TP 2 - Résolution numérique d'une équation

Partie 1: Dimension 1

Créer un répertoire TP2 (dans le répertoire où vous regroupez tous les fichiers concernant ce cours) et vous y placer pour lancer Matlab.

Exercice 1.

1) Méthode de dichotomie

Écrire une fonction [y]=f(x) pour $f(x) = x^2 - 3$ et la tester pour différentes valeurs de x. Pour cela, utiliser l'éditeur de Matlab pour enregistrer le texte suivant dans le fichier de nom f.m (le même nom que celui de la fonction) dans le répertoire TP2 :

Écrire une fonction [r,nbit]=dichotomie(f,a,b,eps) qui, étant donné une fonction f, des valeurs initiales a et b et une précision eps, calcule une racine r de la fonction f entre a et b par la méthode de dichotomie (ou bissection) à une précision eps, avec nbit le nombre d'itérations. Utiliser une boucle while:

Appliquer à l'exemple $f(x) = x^2 - 3$, a = 0, b = 2 avec eps= 1e-2, 1e-7 et 1e-14 puis pour la fonction cos(x), en sauvegardant toutes les instructions dans un script que l'on exécutera ensuite. L'appel de la fonction dichotomie se fera pour f(x) par

a=0 ; b=2 ; eps=1e-2 ; [r,nbit]=dichotomie(@f,a,b,eps) et pour $\cos(x)$ (qui est une fonction prédéfinie de Matlab) par

[r,nbit]=dichotomie(@cos,a,b,eps)

2) Méthodes itératives

On définit les fonctions suivantes :

$$g_1(x) = \frac{5x^3 - 3x}{6x^2 - 6}$$
, $g_2(x) = \frac{2x^3}{3x^2 - 3}$, $g_3(x) = \frac{x^3 + 9x}{3x^2 + 3}$.

- a. Vérifier que $\sqrt{3}$ est un point fixe de chacune de ces fonctions.
- b. Écrire une fonction [xk]=iter(g,x0,N) qui calcule N itérés (x_1,\ldots,x_N) de la fonction g pour la valeur intiale x_0 . Comme résultat, x_0 et tous les itérés sont stockés dans un vecteur xk. Utiliser une boucle for :

- c. Pour chacune des fonctions g_i , étudier la méthode itérative correspondante de calcul d'une valeur approchée de $\sqrt{3}$ en répondant aux questions suivantes :
 - i) Combien d'itérations sont-elles nécessaires pour avoir une précision de 7 chiffres? (on choisira une même valeur initiale pour l'étude de toutes ces fonctions)
 - ii) Quel est l'ordre de la méthode? Il peut être utile d'utiliser des commandes de la forme

```
>> r3=sqrt(3); x0=2; N=5;
>> xk=iter(@g3,x0,N)
>> log(abs(xk(2:N+1)-r3)) ./ log(abs(xk(1:N)-r3))
```

3) Méthode de Newton

Écrire une fonction [r,nbit]=newton(f,fp,x0,eps,Nmax) calculant une valeur approchée d'une racine de la fonction f. Comme paramètres d'entrée on donne la fonction f, sa fonction dérivée fp, la valeur initiale x0, la précision eps et le nombre maximal d'itérations Nmax. L'itération s'arrête si $|f(x_n)| < \varepsilon$ ou si le nombre maximal d'itérations est atteint. Les paramètres de sortie sont le dernier itéré r et le nombre d'itérations nbit. Utiliser une boucle while:

```
fx=f(x0);
while (abs(fx) > eps) & (nbit < Nmax)
    ...
end</pre>
```

Faire des tests avec $f(x) = x^4 - 3x^2$ et des valeurs initiales x0 = 1.1:0.1:2.

Partie 2: Dimension 2

Exercice 2.

1) Écrire une fonction [r,nbit]=newton_rd(f,Jf,x0,eps,Nmax) calculant une valeur approchée d'une racine de la fonction f. Comme paramètres d'entrée on donne la fonction f, sa matrice jacobienne Jf, la valeur initiale x0, la précision eps et le nombre maximal d'itérations Nmax. L'itération s'arrête si $||x^{(k+1)} - x^{(k)}||_2 < \varepsilon$ (on pourrait choisir comme en dimension $1: ||f(x^{(k)})||_2 < \varepsilon$) ou si le nombre maximal d'itérations est atteint. Les paramètres de sortie sont le dernier itéré r et le nombre d'itérations nbit. Utiliser une boucle while:

```
while ((norm(xkp1-xk)>eps) & (nbit<nmax))
    ...
end</pre>
```

La résolution du système linéaire Ax = b s'écrivant en Matlab : $x = A \setminus b$, si l'on note J(xk) la matrice jacobienne de f en x_k , l'itération de la méthode de Newton comportera une instruction du type :

$$xkp1 = xk - J(xk) f(xk);$$

2) Appliquer la méthode de Newton à la fonction

$$f(x) = \begin{pmatrix} (1 - x_1)(2 - x_2) \\ -1 + x_1^2 x_2^2 \end{pmatrix}$$

pour différentes valeurs de x0.

3) La fonction f ayant 4 racines s_1 , s_2 , s_3 , s_4 ; selon la valeur choisie de x0 l'algorithme convergera vers l'une ou l'autre de ces racines ou divergera. Nous allons en faire une visualisation graphique.

Nous définissons un quadrillage régulier du rectangle $[-1; 2.5] \times [-1; 2.5]$ d'abscisses x01=-1 :pas :2.5 et d'ordonnées x02=-1.5 :pas :2.5. Écrire un script fractal.m qui, pour chaque point initial x0=[x01(i); x02(j)] applique la méthode de Newton avec Nmax=7, eps=1e-6 et pas=0.1, puis sauvegarde dans un tableau c(j,i) le numéro de la solution vers laquelle a convergé la méthode et 0 s'il n'y a pas convergence.

Utiliser deux boucles for imbriquées :

```
n=length(x01);m=length(x02);c=zeros(m,n);
for i=1:n
   for j=1:m
    ...
   end
end
```

Utiliser l'instruction pcolor(x01,x02,c) ou contourf(x01,x02,c) pour créer le graphique.

Pour obtenir un graphique plus précis, il suffit de diminuer pas (l'adapter à la vitesse de calcul de l'ordinateur!).

Faire un zoom sur une partie du graphique en diminuant les dimensions du rectangle et la valeur de pas : par exemple $[0.5; 0.7] \times [1; 1.2]$ avec pas=0.001 ou $[0.8; 1.2] \times [0; 0.4]$ avec pas=0.001.

Partie 3 : Compléments

Exercice 3.

1) Reprendre la question 2) de l'exercice 1 avec les fonctions :

$$g_4(x) = \frac{x^3 + x}{2x^2 - 2}$$
, $g_5(x) = -\frac{x^3}{6} + \frac{3x}{2}$, $g_6(x) = x + e^{\frac{3-x^2}{4}} \left(-\frac{x^3}{6} + \frac{x}{2} \right)$.