



右図の2自由度のロボットアームがある。このとき、先端位置 P は 下式で計算できる。

$$\begin{cases} x = L_1 \cos \theta_1 + L_2 \cos(\theta_1 + \theta_2) \\ y = L_1 \sin \theta_1 + L_2 \sin(\theta_1 + \theta_2) \end{cases}$$

 $L_1=1$ m, $L_2=1$ m, $\theta_1=\frac{\pi}{4}$ rad, $\theta_2=\frac{\pi}{4}$ rad のとき,以下の問に答えよ。 $\mathcal{A}_m \rightarrow S$, $\mathcal{A}_m \rightarrow S$, $\mathcal{A}_m \rightarrow S$,

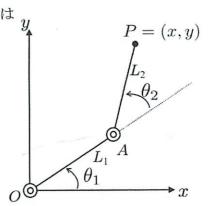
ヤコビ行列Jを求めよ

$$J = \begin{bmatrix} \frac{3}{46}, \frac{3}{46} \\ \frac{3}{46}, \frac{3}{36} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -L_{1}SR_{1} L_{1}SR_{1} + R_{2} \\ L_{1}CR_{1} + L_{2}C(R_{1} + R_{2}) \end{bmatrix} + L_{2}C(R_{1} + R_{2})$$

$$= \begin{bmatrix} -1.57 - 1.5(7 + R_{2}) \\ 1.67 + 1.0(7 + R_{2}) \end{bmatrix} + C(7 + R_{2})$$

$$= \begin{bmatrix} -\frac{1}{12} - 1 \\ -\frac{1}{12} \end{bmatrix} + C(7 + R_{2})$$

$$= \begin{bmatrix} -\frac{1}{12} - 1 \\ -\frac{1}{12} \end{bmatrix}$$



x方向に 0.1m/s, y方向に-0.2m/s で動かしたいときに必要な関節の角速度, $\dot{\theta}_1$, 問2. $\dot{\theta}_2$ [rad/s]を求めよ。

$$\begin{bmatrix} \theta_1 \\ \theta_2 \end{bmatrix} = J \begin{bmatrix} \theta_1 \\ \theta_2 \end{bmatrix}$$

$$= \left(\frac{1}{|\mathcal{J}|} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\frac{1}{1} & -\frac{1}{1$$