

Etude comparative Euler-Bernoulli / Timoshenko

December 17, 2024

Loïc Le Marrec, Université de Rennes 1.

1 Introduction

On rappelle ici quelques équations fondamentales de la poutre.

• Modèle de flexion de Timoshenko

Les relations d'équilibres

$$\frac{\partial N}{\partial x} + f = \rho A \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \quad (1)$$

$$\frac{\partial M}{\partial x} + N = \rho I \frac{\partial^2 \theta}{\partial t^2} \quad (2)$$

Les lois de comportement associées

$$N = GA \left(\frac{\partial u}{\partial x} - \theta \right) \quad (3)$$

$$M = EI \frac{\partial \theta}{\partial x} \quad (4)$$

• Modèle de flexion d'Euler-Bernoulli

Les relations d'équilibres

$$\frac{\partial N}{\partial x} + f = \rho A \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \quad (5)$$

$$\frac{\partial M}{\partial x} + N = 0 \quad (6)$$

La loi de comportement du moment

$$M = EI \frac{\partial \theta}{\partial x} \quad (7)$$

La condition cinématique

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \theta \quad (8)$$

1. Expliquez les différences majeures entre les modèles d'Euler-Bernoulli et de Timoshenko :
2. Donnez la signification de G , E ;
3. Donnez la signification de N , f et M .

On considère une poutre attachée en ses deux extrémités soumise à aucun efforts extérieurs sur $]0, L[$

2 Modèle d'Euler-Bernoulli

1. Montrez que θ , N et M s'expriment en fonction de u et de ses dérivées spatiales (ne pas utiliser Eq.5)
2. A partir de Eq.5 montrez que $u(x, t)$ satisfait une équation différentielle dépendant du temps et de l'espace.
3. Effectuez la séparation des variables $u(x, t) = Y(x)T(t)$. En déduire les équations différentielles ordinaires que doit satisfaire $Y(x)$ et $T(t)$. On introduira une constante $-\omega^2$ dont on précisera la signification.
4. Montrez que les solutions $Y(x)$ sont harmoniques de la forme $Y(x) = e^{ikx}$ où k doit satisfaire la relation de dispersion

$$\omega^2 = \frac{EI}{\rho A} k^4 \quad (9)$$

5. Montrez que pour ω fixé, la forme générale de $Y(x)$ est

$$Y(x) = A_1 \sin(kx) + A_2 \cos(kx) + A_3 \sinh(kx) + A_4 \cosh(kx)$$

6. On suppose que les conditions aux limites sont

$$u(0, t) = 0, \quad M(0, t) = 0, \quad u(L, t) = 0, \quad M(L, t) = 0, \quad \forall t$$

Montrez que cela impose des modes propres de la forme

$$Y_n(x) = \sin(k_n x)$$

où k_n s'exprime simplement en fonction de L .

7. En déduire l'expression de ω_n pour chaque mode.

3 Modèle de Timoshenko

1. Effectuez la séparation des variables $u(x, t) = V(x)T(t)$, $\theta(x, t) = H(x)T(t)$ (même dépendance temporelle $T(t)$). En déduire les équations différentielles ordinaires que doit satisfaire $V(x)$ et $T(t)$. On introduira une constante $-\omega^2$ dont on précisera la signification.
2. Montrez que si on cherche des solutions de la forme $Y(z) = a e^{ikz}$, $H(z) = b e^{ikz}$ alors il faut nécessairement imposer une relation de dispersion entre k et ω :

$$EGIk^4 - (AG + (E + G)Ik^2)\rho\omega^2 + I\rho^2\omega^4 = 0 \quad (10)$$

3. Analysez brièvement cette relation en précisant en particulier les solutions disponibles pour ω fixé (une courbe est la bienvenue pour appuyer le propos).
4. Montrez que si on cherche des solutions de la forme $Y(z) = e^{ikz}$ alors $H(z) = \Xi(k)e^{ikz}$ avec

$$\Xi(k) = \frac{1}{ik} \left(\frac{\rho}{G}\omega^2 - k^2 \right)$$

A une fréquence ω fixée, on associe les racines de la relation de dispersion k_1 et ik_2 (k_1 et k_2 sont supposés réels) si bien que les modes spatiaux sont

$$Y(z) = A_1 \cos(k_1 z) + A_2 \sin(k_1 z) + A_3 \cosh(k_2 z) + A_4 \sinh(k_2 z),$$

$$H(z) = \Xi_1 A_1 \sin(k_1 z) - \Xi_1 A_2 \cos(k_1 z) + \Xi_2 A_3 \sinh(k_2 z) + \Xi_2 A_4 \cosh(k_2 z),$$

où les A_i sont des constantes arbitraires pour l'instant et

$$\Xi_1 = \frac{1}{k_1} \left(\frac{\rho}{G}\omega^2 - k_1^2 \right), \quad \Xi_2 = \frac{1}{k_2} \left(\frac{\rho}{G}\omega^2 + k_2^2 \right)$$

5. On suppose que les conditions aux limites sont

$$u(0, t) = 0, \quad M(0, t) = 0, \quad u(L, t) = 0, \quad M(L, t) = 0, \quad \forall t$$

Montrez que ces conditions aux limites sont satisfaites si on impose des modes propres de la forme

$$U_n(x) = \sin(k_n x)$$

où k_n s'exprime simplement en fonction de L .

4 Comparaison

On note dorénavant

$$k_n = \frac{1}{r} q_n, \quad \omega_n = \frac{1}{t_c} w_n \quad \text{avec} \quad r = \sqrt{\frac{I}{A}}, \quad t_c = r \sqrt{\frac{\rho}{G}}, \quad g = \frac{E}{G}$$

1. Exprimez les équations de dispersion Eq.9 et Eq.10 en fonction de q_n, w_n et des autres constantes.
2. Quelle est le sens physique de du rapport r/L , calculez le pour une section circulaire, ou rectangulaire (au choix).
3. Pour q_n donné, exprimez explicitement les racines w_n^{EB} et w_n^T de Eq.9 et Eq.10 respectivement.
4. On suppose que $k_n = n\pi/L$ (avec $n = 1, 2, \dots$), montrez que w_n^{EB} et w_n^T s'expriment en fonction d'un coefficient matériel $g = E/G$ et géométrique $\ell = r/L$.
5. Calculez l'erreur relative

$$\frac{(w_n^{EB})^2 - (w_n^T)^2}{(w_n^{EB})^2}$$

en fonction de g et ℓ .

6. Pour $\ell \ll 1$ donnez une approximation de cette erreur en utilisant les développements limités usuels.
7. On considère une poutre 20 fois plus longue qu'épaisse avec $g \simeq 2.5$. Qu'elle est l'erreur relative

$$\frac{(w_n^{EB})^2 - (w_n^T)^2}{(w_n^{EB})^2}$$

pour le 3^{ème} mode ?

5 Aide

- Soit $f(x)$ la solution du problème (de Cauchy)

$$f'' + k^2 f = h(x) \quad \text{avec} \quad \begin{cases} f(0) = a \\ f'(0) = b \end{cases}$$

où $h(x)$ est une fonction connue. Alors

$$f(x) = a \cos(kx) + \frac{b}{k} \sin(kx) + \frac{1}{k} \int_0^x h(y) \sin(k(x-y)) dy$$

- Trigonométrie

$$\int_0^L \cos^2\left(\frac{n\pi}{L}x\right) dx = \int_0^L \sin^2\left(\frac{n\pi}{L}x\right) dx = \frac{L}{2}$$

$$\sin(a) \sin(b) = \frac{1}{2} \left(\cos(a-b) - \cos(a+b) \right)$$

$$\sin(a-b) - \sin(a+b) = -2 \cos(a) \sin(b), \quad \sin(a-b) + \sin(a+b) = 2 \cos(b) \sin(a)$$

- On a pour une poutre de section circulaire de rayon R

$$A = \int_0^{2\pi} \int_0^R r dr d\theta, \quad I = \int_0^{2\pi} \int_0^R (r \cos(\theta))^2 r dr d\theta.$$

- On a pour une poutre de section rectangulaire de section $b \times h$

$$A = \int_{-\frac{b}{2}}^{\frac{b}{2}} \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} dx_1 dx_2, \quad I = \int_{-\frac{b}{2}}^{\frac{b}{2}} \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} (x_1)^2 dx_1 dx_2.$$