2025/3/10 第29回 NEXT (数値トカマク) 研究会 おうばくプラザ

# スラブイオン温度勾配駆動乱流における エントロピーバランス

京都大学工学部 物理工学科 エネルギー応用工学コース第2区分プラズマ・核融合基礎学研究室(石澤研)4年 二木裕也

- 研究背景・目的
- 研究手法
- 結果・考察
- ・まとめ

#### 乱流輸送

プラズマの乱流によって, 粒子, 運動量, エネルギーが拡散される現象. 核融合炉での磁場閉じ込め性能を低下させることが知られている.

#### ゾーナル流

温度勾配

乱流において自己形成される剪断流. 乱流を安定化させることが知られている.

#### 乱流の発達と抑制の過程(一例)

\_\_\_\_

 $\rightarrow$ 

乱流の発達

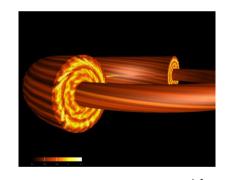


ゾーナル流の発達



乱流の抑制

黄色の縞状の流れが ゾーナル流



\* |

### イオン温度勾配(Ion Temperature Gradient; ITG)不安定性

\*1 A. ISHIZAWA et al. "Electromagnetic gyrokinetic simulation of turbulence in tours plasmas" (2015)

# 研究背景•目的

#### 目的

先行研究ではトロイダル配位(ドーナツ型の配位)における流れ構造の解析が行われている. 本研究では,異なる配位として代表的な,スラブ配位(磁場がz成分のみをもつ配位)を対象とし, イオン温度勾配をもつケースについて以下の解析を行う.

- ・流れ構造形成の要因の特定
- ・それらが作用するモード数の特定
- ・磁気シアの変化に対する系の変化の解析

# 研究手法

#### 揺動エントロピー

分布関数  $f(t,x,y,v_{\parallel})$ を**平衡部**  $f_0(x,v_{\parallel})$ と**揺動部**  $\delta f(t,x,y,v_{\parallel})$  に分け、揺動エントロピー(密度)を以下のように定義する.

$$\delta s \equiv \frac{(\delta f)^2}{2f_0}$$

$$f_s\left(t, x, y, v_{\parallel}\right) = f_{s0}(x, v_{\parallel}) + \delta f_s(t, x, y, v_{\parallel})$$

$$\delta s = 0$$
  $\iff$   $\delta f_s(t, x, y, v_{\parallel}) = 0$   $\iff$   $f_s(t, x, y, v_{\parallel}) = f_{s0}(x, v_{\parallel})$ 

であるから,  $\delta s$  は**系の平衡状態からのキョリを表す** 

$$f_{s0}$$
はマクスウェル分布に従うと仮定 $f_{s0} = \frac{n(x)}{\sqrt{2\pi T(x)}} \exp\left(-\frac{v_{\parallel}^{2}}{2T(x)}\right)$ 

よって, 熱力学的エントロピー・統計力学的エントロピーと同様,

エントロピー変化  $\frac{d(\delta s)}{dt}$  を調べることで**平衡状態(マクスウェル分布)からのずれを評価できる**.

#### エントロピーバランス式

$$\mathbf{F_1}$$
  $f_{i0} = \frac{n(x)}{\sqrt{2\pi T(x)}} \exp\left(-\frac{v_{\parallel}^2}{2T(x)}\right)$  を仮定すると,  $\frac{\partial f_{i0}}{\partial x} \propto \frac{\partial T(x)}{\partial x}$   $\rightarrow$  **温度勾配**の影響を示す

- **F<sub>2</sub> 周期条件下の積分**時には無視できる
- $F_3$  磁気シア $L_s$ に関する項

# 研究手法

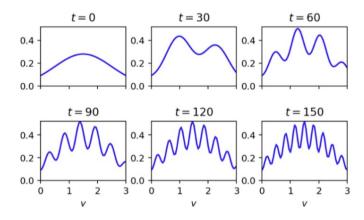
#### 衝突項

vは時間の経過とともに右図のようなギザギザした構造を持つ

→ 正確な追跡には**解像度の高い**シミュレーションが必要

衝突項を導入することで分布関数を滑らかにする必要がある

$$C \equiv \beta \left\{ \frac{\partial (v_{\parallel} \delta f_{i})}{\partial v_{\parallel}} + \frac{\partial^{2} \delta f_{i}}{\partial v_{\parallel}^{2}} \right\} \quad (第 1 項:摩擦項 第 2 項:拡散項)$$



Vlasov方程式 
$$\frac{\partial f_i}{\partial t} - \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial y} \frac{\partial f_i}{\partial x} + \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial x} \frac{\partial f_i}{\partial y} + \frac{x}{L_s} v_{\parallel} \frac{\partial f_i}{\partial y} - \frac{x}{L_s} \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial y} \frac{\partial f_i}{\partial v_{\parallel}} = \mathbf{C}$$
エントロピーバランス式  $\frac{\partial (\delta s)}{\partial t} = F_1 + F_2 + F_3 + \mathbf{D}$   $\left(D \equiv \frac{\delta f_i}{f_{i0}}C\right)$ 

粒子間の衝突を考慮して 分布関数をマクスウェル分布に 引き戻す働きをする

\*2 武藤幹弥 修士論文 『非平衡解放系プラズマ乱流におけるエントロピーダイナミクスに関する研究』 修士論文 (2020)

### 磁気シア

本研究で使用するスラブ配位磁場(規格化)  $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} B_x \\ B_y \\ B_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ x/L_s \\ 1 \end{pmatrix}$ 

磁気シア長  $L_s$ を変化させると、剪断方向の磁場成分  $B_y$  が変化する



 $L_s$ を変化させると系の構造は大きく変化する

# 研究手法

#### シミュレーション

GKNETを用いて

分布揺動  $\delta f$ 静電ポテンシャル  $\langle \phi \rangle_{\alpha}$  Gyrokinetic Vlasov equation

$$\frac{\partial f_{i}}{\partial t} - \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial y} \frac{\partial f_{i}}{\partial x} + \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial x} \frac{\partial f_{i}}{\partial y} + \frac{x}{L_{s}} v_{\parallel} \frac{\partial f_{i}}{\partial y} - \frac{x}{L_{s}} \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial y} \frac{\partial f_{i}}{\partial v_{\parallel}} = 0$$

$$\frac{\partial f_{e}}{\partial t} - \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial y} \frac{\partial f_{e}}{\partial x} + \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial x} \frac{\partial f_{e}}{\partial y} + \sqrt{\frac{m_{i}}{m_{e}}} \frac{x}{L_{s}} v_{\parallel} \frac{\partial f_{e}}{\partial y} + \sqrt{\frac{m_{i}}{m_{e}}} \frac{x}{L_{s}} \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial y} \frac{\partial f_{e}}{\partial v_{\parallel}} = 0$$

$$\frac{\partial f_{f}}{\partial t} - \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial y} \frac{\partial f_{f}}{\partial x} + \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial x} \frac{\partial f_{f}}{\partial y} + \sqrt{\frac{T_{f0}}{T_{i0}}} \frac{x}{L_{s}} v_{\parallel} \frac{\partial f_{f}}{\partial y} - \sqrt{\frac{T_{f0}}{T_{i0}}} \frac{x}{L_{s}} \frac{\partial \langle \phi \rangle_{\alpha}}{\partial y} \frac{\partial f_{f}}{\partial v_{\parallel}} = 0$$

Simulation parameters

$$\begin{array}{ll} \text{L\_Ti= 40} & L_x = 20 \\ \frac{m_i}{m_e} = 100 & L_y = 20\pi \\ L_v = 10 \\ \text{L\_t= 40000} & N_x = 128 \\ \text{N\_t= 40000} & N_y = 128 \\ N_v = 128 \end{array}$$

を時間発展させる. Normalized gyrokinetic quasi-neutrality condition

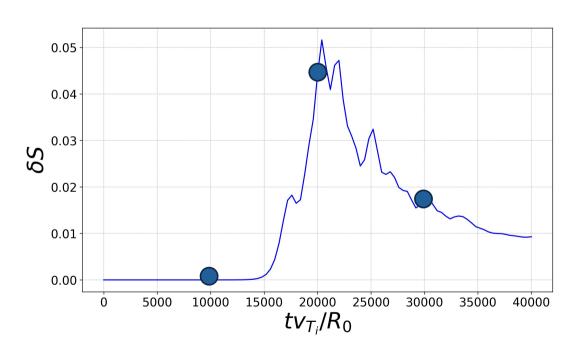
$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta \hat{f}_{i} dv_{\parallel} \exp\left(-\frac{k_{\perp}^{2}}{2}\right) - \left[1 - \Gamma_{0}(k_{\perp}^{2})\right] \hat{\phi}(k_{x}, k_{y}) + \int_{-\infty}^{\infty} \delta \hat{f}_{f} dv_{\parallel} \exp\left(-\frac{k_{\perp}^{2}}{2} \cdot \frac{T_{f0}}{T_{i0}}\right) - \left[1 - \Gamma_{0}\left(k_{\perp}^{2} \frac{T_{f0}}{T_{i0}}\right)\right] \hat{\phi}(k_{x}, k_{y}) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta \hat{f}_{e}(k_{x}, k_{y}, v_{\parallel}) dv_{\parallel} \\
\langle \phi \rangle_{i} = \sum_{k_{x}, k_{y}} \hat{\phi}(k_{x}, k_{y}) \exp(i\mathbf{k}_{\perp} \cdot \mathbf{x}) \exp\left(-\frac{k_{\perp}^{2}}{2}\right), \langle \phi \rangle_{e} = \sum_{k_{x}, k_{y}} \hat{\phi}(k_{x}, k_{y}) \exp(i\mathbf{k}_{\perp} \cdot \mathbf{x}), \langle \phi \rangle_{f} = \sum_{k_{x}, k_{y}} \hat{\phi}(k_{x}, k_{y}) \exp(i\mathbf{k}_{\perp} \cdot \mathbf{x}) \exp\left(-\frac{k_{\perp}^{2}}{2} \cdot \frac{T_{f0}}{T_{i0}}\right)$$

② ①で求めた値を用いて、**揺動エントロピー δs**に関する量を解析する.

$$\frac{\partial(\delta s)}{\partial t} = F_1 + F_2 + F_3 + D$$

### δS の時間発展

$$\delta S \equiv \iiint \delta s \, dx dy dv_{\parallel} = \iiint \frac{(\delta f)^2}{2f_0} dx dy dv_{\parallel}$$



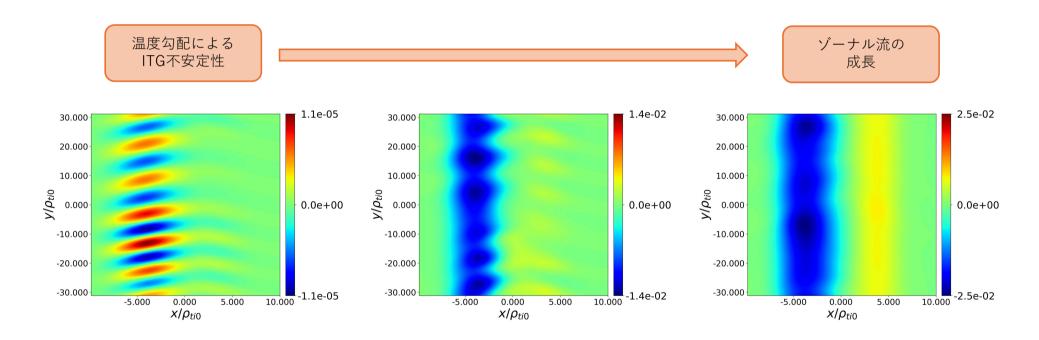
系の構造変化は大きく 3つのフェイズに分かれた

左図の3点について、各量の変化を調べた

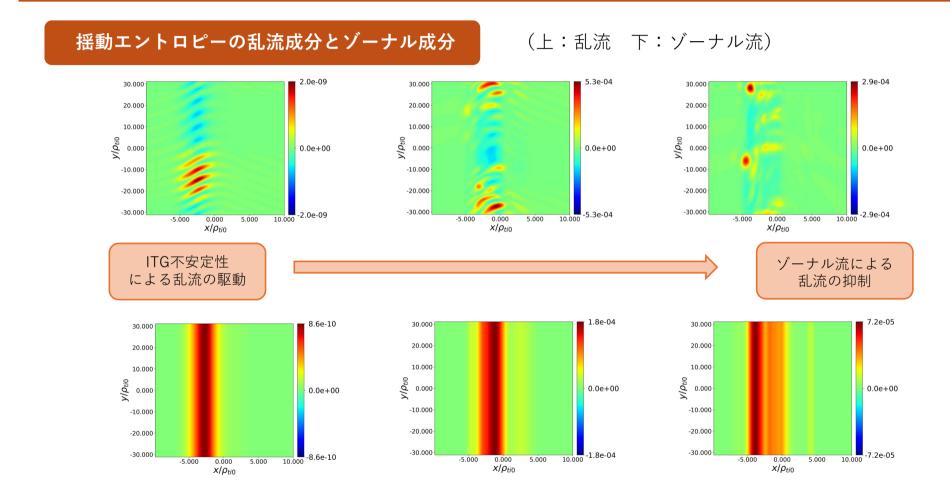
- ①初期状態
- ②流れ構造の成長後
- ③飽和過程

# 結果

### 静電ポテンシャルの時間発展

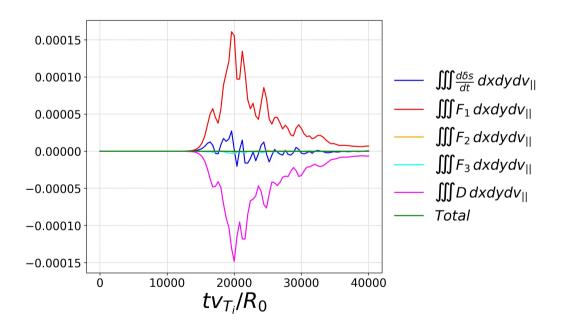


# 結果



### エントロピーバランス(空間全体)

 $\iiint \frac{\partial(\delta s)}{\partial t} dx dy dv_{\parallel} = \iiint F_1 dx dy dv_{\parallel} + \iiint F_2 dx dy dv_{\parallel} + \iiint F_3 dx dy dv_{\parallel} + \iiint D dx dy dv_{\parallel}$ 

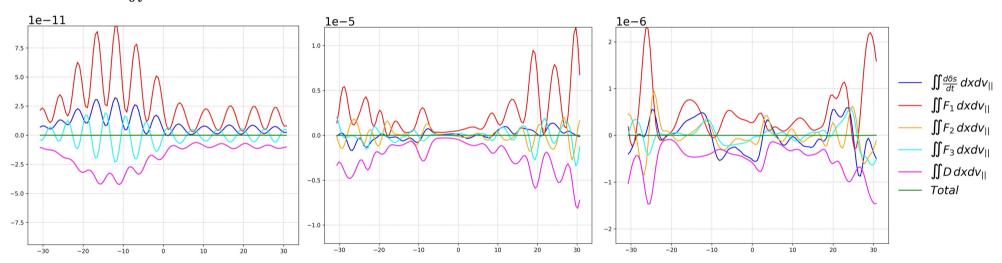


(**t 依存性**のみを残した形)

バランス式の妥当性を 確認

## <u>エントロピーバランス(y</u>方向 実空間)

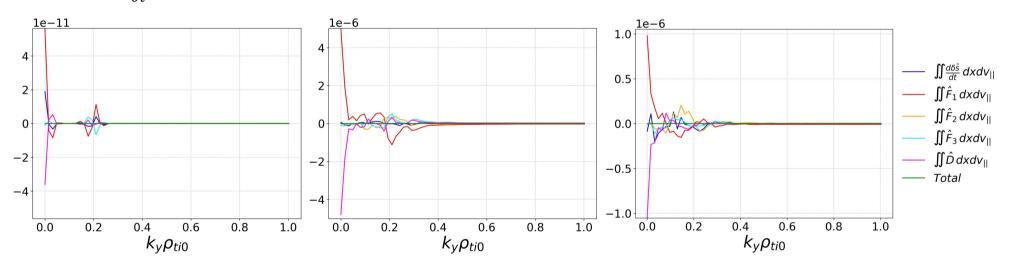
 $\iint \frac{\partial(\delta s)}{\partial t} dx dv_{\parallel} = \iint F_1 dx dv_{\parallel} + \iint F_2 dx dv_{\parallel} + \iint F_3 dx dv_{\parallel} + \iint D dx dv_{\parallel} \qquad (t, y) 依存性を残した形)$ 



- $\mathit{F}_{1}$ (初期の温度勾配による寄与を表す項)は $\mathit{\delta s}$ を増加させる
- D(衝突項)は $\delta s$ を減少させる
- $F_2$ の寄与は乱流の発達とともに増加

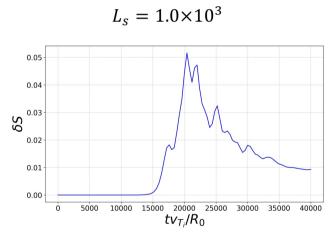
### エントロピーバランス (y方向 波数空間)

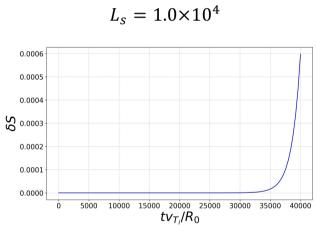
 $\iint \frac{\partial(\delta \hat{s})}{\partial t} dx dv_{\parallel} = \iint \widehat{F}_{1} dx dv_{\parallel} + \iint \widehat{F}_{2} dx dv_{\parallel} + \iint \widehat{F}_{3} dx dv_{\parallel} + \iint \widehat{D} dx dv_{\parallel} \qquad (\boldsymbol{t}, \boldsymbol{k}$  依存性を残した形)

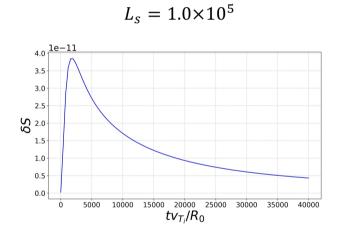


- 初期状態においては  $k_y \rho_{ti0} = 0.2$ 付近に振幅スペクトルのピークを確認
- 以降については正確なピークが確認できなかった

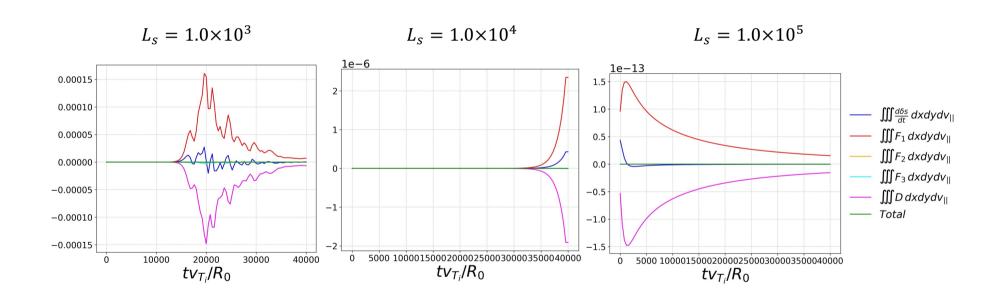
# 磁気シア長を変化させたケース(揺動エントロピー)







# 磁気シア長を変化させたケース(エントロピーバランス)



# まとめ

- スラブ配位におけるエントロピーバランス式を導出し,各項の時間発展を解析した
- 磁気シア長  $L_s$  の値を変化させると系の構造が大きく変化することを確認した

### 今後の課題

乱流・ゾーナル流の磁気シア依存性についての解析を進める