Marco Bayesiano para el análisis de datos, calibración de parámetros y modelamiento inverso

# Modelamiento probabilístico

Universidad Industrial de Santander U18 Fest

# Teorema de Bayes

- Objetivo: Modelar datos
- lacktriangle Si tenemos observaciones y de un observable Yy un modelo de las observaciones parametrizado por  $\Theta$ , podemos calcular la distribución de los parámetros dadas las observaciones usando

$$p(\theta \mid y) = \frac{p(y \mid \theta)p(\theta)}{p(y)} = \frac{p(y \mid \theta)p(\theta)}{\int p(y \mid \theta)p(\theta) \, \mathrm{d}\theta}$$

# Nomenclatura

$$p(\theta \mid y) = \frac{p(y \mid \theta)p(\theta)}{p(y)} = \frac{p(y \mid \theta)p(\theta)}{\int p(y \mid \theta)p(\theta) d\theta}$$

- $p(y \mid \theta)$ : **Verosimilitud** El valor de la pdf de las observaciones dado el valor específico  $\Theta = \theta$  de los parámetros. La verosimilitud indica qué tan posible es observar las (uh) observaciones dado  $\theta$
- $p(\theta)$ : (Distribución) Anterior Codifica la información disponible o suposiciones acerca de la distribución de probabibilidad de  $\Theta$ , i.e, indica qué valores de  $\Theta$ son más o menos probables de acuerdo a la información  $\alpha$  priori

### Nomenclatura

$$p(\theta \mid y) = \frac{p(y \mid \theta)p(\theta)}{p(y)} = \frac{p(y \mid \theta)p(\theta)}{\int p(y \mid \theta)p(\theta) d\theta}$$

- **p** $(\theta \mid y)$ : **(Distribución) Posterior** pdf de  $\Theta$  dadas las observaciones, i.e., indica qué valores de  $\Theta$  son más o menos probables de acuerdo a las observaciones y la información *a priori*
- $p(y) = \int p(y \mid \theta) p(\theta) \, \mathrm{d}\theta$ : **Verosimilitud marginal** Indica qué valores del observable Yson más o menos posibles dada la información  $\alpha$  *priori* acerca de los parámetros del modelo

# Nomenclatura

 $\blacksquare$  Para calcular la distribución posterior sólo hace especificar las verosimilitud  $p(y\mid\theta)$  y la distribución anterior, i.e, la distribución conjunta

$$p(y,\theta) = p(y \mid \theta) p(\theta)$$

 Ésta distribución conjunta se conoce como el modelo probabilístico

# Tareas de regresión

- $\blacksquare$  Queremos analizar la dependencia de un observable Y en una variable explanatoria x utilizando un modelo parametrizado por  $\Theta$
- Dadas las observaciones (X, y), podemos calcular la distribución de los parámetros:

$$p(\theta \mid y, X) = \frac{p(y \mid X, \theta)p(\theta)}{p(y \mid X)} = \frac{p(y \mid X, \theta)p(\theta)}{\int p(y \mid X, \theta)p(\theta) d\theta}$$

#### donde

- $\blacksquare p(y \mid X, \theta)$ : Verosimilitud
- $\blacksquare p(\theta)$ : Anterior
- $\blacksquare p(\theta \mid y, X)$ : Posterior

Δ



# Regresión lineal ordinaria

- $\blacksquare$  Tenemos un observable Y, que se asume contínuo y k variables explanatorias  $x=(x_1,x_2,\ldots,x_3)$
- Un número n de observaciones de la forma

$$y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_i \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} & \dots & x_{1k} \\ x_{21} & x_{22} & \dots & x_{2k} \\ \vdots & & & \vdots \\ x_{i1} & x_{i2} & \dots & x_{ik} \\ \vdots & & & \vdots \\ x_{n1} & x_{n2} & \dots & x_{nk} \end{bmatrix}$$

■ Modelo lineal para la esperanza de las observaciones

$$\begin{split} \mathbb{E}(y_i \mid X, \theta) &= \alpha + x_{i1}\beta_1 + x_{i2}\beta_2 + \dots x_{ik}\beta_k \\ \mathbb{E}(y \mid X, \theta) &= \alpha + X\beta \end{split}$$

### Verosimilitud normal

Para modelar las observaciones, asumimos que cada observación es independiente, y modelada como una variable aleatoria normal con la esperanza dada por el modelo lineal y una cierta varianza

$$p(y_i \mid X, \theta) = \mathcal{N}(y \mid \alpha + X_{i \cdot}\beta, \sigma), \quad \theta = \{\alpha, \beta, \sigma\}$$

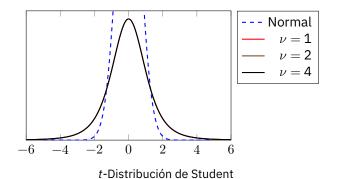
La distribución conjunta de las observaciones es

$$p(y \mid X, \theta) = \prod_{i=1}^{n} p(y_i \mid X, \theta) = \mathcal{N}(y \mid \alpha + X\beta, \sigma^2 I)$$

### Robustez contra valores extremos

- La distribución normal tiene colas "cortas". Por lo tanto, observaciones lejos del predictor  $\alpha + X\beta$  para cierto valor de  $\theta$  se consideran muy poco probables
- Éstas observaciones "arrastran" el estimador hacia ellas
- Para robustecer la inferencia contra valores extremos es necesario utilizar una verosimilitud con colas más largas

### Robustez contra valores extremos



- Cómo decidir el valor de  $\nu$ ?
- Modelamiento jerárquico

a

# Modelamiento jerárquico

- Las distribuciones anteriores de los parámetros,  $\theta$ , se eligen usualmente como distribuciones parametrizadas de la forma  $p(\theta \mid \nu)$  con sus propios parámetros  $\nu$ , o hiperparámetros
- $\blacksquare$  Podemos asignar distribuciones hiperanteriores  $p(\nu)$  a éstos hiperparámetros

$$p(\theta, \nu \mid y, X) = \frac{p(y \mid X, \theta)p(\theta \mid \nu)p(\nu)}{\int p(y \mid X, \theta)p(\theta \mid \nu)p(\nu) d\theta d\nu}$$

