

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)
Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ
по лабораторной работе №3
по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»
Тема: Потоки в сети

Студент гр. 8304

Порывай П.А.

Преподаватель

Размочаева Н.В

Санкт-Петербург

2020

Цель работы.

Найти максимальный поток в сети, а также фактическую величину потока, протекающего через каждое ребро, используя алгоритм Форда-Фалкерсона.

Сеть (ориентированный взвешенный граф) представляется в виде триплета из имён вершин и целого неотрицательного числа - пропускной способности (веса).

Входные данные:

N - количество ориентированных рёбер графа

v_0 - исток

v_n - сток

$v_i \quad v_j \quad \omega_{ij}$ - ребро графа

$v_i \quad v_j \quad \omega_{ij}$ - ребро графа

...

Выходные данные:

P_{max} - величина максимального потока

$v_i \quad v_j \quad \omega_{ij}$ - ребро графа с фактической величиной протекающего потока

$v_i \quad v_j \quad \omega_{ij}$ - ребро графа с фактической величиной протекающего потока

...

В ответе выходные рёбра отсортируйте в лексикографическом порядке по первой вершине, потом по второй (в ответе должны присутствовать все указанные входные рёбра, даже если поток в них равен 0).

Вариант 2

Поиск в ширину. Обработка совокупности вершин текущего фронта как единого целого, дуги выбираются в порядке уменьшения остаточных пропускных способностей. При равенстве остаточных пропускных способностей выбирается та дуга, из начала которой выходит меньше дуг, при этом учитываются только дуги с положительными остаточными пропускными способностями, не ведущие в вершины текущего или прошлых фронтов.

Описание алгоритма

В начале алгоритм Форда-Фалкерсона заполняет значения функции f для всех ребер графа. Далее пока у нас в “остаточной сети” (изначально это сам граф) есть дополняющий путь то по Теореме о максимальном разрезе поток еще не полон и для каждого ребра дополняющего пути увеличиваем поток и перестраиваем “остаточную сеть” Сложность алгоритма $O(E|f^*|)$

Описание основных структур данных и функций

`struct vertex_len`

Имя и длина до вершины в списке смежных вершин

`map<char, char*> colour`

Ассоциативный массив для определения цвета вершины

`map<char, char> Pi`

Ассоциативный массив для определения предшественника по ключю

`set<char> Vertexes`

Множество – вершины графа

`queue<char> Q`

Данная очередь используется в BFS

`bool print_path(char* path, int* i_path, char s, char v)`

Функция возвращает true, если нашли путь из s в v

`void BFS(vector <vector <char> > Adj, char start);`

Основной алгоритм, описанный выше

`int c(char path[], vector <vector <vertex_len> > Adj)`

Если путь из начальной вершины в конечную найден, то данный алгоритм находит минимальное ребро в этой пути

`void Ford_Fulkerson(vector <vector <vertex_len> > Adj1, vector <vector<char>> Adj2, char s, char t, char** ak, int MaxN)`

Функция, включающая основной алгоритм описанный выше

bool operator < (const vertex_len& dot1, const vertex_len& dot2)

Перегрузка оператора для функции qsort, которая позволяет сортировать по убыванию пропускной способности

Тестирование

В Таблице 1 не указаны промежуточные результаты, которые вывожу в программе.

Таблица 1 в формате(ввод/вывод)

7 a f a b 7 a c 6 b d 6 c f 9 d e 3 d f 4 e c 2	12 a b 6 a c 6 b d 6 c f 8 d e 2 d f 4 e c 2
4 a d a b 2 b d 1 a c 2 c d 11	3 a b 1 b d 1 a c 2 c d 2

1 a d a d 10	10 a d
5 a l a d 3 d m 10 m l 11 d k 7 k l 9	3 a d 3 d m 3 m l 3 d k 0 k l 0
8 a c a b 12 b k 4 a e 3 d e 4 c d 5 b c 6 k p 2 p c 12	8 a b 8 b k 2 a e 0 d e 0 c d 0 b c 6 k p 2 p c 2

Выводы.

В ходе выполнения работы были получены навыки работы с основными алгоритмами ”поиск в ширину”, алгоритм ”Форда-Фалкерсона”

ПРИЛОЖЕНИЕ А

ИСХОДНЫЙ КОД

```
#define _CRT_SECURE_NO_WARNINGS
#include<vector>
#include<set>
#include <iostream>
#include <iterator>
#include<map>
#include<queue>
#include<string>
#include<cstring>
#include<algorithm>
using namespace std;

struct vertex_len {
    char name;
    int len;
};

map<char, char*> colour;
map<char, int> d;//количество вершин до начальной для вершины по
ключю
map<char, char> Pi;//Предшественник для вершины по ключю

set<char> Vertexes;

queue<char> Q;
bool print_path(char* path, int* i_path, char s, char v);
void BFS(vector <vector <char> > Adj, char start);
int c(char path[], vector <vector <vertex_len> > Adj);

map < std::string, int > f;

char to_delete1;
char to_delete2;
int j_delete;
void Ford_Fulkerson(vector <vector <vertex_len> > Adj1, vector
<vector<char>> Adj2, char s, char t, char** ak, int MaxN);

bool operator < (const vertex_len& dot1, const vertex_len& dot2)
{
    return dot1.len > dot2.len;
}
int main()
{
```

```

setlocale(LC_ALL, "Russian");
int MaxN = 0;
char u, v;
char start, end;
std::cin >> MaxN;
std::cin >> start;
std::cin >> end;

vector <vector <char> > Adj(100); //список смежных вершин
vector <vector<vertex_len>> Adj1(100); //список смежных вершин с
расстояниями

```

```

int MaxI = MaxN;

```

```

int len;

```

```

vertex_len v_l;

```

```

char** aka = new char* [100];
for (int i = 0; i < MaxN; i++)
    aka[i] = new char[3];

```

```

int i = 0;

```

```

int j;

```

```

while (MaxN--) {

```

```

    cin >> u >> v >> len;

```

```

    j = 0;

```

```

    aka[i][j] = u;

```

```

    j++;

```

```

    aka[i][j] = v;

```

```

    j++;

```

```

    aka[i][j] = '\0';

```

```

    i++;

```

```

    if (Vertexes.find(u) == Vertexes.end())

```

```

        Vertexes.insert(u);

```

```

    if (Vertexes.find(v) == Vertexes.end())

```

```

        Vertexes.insert(v);

```

```

    v_l = { v, len };

```

```

    Adj1[u - 97].push_back(v_l);

```

```

}

```

```

std::cout << "\nДо сортировки смежных вершин\n";

```

```

for (int i = 0; i < 100; i++) {

```

```

    if (Adj1[i].size() > 0) {

```

```

        char a = i + 97;

```

```

        std::cout << "\n" << a << ": ";

```

```

        for (int j = 0; j < Adj1[i].size(); j++)

```

```

        std::cout << Adj1[i][j].name << " " <<
Adj1[i][j].len << " ";
    }
}

std::cout << "\nПосле сортировки смежных вершин\n";

for (int i = 0; i < 100; i++) {

    if (Adj1[i].size() > 0) {
        sort(Adj1[i].begin(), Adj1[i].end());
        char a = i + 97;
        std::cout << "\n" << a << ": ";
        for (int j = 0; j < Adj1[i].size(); j++) {
            std::cout << Adj1[i][j].name << " " <<
Adj1[i][j].len << " ";
            Adj[i].push_back(Adj1[i][j].name);
        }
    }
    std::cout << "\n";
    Ford_Fulkerson(Adj1, Adj, start, end, aka, MaxI);
}

```

```

void Ford_Fulkerson(vector <vector <vertex_len> > Adj1, vector
<vector<char>> Adj2, char s, char t, char** ak, int size1) {

    char** aka = new char* [100];
    for (int i = 0; i < 50; i++)
        aka[i] = new char[3];

    int y = 0;
    for (int i = 0; i < Adj1.size(); i++) {

        for (int j = 0; j < Adj1[i].size(); j++) {

            char u = i + 97;
            char v = Adj1[i][j].name;
            char qq[2] = { u,v };

            char* ver_s1 = new char[3];
            ver_s1[0] = u;
            ver_s1[1] = v;
            ver_s1[2] = '\0';

            std::string str = string(ver_s1);

            f[str] = 0;
            char* ver_s2 = new char[3];

            ver_s2[0] = v;

```



```

        ver_s2[1] = u;
        ver_s2[2] = '\0';
        char qq1[2] = { u,v };
        std::string str11 = string(ver_s2);

        f[str11] = 0;
    }

}

BFS(Adj2, s);

char* path = new char[100];
int i_path = 0;

bool yes = print_path(path, &i_path, s, t);
path[i_path] = '\0';

while (yes) {

    int min = c(path, Adj1); //после определения минимального
    пути надо перестроить граф
    for (int i = 0; i < strlen(path) - 1; i++)
    { //перестраиваем граф

        char predok = path[i];
        char potomok = path[i + 1];

        int size = Adj1[predok - 97].size();
        for (int j = 0; j < size; j++) {
            if (Adj1[predok - 97][j].name == potomok) {

                Adj1[predok - 97][j].len -= min;

                if (Adj1[predok - 97][j].len == 0)
                { //удаляем ребро из остаточной сети
                    Adj1[predok - 97].erase(Adj1[predok
- 97].begin() + j);
                    Adj2[predok - 97].erase(Adj2[predok
- 97].begin() + j);
                    size--;
                }

                bool dobavili_obratny = false;

                int ind_obratn;

                for (int k = 0; k < Adj1[potomok -
97].size(); k++) {
                    if (Adj1[potomok - 97][k].name ==
predok) {

                        dobavili_obratny = true;
                        ind_obratn = k;
                        break;
                    }
                }
            }
        }
    }
}

```

```

    }

    if (dobavili_obratny == false) {

        vertex_len node = { predok,min };
        Adj1[potomok - 97].push_back(node);
        Adj2[potomok
97].push_back(predok);

    }
    else if (dobavili_obratny == true) {
        Adj1[potomok - 97][ind_obratn].len
+= min;

    }

}

}

}

for (int i = 0; i < strlen(path) - 1; i++) {
    char predok = path[i];
    char potomok = path[i + 1];
    char* f_tuda = new char[3];
    f_tuda[0] = predok;
    f_tuda[1] = potomok;
    f_tuda[2] = '\\0';

    char qq[2];
    qq[0] = predok;
    qq[1] = potomok;

    std::string strq = string(f_tuda);

    f[strq] = f[strq] + min;

    y++;

    char* f_obratno = new char[3];
    aka[y] = f_obratno;
    y++;
    f_obratno[0] = potomok;//
    f_obratno[1] = predok;
    f_obratno[2] = '\\0';
    char qq2[2];
    qq2[0] = potomok;
    qq2[1] = predok;
    std::string str = string(f_obratno);
    f[str] = -f[strq];

}

```

```

        BFS(Adj2, s);

        path = new char[100];
        i_path = 0;

        yes = print_path(path, &i_path, s, t);
        path[i_path] = '\0';

    }
    int it = 0;

    for (int m = 0; m < size1; m++) {
        string qq = string(ak[m]);
        if (qq[1] == t)
            it += f[qq];

    }
    std::cout << it << "\n";

    for (int m = 0; m < size1; m++) {
        string qq = string(ak[m]);

        std::cout << qq[0] << " " << qq[1] << " " << f[qq] << "\n";

    }

} //Как делать остаточную сеть?

int c(char* path, vector <vector <vertex_len> > Adj) { //нахождение
минимального веса в пути
    //std::cout << "AA";
    int min = 99;

    for (int i = 0; i < strlen(path) - 1; i++) {

        char predok = path[i];
        char potomok = path[i + 1];
    }

```

```

        //std::cout << predok;
        for (int j = 0; j < Adj[predok - 97].size(); j++) {
            //std::cout << "ye";
            if (Adj[predok - 97][j].name == potomok) {
                if (min > Adj[predok - 97][j].len) {//////////
                    to_delete1 = predok;
                    to_delete2 = Adj[predok - 97][j].name;

                    j_delete = j;
                    //здесь можно сохранять предка и потомка с
МИНИМАЛЬНЫМ ЗНАЧЕНИЕМ
                    min = Adj[predok - 97][j].len;

                }
            }
        }

    }

    return min;
}

void BFS(vector <vector <char> > Adj, char start) {//находит не для всех
ВХОДНЫХ ДАННЫХ

    set<char>::iterator it;
    for (it = Vertexes.begin(); it != Vertexes.end(); it++) {

        char* col1 = new char[100];
        strcpy(col1, "белый");
        colour[*it] = col1;

        d[*it] = 99999;//значит пути нет(до начала)
        Pi[*it] = 0;//значит не записана предыдущая вершина

    }

    char* col2 = new char[100];

```

```

strcpy(col2, "серый");
colour[start] = col2;
d[start] = 0;
Pi[start] = 0;

Q.push(start);

while (Q.empty() == false) {

    char u = Q.front();

    for (int i = 0; i < Adj[u - 97].size(); i++) {

        if (strcmp(colour[Adj[u - 97][i]], "белый") == 0) {

            char* col3 = new char[100];

            strcpy(col3, "серый");

            colour[Adj[u - 97][i]] = col3;
            d[Adj[u - 97][i]] = d[u] + 1;
            Pi[Adj[u - 97][i]] = u;
            Q.push(Adj[u - 97][i]);
        }

    }

    Q.pop();

    char* col4 = new char[100];
    strcpy(col4, "черный");

    colour[u] = col4;

}

}

```

```

bool print_path(char* path, int* i_path, char s, char v) {

    if (v == s) {

        path[*i_path] = v;
        *i_path = *i_path + 1;
        return true;

    }
    else if (Pi[v] == 0) {
        return false;
    }
    else {
        print_path(path, i_path, s, Pi[v]);
        path[*i_path] = v;
        *i_path = *i_path + 1;
    }
}

```