

問題 1 1 電気回路・電子回路 解答例

I

$$(1) V_R = \frac{R}{R+j\omega L} V_{ab} \quad \text{より} \quad \frac{V_{ab}}{V_R} = \frac{R+j\omega L}{R} \quad \text{従って, } S = R, T = 0$$

$$(2) V_{ab} = \frac{\frac{1}{j\omega C_2 + \frac{1}{R+j\omega L}}}{\frac{1}{j\omega C_1} + \frac{1}{j\omega C_2 + \frac{1}{R+j\omega L}}} E \quad \text{より}$$

$$\begin{aligned} \frac{E}{V_{ab}} &= \frac{\frac{1}{j\omega C_1} + \frac{1}{j\omega C_2 + \frac{1}{R+j\omega L}}}{\frac{1}{j\omega C_2 + \frac{1}{R+j\omega L}}} = \frac{\frac{1}{j\omega C_1} + \frac{R+j\omega L}{1-\omega^2 LC_2 + j\omega RC_2}}{\frac{R+j\omega L}{1-\omega^2 LC_2 + j\omega RC_2}} = \frac{1}{j\omega C_1} \frac{1-\omega^2 LC_2 + j\omega RC_2}{R+j\omega L} + 1 \\ &= \frac{1-\omega^2 L(C_1+C_2) + j\omega R(C_1+C_2)}{j\omega C_1(R+j\omega L)} \end{aligned}$$

$$\text{従って, } U = 1 - \omega^2 L(C_1 + C_2), \quad V = \omega R(C_1 + C_2)$$

(3) (1) および (2) から

$$\frac{E}{V_R} = \frac{V_{ab}}{V_R} \frac{E}{V_{ab}} = \frac{1-\omega^2 L(C_1+C_2) + j\omega R(C_1+C_2)}{j\omega RC_1}$$

(4) (3) で求めた $\frac{E}{V_R}$ が測定器の内部抵抗 R に依存しなければよい。そのための条件は、分子の実数部がゼロとなることである。従って、

$$\omega^2 L(C_1 + C_2) = 1$$

$$\text{このとき } \frac{|E|}{|V_R|} = \frac{C_1+C_2}{C_1} \quad \text{となる。}$$

回答例

(1) D1 が off, D2 が on としたとき, 電圧増幅率 V_{OUT}/V_{IN} を求めよ。

回答例 1

問題の条件のとき, 図 2 の回路は図 4 のようになる。

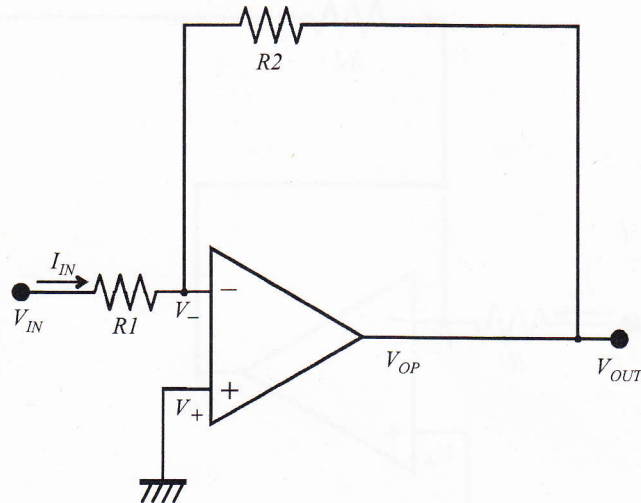


図 4

仮想接地が成立するので

$$V_- = 0 \text{ [V]}$$

オペアンプの入力インピーダンスが無限大なので, キルヒホッフ電流則より

$$V_{IN}/R1 = -V_{OUT}/R2$$

よって,

$$V_{OUT}/V_{IN} = -R2/R1$$

回答例 2

問題の条件のとき, 図 2 の回路は図 4 のようになる。

この回路は反転増幅回路であるため, 電圧増幅率は次のようになる。

$$V_{OUT}/V_{IN} = -R2/R1$$

(2) D1 が on, D2 が off としたとき, V_- を求めよ。

問題の条件のとき, 図 2 の回路は図 5 のようになる。

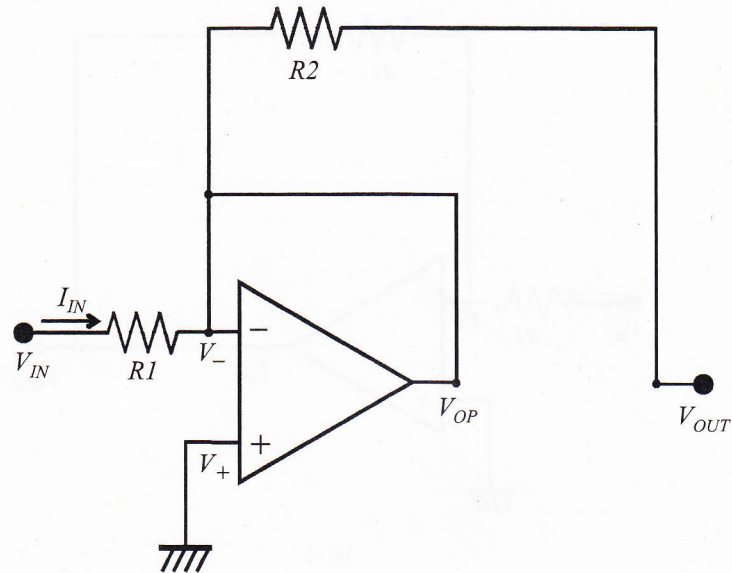


図 5

この回路は負帰還がかかっているため, 仮想短絡が成立する。さらに V_+ が接地されているため, 仮想接地が成立する。従って, $V_- = 0$ [V] となる。

(3) $V_{IN} > 0$ のときの V_{OUT} を求めよ。

$V_{IN} > 0$ のとき, D1 は off, D2 は on になる。

従って, 問題(1)より, $V_{OUT} = -(R2/R1) V_{IN}$ [V] となる。

(4) $V_{IN} < 0$ のときの V_{OUT} を求めよ。

$V_{IN} < 0$ のとき, D1 は on, D2 は off になる。さらに, このとき R2 に電流は流れないため, $V_- = V_{OUT}$ となる。従って, 問題(2)より, $V_{OUT} = 0$ [V] となる。

(5) $R1=1k\Omega$, $R2=5k\Omega$ として V_{IN} が図3の時の V_{OUT} を図示せよ。0Vの位置および波高値の電圧を明記すること。

$V_{IN}>0$ のとき, 問題(3)より $V_{OUT} = -(R2/R1) = -5 V_{IN}$ [V]

$V_{IN}<0$ のとき, 問題(4)より $V_{OUT} = 0$ [V]

従って, V_{OUT} は図6のようになる。

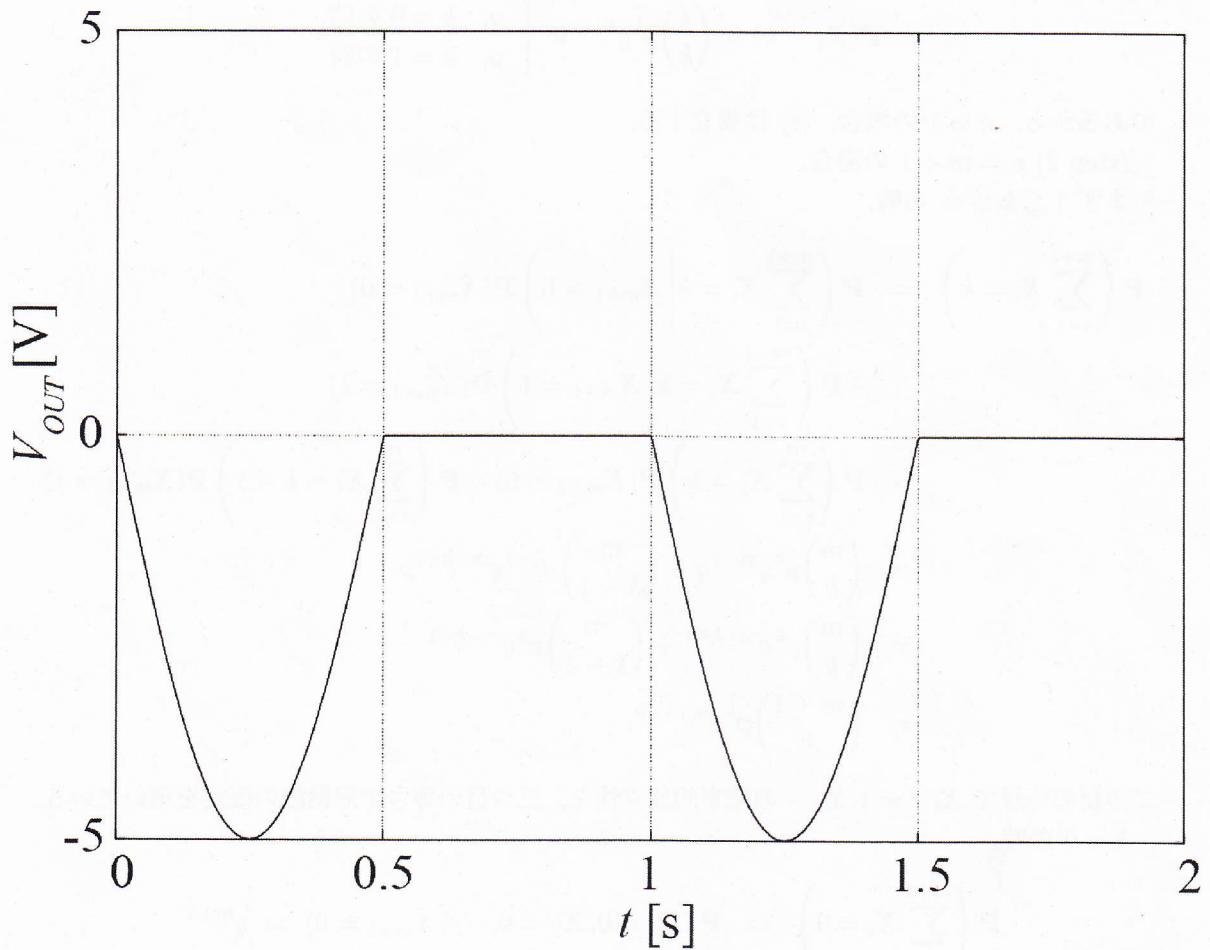


図6

問題 13 制御工学 解答例

I

$$(1) Y(s) = \frac{\frac{C(s)}{1-P(s)C(s)} P(s)}{1 + \frac{C(s)}{1-P(s)C(s)} P(s)} R(s) \text{ より, } R(s) \text{ から } Y(s) \text{ への伝達関数は } P(s)C(s) \text{ となる。}$$

(2) 目標値 $r(t)=1$ のときの制御量の定常値は次式となる。

$$\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = \lim_{s \rightarrow 0} sY(s) = \lim_{s \rightarrow 0} sP(s)C(s) \frac{1}{s} = \lim_{s \rightarrow 0} s \frac{c_1}{s+1} \frac{1}{s+1} \frac{1}{s} = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{c_1}{s+1} \frac{1}{s+1}$$

これが 1 となればよいので, $c_1=1$ を得る。

$$(3) Y(s) = \frac{\frac{P(s)}{1 - \frac{C(s)}{1-P(s)C(s)} P(s)}}{1 - \frac{C(s)}{1-P(s)C(s)} P(s)} D(s) \text{ より, } D(s) \text{ から } Y(s) \text{ への伝達関数は } (1-P(s)C(s))P(s) \text{ となる。}$$

(4) 外乱 $d(t)=\sin t$ のときの制御量 $y(t)$ は次式となる。

$$\begin{aligned} y(t) &= \mathcal{L}^{-1}\{Y(s)\} = \mathcal{L}^{-1}\left\{(1-P(s)C(s))P(s) \frac{1}{s^2+1}\right\} = \mathcal{L}^{-1}\left\{\left(1 - \frac{1}{s+1} \frac{c_2 s}{s+1}\right) \frac{1}{s+1} \frac{1}{(s^2+1)}\right\} \\ &= \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{s^2 + (2-c_2)s + 1}{(s+1)^3(s^2+1)}\right\} \end{aligned}$$

$\lim_{t \rightarrow \infty} y(t)$ が 0 となるためには, $Y(s)$ の分母 (s^2+1) が消去される必要があることから, $c_2=2$ を得る。

$$\text{このとき, } \lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = \lim_{s \rightarrow 0} s \frac{1}{(s+1)^3} = 0 \text{ となる。}$$

$$(5) P(s) = \frac{K_1}{T_1 s + 1} \text{ の単位インパルス応答は } y(t) = \frac{K_1}{T_1} e^{-\frac{t}{T_1}} \text{ となる。図 3 から初期値 } y(0)=1, \text{ 時定数}$$

$T_1=2\text{sec}$ である。よって, $K_1=2, T_1=2$ を得る。

$$(6) R(s) \text{ から } Y(s) \text{ への伝達関数は, } \frac{\frac{2}{2s+1} \frac{K_2}{T_2 s + 1}}{1 + \frac{2}{2s+1} \frac{K_2}{T_2 s + 1}} = \frac{2K_2}{2T_2 s^2 + (T_2 + 2)s + (1 + 2K_2)} \text{ となる。減衰係}$$

数が 1, 固有角周波数が 2 rad/sec となるためには $\frac{T_2 + 2}{2T_2} = 4, \frac{1 + 2K_2}{2T_2} = 4$ となればよい。よつ

て, $T_2 = \frac{2}{7}, K_2 = \frac{9}{14}$ を得る。

問題 13 制御工学 の解答例 (つづき)

II (1) ラプラス変換の定義式より $f(t)$ のラプラス変換は次式となる。

$$\mathcal{L}[f(t)] = \int_{\alpha}^{\beta} 1 \times e^{-st} dt = \frac{1}{s} (e^{-\alpha s} - e^{-\beta s})$$

(2) 上記の (1) より $g(t)$ のラプラス変換は

$$\mathcal{L}[g(t)] = \frac{1}{s} \sum_{m=0}^{\infty} (-e^{-s})^m = \frac{1}{s} \times \frac{1}{1+e^{-s}}$$

である。したがって次式を得る。

$$A(s) = s, \quad B(s) = -s$$

III 図 4 の並列に並んだ抵抗, コイル, コンデンサに流れる電流を, それぞれ $i_R(t)$, $i_L(t)$, $i_c(t)$ とおくと

$$v_i(t) = R i_R(t) + R(i_R(t) + i_L(t) + i_c(t))$$

$$v_o(t) = R(i_R(t) + i_L(t) + i_c(t))$$

$$\frac{1}{C} \int_0^t i_c(\tau) d\tau = R i_R(t) = L \frac{d}{dt} i_L(t)$$

である。 $v_i(t)$, $v_o(t)$, $i_L(t)$, $i_R(t)$, $i_c(t)$ のラプラス変換をそれぞれ $V_i(s)$, $V_o(s)$, $I_L(s)$, $I_R(s)$, $I_c(s)$

とおき, 全ての初期値を零として上式をラプラス変換すると

$$V_i(s) = R I_R(s) + V_o(s), \quad V_o(s) = \left\{ 1 + \frac{R}{Ls} + RCs \right\} R I_R(s)$$

となる。入力電圧から出力電圧までの伝達関数は次式で与えられる。

$$\frac{V_o(s)}{V_i(s)} = \frac{LCRs^2 + Ls + R}{LCRs^2 + 2Ls + R} = \frac{s^2 + \frac{1}{CR}s + \frac{1}{LC}}{s^2 + \frac{2}{CR}s + \frac{1}{LC}}$$

したがって, 次式を得る。

$$a=1, b=\frac{1}{CR}, c=\frac{1}{LC}, d=\frac{2}{CR}, e=\frac{1}{LC}$$

問題 18 量子力学 解答例

I

(1)

$$\text{領域 I} \quad -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2\varphi_I}{dx^2} = E\varphi_I$$

$$\text{領域 II} \quad -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2\varphi_{II}}{dx^2} - V_0\varphi_{II} = E\varphi_{II}$$

$$\text{領域 III} \quad -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2\varphi_{III}}{dx^2} = E\varphi_{III}$$

$$(2) \quad k = \sqrt{2mE}/\hbar, \quad q = \sqrt{2m(E + V_0)}/\hbar$$

(3)

$$1 + A = B + C, \quad k(1 - A) = q(B - C),$$

$$Be^{iqa} + Ce^{-iqa} = De^{ika}, \quad q(Be^{iqa} - Ce^{-iqa}) = kDe^{ika}$$

$$(4) \quad A = 0, \quad D = -e^{-ika}$$

$$(5) \quad R = 0, \quad T = 1$$

平成 28 年度大学院入学試験問題 18 - II 解答例

$$(1) i\hbar \frac{\partial \psi(x,t)}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2 \psi(x,t)}{\partial x^2}$$

$$(2) \frac{1}{(\pi b)^{\frac{1}{4}}} \exp\left[-\frac{(k-k_0)^2}{2b}\right]$$

$$(3) \frac{\partial \tilde{\psi}(k,t)}{\partial t} = -\frac{i\hbar k^2}{2m} \tilde{\psi}(k,t)$$

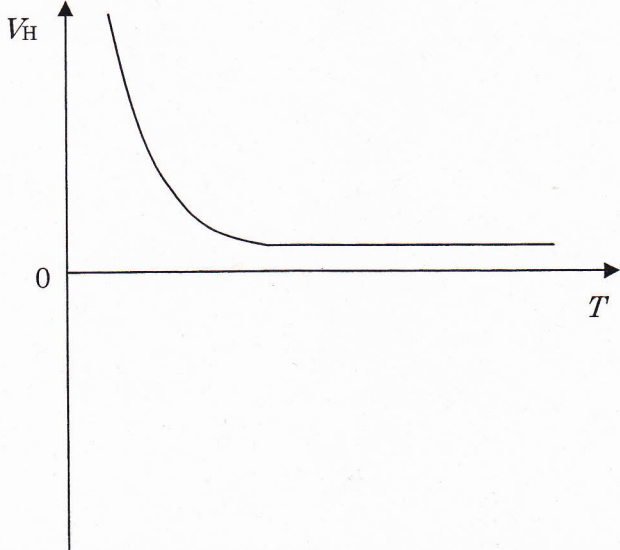
$$(4) \tilde{\psi}(k,0) \exp\left[-\frac{i\hbar k^2}{2m} t\right]$$

$$(5) \sqrt{\frac{b}{\pi[1+(\frac{b\hbar t}{m})^2]}} \exp\left[-\frac{b}{1+(\frac{b\hbar t}{m})^2} \left(x - \frac{\hbar k_0}{m} t\right)^2\right]$$

$$(6) \sqrt{\frac{b}{2}} \hbar$$

$$(7) \frac{\hbar}{2} \sqrt{1 + \left(\frac{b\hbar t}{m}\right)^2}$$

問題 1 9 電子物性・固体物性 解答例

| | | | | |
|-----|--|-------------------|------|-------------------|
| (1) | 電流密度 | $\frac{I}{dw}$ | 電界 | $\frac{V}{L}$ |
| (2) | | $\frac{dwV}{LI}$ | (3) | $\frac{I}{qNd w}$ |
| (4) | | $\frac{IB}{Nd w}$ | 力の方向 | x の正の方向 |
| (5) | | $\frac{IB}{Nd w}$ | 力の方向 | x の負の方向 |
| (6) | | $\frac{IB}{qNd}$ | | |
| (7) | [ア] | (3) | [イ] | (1) |
| | [ウ] | (4) | | |
| | <p>選択した理由</p> <p>[ア] と [ウ] は n 形半導体なので負の傾きを持ち、[イ] は p 形半導体なので正の傾きを持つ。[ア] は [ウ] よりもキャリア密度が多いので、[ア] が (3)、[ウ] が (4) となる。[イ] はキャリア密度が [ア] より少ないので、(1) があてはまる。</p> | | | |
| (8) |  | | | |