学籍番号:

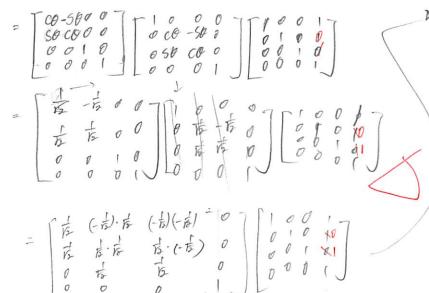
名前:



ベース座標系 $\Sigma_B$ からz軸回り $\mathbb{C}^{\frac{n}{4}}$ rad 回転し、次にx軸回り $\mathbb{C}^{\frac{n}{4}}$ rad 回転した後、x軸方向に 1 並進することで得られるハンド座標系 $\Sigma_B$ がある。以下の問いに答えよ。

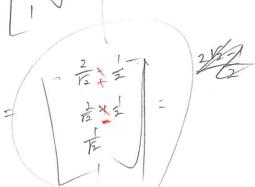
問 1. 上記の座標系移動を表す同次変換行列 $^{H}$  $T_{H}$ を求めよ。

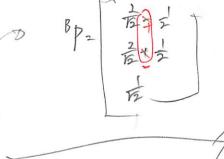
BTH = Rot (Z, 7) Pot (x, 7) Trans (1,1,0)



問 2. ハンド座標系  $\Sigma_H$ で点 P を見た位置ベクトルが $^Hp=[1 \ 0 \ 0]^T$  のとき、これを  $\Sigma_B$ 

で見た位置ベクトル $^{B}p$ を、 $^{B}T_{H}$ を用いて求めよ。





2/2 -1

[5] 1 1560、與出一下記念案可图技術機可可知念表表的主。

