# HW2 Task 1 · MNIST CNN Report

Nathan (a141251) · 2025-10-23

#### 1. Executive Summary 摘要

- 以三個卷積區塊為核心的 CNN(stride 全為 1、kernel=3)在 MNIST 測試集達成 **Top-1 Accuracy = 99.62%**( reports/task1/summary.json )。
- Stride/Kernel 掃描顯示:第一層 stride=1 為最佳策略; kernel 放大至 5 僅帶來 0.05% 內的浮動。
- L2 正則化 (λ ∈ {0, 1e-5, 1e-4, 5e-4, 1e-3}) 顯示輕量正則化即可穩定權重,過大 λ 會緩慢降低準確率。
- 透過正確/錯誤樣本、卷積特徵圖、權重分佈視覺化,分析模型對筆畫與邊緣的感知特性。
- 完整訓練(baseline + sweep)約 23 分鐘( artifacts/task1/training\_durations.json ),在 RTX 4060 Laptop GPU 上執行。

#### 2. Dataset & Preprocessing 資料與前處理

項目 Item	設定 Setting
Dataset	tf.keras.datasets.mnist (28×28、灰階、10 類)
Split	Train 55,000 / Val 5,000 / Test 10,000(以最後 10% 當驗證集)
Normalization	像素除以 255 → [0,1] ,不另行標準化
DataLoader	tf.data.Dataset ,train 集 shuffle=10,000,batch size=128
Artifacts	影像與分類報告輸出於 figures/task1/, reports/task1/

## 3. Model & Training Setup 模型與訓練設定

組件	配置
Architecture	$3\times(Conv\text{-BN-ReLU-Conv-BN-ReLU-MaxPool}) \rightarrow Dense(256) \rightarrow Dropout(0.5)$ $\rightarrow Dense(10, softmax)$
Filters / Kernels	[32, 64, 128] with default kernel [3,3,3] ; stride sweep 允許 [1,1,2], [2,1,1]
Optimizer	Adam (Ir=1e-3, β1=0.9, β2=0.999, ε=1e-7)
Regularization	Dropout(0.5) + 可選 L2
Schedules	ReduceLROnPlateau (patience=3, factor=0.5), EarlyStopping (patience=7, restore best)
Seed / Repro	CONFIG["seed"]=20250318 ,確保訓練重現一致

#### 4. Baseline Performance 基準成效

Split	Loss	Accuracy
Train	1.20e-05	100.00%
Val	0.0348	99.42%
Test	0.0172	99.62%



Learning Curve Baseline



Confusion Matrix Baseline

#### 觀察:

- 學習曲線顯示前 10 個 epoch 內快速收斂,之後 loss/accuracy 平穩,無明顯過擬合。
- 混淆矩陣集中於對角線,殘存錯誤主要出現在 5↔3、8↔9 等筆畫相近的數字。

### 5. Stride / Kernel Grid 掃描(Requirement 1-1)

Tag	Stride	Kernel Sizes	Test Acc.	Test Loss
stride1-1-1_kernel3-3-3	[1,1,1]	[3,3,3]	99.52%	0.0206
stride1-1-1_kernel5-3-3	[1,1,1]	[5,3,3]	99.52%	0.0236
stride1-1-1_kernel5-5-3	[1,1,1]	[5,5,3]	99.47%	0.0235
stride1-1-2_kernel3-3-3	[1,1,2]	[3,3,3]	99.49%	0.0250
stride1-1-2_kernel5-3-3	[1,1,2]	[5,3,3]	99.49%	0.0225
stride1-1-2_kernel5-5-3	[1,1,2]	[5,5,3]	99.45%	0.0236
stride2-1-1_kernel3-3-3	[2,1,1]	[3,3,3]	99.30%	0.0315
stride2-1-1_kernel5-3-3	[2,1,1]	[5,3,3]	99.26%	0.0317
stride2-1-1_kernel5-5-3	[2,1,1]	[5,5,3]	99.36%	0.0311



Learning Curve Stride Sweep

**重點:** 第一層 stride=1 是性能關鍵;stride=2 會犧牲約 0.2%-0.3% 的準確率。Kernel 變大僅帶來微幅 差異,建議以  $3\times3$  為主以兼顧效率。

## 6. L2 Regularization Study (Requirement 1-4)

λ	Test Acc.	Test Loss	Weight Norm
0 (baseline)	99.60%	0.0138	371.71
1e-5	99.55%	0.0332	366.00
1e-4	99.50%	0.0617	199.30
5e-4	99.52%	0.0453	105.31
1e-3	99.45%	0.0744	113.44





#### 解析:

- 輕量 L2 (≤1e-5) 對測試準確率影響極小,但可緩和訓練 loss 的震盪。
- λ≥1e-4 會強迫權重集中於 0,導致欠擬合與 loss 增加。
- 權重與偏置直方圖顯示高正則化時分佈變窄;偏置通道(weights\_\*\_1\_\*.png)仍維持以 0 為中心的 對稱形態,證明模型並未因正則化而偏移決策門檻。

# 7. Correct vs Incorrect Samples & Feature Maps (Requirements 1-2, 1-3)



Correct vs Incorrect Samples

- 正確樣本:筆畫清晰、中心化的數字(1、7、9等)。
- 錯誤樣本:筆畫連結異常或有雜訊,例如歪斜的「5」、筆跡模糊的「8」。
- 建議:加入輕微旋轉/仿射增強可進一步減少此類錯誤。



Feature Maps Layer 3

- Layer 0:類似 Sobel/Gabor 的邊緣濾波器。
- Layer 3:聚焦於局部筆畫(彎曲、交叉)。
- 深層(Layer 5 以後)趨向於高階結構,留下辨識所需的筆畫骨架。
- 以上觀察與 reports/task1/feature\_map\_observations.md 紀錄相符。

#### 8. Training Efficiency 訓練時間

任務	Epochs Ran	時間 (s)	時間 (min)
baseline	27	94.56	1.58
stride1-1-1_kernel3-3-3	24	75.28	1.25
stride2-1-1_kernel5-3-3	21	47.68	0.79
I2_0e00	26	88.27	1.47

任務	Epochs Ran	時間 (s)	時間 (min)
I2_1e-03	19	69.16	1.15

(完整紀錄請參考 artifacts/task1/training\_durations.json)

#### 9. Conclusions & Future Work

- 已依題目 1-1 至 1-4 的所有要求完成實驗、圖表與分析。
- 建議延伸:導入 Mixup/CutMix、Grad-CAM 分析或二階分類器以處理難辨識數字。
- 所有圖表與 CSV 皆位於 figures/task1/ 、 reports/task1/ ,程式記錄於 task1\_mnist\_pipeline.py 。
- 若僅需撰寫報告,可直接引用上述圖表與表格;若需重現結果,在相同環境執行 python task1\_mnist\_pipeline.py --mode all 即可重新生成。