



人工智能A – Project2

基于CNN的图像分类

复旦大学计算机科学技术学院

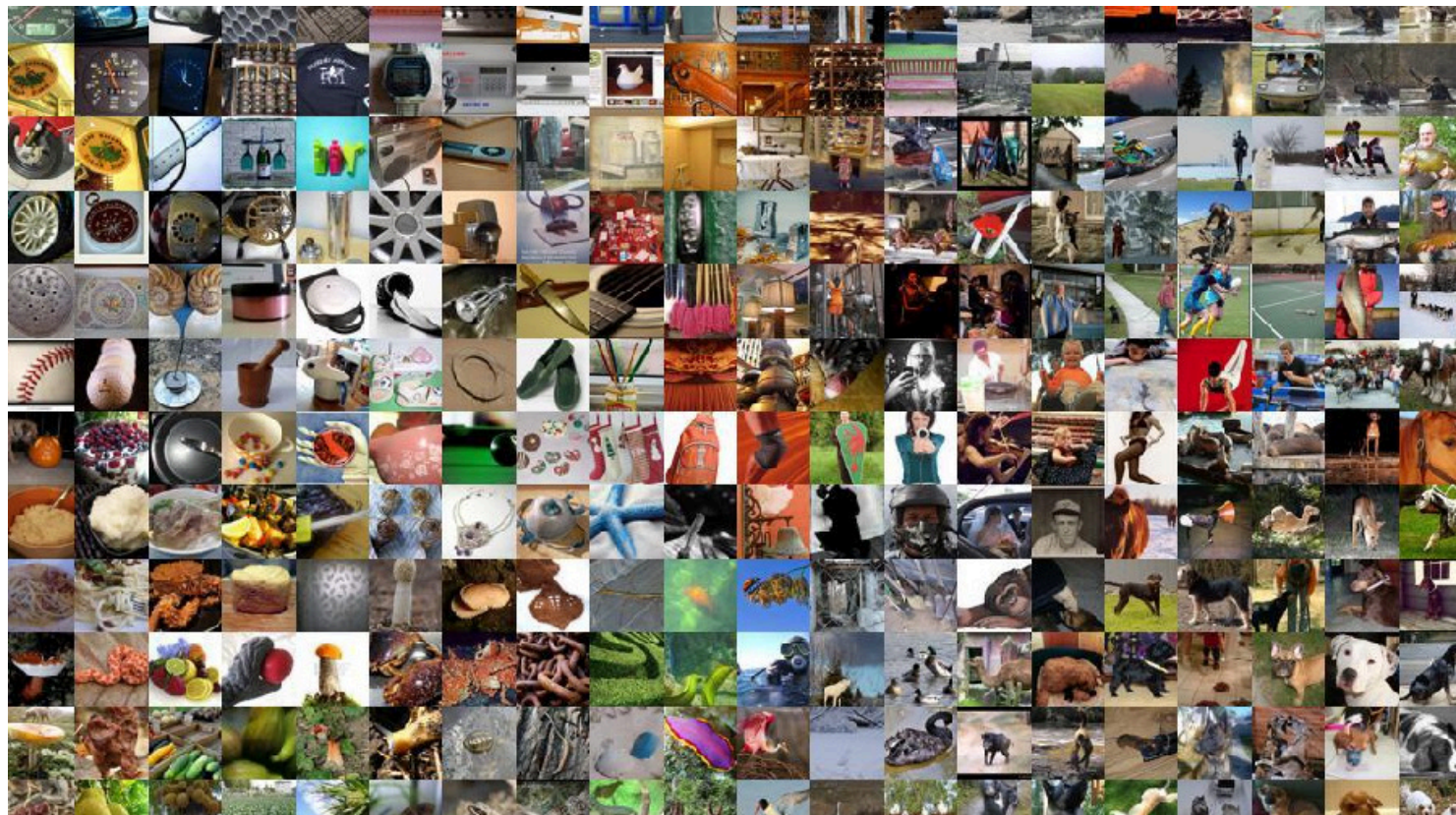
陈智能

2024/4/12

任务背景

■ 什么是图像分类？

- 图像分类是指使用**机器学习算法自动**将图像分配到预定义的类别或标签中的过程。
- 它涉及到从图像中提取特征并使用这些特征来**识别图像所属的类别**。
- 在深度学习的背景下，图像分类通常是通过构建和训练**卷积神经网络（CNN）**来完成的，这些网络能够从原始像素数据中**学习到复杂的特征表示**。



为什么要做图像分类？

- 图像分类是计算机视觉研究领域的**基石**，对于推动AI技术的发展和應用起到了重要作用。
- 它使计算机能够“**看**”和“**理解**”视觉世界，从而在无需人工干预的情况下做出决策。
- 图像分类技术的进步已在多个领域引起了革命性的变化，包括**医疗、安全、娱乐、交通**等。

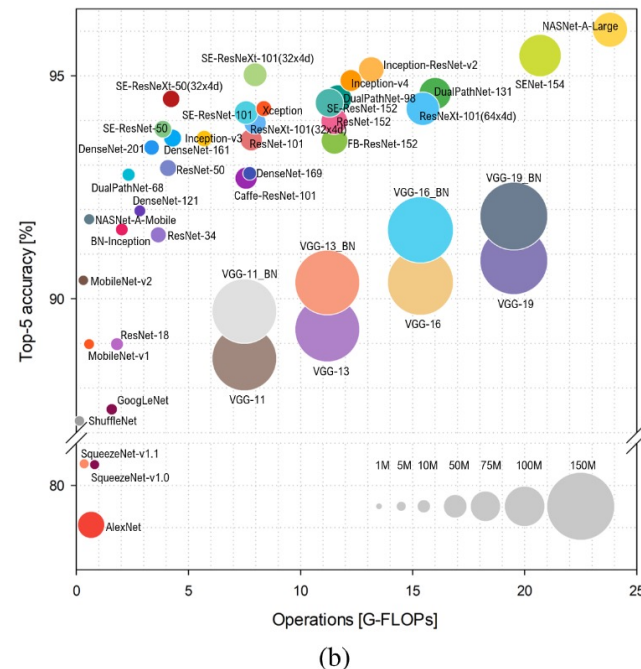
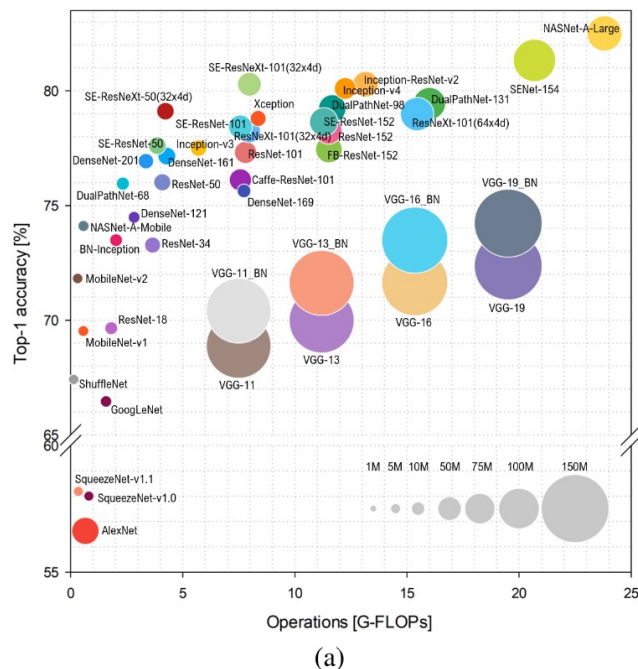
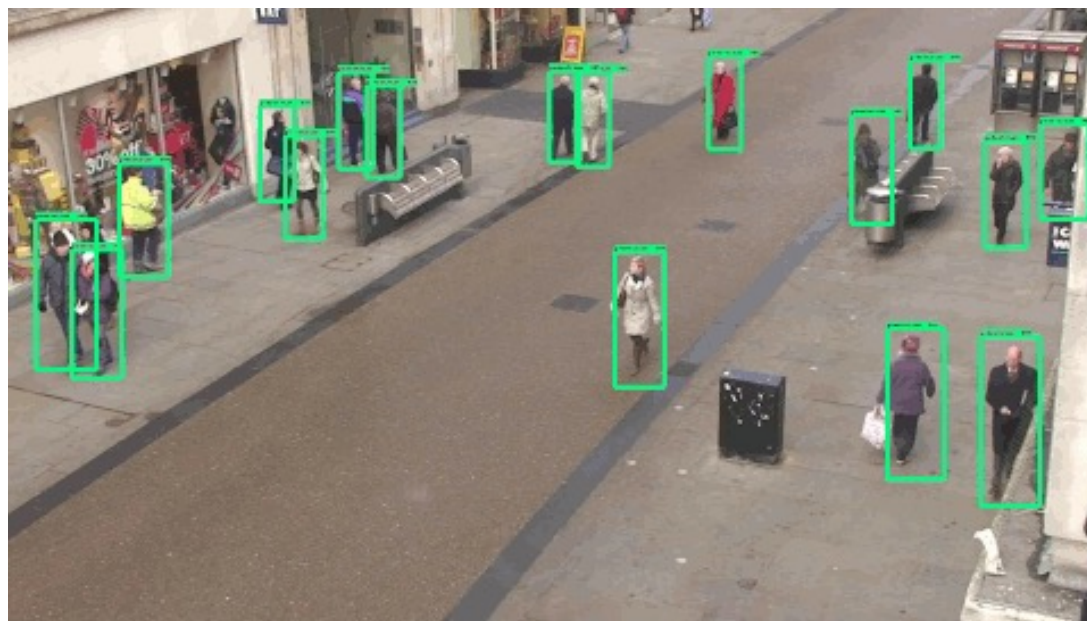
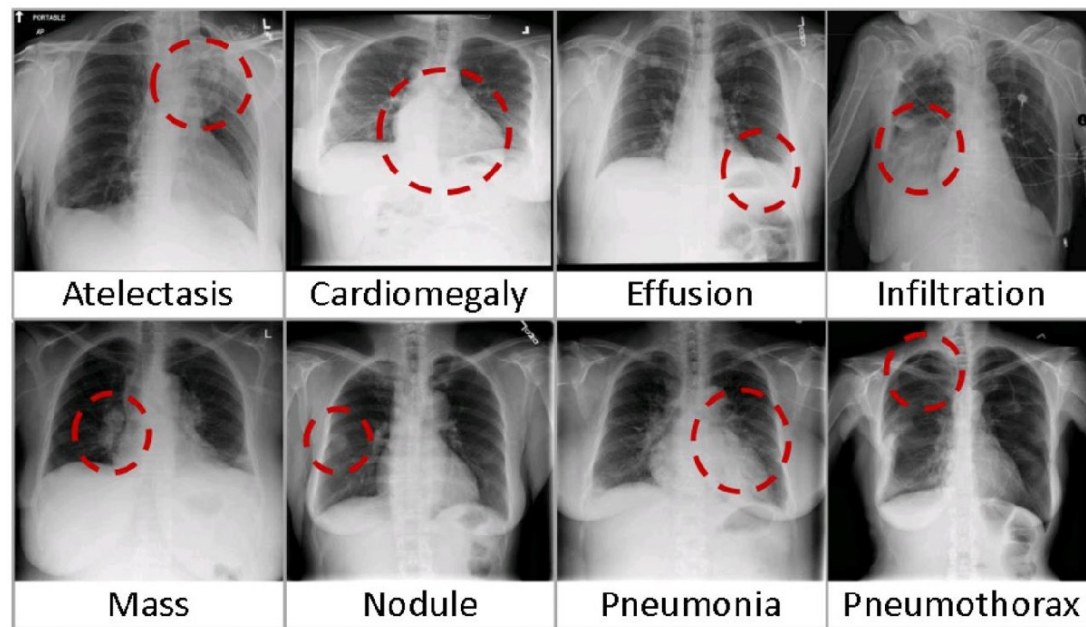


FIGURE 1. Ball chart reporting the Top-1 and Top-5 accuracy vs. computational complexity. Top-1 and Top-5 accuracy using only the center crop versus floating-point operations (FLOPs) required for a single forward pass are reported. The size of each ball corresponds to the model complexity. (a) Top-1; (b) Top-5.

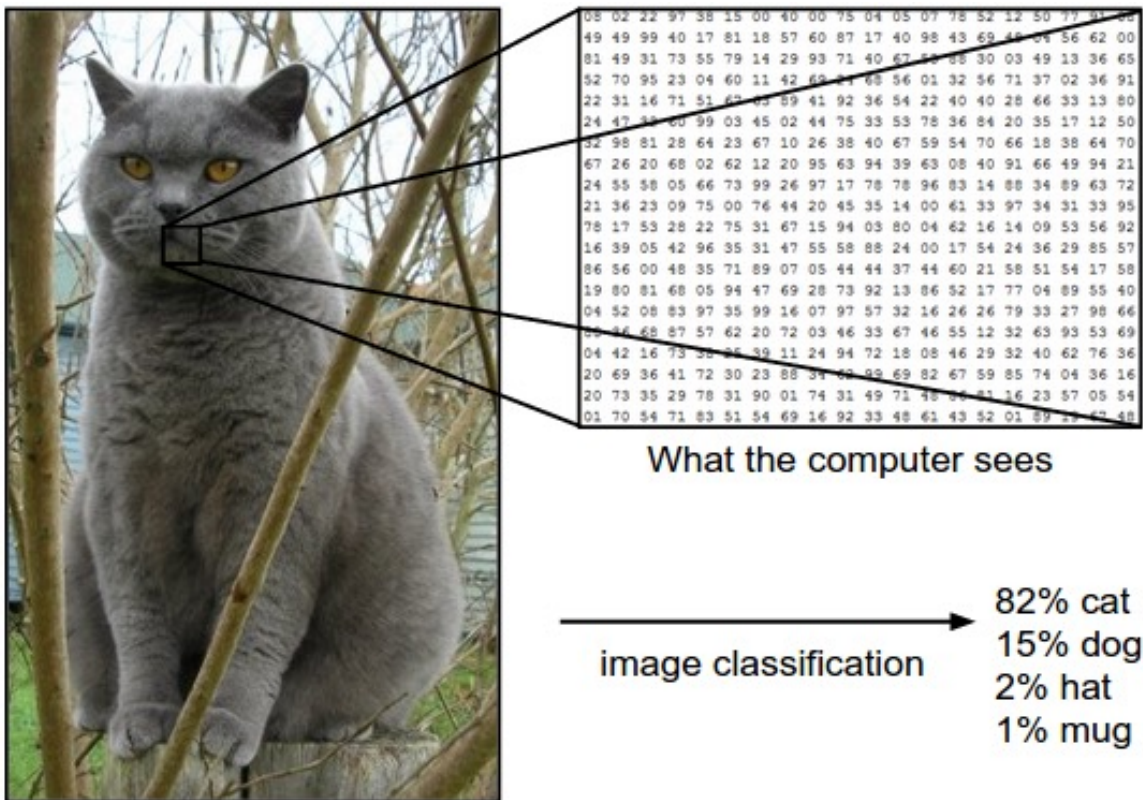
图像分类是计算机视觉中最基础的一个任务，也是几乎所有的基准模型进行比较的任务。

■ 图像分类的应用实例

- 1.医疗成像：**自动诊断疾病，如通过分析X光、CT扫描或MRI图像来检测癌症和其他病变。
- 2.自动驾驶：**车辆能够识别和分类道路上的物体，如其他车辆、行人、交通标志，从而做出驾驶决策。
- 3.安全监控：**监控摄像头能够识别可疑活动或特定人物，用于防范犯罪或在紧急情况下迅速响应。
- 4.零售/电子商务：**自动识别货架上的商品，进行库存管理和自动结账。
- 5.社交媒体：**自动标记和分类上传的图片，提供更个性化的内容推送。



计算机如何实现图像分类?



⇒ *A picture is worth a thousand words.*

猫图像宽 248 像素，高 400 像素，具有红、绿、蓝（简称 RGB）三个颜色通道。因此，该图像由 $248 \times 400 \times 3$ 个数字组成，即总共 297,600 个数字。每个数字都是一个范围从 0（黑色）到 255（白色）的整数。计算机的任务是将这接近30万个数字变成一个标签，例如“猫”。

■ 图像分类的挑战

- 视角多变
- 尺度多变
- 物体变形
- 物体遮挡
- 光照条件
- 背景杂乱
- 类内多变

Viewpoint variation



Scale variation



Deformation



Occlusion



Illumination conditions



Background clutter



Intra-class variation



数据集介绍

CIFAR-10[1]

<https://www.cs.toronto.edu/~kriz/cifar.html>

CIFAR-10 数据集是用于机器视觉领域的图像分类数据集，它有飞机、汽车、鸟类、猫、鹿、狗、青蛙、马、船和卡车共计 10 个类别的 60000 张彩色图像，每一类包含6000图片，尺寸均为 32*32。其中50000张图片作为训练集，10000张图片作为测试集。该数据集由多伦多大学计算机科学系的 Alex Krizhevsky、Vinod Nair 和 Geoffrey Hinton 于 2009 年发布

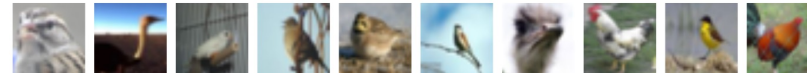
airplane



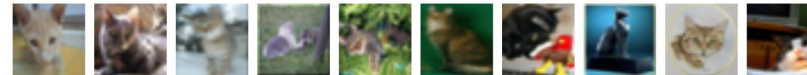
automobile



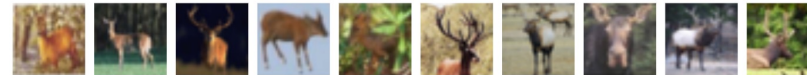
bird



cat



deer



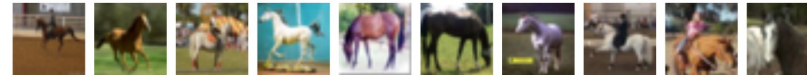
dog



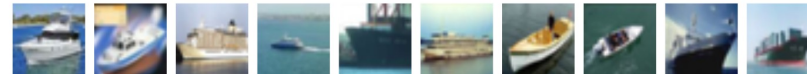
frog



horse



ship



truck



[1] [Learning Multiple Layers of Features from Tiny Images](#), Alex Krizhevsky, 2009.



代码结构

1. 数据下载与处理
2. 模型设计
3. 模型训练、验证、测试



代码结构

1. 数据下载与处理

```
from torchvision import datasets
train_transforms = transforms.Compose([transforms.ToTensor(),
transforms.Normalize((0.491, 0.482, 0.446), (0.247, 0.243, 0.261))
]) # TODO 设计针对训练数据集的图像增强
test_transforms = transforms.Compose([
transforms.ToTensor(),
transforms.Normalize((0.491, 0.482, 0.446), (0.247, 0.243, 0.261))
])
trainset = datasets.CIFAR10(data_dir, train=True, download=True,
transform=train_transforms)
testset = datasets.CIFAR10(data_dir, train=False, download=True,
transform=test_transforms)
trainloader = torch.utils.data.DataLoader(trainset, batch_size=512,
shuffle=True, num_workers=4)
testloader = torch.utils.data.DataLoader(testset, batch_size=512,
shuffle=False, num_workers=4)
```

```
✓ data
  ✓ cifar-10-batches-py
    ≡ batches.meta
    ≡ data_batch_1
    ≡ data_batch_2
    ≡ data_batch_3
    ≡ data_batch_4
    ≡ data_batch_5
    <> readme.html
    ≡ test_batch
```



代码结构

2. 模型设计

```
#这里设计了ResNet-18
```

```
class ResNet(nn.Module):
```

```
# TODO
```

```
# 分析讨论其他的CNN网络设计
```



代码结构

3. 模型训练、验证、测试

```
# Training the model

optimizer = optim.SGD(model.parameters(), lr=0.01, momentum=0.9)
scheduler = ReduceLR0nPlateau(optimizer, mode='min', factor=0.05, patience=2,
threshold=0.0001, threshold_mode='rel', cooldown=0, min_lr=0, eps=1e-08, verbose=True)
EPOCHS = 40
for i in range(EPOCHS):
    print(f'EPOCHS : {i}')
    model_training(model, device, trainloader, optimizer, train_acc, train_losses)
    ...
    model_testing(model, device, testloader, test_acc, test_losses)
    ...

# TODO
# 分析讨论不同的优化器optimizer与学习率lr的设计
```




代码结构

3. 模型训练/测试

```
def model_training(model, device, train_dataloader, optimizer,  
train_acc, train_losses):
```

```
# TODO
```

```
# 补全模型训练代码: optimizer的操作, 获取模型输出, loss设计与计算, 反向传播
```

```
def model_testing(model, device, test_dataloader, test_acc,  
test_losses, misclassified = []):
```

```
# TODO
```

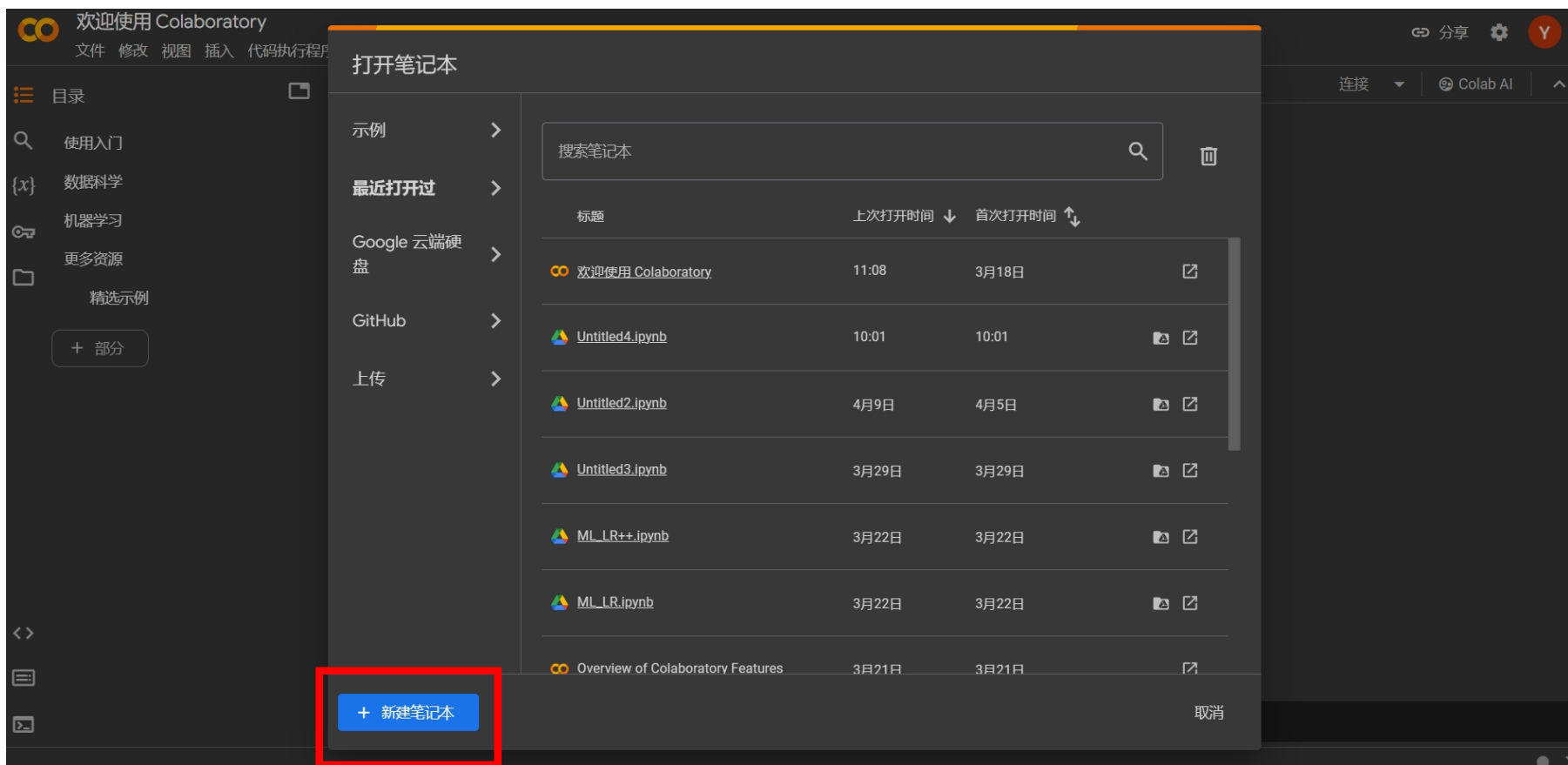
```
# 补全模型验证代码: 获取模型输出, loss计算
```



运行环境

■ Google Colab

1. 新建笔记本

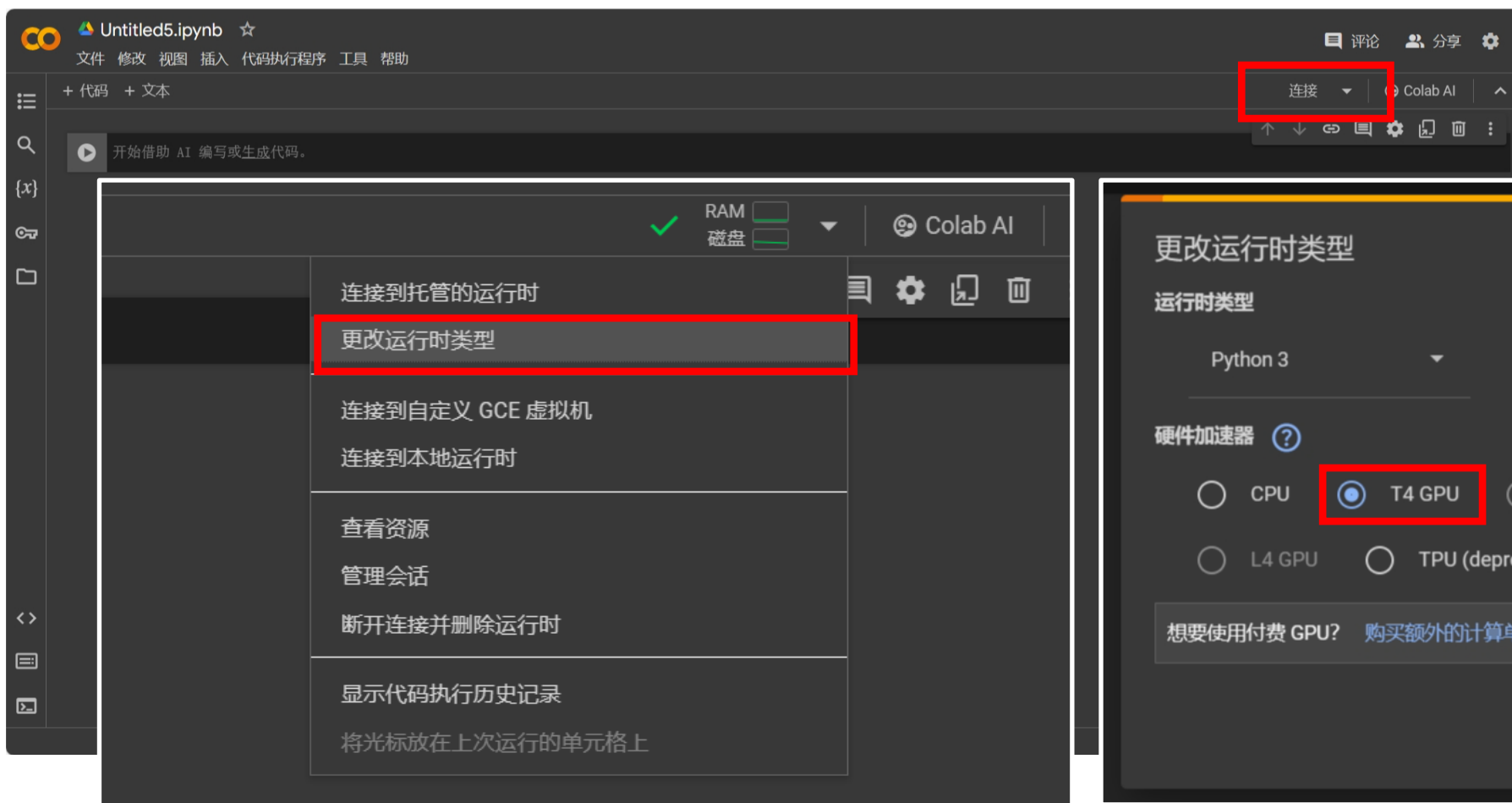




运行环境

■ Google Colab

2. 连接GPU

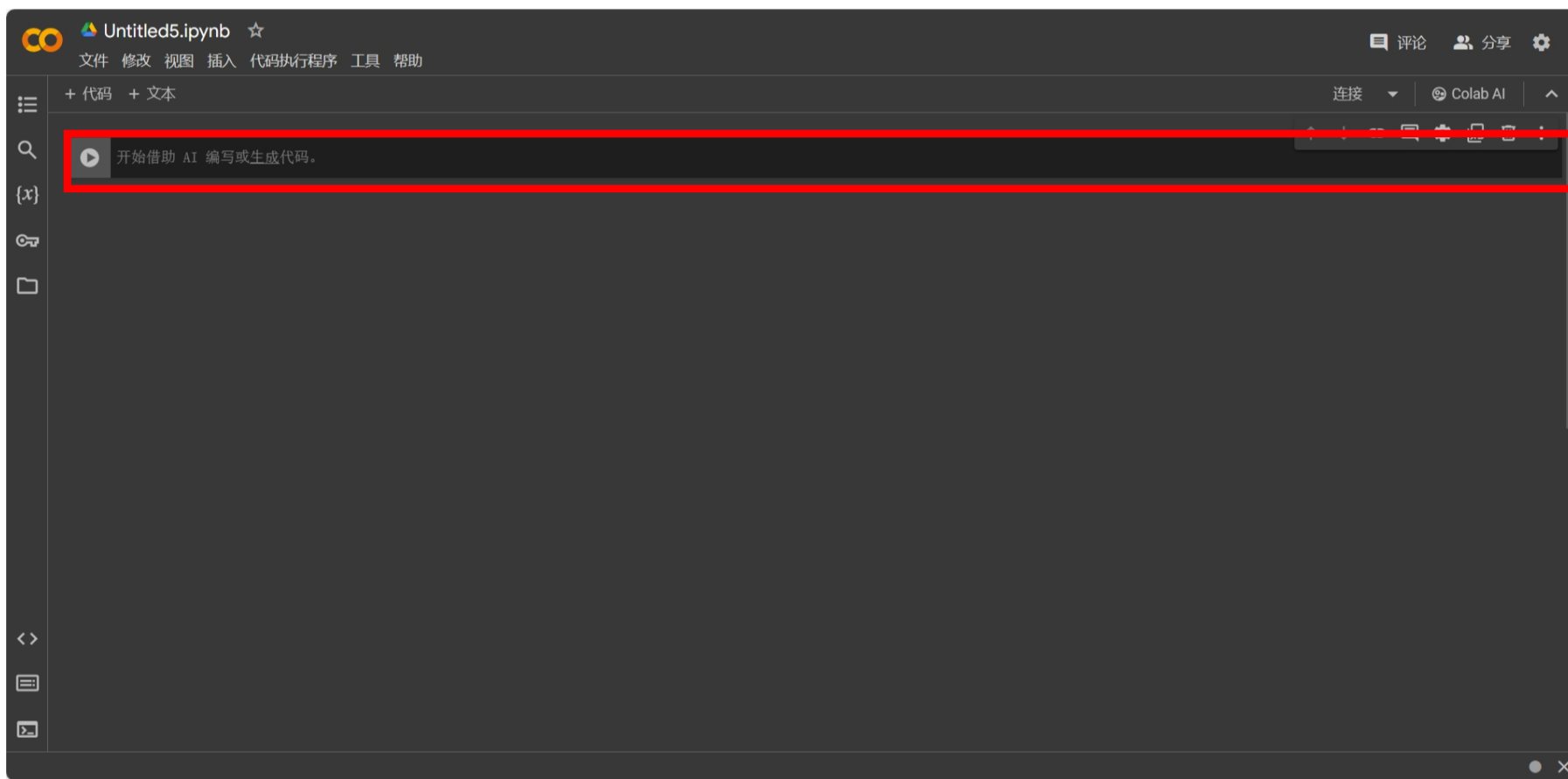




运行环境

■ Google Colab

3. 单元格填入代码，点击运行（colab自带环境无需配置）





运行环境

■ Google Colab

4. 样例输出

```
cuda
Downloading https://www.cs.toronto.edu/~kriz/cifar-10-python.tar.gz to ./data/cifar-10-python.tar.gz
100%|██████████| 170498071/170498071 [00:02<00:00, 61689240.79it/s]
Extracting ./data/cifar-10-python.tar.gz to ./data
Files already downloaded and verified
/usr/local/lib/python3.10/dist-packages/torch/utils/data/dataloader.py:558: UserWarning: This DataLoader
  warnings.warn(_create_warning_msg(
/usr/local/lib/python3.10/dist-packages/torch/optim/lr_scheduler.py:28: UserWarning: The verbose para
  warnings.warn("The verbose parameter is deprecated. Please use get_last_lr() ")

=====
Layer (type)          Output Shape          Param #
=====
      Conv2d-1         [-1, 64, 32, 32]           1,728
    BatchNorm2d-2      [-1, 64, 32, 32]           128
      Conv2d-3         [-1, 64, 32, 32]        36,864
=====

Total params: 11,173,962
Trainable params: 11,173,962
Non-trainable params: 0

=====
Input size (MB): 0.01
Forward/backward pass size (MB): 15.44
Params size (MB): 42.63
Estimated Total Size (MB): 58.07
=====

EPOCHS : 0
0%|          | 0/98 [00:00<?, ?it/s]/usr/lib/python3.10/multiprocessing/popen_fork.py:66: RuntimeWarning: os
  self.pid = os.fork()
Loss=1.48312246799469 Batch_id=97 Accuracy=34.23: 100%|██████████| 98/98 [00:47<00:00, 2.06it/s]

Test set: Average loss: 1.4008, Accuracy: 4903/10000 (49.03%)

EPOCHS : 1
Loss=1.2152233123779297 Batch_id=97 Accuracy=52.30: 100%|██████████| 98/98 [00:49<00:00, 2.00it/s]

Test set: Average loss: 1.3217, Accuracy: 5484/10000 (54.84%)
```

一个epoch大概50s

跑完40epoch预计0.5h



实验要求

1. 完善代码实现图像分类（补全模型训练与验证代码） - 4分
2. 设计数据增强来提升准确率（如旋转、翻转等） - 2分
3. 分析讨论其他优化器和学习率的设计 - 2分
4. 分析讨论其他CNN网络的设计 - 2分

PJ1 截止日期: 2024年4月26日13:30 !!

总分: 10分 提交: 【代码+实验报告（上限4页）】至elearning

THANKS

陈智能

2024/4/12