Nathan Corral



□ nathan.b.corral@gmail.com⊕ https://nathancorral.com

🔻 Bonn, Nordrhein-Westfalen

J +49 160 9175 1918

• NathanCorral

in www.linkedin.com/in/nathan-corral

Als Computer-Ingenieur mit einem Master-Schwerpunkt in Computer Vision bringe ich praktische Erfahrung in der Entwicklung und Implementierung von KIund ML-Lösungen mit und freue mich darauf, diese Fähigkeiten in vielseitigen Projekten bei Group24 einzusetzen.

Berufserfahrung

Humanoid Robots Lab

09.2021 - 09.2022

Wissenschaftlicher Mitarbeiter

Bonn, Deutschland

- Mitgewirkt an Forschung und Veröffentlichungen im Bereich "Personalized Robot Navigation".
- Entwicklung einer ROS-Schnittstelle zur 3D-Lokalisierung von Personen mit einer RGBD-Kamera mithilfe von Deep Learning; Implementierung dieser Funktion auf einem realen Roboter für autonome Navigation.

Head Rush Technologies

12.2019 - 04.2020

Vertragsingenieur

Boulder, USA

- Entwicklung von Firmware für einen ATmega328PB-Mikrochip im Rahmen eines Proof-of-Concept-Systems.
- Durchführung von Feldtests und Erstellung der Projektdokumentation.

Aqronos

11.2018 - 12.2019

Denver, USA

Software entwickler

- Entwicklung mit ROS zur Visualisierung des LiDAR-Prototyps des Unternehmens.
- Strukturierung von UDP-Paketen und Programmierung beider Seiten der Sendeund Empfangsmodule.
- Interaktion mit einer REST-API auf dem eingebetteten System zur Konfiguration von Hyperparametern.

Bildung

Rheinische Friedrich-Wilhelms-Universität Bonn

10.2020 - 09.2023

M.Sc. Informatik

Note: 1.7

Thesis: Stochastic Transformer for Prediction of Multiple Futures

- Entwicklung einer neuartigen, Transformer-basierten Prädiktorarchitektur, die Verteilungen über mögliche Zukünfte erlernen kann.
- Detaillierter Vergleich mit anderen stochastischen Modellen in der Videovorhersage, mit einer höheren Structural Similarity in frameweisen Vergleichen.

■ University of Illinois Urbana-Champaign

08.2013 - 05.2017

B.Sc. Computer Engineering

GPA: 3.55/4.0

Selbständige Projekte

ROS 2 Whisper Cpp

Betreuer

Video, Source

- Als Erweiterung dieses Open-Source-Projekts habe ich eine unbegrenzte Live-Audiotranskription implementiert – was zur Veröffentlichung der Version 1.4 führte.
- Der C++ Code legt besonderen Wert auf Effizienz und Skalierbarkeit.
- Ich habe dieses Projekt zur kontinuierlichen Audiotranskription erfolgreich auf einem Nvidia Jetson Orin NX durchgeführt.

ROS 2 Computer Vision

2024

2024

Autor

Video, Source

- Dieses Projekt implementiert Computer-Vision (CV) Aufgaben (Objekterkennung, Maskenbeschriftung pro Pixel) als parallele ROS 2-Knoten.
- Modernste CV Modellen (wie DETR und Maskformer) sind von Hugging Face automatisch heruntergeladen.
- Diese Pipeline wird entweder auf eine Live-Kameraübertragung oder auf Bilder aus einem vorab trainierten Datensatz angewandt, wobei die Ergebnisse in Echtzeit angezeigt werden, um die durch die Modellwahl verursachte unterschiedliche Verzögerung zu verdeutlichen.

■ Semantic Search using Facebook AI Similarity (FAISS)

2024

Autor



- Ich implementiere die ersten Schritte der Retrieval-Augmented Generation (RAG) (endet vor "Generation").
- Ich führe Web-Scraping, Datensatz Einbettung und Ähnlichkeitsbewertung durch, um Dateneinträge basierend auf einer Abfrage in natürlicher Sprache abzurufen.

Fähigkeiten

Sprachen

▼ · Englisch (Muttersprache) · Deutsch (B2, Fließend – selbstbewertet)

Stärken

■ Problemlösungsfähigkeit • Teamarbeit • Zuverlässigkeit

 \cdot Technische Dokumentation \cdot Fleiß

Coding

 $ightharpoonup \cdot C++ \cdot Python \cdot Bash \cdot C \cdot LaTeX \cdot Java \cdot GO$

Software

■ · Linux/Ubuntu · GitHub · Docker · ROS/ROS2

· Hyperstack · AWS EC2

Wissen

Agile · REST API · Test-driven Development · POSIX

· Object Oriented Programming · Data Structures

Deep Learning

- Computer Vision · Generative AI · Large Language Models
 - · Gradient Descent Optimization · Retrieval-Augmented Generation
 - · Reinforcement Learning · Point Cloud Processing · CUDA