆からかけても同じであるため、E-A は正則であり、

$$(E-A)^{-1} = E + A + A^2 + \dots + A^{k-1}$$

である.

また,

$$E = (E + A)(E - A + A^2 - \dots + A^{k-1})$$

であり、逆からかけても同じなので、E + A は正則であり、

$$(E+A)^{-1} = E - A + A^2 - \dots + A^{k-1}$$

である. □

証明.

$$X=(x_{ij}),\;Y=(y_{ij})$$
 とする.ここで, $XY$  の  $(i,i)$  成分は  $\sum_{j=1}^n x_{ij}y_{ji}$  であるから,

$$\operatorname{tr}(XY) = \sum_{i=1}^{n} \left( \sum_{j=1}^{n} x_{ij} y_{ji} \right)$$

となる. YX については、同様の議論により、

$$\operatorname{tr}(YX) = \sum_{i=1}^{n} \left( \sum_{j=1}^{n} y_{ij} x_{ji} \right)$$
$$= \sum_{i=1}^{n} \left( \sum_{j=1}^{n} x_{ji} y_{ij} \right)$$

である.ここで, $i \ge j$ をおきかえれば,

$$\operatorname{tr}(YX) = \sum_{j=1}^{n} \left( \sum_{i=1}^{n} x_{ij} y_{ji} \right) \tag{1}$$

となる. これより,

$$tr(XY) = tr(YX) \tag{2}$$

を得て、これとトレースの線型性により  $\operatorname{tr}(XY-YX)=0$  であるが、  $\operatorname{tr}(E_n)=n\neq 0$  であるため、これは矛盾である.

ゆえに、 $XY - YX = E_n$  となる n 次行列 X, Y は存在しないことが示された.  $\square$ 

証明.

行列 B の階数を r とすると,m 次正則行列 P,n 次正則行列 Q によって,

$$PBQ = F_{m,n}(r)$$

と表せる.

これにより,

$$ABQ = AP^{-1}F_{m,n}(r)$$

とかける.  $A_{11}$  を r 次の行列として,

$$AP^{-1} = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}, \quad F_{m,n}(r) = \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}$$

とかくと,

$$AP^{-1}F_{m,n}(r) = AP^{-1}Q$$
$$= \begin{pmatrix} A_{11} & O \\ A_{21} & O \end{pmatrix}$$

とかけ、 $A_{11}$  の定義により、ABQ の階数は r 以下となる。いま Q は基本行列の積なので、AB の階数 も r 以下である。

行列 A についても同様に示せる.

以上の議論により、行列 AB の階数は行列 A、行列 B の階数以下であることが証明された。

3つの平面が1本の直線を共有する必要十分条件は、与式をx、y、z に関する方程式とみたときに、解が存在して1つの任意定数を含むことである。

これは

$$\begin{cases} r(A) = 2\\ r(A) = r(\tilde{A}) \end{cases}$$

と同値であり、したがって,

$$r(A) = r(\tilde{A}) = 2$$

が必要十分条件である.

# p70-73:10-(イ)

証明.

AX = E をみたす n 次正則行列 X が存在するとする. このとき,

$$X = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{pmatrix}$$

とおくと,

$$AX = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} ax_{11} - bx_{21} & ax_{12} - bx_{22} \\ bx_{11} + ax_{21} & bx_{12} + ax_{22} \end{pmatrix}$$

となり、これがEに等しいので、

$$\begin{cases} ax_{11} - bx_{21} = 1\\ ax_{12} - bx_{22} = 0\\ bx_{11} + ax_{21} = 0\\ bx_{12} + ax_{22} = 1 \end{cases}$$

となり、これを変形すると、

$$\begin{cases} (a^2 + b^2)x_{11} = a\\ (a^2 + b^2)x_{12} = b\\ (a^2 + b^2)x_{21} = -b\\ (a^2 + b^2)x_{22} = a \end{cases}$$

となるから、このような  $x_{11}$ 、 $x_{12}$ 、 $x_{21}$ 、 $x_{22}$  が存在する必要十分条件は

$$a^2 + b^2 \neq 0$$

である.このことから直ちに主張が従う. □

### p70-73:10-(口)

証明.

$$A' = \begin{pmatrix} a' & -b' \\ b' & a' \end{pmatrix}, \quad \alpha' = a' + b'i$$

とおく.

和については

$$A+A'=\begin{pmatrix} a+a' & -(b+b') \\ b+b' & a+a' \end{pmatrix}, \quad \alpha+\alpha'=(a+a')+(b+b')i$$

となり、このときたしかに A+A' と  $\alpha+\alpha'$  が一対一に対応する.

積については

$$AA' = \begin{pmatrix} aa' - bb' & -(ab' + ba') \\ ab' + ba' & aa' - bb' \end{pmatrix}, \quad \alpha\alpha' = (aa' - bb') + (ab' + ba')i$$

となり、たしかに AA' と  $\alpha\alpha'$  が一対一に対応する.

逆数については

$$A^{-1} = \frac{1}{a^2 + b^2} \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}, \quad \frac{1}{\alpha} = \frac{1}{a^2 + b^2} (a - bi)$$

となり、たしかに  $A^{-1}$  と  $1/\alpha$  が一対一に対応する.

以上の考察により証明された. □

# p70-73:10-(ハ)

証明.

$$\alpha = r(\cos\theta + i\sin\theta)$$

と表せるとすると,

$$a + bi = r(\cos\theta + i\sin\theta)$$

であるから,

$$a = r\cos\theta, \quad r = r\sin\theta$$

とかけ、このとき

$$\begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} = r \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

となる. これが証明すべきことであった. □

# p70-73:11-(イ)

証明.

 $^tPP = E$  を加味して  $(P \pm E)$  の転置行列を考えると

$$^{t}(P \pm E) = {}^{t}P \pm {}^{t}PP = {}^{t}P^{t}(E \pm P)$$

となり、これを用いると、

$$tA = t\{(P - E)(P + E)^{-1}\}\$$

$$= t(P + E)^{-1}t(P - E)$$

$$= (E + tP)^{-1}tP^{t}P(E - P)$$

$$= \{tP(P + E)\}^{-1}tP(E - P)$$

$$= (P + E)^{-1}tP^{-1}tP(E - P)$$

$$= (P + E)^{-1}(E - P)$$

$$= (P + E)^{-1}\{(P + E) - 2E\}$$

$$= -(P + E)^{-1}\{(P + E) + 2E(P + E)^{-1}\}$$

$$= -(P + E)(P + E)^{-1} + 2E(P + E)^{-1}$$

$$= (-(P + E) + 2E)(P + E)^{-1}$$

$$= -(P - E)(P + E)^{-1} = -A$$

となり、これが証明すべきことであった. □

# p70-73:11-(口)

証明.

計算すると,

$$E - A = E - (P - E)(P + E)^{-1}$$

$$= (P + E)(P + E)^{-1} - (P - E)(P + E)^{-1}$$

$$= \{(P + E) - (P - E)\}(P + E)^{-1}$$

$$= 2(P + E)^{-1}$$

と変形でき、いま (P+E) が正則だから、 $2(P+E)^{-1}$  も正則であり、

$$(E-A)^{-1} = \frac{1}{2}(P+E)$$

である. □

# p70-73:11-(ハ)

証明.

まず,

$$E + A = (P + E)(P + E)^{-1} + (P - E)(P + E)^{-1}$$
$$= \{(P + E) + (P - E)\}(P + E)^{-1}$$
$$= 2P(P + E)^{-1}$$

であるから、これを用いると

$$(E+A)(E-A)^{-1} = 2P(P+E)^{-1}\frac{1}{2}(P+E) = P$$

となり、これが証明すべきことであった. □ □

証明.

以下の3つの命題が同値であることを示す.

- (1) A は正規行列である。 すなわち  $A^*A = AA^*$  である。
- (2) 任意の  $x \in \mathbb{C}^n$  について,  $||Ax|| = ||A^*x||$  が成立する.
- (3) 任意の  $x, y \in \mathbb{C}^n$  について、 $(Ax, Ay) = (A^*x, A^*y)$  が成立する.
- (1)  $\Longrightarrow$  (2)  $x \in \mathbb{C}^n$  を任意にとる. このとき

$$\|Ax\|^2 = (Ax, Ax)$$
  
=  $(x, A^*Ax)$   
=  $(x, AA^*x)$  (: 正規行列の定義)  
=  $(A^*x, A^*x) = \|A^*x\|^2$ 

であるから、 $||Ax|| = ||A^*x||$  が成立する.

(2)  $\Longrightarrow$  (3)  $x,y \in \mathbb{C}^n$  を任意にとる. このとき

$$||A(x + y)||^{2} = (A(x + y), A(x + y))$$

$$= ||Ax||^{2} + (Ax, Ay) + (Ay, Ax) + ||Ay||^{2}$$

$$= ||Ax||^{2} + (Ax, Ay) + \overline{(Ax, Ay)} + ||Ay||^{2}$$

であり、同様に計算すると

$$\|A^*(\boldsymbol{x} + \boldsymbol{y})\|^2 = \|A^*\boldsymbol{x}\|^2 + (A^*\boldsymbol{x}, A^*\boldsymbol{y}) + \overline{(A^*\boldsymbol{x}, A^*\boldsymbol{y})} + \|A^*\boldsymbol{y}\|^2$$

を得る.  $||A(x+y)|| = ||A^*(x+y)||$ ,  $||Ax|| = ||A^*x||$ ,  $||Ay|| = ||A^*y||$  を仮定したので,

$$(A\boldsymbol{x}, A\boldsymbol{y}) + \overline{(A\boldsymbol{x}, A\boldsymbol{y})} = (A^*\boldsymbol{x}, A^*\boldsymbol{y}) + \overline{(A^*\boldsymbol{x}, A^*\boldsymbol{y})}$$

となり、これは $\operatorname{Re}(Ax, Ay) = \operatorname{Re}(A^*x, A^*y)$ であることを表す。

また、x を ix におきかえることで、 $\operatorname{Im}(Ax,Ay) = \operatorname{Im}(A^*x,A^*y)$  も示される。ゆえにこのとき

$$(A\boldsymbol{x}, A\boldsymbol{y}) = (A^*\boldsymbol{x}, A^*\boldsymbol{y}).$$

(3)  $\Longrightarrow$  (1)  $x,y \in \mathbb{C}^n$  を任意にとる. このとき

$$(\boldsymbol{x}, (A^*A - AA^*)\boldsymbol{y}) = 0$$

である. いま x は任意に取ったので、 $x = (A^*A - AA^*)y$  とすると、

$$\|(A^*A - AA^*)\boldsymbol{y}\|^2 = 0,$$
  
 
$$\therefore (A^*A - AA^*)\boldsymbol{y} = \mathbf{0}.$$

ゆえに、y を任意に取ったことから  $A^*A = AA^*$  となり、A は正規行列である.

以上の議論により証明された. □

# p70-73:13-(イ)

まず,

$$\begin{split} [[X,Y],Z] &= [XY-YX,Z] \\ &= (XY-YX)Z - Z(XY-YX) \\ &= XYZ-YXZ - ZXY + ZYX. \end{split}$$

同様に計算すると,

$$[[Y,Z],X] = YZX - ZYX - XYZ + XZY,$$
  
$$[[Z,X],Y] = ZXY - XZY - YZX + YXZ.$$

よって,

$$[[X,Y],Z] + [[Y,Z],X] + [[Z,X],Y] = O$$

である.

# p70-73:13-(□)

#### 証明.

X, Y は交代行列だから,

$$X = -^t X, \quad Y = -^t Y.$$

これを用いると,

$$[X,Y] = XY - YX$$

$$= (-^{t}X)(-^{t}Y) - (-^{t}Y)(-^{t}X)$$

$$= ^{t}(YX) - ^{t}(XY)$$

$$= -^{t}(XY - YX)$$

$$= -^{t}[X,Y]$$

となる. よってこのとき [X,Y] は交代行列である.  $\square$ 

### p70-73:13-(八)

証明.

以下では

$$Y = \begin{pmatrix} 0 & -z' & y' \\ z' & 0 & -x' \\ -y' & x' & 0 \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{y} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$$

とおく.

[X+Y と x+y について]

$$X+Y = \begin{pmatrix} 0 & -z & y \\ z & 0 & -x \\ -y & x & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -z' & y' \\ z' & 0 & -x' \\ -y' & x' & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -(z+z)' & y+y' \\ z+z & 0 & -(x+x') \\ -(y+y') & x+x' & 0 \end{pmatrix}$$

であり, なおかつ

$$\boldsymbol{x} + \boldsymbol{y} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + x' \\ y + y' \\ z + z' \end{pmatrix}$$

であるから、たしかに X + Y と x + y は対応する.

 $[cX \ge cx$  について]

$$cX = c \begin{pmatrix} 0 & -z & y \\ z & 0 & -x \\ -y & x & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -cz & cy \\ cz & 0 & -cx \\ -cy & cx & 0 \end{pmatrix}$$

であり, なおかつ

$$c\boldsymbol{x} = c \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} cx \\ cy \\ cz \end{pmatrix}$$

であるから、たしかに cX と cx は対応する.

[[X,Y] と  $x \times y$  について]

$$[X,Y] = \begin{pmatrix} 0 & -z & y \\ z & 0 & -x \\ -y & x & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -z' & y' \\ z' & 0 & -x' \\ -y' & x' & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 & -z' & y' \\ z' & 0 & -x' \\ -y' & x' & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -z & y \\ z & 0 & -x \\ -y & x & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & -z'x + x'z & y'x - x'y \\ z'x - x'z & 0 & -y'z + z'y \\ -y'x + x'y & z'y - y'z & 0 \end{pmatrix}$$

であり, なおかつ

$$\mathbf{x} \times \mathbf{y} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} yz' - zy' \\ zx' - xz' \\ xy' - yx' \end{pmatrix}$$

であるから、たしかに [X,Y] と  $x \times y$  は対応する.

[
$$Xy$$
 と  $x \times y$  について]
$$\begin{pmatrix} 0 & -z & y \\ z & 0 & -x \\ -y & x & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -zy' + yz' \\ zx' - xz' \\ -yx' + xy' \end{pmatrix}$$

であり, なおかつ

$$\boldsymbol{x} \times \boldsymbol{y} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} yz' - zy' \\ zx' - xz' \\ xy' - yx' \end{pmatrix}$$

であるから、たしかに Xy と  $x \times y$  は対応する.

# p70-73:13-(二)

### 証明.

ハ) で証明したことから、[X,Y] には  $x \times y$  が対応する.

また、イ)で証明したことより、[[X,Y],Z]+[[Y,Z],X]+[[Z,X],Y]=O であり、この左辺には  $(x \times y) \times z + (y \times z) \times x + (z \times x) \times y$  が対応し、右辺には 0 が対応する。以上の考察により

$$(\boldsymbol{x} \times \boldsymbol{y}) \times \boldsymbol{z} + (\boldsymbol{y} \times \boldsymbol{z}) \times \boldsymbol{x} + (\boldsymbol{z} \times \boldsymbol{x}) \times \boldsymbol{y} = \boldsymbol{0}$$

であることが示された. 口

#### 証明.

二つに分けて証明する,

### **イ)**⇒□)

A が正則であると仮定すると,  $A^{-1}$  が存在し,

$$\boldsymbol{x} = A^{-1}(A\boldsymbol{x})$$

と変形できるから、Ax が非負ベクトルであれば、x も非負ベクトルである。

### ロ) ⇒ イ)

まず、Ax=0 である x が存在すると仮定する。このとき、A(-x)=0 であるから、A(-x) も 非負ベクトルであり、条件から x、-x は非負ベクトルである。したがって x=0 となり、A は 正則である。

また、非負ベクトルxを任意にとると、

$$\boldsymbol{x} = A(A^{-1}\boldsymbol{x})$$

も非負ベクトルであり、条件から  $A^{-1}x$  も非負ベクトルである。ここで、 $A^{-1}$  が非負行列でないと仮定すると、ある単位ベクトル  $e_j$  について、 $A^{-1}e_j$  が非負ベクトルでないことになり、x が非負ベクトルであることに反する。これより  $A^{-1}$  は非負行列である。

以上の議論により証明された. □

p70-73:15-(イ)

証明.

まず、
$$A=(a_{ij})$$
、 $f={}^t(f_1,f_2,\ldots,f_j)={}^t(1,1,\ldots,1)$  とおくと、 $Af$  の第  $i$  行の成分は

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij} f_j = \sum_{j=1}^{n} a_{ij}$$
$$= 1$$

であるから, f の定義とあわせて,

$$A\mathbf{f} = \mathbf{f}$$

が成り立つ. □

# p70-73:15-(□)

証明.

$$C = AB = (c_{ij})$$
 とすると、 $C \circ (i,k)$  成分は

$$c_{ik} = \sum_{j=1}^{n} a_{ij} b_{jk}$$

である. これにより,

$$\sum_{k=1}^{n} c_{ik} = \sum_{k=1}^{n} \left( \sum_{j=1}^{n} a_{ij} b_{jk} \right)$$
$$= \sum_{j=1}^{n} a_{ij} \sum_{k=1}^{n} b_{jk}$$
$$= \sum_{j=1}^{n} a_{ij} \cdot 1$$
$$= 1$$

であるから、C すなわち AB は確率行列である。  $\square$ 

# p70-73:15-(ハ)

### 証明.

 $Ax = \alpha x$  において、x の成分で絶対値が最大のものを  $x_p$  とする。 このとき、 $Ax = \alpha x$  の第 p 行成分の絶対値を考えると、

$$|\alpha||x_p| \leq \sum_{j=1}^n a_{pj}|x_j|$$

$$\leq \sum_{j=1}^n a_{pj}|x_p|$$

$$= |x_p|$$

であるから,

$$|\alpha||x_p| \le |x_p|$$

を得るので,

$$|\alpha| \leq 1$$

となり、これが証明すべきことであった. □

# 第3章

# p77:問1

#### 《3 文字の置換》

3文字の置換は 3! = 6 通りある。それを互換の回数によって分類する。

0回1つのみ. 偶置換かつ恒等置換.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix}.$$

1回3つ. 奇置換.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

2回2つ. 偶置換.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

#### 《4 文字の置換》

4 文字の置換は 4! = 24 通りある。それを互換の回数によって分類する。

0回1つのみ. 偶置換かつ恒等置換.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$$

1回6つ. 奇置換.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 3 & 2 & 4 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 3 & 2 & 1 & 4 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & 3 & 4 \end{pmatrix},$$
 
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 4 & 3 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 4 & 3 & 2 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 4 & 2 & 3 & 1 \end{pmatrix}.$$

2回 偶置換.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 2 & 3 & 1 & 4 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 3 & 1 & 2 & 4 \end{pmatrix},$$

# p77:問2

#### 証明.

 $S_n$  の偶置換全体の集合を  $A_n$ , 偶置換全体の集合を  $B_n$  とする。置換は必ず奇置換か偶置換のいずれかであるから、

$$S_n = A_n \cup B_n,$$
$$A_n \cap B_n = \emptyset$$

となる.

ここで,

$$\tau = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

とすると、 $\tau$  は奇置換であり、 $\sigma \in A_n$  のとき、 $\tau \sigma \in B_n$  である。同様に、 $\rho \in B_n$  のとき、 $\tau^{-1} \rho = \tau \rho \in A_n$  である。これらにより、全単射

$$A_n \ni \sigma \mapsto \tau \sigma \in B_n$$

が存在し、偶置換と奇置換は同数あり、その個数は n!/2 である。  $\square$ 

# p77:問3

 $m \in \mathbb{N} \$ とする.

(I) n = 2m とかけるとき、この置換を互換の積で表すと、

$$(1,2m)(2,2m-1)\cdots(m,m+1)$$

となるため、置換の符号は $(-1)^m$ 、すなわち

$$(-1)^{\frac{n}{2}}$$

となる.

(II) n = 2m - 1 とかけるとき、この置換を互換の積で表すと、

$$(1,2m-1)(2,2m-2)\cdots(m-1,m+1)$$

となるため、置換の符号は $(-1)^{m-1}$ 、すなわち

$$(-1)^{\frac{n-1}{2}}$$

p79:問

p79:問-(イ)

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ n & n-1 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

とすると,  $m \in \mathbb{N}$  として,

$$\operatorname{sgn} \sigma = \begin{cases} (-1)^{\frac{n}{2}} & (n = 2m \, \mathcal{O} \, \xi \, \tilde{\Xi}) \\ (-1)^{\frac{n-1}{2}} & (n = 2m - 1 \, \mathcal{O} \, \xi \, \tilde{\Xi}) \end{cases}$$

となる. また,

$$(与式) = \sum_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn} \sigma \cdot a_1 a_2 \cdots a_n$$

だから,

(与式) = 
$$\begin{cases} (-1)^{\frac{n}{2}} a_1 a_2 \cdots a_n & (n = 2m \ \mathcal{O} \ \ \mathcal{E}) \\ (-1)^{\frac{n-1}{2}} a_1 a_2 \cdots a_n & (n = 2m - 1 \ \mathcal{O} \ \ \mathcal{E}) \end{cases}$$

である.

# p79:問-(口)

計算すると,

(与式) = 
$$a^3 + b^3 + c^3 - abc - bca - cab$$
  
=  $a^3 + b^3 + c^3 - 3abc$ 

# p83:問

証明.

(n,n) 行列 A, X を

$$A = (a_1, a_2, \dots, a_n), \quad X = (x_1, x_2, \dots, x_n)$$

とする. このとき, AX は定義され,

$$AX = (A\boldsymbol{x}_1, A\boldsymbol{x}_2, \dots, A\boldsymbol{x}_n)$$

と表せる。ここで、 $Ax_i$  を単位ベクトルの線型結合で表すと、

$$A\mathbf{x}_{j} = A^{t}(x_{1j}\mathbf{e}_{1}, x_{2j}\mathbf{e}_{2}, \dots, x_{nj}\mathbf{e}_{n})$$

$$= A(x_{1j}\mathbf{e}_{1} + x_{2j}\mathbf{e}_{2} + \dots + x_{nj}\mathbf{e}_{n})$$

$$= x_{1j}\mathbf{a}_{1} + x_{2j}\mathbf{a}_{2} + x_{nj}\mathbf{a}_{n}$$

$$= \sum_{i=1}^{n} x_{ij}\mathbf{a}_{i}$$

となる. これにより、|AX|は、多重線型性を用いて、

$$|AX| = \left| \sum_{i_1=1}^{n} x_{i_1 1} \boldsymbol{a}_{i_1}, \sum_{i_2=1}^{n} x_{i_2 2} \boldsymbol{a}_{i_2}, \dots, \sum_{i_n=1}^{n} x_{i_n n} \boldsymbol{a}_{i_n} \right|$$

$$= \sum_{i_1=1}^{n} \sum_{i_2=1}^{n} \dots \sum_{i_n=1}^{n} x_{i_1 1} x_{i_2 2} \dots x_{i_n n} |\boldsymbol{a}_{i_1}, \boldsymbol{a}_{i_2}, \dots, \boldsymbol{a}_{i_n}|$$

と変形できる. ここで,

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ i_1 & i_2 & \cdots & i_n \end{pmatrix}$$

とおくと,

$$|\boldsymbol{a}_{\sigma(1)}, \boldsymbol{a}_{\sigma(2)}, \dots, \boldsymbol{a}_{\sigma(n)}| = \operatorname{sgn} \sigma |A|$$

$$|AX| = \sum_{\sigma \in S_n} x_{\sigma(1)1} x_{\sigma(2)2} \dots x_{\sigma(n)n} \cdot \operatorname{sgn} \sigma |A|$$

$$= \sum_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn} \sigma \cdot x_{\sigma(1)1} x_{\sigma(2)2} \dots x_{\sigma(n)n} |A|$$

$$= |t X| |A|$$

$$= |A| |X|$$

を得る. これが証明すべきことであった. □

# p83:問

### p83:問-(イ)

多重線型性などを用いて変形すると,

$$(\cancel{\sharp}\vec{\mathbf{x}}) = - \begin{vmatrix} 2 & -5 & 3 & 10 \\ 1 & 0 & 2 & -3 \\ 5 & 3 & -2 & 2 \\ -3 & -2 & 4 & 2 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 0 & -5 & -1 & 16 \\ 1 & 0 & 2 & -3 \\ 0 & 3 & -12 & 17 \\ 0 & -2 & 10 & -7 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 & -3 \\ 0 & -5 & -1 & 16 \\ 0 & 3 & -12 & 17 \\ 0 & -2 & 10 & -7 \end{vmatrix}$$
$$= 1 \cdot (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} -5 & -1 & 16 \\ 3 & -12 & 17 \\ -2 & 10 & -7 \end{vmatrix} = 539$$

となるので、この行列式の値は539である.

#### p83:問-(口)

多重線型性などを用いて変形すると,

$$(5\%) = -\begin{vmatrix} 2 & 3 & 5 & -4 \\ 1 & -7 & -8 & 6 \\ 3 & 10 & 6 & 1 \\ 5 & 2 & 4 & 3 \end{vmatrix} = -\begin{vmatrix} 0 & 17 & 21 & -16 \\ 1 & -7 & -8 & 6 \\ 0 & 31 & 30 & -17 \\ 0 & 37 & 44 & -27 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -7 & -8 & 6 \\ 0 & 17 & 21 & -16 \\ 0 & 31 & 30 & -17 \\ 0 & 37 & 44 & -27 \end{vmatrix}$$
$$= 1 \cdot (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 17 & 21 & -16 \\ 31 & 30 & -17 \\ 37 & 44 & -27 \end{vmatrix}$$

となる. ここで、第2列に第1列の-1倍を加え、第3列に第1列を加えると、

(与式) = 
$$\begin{vmatrix} 17 & 4 & 1\\ 31 & -1 & 14\\ 37 & 7 & 10 \end{vmatrix}$$

を得る. ここで, 第1列に第3列の-2倍を加えると,

$$(5\vec{\pi}) = \begin{vmatrix} 15 & 4 & 1\\ 3 & -1 & 14\\ 17 & 7 & 10 \end{vmatrix} = -750$$

となるため、この行列式の値は -750 である.

# 第3章・章末問題

p90-91:1

p90-91:1-(イ)

 $k \in \{2,3,\ldots,n\}$  として,第1列に第k列の $x^k$ 倍を加えると,

$$\begin{vmatrix} 0 & -1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & x & -1 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & x & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & x & -1 \\ a_n + a_{n-1}x + \cdots + a_1x^{n-1} + a_0x^n & a_{n-1} & a_{n-2} & \cdots & a_1 & a_0 \end{vmatrix}$$

第1列で余因子展開すると,

$$(\cancel{\exists}\vec{x}) = (-1)^{n+2}(a_n + a_{n-1}x + \dots + a_1x^{n-1} + a_0x^n) \begin{vmatrix} -1 & 0 & \dots & 0 \\ x & -1 & \dots & 0 \\ 0 & x & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & x & -1 \end{vmatrix}$$

$$= (-1)^{n+2}(a_n + a_{n-1}x + \dots + a_1x^{n-1} + a_0x^n) \cdot (-1)^{n-2} \begin{vmatrix} -1 & 0 \\ x & -1 \end{vmatrix} \quad (*)$$

$$= (-1)^{n+2}(a_n + a_{n-1}x + \dots + a_1x^{n-1} + a_0x^n) \cdot (-1)^{n-2}$$

$$= (-1)^{2n}(a_n + a_{n-1}x + \dots + a_1x^{n-1} + a_0x^n)$$

$$= a_n + a_{n-1}x + \dots + a_1x^{n-1} + a_0x^n$$

となる。ただし (\*) では同様の余因子展開を繰り返した。 以上の計算により、

(与式) = 
$$a_n + a_{n-1}x + \dots + a_1x^{n-1} + a_0x^n$$
.

### p90-91:1-(口)

与式の第2列から第n列までを第1列に足すと、

$$\begin{vmatrix} x + \sum_{k=1}^{n} a_k & a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ x + \sum_{k=1}^{n} a_k & x & a_2 & \cdots & a_n \\ x + \sum_{k=1}^{n} a_k & a_2 & x & \cdots & a_n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x + \sum_{k=1}^{n} a_k & a_n & a_{n-1} & \cdots & x \end{vmatrix}$$

である。第2行から第n行のそれぞれから第1行を引くと、

$$\begin{vmatrix} x + \sum_{k=1}^{n} a_k & a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ 0 & x - a_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_2 - a_1 & x - a_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_n - a_1 & a_{n-1} - a_2 & \cdots & x - a_n \end{vmatrix}$$

である。第1列で余因子展開すると,

$$(x + \sum_{k=1}^{n} a_k) \begin{vmatrix} x - a_1 & 0 & \cdots & 0 \\ a_2 - a_1 & x - a_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_n - a_1 & a_{n-1} - a_2 & \cdots & x - a_n \end{vmatrix}$$

$$= (x + \sum_{k=1}^{n} a_k)(x - a_1)(x - a_2) \cdots (x - a_n)$$

$$= (x + \sum_{k=1}^{n} a_k) \prod_{k=1}^{n} (x - a_k).$$

### p90-91:1-(ハ)

この形の  $n \times n$  行列を  $A_n$  とすると,

$$A_{n+2} = \begin{vmatrix} 1+x^2 & x & 0 & \cdots & 0 \\ x & 1+x^2 & x & \cdots & 0 \\ 0 & x & 1+x^2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1+x^2 \end{vmatrix}$$

$$= (1+x^2) \begin{vmatrix} 1+x^2 & x & \cdots & 0 \\ x & 1+x^2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1+x^2 \end{vmatrix} - x \begin{vmatrix} x & 0 & \cdots & 0 \\ x & 1+x^2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1+x^2 \end{vmatrix}$$

$$= (1+x^2)A_{n+1} - x^2A_n$$

となる.

よって,

$$A_{n+2} - A_{n+1} = x^2 (A_{n+1} - A_n) \quad (n \ge 2).$$

これと  $A_1 = 1 + x^2$ ,  $A_2 = 1 + x^2 + x^4$  により,  $n \ge 2$  のとぎ

$$A_{n+1} - A_n = x^2 (A_n - A_{n-1})$$

$$= x^4 (A_{n-1} - A_{n-2})$$

$$= \dots = x^{2(n-1)} (A_2 - A_1)$$

$$= x^{2(n-1)} ((1 + x^2 + x^4) - (1 + x^2))$$

$$= x^{2(n+1)}$$

であるから、 $n \ge 2$  のとき、

$$A_n = A_1 + \sum_{k=1}^{n-1} x^{2k+2}$$

$$= 1 + x^2 + \frac{x^4 (1 - x^{2(n-1)})}{1 - x^2}$$

$$= 1 + x^2 + \frac{x^4 (1 - x^2)(1 + x^2 + \dots + x^{2(n-2)})}{1 - x^2}$$

$$= 1 + x^2 + x^4 + x^6 + \dots + x^{2n}$$

となる.この  $A_n$  を用いると, $A_1=1+x^2$ , $A_2=1+x^2+x^4$  であるから,与えられた行列式の値は, $n\times n$  行列の場合

$$1 + x^2 + x^4 + x^6 + \dots + x^{2n}$$

である.

# p90-91:1-(二)

第1列で余因子展開すると

$$\begin{split} (\cancel{\exists}\vec{\pi}) &= -a^2 \begin{vmatrix} a^2 & b^2 & 1 \\ c^2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} + b^2 \begin{vmatrix} a^2 & b^2 & 1 \\ 0 & c^2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} a^2 & b^2 & 1 \\ 0 & c^2 & 1 \\ c^2 & 0 & 1 \end{vmatrix} \\ &= -a^2(b^2 + c^2 - a^2) + b^2(b^2 - c^2 - a^2) - (a^2c^2 + b^2c^2 - c^4) \\ &= a^4 + b^4 + c^4 - 2a^2b^2 - 2b^2c^2 - 2c^2a^2. \end{split}$$

p90-91:2-(イ)

証明.

余因子展開を用いると,

(与式) = 
$$-a \begin{vmatrix} a & b & c \\ -d & 0 & f \\ -e & -f & 0 \end{vmatrix} + b \begin{vmatrix} a & b & c \\ 0 & d & e \\ -e & -f & 0 \end{vmatrix} - c \begin{vmatrix} a & b & c \\ 0 & d & e \\ -d & 0 & f \end{vmatrix}$$

$$= -a(-cdf + bfe - af^2) + b(be^2 - cde - adf) - c(-adf + bde - cd^2)$$

$$= af(cd - be + af) - be(-be + cd + af) + cf(af - be - cd)$$

$$= (af - be + cd)^2.$$

となり、これが証明すべきことであった. □

### p90-91:2-(口)

証明.

A を n 次行列とする.  ${}^tA = -A$  であるから,

$$|^t A| = (-1)^n |A|.$$

ここで,nは奇数であるから,

$$|^t A| = -|A|.$$

また、行列式の転置に関する不変性により、 $|^tA|=|A|$ なので、

$$|A| = -|A|,$$
$$\therefore |A| = 0$$

となり、これが証明すべきことであった. □

p90-91:3-(イ)

#### 証明.

与えられた行列式に対して多重線型性を用いると,

$$(与式) = \begin{vmatrix} A+B & A+B \\ B & A \end{vmatrix}$$
$$= \begin{vmatrix} A+B & O \\ B & A-B \end{vmatrix}$$
$$= |A+B| \cdot |A-B|$$

となり、これが証明すべきことであった。 □

# p90-91 : 3-(□)

与えられた行列式に対して多重線型性を用いると,

(与式) = 
$$\begin{vmatrix} A+iB & iA-B \\ B & A \end{vmatrix}$$
  
=  $\begin{vmatrix} A+iB & O \\ B & A-iB \end{vmatrix}$   
=  $\det(A+iB) \cdot \det(A-iB)$ 

となり、いまA、B は実行列なので、

$$det(A+iB) \cdot det(A-iB) = det(A+iB) \cdot \overline{det(A+iB)}$$
$$= |det(A+iB)|^{2}$$

である.

#### 証明.

 $\alpha^n=1$  をみたす  $\alpha\in\mathbb{C}$  をひとつ固定する。さて,与えられた行列式の第 j 行を  $\alpha^{j-1}$  倍して第 1 列 に足す操作を行うと,この行列式は

$$\begin{vmatrix} \sum_{i=0}^{n-1} \alpha^{i} x_{i} & x_{1} & x_{2} & \cdots & x_{n-1} \\ \alpha \sum_{i=0}^{n-1} \alpha^{i} x_{i} & x_{0} & x_{1} & \cdots & x_{n-2} \\ \alpha^{2} \sum_{i=0}^{n-1} \alpha^{i} x_{i} & x_{n-1} & x_{0} & \cdots & x_{n-3} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \alpha^{n-1} \sum_{i=0}^{n-1} \alpha^{i} x_{i} & x_{n-2} & x_{n-3} & \cdots & x_{0} \end{vmatrix}$$

と変形できる. よって, この行列式は

$$\sum_{i=0}^{n-1} \alpha^i x_i = x_0 + \alpha x_1 + \alpha^2 x_2 + \dots + \alpha^{n-1} x_{n-1}$$

を因数にもつ。 すべての  $\alpha$  に関してこのことがいえるから、因数定理により、この行列式は

$$\prod_{\alpha^{n}=1} (x_0 + \alpha x_1 + \alpha^2 x_2 + \dots + \alpha^{n-1} x_{n-1})$$

を因数にもつ。これはn次式であり、なおかつ $x_0$ の係数は1であることより、結果として

$$\begin{vmatrix} x_0 & x_1 & x_2 & \cdots & x_{n-1} \\ x_{n-1} & x_0 & x_1 & \cdots & x_{n-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ x_1 & x_2 & x_3 & \cdots & x_0 \end{vmatrix} = \prod_{\alpha^n = 1} (x_0 + \alpha x_1 + \alpha^2 x_2 + \cdots + \alpha^{n-1} x_{n-1})$$

である. これが証明すべきことであった. □

### p90-91:5

前問において、n=4、 $x_1=i$ 、 $x_2=1$ 、 $x_3=-i$  とした場合を考えればよいので、 $\alpha=\pm 1,\pm i$  により、

(与式) = 
$$\prod_{\alpha^4=1} (x + \alpha i + \alpha^2 - \alpha^3 i)$$
  
=  $(x + i + 1 - i)(x - i + 1 + i)(x - 1 - 1 - 1)(x + 1 - 1 + 1)$   
=  $(x + 1)^3(x - 3)$ 

証明.

 $i \in \{1, 2, ..., n\}$  のもとで、n 個の点を  $(x_i, y_i) \in \mathbb{R}^2$  とする。このとき、

$$\begin{cases} a_0 + a_1 x_1 + a_2 x_1^2 + \dots + a_n x_1^{n-1} = y_1 \\ a_0 + a_1 x_2 + a_2 x_2^2 + \dots + a_n x_2^{n-1} = y_2 \\ \vdots \\ a_0 + a_1 x_n + a_2 x_n^2 + \dots + a_n x_n^{n-1} = y_3 \end{cases}$$

である,これを行列の形に表すと,

$$\begin{pmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^{n-1} \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \cdots & x_n^{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

となる.

ここで,

$$A := \begin{pmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^{n-1} \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \cdots & x_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \cdots & x_n^{n-1} \end{pmatrix}$$

とおくと、 $|^tA|$  はヴァンデルモンドの行列式である。

行列式の値は, 行列の転置に対して不変なので,

$$|A| = \prod_{i < j} (x_j - x_i)$$

となり、条件によりこの値は0でない。ゆえに先の連立方程式はただ一つの解をもつ。 以上の考察によって、これらn 個の点を通る直線がただ一つ存在することが示された。  $\square$ 

与えられた行列式の係数行列式を A, A の第 j 列を  $^t(1,0,0,0)$  で置き換えた行列を  $A_j$  とする. また,

$$T = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}, \quad S = \begin{pmatrix} c & -d \\ d & c \end{pmatrix}$$

とする. このとき,

$$\begin{vmatrix} T & -T \\ S & S \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2T & -T \\ O & S \end{vmatrix}$$
$$= |2T||S|$$
$$= 4(a^2 + b^2)(c^2 + d^2).$$

クラメールの公式により

$$\begin{cases} x = |A_1|/|A|, \\ y = |A_2|/|A|, \\ z = |A_3|/|A|, \\ u = |A_4|/|A|. \end{cases}$$

さて

$$|A_1| = \begin{vmatrix} 1 & -b & -a & b \\ 0 & a & -b & -a \\ 0 & -d & c & d \\ 0 & c & d & c \end{vmatrix}$$
$$= 1 \cdot \begin{vmatrix} a & -b & -a \\ -d & c & d \\ c & d & c \end{vmatrix}$$
$$= 2a(c^2 + d^2).$$

よって.

$$x = \frac{|A_1|}{|A|} = \frac{2a(c^2 + d^2)}{4(a^2 + b^2)(c^2 + d^2)} = \frac{a}{2(a^2 + b^2)}.$$

同様にしてu, z, u を求めると

$$x = \frac{a}{2(a^2 + b^2)}, \quad y = -\frac{b}{2(a^2 + b^2)}, \quad z = -\frac{a}{2(a^2 + a^2)}, \quad u = \frac{b}{2(a^2 + b^2)}.$$

与えられた行列式は,

$$\begin{cases} a_1 x + b_1 y = c_1 \\ a_2 x + b_2 y = c_2 \\ a_3 x + b_3 y = c_3 \end{cases}$$

の拡大係数行列の行列式を表す. 基本変形を施すと, この行列式は

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & g_1 \\ 0 & 1 & g_2 \\ 0 & 0 & g_3 \end{pmatrix}, \tag{3}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & t & h_1 \\ 0 & 0 & h_2 \\ 0 & 0 & h_3 \end{pmatrix} \tag{4}$$

の場合に変形できる.

- (I) (3) の場合,行列式が 0 となる条件は  $g_3=0$  である,このとき,上の連立方程式の解 (x,y) は存在 し一意に定まる.これは 3 直線が 1 点で交わることを表す.
- (II) (4) の場合、行列式は常に0であり、このとき、3直線はすべて平行であるか一致するかである。

以上の考察により、与えられた行列式が 0 であるのは

- (i) 3 直線が 1 点で交わる
- (ii) 3 直線が平行である
- (iii) 3 直線が一致する

のいずれかの場合である.

証明.

3点  $P_1$ ,  $P_2$ ,  $P_3$  を通る平面の方程式を ax + by + cz + d = 0 とおく. このとき,

$$\begin{cases} ax + by + cz + d = 0 \\ ax_1 + by_1 + cz_1 + d = 0 \\ ax_2 + by_2 + cz_2 + d = 0 \\ ax_3 + by_3 + cz_3 + d = 0 \end{cases}$$

が成立する. すなわちこれは

$$\begin{pmatrix} x & y & z & 1 \\ x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & z_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & z_3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} = \mathbf{0}$$

をみたす。これをa, b, c, dについての連立方程式とみたとき、与条件により自明でない解があり、

$$\begin{vmatrix} x & y & z & 1 \\ x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & z_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & z_3 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

が成立する. これが証明すべきことであった. □

証明.

必要性・十分性をそれぞれ証明する。

(1) A が正則かつ  $A^{-1}$  が整数行列であると仮定し、 $\det A=\pm 1$  であることを示す。 A は整数行列であり、その行列式は、各要素の和と積でかけているから  $\det A\in\mathbb{Z}$  である。同様にして  $\det(A^{-1})\in\mathbb{Z}$  である。逆行列の行列式は、

$$\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det A}$$

であり、つまり  $\det A$ ,  $1/\det A \in \mathbb{Z}$  である.これを満たす整数は  $\pm 1$  だけである.

(2)  $\det A=\pm 1$  であることを仮定し,A が正則かつ  $A^{-1}$  が整数行列であることを示す。  $\det A\neq 0$  より A の正則性がわかる。また,A の余因子行列を  $\tilde{A}$  とすると,余因子は A の各要素の和と積によって表現される。つまり,余因子は整数であるから  $\tilde{A}$  は整数行列である。また

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A}\tilde{A}$$

となる.  $\det A = \pm 1$  であり、余因子は整数であるから、 $A^{-1}$  は整数行列である.

以上の議論により証明された. □

# p90-91:11-(イ)

証明.

 ${}^tA_\sigma$  は  $(j,\sigma(j))$  成分が 1 でそれ以外が 0 である行列である。いま  $A=({m a}_1,{m a}_2,\ldots,{m a}_n)$  とすると,

$${}^{t}A_{\sigma}A_{\sigma} = \begin{pmatrix} (\boldsymbol{a}_{1}, \boldsymbol{a}_{1}) & (\boldsymbol{a}_{1}, \boldsymbol{a}_{2}) & \cdots & (\boldsymbol{a}_{1}, \boldsymbol{a}_{n}) \\ (\boldsymbol{a}_{2}, \boldsymbol{a}_{1}) & (\boldsymbol{a}_{2}, \boldsymbol{a}_{2}) & \cdots & (\boldsymbol{a}_{2}, \boldsymbol{a}_{n}) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ (\boldsymbol{a}_{n}, \boldsymbol{a}_{1}) & (\boldsymbol{a}_{n}, \boldsymbol{a}_{2}) & \cdots & (\boldsymbol{a}_{n}, \boldsymbol{a}_{n}) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

$$= E$$

となり、A は直交行列である。  $\Box$ 

### p90-91:11-(口)

証明.

置換 $\sigma$ ,  $\tau$  に関して

$$a_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{if } i = \sigma(j) \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}, \quad b_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{if } i = \tau(j) \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

と定義する. このとき,

$$(A_{\sigma}A_{\tau})_{ik} = \sum_{j=1}^{n} a_{ij}b_{jk}.$$

 $b_{jk}$  が 1 になるのは  $j = \tau(k)$  のときなので,

$$(A_{\sigma}A_{\tau})_{ik} = a_{i,\tau(k)}.$$

さらに、 $a_{i,\tau(k)}$  が 1 になるのは  $i = \sigma(\tau(k))$  のときなので、

$$(A_{\sigma}A_{\tau})_{ik} = \begin{cases} 1 & \text{if } i = \sigma\tau(k) \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}.$$

これは $A_{\sigma\tau}$ の定義そのものなので,

$$A_{\sigma}A_{\tau} = A_{\sigma\tau}.$$

# p90-91:11-(ハ)

証明.

$$\begin{split} \tau &= \sigma^{-1} \, \, \xi \, \, \sharp \, \zeta \, \, \xi \, , \\ A_{\sigma} &= \sum_{\tau \in S_n} \operatorname{sgn}(\tau) a_{1\tau(1)} a_{2\tau(2)} \cdots a_{n\tau(n)} \\ &= \sum_{\tau \in S_n} \operatorname{sgn}(\tau) a_{\tau^{-1}(1)1} a_{\tau^{-1}(2)2} \cdots a_{\tau^{-1}(n)n} \\ &= \sum_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma^{-1}) a_{\sigma(1)1} a_{\sigma(2)2} \cdots a_{\sigma(n)n} \\ &= \sum_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) a_{\sigma(1)1} a_{\sigma(2)2} \cdots a_{\sigma(n)n} \\ &= \operatorname{sgn}(\sigma). \end{split}$$

これにより

$$sgn(\sigma) = \pm 1 \iff A_{\sigma} = \pm 1.$$

# 第4章

p93:問

### 証明.

 $|A \cup B|$  について, $|A \cap B|$  は A と B の共通部分の元の個数を考えているので,

$$|A \cup B| = |A| + |B| - |A \cap B|$$
  
 
$$\therefore |A| + |B| = |A \cup B| + |A \cap B|$$

である. これが証明すべきことであった. □

# p94:問

3つのことを証明する.

**反射律について** 明らかに、A に基本変形を施して A 自身にすることができる.

対称律について P を (m,m) 型の基本行列, Q を (n,n) 型の基本行列として,

$$A = PBQ$$

とかくと、P, Q は正則なので、 $P^{-1}$ ,  $Q^{-1}$  が存在し、

$$B = P^{-1}AQ^{-1}$$

とかける. よって、対称律が成り立つことが示された.

**推移律について**  $P_1$ ,  $P_2$  を (m, m) 型の基本行列,  $Q_1$ ,  $Q_2$  を (n, n) 型の基本行列として,

$$A = P_1 B Q_1, \quad B = P_2 C Q_2$$

とかく. このとき,  $P_1$ ,  $Q_1$  は正則だから,  $P_1^{-1}$ ,  $Q_1^{-1}$  が存在し,

$$B = P_1^{-1} A Q_1^{-1}$$

となる. これにより,

$$P_1^{-1}AQ_1^{-1} = P_2CQ_2$$

となり、同様の議論によって

$$A = P_1 P_2 C Q_2 Q_1$$

となり、推移律も成り立つことが示された。 □

さて、行列 A に基本変形を施すと、A の階数を r として  $F_{m,n}(r)$  が得られることと、r は 0 から  $\min\{m,n\}$  までの整数値を取り得るので、商集合の元の個数は

$$\min\{m,n\}+1$$

となる.

# p106-107:問1

求める  $E \to F$  の取り替え行列を  $P = (p_{ij})$  とし,

$$egin{aligned} oldsymbol{e}_1 &= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad oldsymbol{e}_2 &= \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad oldsymbol{e}_3 &= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \\ oldsymbol{f}_1 &= \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix}, \quad oldsymbol{f}_2 &= \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 8 \end{pmatrix}, \quad oldsymbol{f}_3 &= \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 6 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

とする. ここで,

$$f_i = \sum_{i=1}^{3} p_{ji} e_j = p_{1i} e_1 + p_{2i} e_2 + p_{3i} e_3$$

であり、i=1,2,3 の場合についての連立方程式を作ると

$$f_1 = p_{11}\mathbf{e}_1 + p_{21}\mathbf{e}_2 + p_{31}\mathbf{e}_3$$
  
 $f_2 = p_{12}\mathbf{e}_1 + p_{22}\mathbf{e}_2 + p_{32}\mathbf{e}_3$   
 $f_3 = p_{13}\mathbf{e}_1 + p_{23}\mathbf{e}_2 + p_{33}\mathbf{e}_3$ 

これを解くことにより

$$\begin{split} p_{11} &= \frac{9}{2}, \quad p_{21} = -\frac{1}{2}, \quad p_{31} = -\frac{1}{2}, \\ p_{12} &= 5, \quad p_{22} = -2, \quad p_{32} = 3, \\ p_{13} &= \frac{13}{2}, \quad p_{23} = -\frac{3}{2}, \quad p_{33} = -\frac{1}{2} \end{split}$$

なので,

$$P = \begin{pmatrix} 9/2 & 5 & 13/2 \\ -1/2 & -2 & -3/2 \\ -1/2 & 3 & -1/2 \end{pmatrix}$$

である. また

$$(f_1, f_2, \dots, f_n) = (e_1, e_2, \dots, e_n)P$$

であるから

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 & 3 \\ -1 & 1 & -2 \\ 4 & 8 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} P$$

$$P = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 3 \\ -1 & 1 & -2 \\ 4 & 8 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

から求めることもできる.

# p106-107:問2

まず,

$$oldsymbol{f}_i = \sum_{j=1}^2 p_{ji} oldsymbol{e}_j = p_{1i} oldsymbol{e}_1 + p_{2i} oldsymbol{e}_2$$

である、これにより

$$f_1 = p_{11}e_1 + p_{21}e_2,$$
  
 $f_2 = p_{12}e_1 + p_{22}e_2$ 

であるから,

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = p_{11} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + p_{21} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = p_{12} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + p_{22} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

となり、これにより

$$p_{11} = -1, \quad p_{21} = 1, \quad p_{12} = -1, \quad p_{22} = 2$$

であるから、基底の取り替え  $E \rightarrow F$  の行列は

$$P = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

である.

# p107-108:問1

### p107-108: 問 1-(イ)

この集合を $W_1$ とおくと、 $W_1$ は $\mathbb{C}^n$ の部分空間をなす。

$$\boldsymbol{x} = \boldsymbol{0} \in W_1$$

であるから,  $W_1 \neq \emptyset$  である.

また,

$$v = {}^{t}(v_1, v_2, \dots, v_n), \quad w = {}^{t}(w_1, w_2, \dots, w_n)$$

とおくと,

$$\mathbf{v} + \mathbf{w} = {}^{t}(v_1 + w_1, v_2 + w_2, \dots, v_n + w_n)$$

となり、これに加えて

$$(v_1 + w_1) + (v_2 + w_2) + \dots + (v_n + w_n) = (v_1 + v_2 + \dots + v_n) + (w_1 + w_2 + \dots + w_n) = 0 + 0 = 0$$

となるから、 $v+w \in W_1$  である。 さらに、 $a \in \mathbb{C}$  をとると、

$$a\mathbf{v} = {}^{t}(av_1, av_2, \dots, av_n)$$

であり,

$$av_1 + av_2 + \dots + av_n = a(v_1 + v_2 + \dots + v_n) = a \cdot 0 = 0$$

であるから、このとき  $aoldsymbol{v}\in W_1$  である.

以上により、 $W_1$  は  $\mathbb{C}^n$  の線型部分空間をなす.

### p107-108:問1-(口)

この集合を $W_2$ とおくと, $W_2$ は $\mathbb{C}^n$ の部分空間をなす.

$$\boldsymbol{x} = \boldsymbol{0} \in W_2$$

であるから,  $W_2 \neq \emptyset$  である.

また,

$$\mathbf{v} = {}^{t}(v_{p+1}, v_{p+2}, \dots, v_n), \quad \mathbf{w} = {}^{t}(w_{p+1}, w_{p+2}, \dots, w_n)$$

とおくと,

$$\mathbf{v} + \mathbf{w} = {}^{t}(v_{p+1} + w_{p+1}, v_{p+2} + w_{p+2}, \dots, v_n + w_n)$$

であり,

$$(v_{p+1} + w_{p+1}) + (v_{p+2} + w_{p+2}) + \dots + (v_n + w_n)$$

$$= (v_{p+1} + v_{p+2} + \dots + v_n) + (w_{p+1} + w_{p+2} + \dots + w_n)$$

$$= 0 + 0$$

$$= 0$$

となるため、このとき $v+w\in W_2$ である。また、

$$a\mathbf{v} = {}^{t}(av_{p+1}, av_{p+2}, \dots, av_n)$$

であり,

$$av_{p+1} + av_{p+2} + \dots + av_n = a(v_{p+1} + v_{p+2} + \dots + v_n) = a \cdot 0 = 0$$

であるため、このとき  $av \in W_2$  である.

以上により、 $W_2$  は  $\mathbb{C}^n$  の線型部分空間をなす.

### p107-108:問1-(八)

これは部分空間をなさない.

$$v = {}^{t}(1,0,0,\ldots,0), \quad w = {}^{t}(0,1,0,\ldots,0)$$

とすると

$$v + w = {}^{t}(1, 1, 0, \dots, 0)$$

となり, 与えられた条件式に当てはめると

$$1^2 + 1^2 + 0^2 + \dots + 0^2 = 2 \neq 1$$

であるから、この集合は  $\mathbb{C}^n$  の部分空間でない.

### p107-108:問1-(二)

この集合を $W_3$ とおくと、 $W_3$ は $\mathbb{C}^n$ の部分空間をなす。 $x = \mathbf{0}$ とすると、

$$(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{x}) = 0$$

であるため,  $W_3 \neq \emptyset$  である.

さて、v,w が条件を満たすとすると、内積の定義から

$$(a, v + w) = (a, v) + (a, w) = 0$$

である. また,  $c \in \mathbb{C}$  とすると,

$$(\boldsymbol{a}, c\boldsymbol{v}) = c(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{v}) = 0$$

である.

以上により、 $W_3$  は  $\mathbb{C}^n$  の線型部分空間をなす.

# p107-108:問2

## p107-108:問2-(イ)

この集合を $W_1$ とおくと、 $W_1$ は $\mathbb{K}^n$ の線型部分空間とならない。 たとえば

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

とおくと、 $A,B \in W_1$  であるが、

$$A + B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

となり、A+B は正則行列である. よって  $W_1$  は  $\mathbb{K}^n$  の線型部分空間とならない.

### p107-108:問2-(口)

この集合を $W_2$ とおくと、 $W_2$ は $\mathbb{K}^n$ の線型部分空間となる.

X = O としたとき,AO = OB が成り立つのは明らかなので, $W_2 \neq \emptyset$  である.また, $X,Y \in W_2$  とすると,

$$A(X+Y) = (X+Y)B$$

が成立し、さらに  $a \in \mathbb{K}$  とすると、

$$A(aX) = (aX)B$$

が成立する.

以上により、 $W_2$  は  $\mathbb{K}^n$  の線型部分空間である.

## p107-108:問2-(ハ)

この集合を $W_3$ とおくと、これは $\mathbb{K}^n$ の線型部分空間とならない。 たとえば

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

とおくと,

$$A^2 = O, \quad B^2 = O$$

となり、 $A, B \in W_3$  であるが、

$$A + B = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

となり、これは冪零行列とならない。よって $W_3$ は $\mathbb{K}^n$ の線型部分空間とならない。

# p107-108:問2-(二)

この集合を $W_4$ とおくと、これは $\mathbb{K}^n$ の線型部分空間とならない。 たとえば、

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

とおき、 $1/2 \in \mathbb{K}$  をとると、

$$\frac{1}{2}A = \begin{pmatrix} 1/2 & 0\\ 0 & 1/2 \end{pmatrix}$$

となり、これは $W_4$ の元ではない。よって $W_4$ は $\mathbb{K}^n$ の線型部分空間とならない。

# p122:問

まず,

$$m{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad m{a}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad m{a}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

とおく. 正規直交基底のひとつを  $e_1$  とすると,  $\|a_1\| = \sqrt{2}$  により,

$$oldsymbol{e}_1 = rac{1}{\|oldsymbol{a}_1\|}oldsymbol{a}_1 = rac{1}{\sqrt{2}} egin{pmatrix} 1 \ -1 \ 0 \end{pmatrix}$$

となる. また,

$$a_2' = a_2 - (a_2, e_1)e_1$$

とすると

$$\boldsymbol{a}_2' = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} - \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

である。これを用いると、

$$m{e}_2 = rac{1}{\|m{a}_2'\|}m{a}_2' = rac{1}{\sqrt{6}/2}\cdotrac{1}{2}egin{pmatrix} 1 \ 1 \ -2 \end{pmatrix} = rac{1}{\sqrt{6}}egin{pmatrix} 1 \ 1 \ -2 \end{pmatrix}$$

となる また

$$a_3' = a_3 - (a_3, e_1)e_1 - (a_3, e_2)e_2$$

とすると,

$$a_3' = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} - \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} - \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} \right\} \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

となり

$$oldsymbol{e}_3 = rac{1}{\|oldsymbol{a}_3'\|}oldsymbol{a}_3' = rac{1}{\sqrt{3}} egin{pmatrix} 1 \ 1 \ 1 \end{pmatrix}$$

トたス

以上の考察により、求める正規直交基底は

$$\langle \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1\\-1\\0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1\\1\\-2 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1\\1\\1 \end{pmatrix} \rangle$$

である.

# p124:問-1)

#### 証明.

任意に  $x \in W$  をとる。 $W^{\perp}$  は「W の任意のベクトルと直交するベクトル全体の集合」であるから, $x \in W$  に対しては,任意の  $y \in W^{\perp}$  において (x,y) = 0 が成り立つ。

ゆえに,任意の  $\pmb{x}\in W$  は  $W^\perp$  の元全てと直交することになり,したがって  $\pmb{x}\in (W^\perp)^\perp$  が従う.このことから

$$W \subset (W^{\perp})^{\perp}$$

が得られる。また、定理 [4.7] から

$$\dim W + \dim W^{\perp} = \dim(W + W^{\perp}) + \dim(W \cap W^{\perp}),$$
  
$$\dim W + \dim W^{\perp} = n.$$

ここで定理 [6.4] から  $\mathbb{R}^n$  の計量空間 V は  $W\dot{+}W^\perp$  と表されること,[4.8] から,この直和の共通部分は  $\{{m o}\}$  のみであることを用いた.  $\square$ 

# 第4章・章末問題

# p127-130:1

 $s,t,u,v\in\mathbb{R}$  Ł L.

$$s\boldsymbol{a}_1 + t\boldsymbol{a}_2 = u\boldsymbol{a}_3 + v\boldsymbol{a}_4$$

とおく. これにより,

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 9 \\ 0 & 3 & 5 & 1 \\ 4 & -3 & 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s \\ t \\ u \\ v \end{pmatrix} = \mathbf{o},$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s \\ t \\ u \\ v \end{pmatrix} = \mathbf{o},$$

$$\begin{pmatrix} s \\ t \\ u \\ v \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} -3 \\ -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}. \quad (a は任意の定数)$$

とかけるので、 $W_1 \cap W_2$  の次元は1であり、その基底は

$$s\boldsymbol{a}_1 + t\boldsymbol{a}_2 = -a \begin{pmatrix} 1\\8\\6\\6 \end{pmatrix}$$

により,

$$\left\langle \begin{pmatrix} 1\\8\\6\\6 \end{pmatrix} \right\rangle$$

である.

 $W_1$  に関して,  $x_3 = s$ ,  $x_4 = t$  とおくと,

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = s \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} -9 \\ 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

とかけるため、 $\dim W_1 = 2$  であり、その基底は

$$\left\langle \begin{pmatrix} 1\\-1\\1\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -9\\3\\0\\1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

である.  $W_2$  に関しても同様にして、 $\dim W_2 = 2$  であり、その基底は

$$\langle \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle$$

である. したがって  $W_1 + W_2$  は

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} -9 \\ 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

によって生成される.

ここで,

$$x \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} -9 \\ 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + w \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \mathbf{o}$$

とすると,

$$\begin{pmatrix} 1 & -9 & 0 & -1 \\ -1 & 3 & -1 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \boldsymbol{o}$$

となり、これに基本変形を施すと、

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 8 \\ 0 & 1 & 0 & -8 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ z \\ y \\ w \end{pmatrix} = \boldsymbol{o}$$

となる. したがって、 $W_1+W_2$  の次元は3であり、その基底は

$$\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -9 \\ 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rangle$$

である.

A, B の定める線型写像をそれぞれ  $T_A$ ,  $T_B$  とする。 $m{x} \in {
m Im}(T_A+T_B)$  を任意にとると、ある  $m{y} \in \mathbb{R}^n$  が存在して、

$$m{x} = (T_A + T_B)(m{y})$$
  
=  $T_A(m{y}) + T_B(m{y})$  (∵  $T_A$  と  $T_B$  は線型写像).

よって,

$$\operatorname{Im}(T_A + T_B) \subset \operatorname{Im} T_A + \operatorname{Im} T_B \tag{*}$$

これにより,

$$\operatorname{rank}(T_A + T_B) = \dim(\operatorname{Im}(T_A + T_B))$$
 (∵ 階数の定義)  
 $\leq \dim(\operatorname{Im}(T_A) + \operatorname{Im}(T_B))$  (∵ (\*))  
 $\leq \dim(\operatorname{Im}(T_A)) + \dim(\operatorname{Im}(T_B))$  (∵ 定理 [4.7])  
 $= \operatorname{rank}(T_A) + \operatorname{rank}(T_B).$  (∵ 階数の定義)

これを書き換えると

$$rank(A + B) \le rank(A) + rank(B).$$

これが証明すべきことであった.

### p127-130:6-(イ)

#### 証明.

BA は n 次の正方行列である。ここで、

$$rank(BA) \leq min\{rank B, rank A\}$$
  
=  $m < n$ 

であるから、rank(BA) < n である.よって BA は正則行列でない.  $\square$ 

### p127-130 : 6-(□)

#### 証明.

AB が正則であるとする。 $m=\operatorname{rank} AB \leqq \min\{\operatorname{rank} A,\operatorname{rank} B\}$  であるから, $m \leqq \operatorname{rank} A$  かつ  $m \leqq \operatorname{rank} B$  である.一方  $\operatorname{rank} A \leqq m$ , $\operatorname{rank} B \leqq m$  でもあるから  $m=\operatorname{rank} A=\operatorname{rank} B$  である.

行列 X の定める線形写像を  $T_X$  と書くことにする  $(T_A: \mathbb{C}^n \to \mathbb{C}^m, T_B: \mathbb{C}^m \to \mathbb{C}^n$  である).

$$\operatorname{rank} AB = \dim(T_{AB}(\mathbb{C}^m))$$
$$= \dim((T_A \circ T_B)(\mathbb{C}^m)).$$

 $W=T_B(\mathbb{C}^m)$  とおく.  $T_A$  の定義域を W に制限した写像  $T_A \upharpoonright W:W \to \mathbb{C}^n$  について次元定理を適用すると,

$$\dim W = \dim((T_A \upharpoonright W)(W)) + \dim((T_A \upharpoonright W)^{-1}(\{o_m\})).$$

ここで,

$$(T_A \upharpoonright W)^{-1}(\{o_m\}) = \{x \in W : (T_A \upharpoonright W)(x) = o_m\}$$

$$= \{x \in W : T_A(x) = o_m\}$$

$$= \{x \in \mathbb{C}^n : T_A(x) = o_m\} \cap W$$

$$= T_A^{-1}(\{o_m\}) \cap W.$$

であるから.

$$m = \dim((T_A \circ T_B)(\mathbb{C}^m)) + \dim(T_A^{-1}(\{0_m\}) \cap W).$$

となる. よって,

$$\operatorname{rank} AB = m - \dim(T_A^{-1}(\{o_m\}) \cap W).$$

だから  $\dim(T_A^{-1}(\{o_m\})\cap W)=0$  である. 以上より,

- (I)  $m = \operatorname{rank} A = \operatorname{rank} B$ .
- (II)  $\dim(T_A^{-1}(\{o_m\}) \cap T_B(\mathbb{C}^m)) = 0.$

は必要条件である.一方,(I) かつ (II) を仮定すると, $\operatorname{rank} AB = m$  であるから AB は正則でもある. よって (I) かつ (II) が必要十分条件である.  $\square$ 

#### 証明.

 $M_n(\mathbb{K})$  の基底  $\langle e_{11}, e_{12}, \dots, e_{1n}, e_{21}, \dots, e_{nn} \rangle$  を、 $e_{ij}$  の (i,j) 成分が 1 で、その他の成分は 0 であるものとして定義する。

 $X=(x_{ji})\in M_n(\mathbb{K})$  を取り、 $A=(a_{ij})$  を  $a_{ij}=Tm{e}_{ji}$  であるものとすれば、

$$\operatorname{tr}(AX) = \operatorname{tr} \begin{pmatrix} Te_{11} & Te_{12} & \dots & Te_{1n} \\ Te_{21} & Te_{22} & \dots & Te_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ Te_{n1} & Te_{n2} & \dots & Te_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{11} & x_{21} & \dots & x_{n1} \\ x_{12} & x_{22} & \dots & x_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{1n} & x_{2n} & \dots & x_{nn} \end{pmatrix}$$

$$= \operatorname{tr} \begin{pmatrix} x_{11}Te_{11} + x_{12}Te_{12} + \dots + x_{1n}Te_{1n} \\ & & \ddots \\ & & & x_{n1}Te_{n1} + \dots + x_{nn}Te_{nn} \end{pmatrix}$$

$$= \sum_{1 \leq i,j \leq n} x_{ij}Te_{i,j}$$

$$= T \begin{pmatrix} \sum_{1 \leq i,j \leq n} x_{ij}e_{ij} \\ \sum_{1 \leq i,j \leq n} x_{ij}e_{ij} \end{pmatrix}$$

$$= T(X)$$

となり、上記のようにAをとればよい。  $\square$ 

例7をふまえ,

$$(f,g) = \int_{-\pi}^{\pi} f(x)g(x) dx$$

とする. このとき,

$$||f - g||^2 = \int_{-\pi}^{\pi} |f(x) - g(x)|^2 dx$$

$$= \int_{-\pi}^{\pi} (f(x) - g(x))^2 dx$$

$$= \int_{-\pi}^{\pi} |f(x)|^2 dx - \int_{-\pi}^{\pi} 2f(x)g(x) dx + \int_{-\pi}^{\pi} |g(x)|^2 dx$$

である. さらに、第2項と第3項に関連して、

$$\int_{-\pi}^{\pi} f(x)g(x) dx = a_0 \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx + \sum_{k=1}^{n} \left( a_k \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos kx dx + b_k \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin kx dx \right),$$

$$\int_{-\pi}^{\pi} |g(x)|^2 dx = 2\pi a_0^2 + \pi \sum_{k=1}^{n} (a_k^2 + b_k^2).$$

これらを用いると,

$$\int_{-\pi}^{\pi} |f(x) - g(x)|^{2} dx = 2\pi a_{0}^{2} + \pi \sum_{k=1}^{n} (a_{k}^{2} + b_{k}^{2})$$

$$- 2 \left( a_{0} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx + \sum_{k=1}^{n} \left( a_{k} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos kx dx + b_{k} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin kx dx \right) \right)$$

$$+ \int_{-\pi}^{\pi} |f(x)|^{2} dx$$

$$= 2\pi \left( a_{0} - \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx \right)^{2} + \pi \sum_{k=1}^{n} \left\{ \left( a_{k} - \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos kx dx \right)^{2} + \left( b_{k} - \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin kx dx \right)^{2} \right\} + R.$$

ただし

$$R = \int_{-\pi}^{\pi} f(x)^2 dx - 2\pi \left( \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx \right)^2 - \pi \sum_{k=1}^{n} \left( \left( \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos kx dx \right)^2 + \left( \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin kx dx \right)^2 \right).$$

 $\|f-g\|^2$  を最小にする g(x) は,

$$g(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \, dx + \sum_{k=1}^{n} \left( \frac{1}{\pi} \left( \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos kx \, dx \right) \cos kx + \frac{1}{\pi} \left( \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin kx \, dx \right) \sin kx \right).$$

# p127-130:12-(イ)

#### 証明.

ペクトル空間 V に対して、V の線型汎函数全体の集合を  $V^*$  とする.

V の基底  $E = \langle e_1, e_2, \dots, e_n \rangle$  に対して、 $V^*$  の元  $\mathbf{f}_i$  を  $\mathbf{f}_i(e_j) = \delta_{ij}$  とする。 $E^* = \langle \mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2, \dots, \mathbf{f}_n \rangle$  は  $V^*$  の基底である。

任意の  $f_i \in V^*$  が線型結合で表されることを示す.

$$(c_1 \mathbf{f}_1 + \dots + c_n \mathbf{f}_n)(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$$

とする。ここで  $x=e_i$   $(1 \le i \le n)$  を代入すると, $f_i(e_i)=\delta_{ij}$  となり, $c_i=0$  と併せると

$$c_1 = c_2 = \dots = c_n = 0$$

となり線型独立である.

次に、 $V^*$  の元が  $f_1, f_2, \ldots, f_n$  の線型結合で表されることを示す.

 $V^*$  の元 f が V の元  $x = x_1 e_1 + \cdots + x_n e_n$  に対して  $f(e_i) = a_i$   $(1 \le i \le n)$  とすると,

$$f(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{n} x_i \mathbf{f}(\mathbf{e}_i) \qquad (\because f \, \mathcal{O}$$
線型性)
$$= \sum_{i=1}^{n} a_i x_i$$

$$= \sum_{i=1}^{n} a_i \mathbf{f}_i (x_1 \mathbf{e}_1 + x_2 \mathbf{e}_2 + \dots + x_n \mathbf{e}_n) \quad (\because \mathbf{f}_i (\mathbf{e}_j) = \delta_{i,j})$$

$$= \left(\sum_{i=1}^{n} a_i \mathbf{f}_i\right) (\mathbf{x})$$

と  $f_1, f_2, \ldots, f_n$  の線型結合として表される.

以上により、 $E^*$  は  $V^*$  の基底である。  $\square$ 

## p127-130:12-(口)

証明.

より、基底  $E^*$ 、 $F^*$  に関する  $T^*$  の表現行列  $B=(b_{ij})$  は

$$\begin{pmatrix} \sum_{k=1}^{m} c_k a_{k1} \\ \vdots \\ \sum_{k=1}^{m} c_k a_{kn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} l_{11} & l_{12} & \dots & l_{1m} \\ \vdots & & & \vdots \\ l_{n1} & l_{n2} & \dots & l_{nm} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$$

より、 $b_{ij}=a_{ji}$  となり、 $B={}^tA$  である.  $\square$ 

#### 証明.

この写像を  $\varphi$  とする。まず、 $\varphi$  が線型写像であることを示す。 $x,y \in V$  と  $c \in \mathbb{R}$  に対して、 $\forall f \in V^*$  で

$$egin{aligned} (arphi(oldsymbol{x}+oldsymbol{y}))(oldsymbol{f}) &= oldsymbol{f}(oldsymbol{x}+oldsymbol{y}) \\ &= oldsymbol{f}(oldsymbol{x})+oldsymbol{f}(oldsymbol{y}))(oldsymbol{f}) \\ &= (arphi(oldsymbol{x})+arphi(oldsymbol{y}))(oldsymbol{f}) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (\varphi(c\boldsymbol{x}))(\boldsymbol{f}) &= \boldsymbol{f}(c\boldsymbol{x}) \\ &= c\boldsymbol{f}(\boldsymbol{x}) \\ &= c(\varphi(\boldsymbol{x}))(\boldsymbol{f}) \\ &= (c\varphi(\boldsymbol{x}))(\boldsymbol{f}) \end{aligned}$$

であるから、 $\varphi$  は線型写像である.

次に、V の基底  $E = \langle e_1, e_2, \dots, e_n \rangle$  に対して、 $e_i' = \varphi(e_i)$  (ただし  $1 \leq i \leq n$ ) としたとき、 $(E^*)^* = \langle e_1', e_2', \dots, e_n' \rangle$  が  $(V^*)^*$  の基底であることを示す.

 $E^* = \langle f_1, f_2, \dots, f_n \rangle$  を E の双対基底とする。 $c_1 e_1' + c_2 e_2' + \dots + c_n e_n' = \mathbf{0}$  となるとき, $\varphi$  は線型写像で  $\varphi(c_1 e_1 + c_2 e_2 + \dots + c_n e_n) = c_1 e_1' + c_2 e_2' + \dots + c_n e_n'$  であるので,

$$(c_1 \mathbf{e}'_1 + c_2 \mathbf{e}'_2 + \dots + c_n \mathbf{e}'_n)(\mathbf{f}_i) = \mathbf{f}_i (c_1 \mathbf{e}_1 + c_2 \mathbf{e}_2 + \dots + c_n \mathbf{e}_n)$$

$$= \sum_{k=1}^n c_k \mathbf{f}_i(\mathbf{e}_k)$$

$$= \sum_{k=1}^n c_k \delta_{ik}$$

$$= c_i = 0$$

となり、 $c_1=c_2=\cdots=c_n=0$  であるから、 $e_1',e_2',\ldots,e_n'$  は線型独立であり、 $\dim(V^*)^*=n$  より  $(E^*)^*$  は基底である。とくに  $\varphi$  の階数は n となる。適当な基底での  $\varphi$  の表現行列 A に対して p.117 の (3) により、r(A)=n となり、これは  $\varphi$  が全単射対応を与えることを示す。  $\square$ 

p127-130:10-(イ)

証明.

(1), (2) で双線型性, (3) で対称性, (4) で正値性を証明する.

(1)  

$$(f, g_1 + g_2)_p = \int_a^b p(x)f(x)\{g_1(x) + g_2(x)\} dx$$

$$= \int_a^b p(x)f(x)g_1(x) dx + \int_a^b p(x)f(x)g_2(x) dx$$

$$= (f, g_1)_p + (f, g_2)_p.$$

また,

$$(f_1 + f_2, g)_p = \int_a^b p(x) \{ f_1(x) + f_2(x) \} g(x) dx$$
  
= 
$$\int_a^b p(x) f_1(x) g(x) dx + \int_a^b p(x) f_2(x) g(x) dx$$
  
= 
$$(f_1, g)_p + (f_2, g)_p.$$

(2) c は任意の実数とする.

$$(cf,g)_p = \int_a^b p(x) \{cf(x)\} g(x) dx$$
$$= c \int_a^b p(x) f(x) g(x) dx$$
$$= c(f,g)_p.$$

また,

$$(f,cg)_p = \int_a^b p(x)f(x)\{cg(x)\} dx$$
$$= c \int_a^b p(x)f(x)g(x) dx$$
$$= c(f,g)_p.$$

(3)  

$$(f,g)_p = \int_a^b p(x)f(x)g(x) dx$$

$$= \int_a^b p(x)g(x)f(x) dx$$

$$= (g,f)_p.$$

(4) 
$$(f,f)_p = \int_a^b p(x)f(x)f(x) dx$$
 
$$= \int_a^b p(x)\{f(x)\}^2 dx$$
 
$$> 0. \qquad (∵ p(x) は常に正)$$

等号が成立するのは f(x) = 0 のとき.

(1) から (4) の考察により、 $(f,g)_p$  は内積の定義をみたす.  $\Box$ 

# 附録Ⅲ

p228:問

p228:問-(イ)

以下により、求める最大公約数は $x^2 + x - 1$ である.

p228:問-(口)

以下により、これらは互いに素である.

$$\begin{array}{r}
x + 1 \\
x^2 - 2x - 3 \overline{\smash{\big)}} x^3 - x^2 - 4x + 4 \\
\underline{x^3 - 2x^2 - 3x} \\
x^2 - x + 4 \\
\underline{x^2 - 2x - 3} \\
x + 7
\end{array}$$

# p239:問1

### p239:問1-(イ)

計算すると以下のようになる:

$$x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2 = \left(\sum_{i=1}^n x_i\right)^2 - 2\sum_{1 \le i < j \le n} x_j x_k$$
$$= (x_1 + x_2 + \dots + x_n)^2 - 2(x_1 x_2 + x_1 x_3 + \dots + x_{n-1} x_n) = s_1^2 - 2s_2.$$

## p239:問1-(口)

計算すると以下のようになる:

$$x_1^3 + x_2^3 + \dots + x_n^3 = \left(\sum_{i=1}^n x_i\right)^3 - 3\left(\sum_{i=1}^n x_i\right) \left(\sum_{1 \le i < j \le n} x_i x_j\right) + 3\sum_{1 \le i < j < k \le n} x_i x_j x_k$$

$$= (x_1 + x_2 + \dots + x_n)^3 - 3(x_1 + x_2 + \dots + x_n)(x_1 x_2 + x_1 x_3 + \dots + x_{n-1} x_n)$$

$$+ 3(x_1 x_2 x_3 + x_1 x_2 x_4 + \dots + x_{n-2} x_{n-1} x_n)$$

$$= s_1^3 - 3s_1 s_2 + 3s_3.$$

## p239:問2

### p239:問2-(イ)

#### 《補題》

$$(a+b+c)(a^2+b^2+c^2-ab-bc-ca) = a^3+b^3+c^3-3abc$$

まず,

$$(x-y) + (y-z) + (z-x) = 0$$

これをふまえ、補題において 
$$a = x - y$$
,  $b = y - z$ ,  $c = z - x$  とおくと、
$$0 = (x - y)^3 + (y - z)^3 + (z - x)^3 - 3(x - y)(y - z)(z - x)$$
$$\therefore (x - y)^3 + (y - z)^3 + (z - x)^3 = 3(x - y)(y - z)(z - x).$$

#### p239:問2-(口)

### 《補題》

$$a+b+c=0$$
 のとき,

$$a^{2} + b^{2} + c^{2} = -2(ab + bc + ca).$$

#### 《補題》

$$a+b+c=0$$
 のとき,

$$a^5 + b^5 + c^5 = -5abc(a^2 + b^2 + c^2).$$

上記の2つの補題により,

$$(x-y)^5 + (y-z)^5 + (z-x)^5 = -5(x-y)(y-z)(z-x)\{(x-y)(y-z) + (y-z)(z-x) + (z-x)(x-y)\}$$

$$= -5(x-y)(y-z)(z-x)\{(xy+xz+yz) - (x^2+y^2+z^2)\}$$

$$= 5(x-y)(y-z)(z-x)\{(x+y+z)^2 - 3(xy+xz+yz)\}.$$

# p249:問

### p249:問-(イ)

#### 証明.

体 K の単位元について、0=0+0 であるから、

$$a0 = a(0+0) = a0 + a0$$
  
 $\therefore a0 = a0 + a0$ 

K は加法について可換群であるから、a0 の逆元 -a0 が K に存在する。これを用いると、

$$a0 + (-a0) = a0 + a0 + (-a0)$$
  
 $\therefore 0 = a0 + a0 + (-a0)$ 

ここで,

$$a0 + a0 + (-a0) = a0 + \{a0 + (-a0)\}$$
  
=  $a0 + 0$   
=  $a0$ 

となるから、0 = a0 である。0 = 0a についても同様。  $\square$ 

## p249:問-(口)

#### 証明.

 $a \neq 0$  とする. このとき、a の逆元  $a^{-1} \in K$  が存在し、ab = 0 の両辺に  $a^{-1}$  をかけると、

$$a^{-1}(ab) = a^{-1}0$$
$$(a^{-1}a)b = 0$$
$$1b = 0$$
$$\therefore b = 0$$

である. これと  $b \neq 0$  を仮定したときの同様の考察により、ab = 0 のとき、a = 0 または b = 0 である.

# 参考文献

[1] 齋藤正彦『線型代数入門』,東京大学出版会,1966