## Übung 05: Spektrum einer Klaviersaite

Tobias Blesgen und Leonardo Thome

27.06.2021

Schlägt man eine Klaviersaite an, so verhält sie sich nach:

$$\frac{\partial^2 \psi(x,t)}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 \psi(x,t)}{\partial x^2} - \frac{\gamma}{l} \left| \frac{\partial \psi(x,t)}{\partial t} \right| \left( \frac{\partial \psi(x,t)}{\partial t} \right). \tag{1}$$

Wir wollen dieses Verhalten im Folgenden numerisch untersuchen. Hierzu schreiben wir Gleichung 1 mit  $\Xi = \frac{x}{l}, \phi = \frac{\psi}{l}, \tau = \frac{tc}{l}$  um zu einer Dimensionslosen Gleichung:

$$\frac{\partial^2 \phi(\Xi, \tau)}{\partial \tau^2} = \frac{\partial^2 \phi(\Xi, \tau)}{\partial \Xi^2} - \gamma \left| \frac{\partial \phi(\Xi, \tau)}{\partial \tau} \right| \left( \frac{\phi(\Xi, \tau)}{\partial \tau} \right). \tag{2}$$

Um dieses Problem analytisch angehen zu können, müssen wir die Differentiale annähern und schreiben hierzu die Gleichung2 um zu:

$$\frac{\psi_{i+1,j} - 2\psi_{i,j} + \psi_{i-1,j}}{\Delta \tau^2} = \frac{\psi_{i,j+1} - 2\psi_{i,j} + \psi_{i,j-1}}{\Delta \Xi^2} - \gamma \left| \frac{\psi_{i,j} - \psi_{i-1,j}}{\Delta \tau} \right| \frac{\psi_{i,j} - \psi_{i-1,j}}{\Delta \tau}$$
(3)

Dies lässt sich weiter umstellen zu:

$$\psi_{i+1,j} = \frac{\Delta \tau^2}{\Delta \Xi^2} (\psi_{i,j+1} - 2\psi_{i,j} + \psi_{i,j-1}) + 2\psi_{i,j} - \psi_{i-1,j} - \gamma |\psi_{i,j} - \psi_{i-1,j}| (\psi_{i,j} - \psi_{i-1,j})$$
(4)

#### Runge-Kutta 2 Verfahren

merische Stabilität (soweit das System selbst stabil ist) und weist mit einem Verfahrensfehler von  $\mathcal{O}(h^2)$  einen kleineren Fehler als das Eulerverfahren auf für kleine Schrittweiten h.

### Implementation des DGS nach dem Runge-Kutta 2 Verfahren

```
#include <Rcpp.h>
#include <vector>
#include <algorithm>
#include <math.h>

using namespace Rcpp;

//[[Rcpp::export]]
```

```
std::vector<double> klaviersaite(const double 1, const double roh,
                                               const double force, const double
                                               gamma, const int xSchritte,
                                               const double dt, const int
                                               zeitSchritte){
  // Array der Werte zur späteren Ausgabe
    std::vector<std::vector<double>> zeitvektor(zeitSchritte);
  // Quelltext
   // Startwerte
   std::vector<double> startwerte(xSchritte);
   for (int i = 0; i<xSchritte; i++){</pre>
      startwerte[i] = 0.0;
   }
   startwerte[(int)(0.26*(xSchritte-1))] = 0.01;
   zeitvektor[0] = startwerte;
   zeitvektor[1] = startwerte;
   // Funktionsdurchläufe
   double dx = 1/(xSchritte - 1);
   double c = 299792458;
   double C = dt*dt*c*c/(dx*dx);
   for (int i = 2; i<zeitSchritte; i++){</pre>
      std::vector<double> tVektor(xSchritte);
      // Randbedingungen
      tVektor[0] = 0;
      tVektor[xSchritte-1] = 0;
      for (int j = 1; j < xSchritte-1; j++){
        tVektor[j] = C*(zeitvektor[i-1][j+1] - 2*zeitvektor[i-1][j] +
          zeitvektor[i-1][j-1]) + 2*zeitvektor[i-1][j] - zeitvektor[i-2][j] -
          gamma/l * fabs(zeitvektor[i-1][j]-zeitvektor[i-2][j]) *
          (zeitvektor[i-1][j]-zeitvektor[i-2][j]);
      }
      zeitvektor[i] = tVektor;
   }
  // Rückqabe für eine grafische Wiedergabe
   return zeitvektor[9];
```

#### **Fazit**

Wir erhalten bei den meisten Werten ein nicht chaotisches Verhalten zwischen  $\theta$  und  $\dot{\theta}$ , können jedoch auch chaotische Situationen konstruieren. Dies ist im physikalischen Sinne auch nachvollziehbar, da die Eigenrotation des Mondes durch geschickt gewählte Bahnen stark von der Radiusvariation beeinflusst werden kann

Wir können aber sehen, dass dieses Verhalten nicht immer eintritt und wir im Allgemeinen ein strukturiertes Verhalten vorfinden.

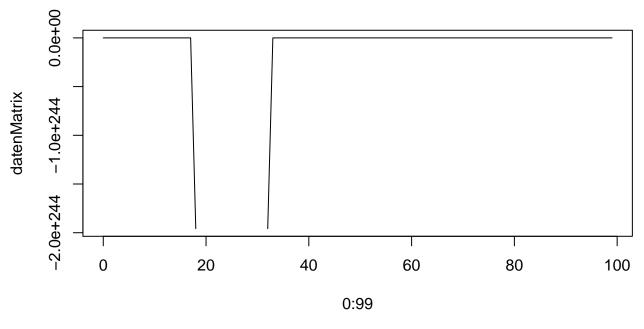


Abbildung 1: k)

# Literatur

 $[1] \ \ Keplersche \ Gesetze \ https://de.wikipedia.org/wiki/Keplersche\_Gesetze, Stand \ 22.06.2021$