Übung 02: Verfahrens- und Maschinenfehler

Tobias Blesgen und Leonardo Thome

19.05.2021

Im folgenden wollen wir die 2-Punktformel und 3-Punktformel auf ihre Verfahrensfehler untersuchen und durch Verwendung verschiedener Datentypen den Maschienfehler abschätzen.

Die 2-Punktformel beschreibt die Ableitung einer Funktion f(x) an der Stelle x_i mit:

$$f'(x_i) = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{h} + \mathcal{O}(h)$$
 (1)

Die 3-Punktformel tut dies hingegen mit einem kleineren Verfahrensfehler der Ordnung $\mathcal{O}(h^2)$

$$f'(x_i) = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_{i-1})}{2h} + \mathcal{O}(h^2)$$
(2)

Verfahrens- und Maschinenfehler

Verfahrensfehler

Verfahrensfehler der 2-Punktformel

Nach der Taylor Entwicklung einer Funktion ergibt sich

$$f(x_{i+1}) = f(x_i) + hf'(x_i) + \frac{h^2}{2}f''(x_i) + \mathcal{O}(h^3).$$
(3)

Stellt man die Gleichung nach der Ableitung um, ergibt sich die gesuchte Form für die 2-Punktformel mit Fehlerordnungen:

$$f'(x_i) = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{h} - \frac{h}{2}f''(x_i) + \mathcal{O}(h^2)$$
(4)

Somit wird die höchste Fehlerordnung, und somit der Verfahrensfehler der 2-Punktformel durch $\frac{h}{2}f''(x_i)$ beschrieben.

Verfahrensfehler der 3-Punktformel

Nach einem ähnlichen Ansatz wie zuvor betrachten wir in der 3-Punktformel die Taylorformel vor und nach x_i :

$$f(x_{i\pm 1}) = f(x_i) \pm hf'(x_i) + \frac{h^2}{2}f''(x_i) \pm \frac{h^3}{6}f'''(x_i) + \mathcal{O}(h^4).$$
 (5)

Subtrahieren wir die positive und negative Gleichung ergibt sich

$$f'(x_i) = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_{i-1})}{2h} - \frac{h^2}{6}f'''(x_i) + \mathcal{O}(h^3)$$
(6)

Maschinenfehler

Da wir Zahlen am Computer nur endliche Stellen haben, geschiehen Rundungsfehler bei Berechnung von Zahlen die mehr Stellen besitzen als der benutzte Typ. Diese Genauigkeit nennen wir Maschiengenauigkeit δ_M und ist definiert über die größte reelle Zahl δ_M , so dass der Rechner noch $1 + \delta_M = 1$ berechnet (Seite 12 /cite{DeltaM}).

Beispiel Anhand der Differentation

Der 2-Punkt Ansatz

Am Beispiel der Differentation der Funktion $f(x) = e^x$ an der Stelle x = -1 sollen die Fehlertypen aufgezeigt werden. Wir betrachten zuerst die 2-Punktformel und den Unterschied zwischen einem Ansatz, der Double und einem, der Floats verwendet. Da der Code bis auf den Typwechsel identisch ist, liegt hier nur der Double-Code vor:

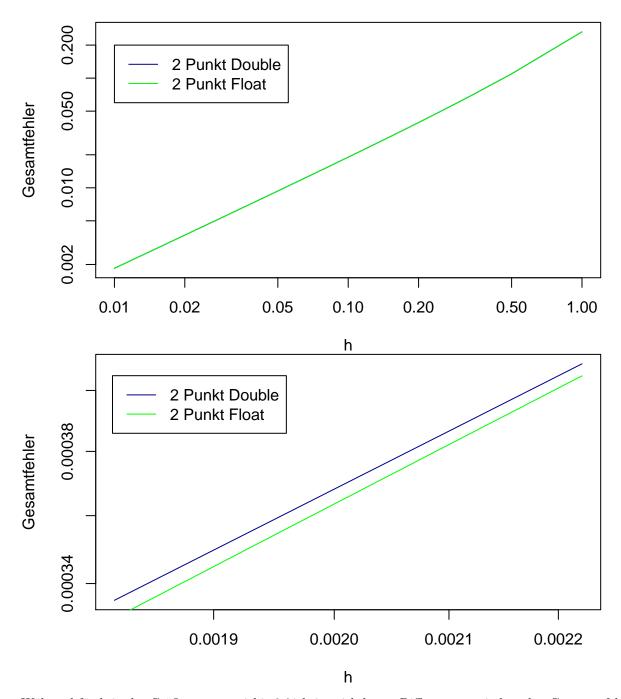
```
#include <Rcpp.h>
#include <math.h>

using namespace Rcpp;

//[[Rcpp::export]]
Rcpp::List diff2PunktDouble(const double x, const int r){
    // Array der ersten 100 Werte:
    Rcpp::NumericVector xValue(100);
    Rcpp::NumericVector yValue(100);

// Quelltext
    for (int i = r; i<=99+r; i++){
        xValue[i-r] = 1./i;
        yValue[i-r] = (exp(x+1./i) - exp(x))/(1./i);
    }

// Rückgabe für eine grafische Wiedergabe
    return List::create(Named("x") = xValue, Named("y") = yValue);
}</pre>
```



Während für h in der Größenortnung 1 bis 0,01 keine sichtbaren Differenzen zwischen den Gesammtfehlern hervorruft, kann in der nächst kleineren Größerenordnung eine Divergenz der beiden Fehlergrößen beobachtet werden.

Der 3-Punkt Ansatz

Um das 2-Punktverfahren auch mit einem anderen Verfahren vergleichen zu können, verwenden wir das 3-Punktverfahren. Erneut implementieren wir es einmal mit Double und einmal mit Float-Precision.

```
#include <Rcpp.h>
#include <math.h>
```

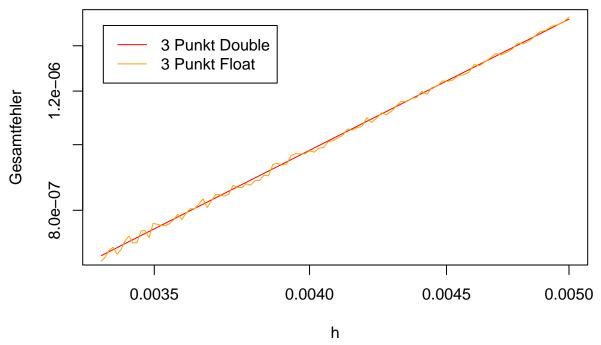
```
using namespace Rcpp;

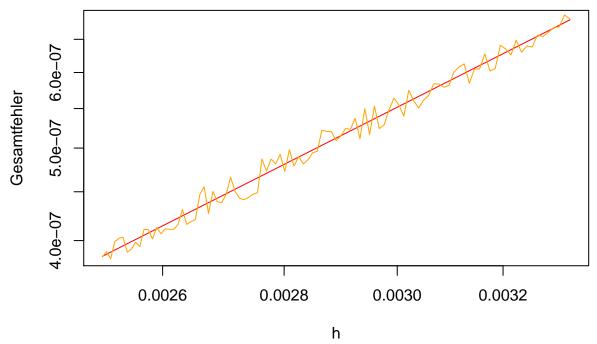
//[[Rcpp::export]]
Rcpp::List diff3PunktDouble(const double x, const int r){
    // Array der ersten 100 Werte:
    Rcpp::NumericVector xValue(100);
    Rcpp::NumericVector yValue(100);

// Quelltext
    for (int i = r; i<=99+r; i++){
            xValue[i-r] = 1./i;
            yValue[i-r] = (exp(x+1./i) - exp(x-1./i))/(2./i);
      }

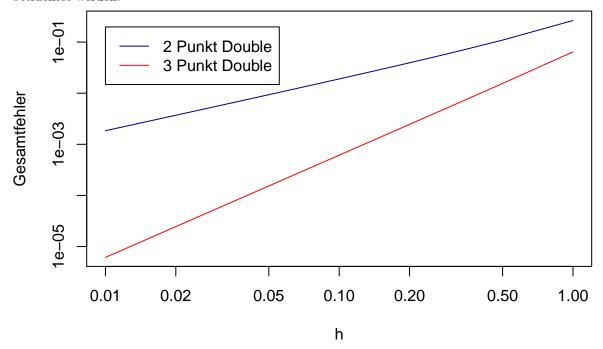
// Rückgabe für eine grafische Wiedergabe
    return List::create(Named("x") = xValue, Named("y") = yValue);
}</pre>
```

Trägt man nun die beiden Graphen grafisch auf so findet man für h's bei um die 0,005 die ersten Auffälligen Unterschiede:





Während der Double-Graph eine glatte Gerade beschreibt, springt der Float-Graph wahllos wirkend über und unter diese Gerade. Dieses Zittern wird mit sinkenden h immer extremer und verdeutlicht, dass die Unterschiede der Näherungswerte die Größenordnung des Maschinenfehlers erreichen. Um diese Zitterbewegung auch am Float-Graphen zu entdecken, muss das h in der Größenordnung von 10^{-4} betrachtet werden.



References

 $[1] \ {\rm C.\ Urbach},\ {\it Vorlesungsskript\ Computerphysiks}, {\rm Seite\ 12,2021}.$