平成 28 年度大学院博士前期課程入学試験

大阪大学大学院工学研究科 電気電子情報工学専攻

専門科目試験問題

(電子工学コース)

(実施時間 14:00 ~ 16:00)

【注 意 事 項】

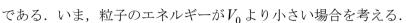
- 1. 問題用紙は、この表紙や白紙を除いて17ページある、解答開始の指示があるまで開いてはいけない、解答開始後、落丁や不鮮明な箇所等があった場合は、手を挙げて監督者にその旨を伝えること、
- 2. 試験問題は、「量子電子物性 1」、「量子電子物性 2」、「量子電子物性 3」、「量子電子物性 4」、「制御工学」、及び、「信号処理」、の全部で 6 題あり、この順番に綴じられている。このうち、 3 題を選択し解答すること。
- 3. 解答開始前に、別紙の「専門科目試験問題選択票」に記載の注意事項も読んでおくこと.
- 4. 問題用紙は持ち帰ってもよい.

【量子電子物性1】 解答は、桃色(1番)の解答用紙に記入すること、

次の文章を読み,下記の問いに答えよ.

図 1-1 のような一次元井戸型ポテンシャル V(x) 中を運動する質量m の粒子について考える. ここで,

$$\begin{cases} V(x) = V_0 & x \le -L & \cdot & \cdot & \text{領域}(\mathbb{I}) \\ V(x) = 0 & |x| < L & \cdot & \cdot & \text{領域}(\mathbb{I}) \\ V(x) = V_0 & x \ge L & \cdot & \cdot & \text{領域}(\mathbb{II}) \end{cases}$$



領域(I), (II), (III)における波動関数を、それぞれ $\psi_{\rm I}(x)$, $\psi_{\rm II}(x)$, $\psi_{\rm III}(x)$ とする.

領域(Π)では、粒子の満たす一次元のシュレーディンガー方程式は、エネルギー固有値を ε として、 \hbar 、 $\psi_{\Pi}(x)$ 、 ε 、mを用いて、次式で与えられる。ただし、 \hbar はプランク定数を 2π で割った値である。

V(x)

図 1-1

$$[\quad \bigcirc) \qquad] \qquad (1)$$

この方程式の一般解は、 $k\left(=\sqrt{2m\varepsilon}/\hbar\right)$ と定数 A 、B を用いて、次式で表される.

$$\psi_{II}(x) = A\sin(kx) + B\cos(kx) \tag{2}$$

一方、領域(I)では、粒子の満たすシュレーディンガー方程式は、 \hbar 、 $\psi_{\rm I}(x)$ 、 ε 、 V_0 、m を用いて、次式で与えられる.

式(3)の一般解は、 $\psi_I(x)$ が $x=-\infty$ で発散しない条件から、 $k'\Big(=\sqrt{2m(V_0-\varepsilon)}/\hbar\Big)$ と定数C を用いて、次式で表される.

$$\psi_{\mathbf{I}}(x) = C \exp(k'x) \tag{4}$$

領域(\mathbf{III})の波動関数 $\psi_{\mathbf{III}}(x)$ は、式(3)と同様のシュレーディンガー方程式を満たし、 $\psi_{\mathbf{III}}(x)$ が $x=+\infty$ で発散しない条件から、その一般解は、k'と定数 D を用いて、次式で表される.

$$\psi_{\text{III}}(x) = D \exp(-k'x) \tag{5}$$

ここで、ポテンシャルV(x)が偶関数であるので、全領域での波動関数は偶関数または奇関数になること、および $x=\pm L$ で波動関数が連続であることを用いて、波動関数を求める.

波動関数が偶関数の場合、C, D を A, B, k, k', L のいずれかを用いて表すと、 $\psi_{\rm II}(x)$, $\psi_{\rm II}(x)$, $\psi_{\rm II}(x)$ は、A, B, k, k', L のいずれかを使って、次式で表される.

$$\psi_{\mathbf{I}}(x) = \begin{bmatrix} & 3 & \end{bmatrix} \tag{6}$$

$$\psi_{\mathrm{II}}(x) = \begin{bmatrix} & \textcircled{4} & \end{bmatrix} \tag{7}$$

$$\psi_{\text{III}}(x) = \begin{bmatrix} & 5 & \end{bmatrix} \tag{8}$$

一方、波動関数が奇関数の場合、C、D を A 、B 、k 、k' 、L のいずれかを用いて表すと、 $\psi_{\rm I}(x)$ 、

(9)

$$\psi_{\mathrm{II}}(x)$$
, $\psi_{\mathrm{III}}(x)$ は, A , B , k , k' , L のいずれかを使って,次式で表される.

$$\psi_{\mathrm{II}}(x) = \begin{bmatrix} & \bigcirc & \boxed{} \end{bmatrix} \tag{10}$$

$$\psi_{\text{III}}(x) = [\quad \otimes \quad] \tag{11}$$

次に, x=L で波動関数とその導関数の比が連続である条件 $\left. \frac{\left. \frac{d\psi_{\mathrm{II}}(x)}{dx} \right|_{x=L}}{\psi_{\mathrm{II}}(L)} = \frac{\left. \frac{d\psi_{\mathrm{III}}(x)}{dx} \right|_{x=L}}{\psi_{\mathrm{III}}(L)}$ を用いると,

kに対するk'の比は、k、Lを使って表され、波動関数が偶関数の場合は、

$$\frac{k'}{k} = \begin{bmatrix} & 9 & \end{bmatrix} \tag{12}$$

波動関数が奇関数の場合は,

$$\frac{k'}{k} = \begin{bmatrix} & \textcircled{1} & & \\ & & \end{bmatrix} \tag{13}$$

と求まる.

- 問 1 文章中の空欄 [①] ~ [⑩] にあてはまる数式を答えよ. なお, [①],

 [②] は等式で答えよ.
- 問 2 式(12)、式(13)と $k^2+k'^2=\frac{2mV_0}{\hbar^2}$ の関係から、波動関数が偶関数と奇関数のそれぞれの場合について、 ε 、 V_0 、L 、m 、 \hbar のあいだに成り立つ関係を導け.
- 問 3 ε は、横軸を $\alpha=kL$ 、縦軸を $\beta=k'L$ としたグラフを図示することにより調べることができる。 束縛状態の数(エネルギー固有値の個数)が 1 個のみ存在する場合について、 ε を求めるためのグラフを図示し、 V_0 が満たす条件を、L、m、 \hbar を使って表せ。

【量子電子物性2】 解答は、緑色(2番)の解答用紙に記入すること.

次の文章を読み,下記の問いに答えよ.ただし, $k_{\rm B}$ はボルツマン定数であり,T は絶対温度である.代表的な半導体であるシリコン(Si)やゲルマニウム(Ge)では 1 個の原子は [⑦] 個の価電子を持っている.これらの結晶は [①] 型構造を持ち,単位胞には 2 個の原子があるから,N 個の単位胞からなる結晶では [⑦] 個の価電子が存在する.それら価電子の軌道は [②] 混成軌道となる.価電子は結合に寄与し,隣の原子との間に共有結合をつくる.結晶状態では 4 つのバンドで価電子帯を形成し, [⑦] 個の許容準位を持つので,絶対零度では価電子帯のすべての準位が価電子で満たされる.

伝導帯を占有する電子と価電子帯を占有する正孔の密度 n と p は、電子または正孔のエネルギーを ε として、電子のフェルミ分布関数 $f(\varepsilon)$ 、伝導帯の状態密度 $D_{\rm C}(\varepsilon)$ と価電子帯の状態密度 $D_{\rm V}(\varepsilon)$ を用いると、

$$n = [$$
 ①], $p = [$ ②]

そこで式(1)と式(2)よりnとpは,

$$n \approx N_{\rm C} e^{-(\varepsilon_{\rm C} - \varepsilon_{\rm F})/k_{\rm B}T}, \quad p \approx N_{\rm V} e^{-(\varepsilon_{\rm F} - \varepsilon_{\rm V})/k_{\rm B}T}$$
 (3)

$$\sigma = \sigma_{\rm e} + \sigma_{\rm h} = [\qquad \textcircled{4} \qquad] \tag{4}$$

と表される.

- 問1 文章中の空欄[②]~[②]にあてはまる語句や数字を答えよ.
- 問 2 文章中の空欄 [①] ~ [④] にあてはまる式を答えよ. ただし, [①] と [②] は積分範囲も明記せよ.
- 問3 [②] 半導体でキャリア密度nとpの間に成立する条件を示し、それに基づいて電子密度nを $N_{\rm C}$, $N_{\rm V}$, $\varepsilon_{\rm G}$, $k_{\rm B}$, T を使って表せ、その結果得られる電子密度nの式はキャリア生成の熱的励起に対する活性化エネルギーが $\varepsilon_{\rm G}$ の 1/2 であることを示唆するが、その理由を $50\sim100$ 字程度で説明せよ.
- 問4 [②] 半導体のフェルミ準位 $\varepsilon_{\rm F}$ を $N_{\rm C}$, $N_{\rm V}$, $\varepsilon_{\rm C}$, $\varepsilon_{\rm V}$, $k_{\rm B}$, T で表せ.
- 問5 [団] 半導体の電気伝導度 σ を $N_{\rm C}$, $N_{\rm V}$, $\varepsilon_{\rm G}$, $k_{\rm B}$, T, q, $\mu_{\rm e}$, $\mu_{\rm h}$ で表せ.
- 問 6 伝導帯の底と価電子帯の頂上が同じ波数ベクトル $\mathbf{k}=\mathbf{0}$ にある [②] 半導体を考える. 伝導帯の底付近の電子のエネルギーを ε_{e} として, ε_{C} , m_{e}^* , k , \hbar を使って ε_{e} を表せ. また,価電子帯の頂上付近の正孔のエネルギーを ε_{h} として, ε_{V} , m_{h}^* , k , \hbar を使って ε_{h} を表せ. ただし, m_{e}^* は伝導帯の電子の有効質量で, m_{h}^* は価電子帯の正孔の有効質量である.また k は波数ベクトルの大きさを表し, \hbar はプランク定数を 2π で割った値である.
- 問7 伝導帯の底と価電子帯の頂上が同じ波数ベクトル $\mathbf{k} = \mathbf{0}$ にある [②] 半導体の伝導帯と価電子帯の状態密度はスピンの縮退のみを考慮して、それぞれ

$$D_{\mathrm{C}}(\varepsilon) = \frac{\sqrt{2} (m_{\mathrm{e}}^*)^{3/2}}{\pi^2 \hbar^3} (\varepsilon - \varepsilon_{\mathrm{C}})^{1/2} \geq D_{\mathrm{V}}(\varepsilon) = \frac{\sqrt{2} (m_{\mathrm{h}}^*)^{3/2}}{\pi^2 \hbar^3} (\varepsilon_{\mathrm{V}} - \varepsilon)^{1/2}$$

と表されるとする. この時, 伝導帯の有効状態密度 $N_{\rm C}$ を $k_{\rm B}$, T , \hbar , $m_{\rm e}^*$ を使って, 価電子帯 の有効状態密度 $N_{\rm V}$ を $k_{\rm B}$, T , \hbar , $m_{\rm h}^*$ を使ってそれぞれ求めよ. 次の積分を利用してもよい.

$$\int_0^\infty x^2 \exp\left(-x^2\right) dx = \frac{\sqrt{\pi}}{4}$$

【量子電子物性 3】 解答は, 灰色(3番)の解答用紙に記入すること.

次の文章を読み、下記の問いに答えよ.

ある誘電体に,電界振幅 $E_{\rm loc0}$,角周波数 ω で時間tに依存する交流電界 $E_{\rm loc}(t)=E_{\rm loc0}\exp(-i\omega t)$ (局所電界)を印加した時の配向分極の誘電分散,誘電損失について考える.ここでは,誘電体に外部から電界を加えた時に生じる分極を電子分極,イオン分極,配向分極の3つとし,局所電界係数を1とする.その中で,配向分極の成分 $P_{\rm d}(t)$ の時間応答は,真空の誘電率 ε_0 ,配向分極に対する比電気感受率 χ' ,時定数 $\tau_{\rm d}$ を用いて

$$P_{\rm d}(t) = \frac{\varepsilon_0 \chi'}{1 - i\omega \tau_{\rm d}} E_{\rm loc0} \exp(-i\omega t) \tag{1}$$

で表されるとする. 配向分極の分極率を $\alpha_{
m d}$, 双極子モーメントの密度を $N_{
m d}$ とすると,式(1)から

$$\frac{\kappa(\omega) - 1}{\kappa(\omega) + 2} = \begin{bmatrix} & \textcircled{2} & \end{bmatrix} \tag{3}$$

となる.式(3)において、配向分極が追随しない高い角周波数における比誘電率を κ_{∞} とすると、

$$\frac{\kappa_{\infty} - 1}{\kappa_{\infty} + 2} = \begin{bmatrix} & 3 & \end{bmatrix} \tag{4}$$

となる. 式(3), 式(4)から

$$\frac{\kappa(\omega) - 1}{\kappa(\omega) + 2} - \frac{\kappa_{\infty} - 1}{\kappa_{\infty} + 2} = \begin{bmatrix} & \textcircled{4} & \end{bmatrix}$$
 (5)

が得られる。 3つの分極が追随する十分に低い角周波数における比誘電率を κ_0 とすると、式(5)から

$$\frac{\kappa_0 - 1}{\kappa_0 + 2} - \frac{\kappa_\infty - 1}{\kappa_\infty + 2} = \begin{bmatrix} & \text{(5)} & \end{bmatrix}$$

となる. それゆえ, 式(5), 式(6)から,

$$\frac{3\{\kappa(\omega) - \kappa_{\infty}\}}{\{\kappa(\omega) + 2\}(\kappa_{\infty} + 2)} = \begin{bmatrix} & \text{(6)} & \end{bmatrix}$$

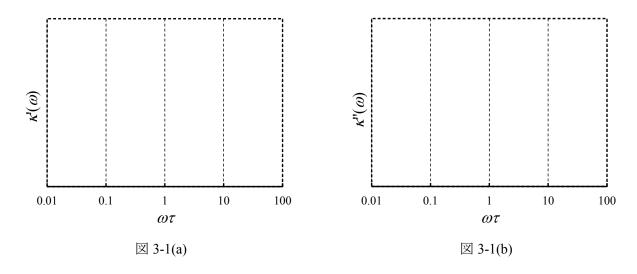
と計算できる. さらに,

$$\tau = \frac{\kappa_0 + 2}{\kappa_{co} + 2} \tau_{d} \tag{8}$$

とおいて、 τ_d の代わりに τ を用いて、式(7)から比誘電率 $\kappa(\omega)$ を求めると、

が得られる.この式は一般に [①]式と呼ばれる.また、式(9)の右辺を

$$\kappa(\omega) = \kappa'(\omega) + i\kappa''(\omega) \tag{10}$$



次に、交流電界 $E(t)=E_0\exp(-i\omega t)$ の印加に対し、配向分極が位相 δ だけ遅れるとすると、電東密度 D(t) は

$$D(t) = D_0 \exp\left\{-i(\omega t - \delta)\right\}$$
(11)

と表される. ここで D_0 は電東密度の振幅である. よって、比誘電率 $\kappa(\omega)$ は三角関数を用いて

$$\kappa(\omega) = \frac{D(t)}{\varepsilon_0 E(t)} = \begin{bmatrix} & & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & \\ & & & \\ & \\ & & \\ & & \\ & \\ & & \\ & & \\ & \\ & & \\ & \\ & & \\ & \\ & & \\ & &$$

と書ける. その結果,式(10)と式(12)を比較し,

$$\frac{\kappa''(\omega)}{\kappa'(\omega)} = \begin{bmatrix} & & 9 & & \end{bmatrix} \tag{13}$$

の関係が成り立つ。右辺は [Ξ] と呼ばれ、誘電損失を表す目安となっている。以下、比誘電率 $\kappa(\omega)$ の実数部、虚数部をそれぞれ $\kappa'(\omega)$ 、 $\kappa''(\omega)$ の形のまま取り扱うこととし、電東密度 D(t) を

$$D(t) = \varepsilon_0 \{ \kappa'(\omega) + i\kappa''(\omega) \} E(t)$$
(14)

と書くと、式(14)を時間微分した変位電流密度 $\partial D(t)/\partial t$ の実数部は

$$\operatorname{Re}\left[\frac{\partial D(t)}{\partial t}\right] = \begin{bmatrix} & \text{ } \textcircled{1} & \text{ } \end{aligned}$$
 (15)

となる. 交流電界の1サイクル内に単位体積中で吸収されるエネルギーは

$$\int_{0}^{\frac{2\pi}{\omega}} \operatorname{Re}[E(t)] \cdot \operatorname{Re}\left[\frac{\partial D(t)}{\partial t}\right] dt \tag{16}$$

であるから、単位時間あたりのエネルギーは具体的に

と計算される.ここで,Re[E(t)]は交流電界の実数部である.これより,誘電体が単位時間単位体積あたり吸収するエネルギー(誘電損失)は比誘電率 $\kappa(\omega)$ の [②] 部に比例することが分かる.

- 問1 文章中の空欄 [⑦]~[⑦]にあてはまる語句を答えよ.
- 問2 文章中の空欄 [①] ~ [⑪] にあてはまる数式を答えよ.
- 問3 文章中に出てくる図 3-1(a), 図 3-1(b)を解答用紙に転記し、 $\kappa'(\omega)$ 、 $\kappa''(\omega)$ の $\omega\tau$ に対する依存性 のグラフを図示せよ. ただし、グラフの縦軸の最大値、最小値あるいは漸近値も記入すること.

【量子電子物性4】 解答は、 青色(4番)の解答用紙に記入すること.

次の文章を読み,下記の問いに答えよ.ただし,絶対温度をT,半導体および金属のフェルミ準位をそれぞれ $\varepsilon_{\rm F}$, $\varepsilon_{\rm M}$,半導体の伝導帯下端のエネルギーを $\varepsilon_{\rm C}$,価電子帯上端のエネルギーを $\varepsilon_{\rm V}$,ボルツマン定数を $k_{\rm B}$,素電荷をqとする.

図 4-1 にある n 型半導体と金属を接触させる場合を考える.ここで $q\Phi_{\rm M}$, $q\Phi_{\rm S}$ はそれぞれ,金属および半導体の [①] であり,物質の内部から外部へ電子を取り出すために必要なエネルギーで,フェルミ準位と真空準位との差に対応する.また, $q\chi$ は半導体の [②] であり,真空準位と伝導帯下端との差で表される. $\Phi_{\rm M} > \chi$ の時,接合は [③] 接合となる.特に $\Phi_{\rm M} > \Phi_{\rm S}$ の場合には,半導体から金属へ向かって電子が移動する.この現象は半導体と金属のフェルミ準位が一致するまで続き,半導体の界面付近では, [④] すなわち空間電荷領域が形成される.金属から見たエネルギー障壁 $q\phi_{\rm M}$ および半導体から見たエネルギー障壁 $q\phi_{\rm S}$ は,それぞれ,q , $\Phi_{\rm M}$, $\Phi_{\rm S}$, χ を用いて次式で表される.

$$q\varphi_{\mathsf{M}} = \begin{bmatrix} & \textcircled{5} & \end{bmatrix} \tag{1}$$

$$q\varphi_{\rm S} = [$$
 \bigcirc \bigcirc \bigcirc \bigcirc \bigcirc

[③] 障壁が形成される場合には、接合に整流性が生じる.順方向バイアスになるように外部から電圧 V_0 を印加すると、金属側から見たエネルギー障壁 $q\phi_{\rm M}$ は変化しないが、界面における半導体のフェルミ準位 $\varepsilon_{\rm F}$ (正確には擬フェルミ準位)は qV_0 だけ上昇する.このとき界面での電子密度nは伝導帯の有効状態密度 $N_{\rm C}$ を用いて

$$n = N_{\rm C} \exp\left(-\frac{\varepsilon_{\rm C} - \varepsilon_{\rm F}}{k_{\rm B}T}\right) \tag{3}$$

と表すことができるとする。これを N_{C} , q, φ_{M} , V_{0} , k_{B} , T のみを用いて表すと次の式になる。

$$n = N_{\mathcal{C}} \exp([\qquad ?]) \tag{4}$$

ここで、半導体から金属へと流入する電子によって担われる電流密度である電子電流密度 $J_{\rm S}$ は電子密度に比例するので、 α を比例定数として

$$J_{S} = \alpha \exp([\qquad \bigcirc \bigcirc) \qquad \bigcirc)$$
 (5)

となる. 金属から半導体へと流れる電子電流密度 $J_{\rm M}$ は、 $V_0=0$ の時の $J_{\rm S}$ とつりあっているので、

$$J_{\mathsf{M}} = [\hspace{1cm} \textcircled{8} \hspace{1cm}] \hspace{1cm} (6)$$

となる. よって正味の電子電流密度 J は、次式で表される.

続いて、[④] における電位をポアソン方程式により解析する. 金属と半導体との界面を原点 (x=0)とした一次元構造を考え、x>0の領域が半導体であるとする. n型半導体と金属を接触させた場合、イオン化したドナーによる正の空間電荷が形成される. このとき、電位分布V(x)に関するポアソン方程式は近似的に次のようになる.

$$\frac{d^2V(x)}{dx^2} = -\frac{qN_{\rm D}}{\kappa} \tag{8}$$

ここで κ は半導体の誘電率、 $N_{\rm D}$ はドナー密度である。境界条件として、

$$\frac{dV(x)}{dx}\bigg|_{x=W} = 0 \tag{9}$$

を用いることにより、[④] における電界分布E(x)は

と書ける. W は [④] の幅である. さらに、電位の基準としてV(0)=0 とすると、x=W における電位V(W)は φ_S と V_0 を用いて

と書ける.よって[④]における電位分布として

が得られる. これより、W を q 、 $N_{\rm D}$ 、 κ 、 $\varphi_{\rm S}$ 、 V_0 を用いて表すと

となる. この障壁の静電容量Cは、接合の断面積をSとすると $C = \kappa S/W$ なので、

となる.

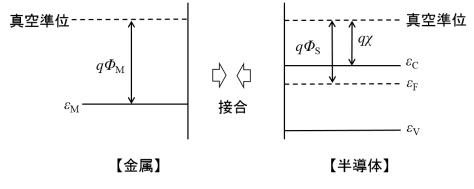
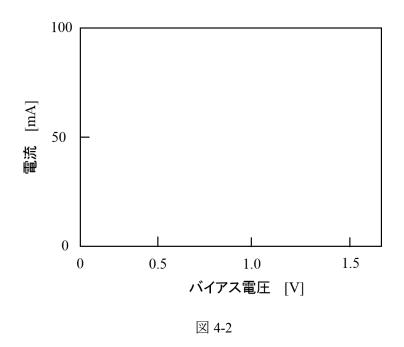


図 4-1

- 問1 文章中の空欄 [①]~[⑭]にあてはまる語句または数式を答えよ.
- 問 2 図 4-1 に示す金属と半導体を接合した場合, 平衡状態での半導体および金属のエネルギーバンドを 図示せよ. ただし, 図中に $q\Phi_{\rm M}$, $q\chi$, $q\varphi_{\rm M}$, $q\varphi_{\rm S}$ を明示すること.



問 4 式(14)を用いて、横軸をバイアス電圧 V_0 、縦軸を $1/C^2$ としたグラフを作成せよ.また、このグラフから $\varphi_{\rm S}$ の求め方を説明せよ.

量子電子物性 単語の英訳

量子電子物性1

一次元井戸型ポテンシャル: one dimensional well type potential

ratio

波動関数: wave function

シュレーディンガー方程式: Schrödinger equation エネルギー固有値: energy eigenvalue

プランク定数: Planck constant
一般解: general solution
発散しない: does not diverge
連続である: be continuous
偶関数: even function
奇関数: odd function
導関数: derivative

束縛状態: bound state

量子電子物性2

比:

ボルツマン定数: Boltzmann constant

半導体: semiconductor

原子: atom

価電子: valence electron

単位胞: unit cell

共有結合: covalent bond m電子带: valence band

許容準位:allowed energy levels混成軌道:hybridized orbital伝導带:conduction band

不純物: impurities ドーピング: doping

熱エネルギー: thermal energy

電子: electron 正孔: hole

フェルミ分布関数: Fermi distribution function

状態密度: density of states フェルミ準位: Fermi level

有効状態密度: effective density of states

スピン: spin

縮退: degeneracy

電気伝導: electrical conduction 電気伝導度: electrical conductivity

移動度: mobility

素電荷: elementary charge 波数ベクトル: wave number vector

光子エネルギー: photon energy

遷移: transition 吸収: absorption 放出: emission

量子電子物性3

誘電体: dielectric

電界振幅: electric field amplitude

角周波数:angular frequency交流電界:AC electric field局所電界:local electric field

配向分極: orientational polarization

誘電分散: dielectric dispersion

誘電損失: dielectric loss

電子分極: electronic polarization イオン分極: ionic polarization

局所電界係数: local electric field coefficient

誘電率: permittivity

比電気感受率: relative electric susceptibility

分極率: polarizability 双極子モーメント: dipole moment

比誘電率: relative permittivity

実数部: real part

虚数部: imaginary part

位相: phase

電東密度: electric flux density

微分: differential

变位電流密度: displacement current density

漸近值: asymptotic value

量子電子物性4

絶対温度: absolute temperature

フェルミ準位: Fermi level

伝導帯: conduction band 価電子帯: valence band

ボルツマン定数: Boltzmann constant 素電荷: elementary charge 半導体: semiconductor 真空準位: vacuum level エネルギー障壁: energy barrier 空間電荷: space charge 整流性: rectification

擬フェルミ準位: quasi Fermi level 電子密度: electron density

有効状態密度: effective density of states

電流密度: current density 電界: electric field

ポアソン方程式: Poisson's equation 電位: electric potential 誘電率: permittivity

境界条件: boundary condition

静電容量: electrostatic capacitance

平衡状態: equilibrium state

【制御工学】解答は,白色の解答用紙に記入すること.

以下の1.~3. に答えよ.

1. 次の伝達関数 G(s) で表される線形時不変システムの極のうち,その実部が正であるものの個数を答えよ.また,その理由も述べること.

$$G(s) = \frac{1}{s^5 + s^4 + 3s^3 + 4s^2 + 2s + 1}$$

2. 次の伝達関数 G(s) で表される線形時不変システムについて,以下の問いに答えよ.ただし, a は正の実数値をとるパラメータとする.

$$G(s) = \frac{a}{s^2 + 5s + a}$$

- (i) ステップ応答が単調増加となるための a に関する必要十分条件を求めよ.
- (ii) a=8 としたときのインパルス応答を時間 t の関数として求めよ.
- (iii) a=8 としたとき,位相 $\angle G(j\omega)$ が -90° となる角周波数 ω の値を求めよ.ただし,j は虚数単位を表す.

3. 状態方程式と出力方程式がそれぞれ次のように与えられている1入力1出力線形時不変システム(S)を考える.

$$\frac{d\boldsymbol{x}(t)}{dt} = \boldsymbol{A}\boldsymbol{x}(t) + \boldsymbol{b}\boldsymbol{u}(t), \quad \boldsymbol{y}(t) = \boldsymbol{c}\boldsymbol{x}(t)$$

ただし, $x(t)=\begin{bmatrix}x_1(t)\\x_2(t)\end{bmatrix}$,u(t),y(t) は,それぞれ,システムの状態変数ベクトル,入力変数,出力変数であり,A,b,c はそれぞれ次のように与えられている.

$$m{A} = \left[egin{array}{cc} 0 & 2 \\ 1 & -1 \end{array}
ight], \quad m{b} = \left[egin{array}{cc} 2 \\ 1 \end{array}
ight], \quad m{c} = \left[egin{array}{cc} 0 & 1 \end{array}
ight]$$

- (i) システム (S) が可制御であるか,また,可観測であるかを判定せよ.
- (ii) システム (S) の状態変数ベクトル $m{x}(t)$ と出力変数 y(t) の値を , 次のシステムを用いて推定する .

$$\frac{d\hat{\boldsymbol{x}}(t)}{dt} = \boldsymbol{A}\hat{\boldsymbol{x}}(t) + \boldsymbol{b}u(t) - \boldsymbol{l}(\hat{y}(t) - y(t)), \quad \hat{y}(t) = \boldsymbol{c}\hat{\boldsymbol{x}}(t)$$

ここで,
$$\hat{m{x}}(t)=egin{bmatrix} \hat{x}_1(t) \\ \hat{x}_2(t) \end{bmatrix}$$
, $\hat{y}(t)$ は,それぞれ, $m{x}(t)$ と $y(t)$ の推定量であり, $m{l}=egin{bmatrix} l_1 \\ l_2 \end{bmatrix}$ は

定数ベクトルである. $m{x}(t)$ の推定誤差 $m{e}(t) = egin{bmatrix} e_1(t) \\ e_2(t) \end{bmatrix} = \hat{m{x}}(t) - m{x}(t)$ を状態変数ベクトルとした状態方程式

$$\frac{d\boldsymbol{e}(t)}{dt} = \boldsymbol{A}_e \boldsymbol{e}(t)$$

の行列 A_e を l_1 , l_2 を用いて表せ.

- (iii) 行列 A_e の固有値を -1, -2 にする l_1 , l_2 を求めよ
- (iv) (iii) で指定した l と $k=\begin{bmatrix} rac{2}{3} & rac{2}{3} \end{bmatrix}$ を用いて,システム(S) に推定状態フィードバック $u(t)=-k\hat{m{x}}(t)=-k(m{x}(t)+m{e}(t))$ を施す. $m{z}(t)=\begin{bmatrix} m{x}(t) \\ m{e}(t) \end{bmatrix}$ を状態変数ベクトルとした状態方程式

$$\frac{d\boldsymbol{z}(t)}{dt} = \boldsymbol{A}_{cl}\boldsymbol{z}(t)$$

の行列 A_{cl} とその固有値を求めよ .

専門用語の英訳

伝達関数 transfer function

線形時不変システム linear time-invariant system

極 pole 実部 real part ステップ応答 step response

単調増加 monotonically increasing

インパルス応答 impulse response

位相 phase

角周波数angular frequency虚数単位imaginary unit状態方程式state equation出力方程式output equation状態変数ベクトルstate variable vector

入力変数input variable出力変数output variable可制御controllable可観測observable

推定状態フィードバック estimated state feedback

【信号処理】解答は、だいだい色の解答用紙に記入すること.

実数を信号値とする連続時間信号 x(t), y(t) (t は時間を表す実数) に対する畳込み演算 Conv(t) を x(t)*y(t) と書き,

$$Conv(t) \stackrel{\triangle}{=} x(t) * y(t) \stackrel{\triangle}{=} \int_{-\infty}^{\infty} x(t-\tau)y(\tau)d\tau$$

と定義する.

一方, 実数を信号値とする連続時間信号 x(t), y(t) に対する相関演算 Corr(s) を $x(t) \circ y(t)$ と書き,

$$Corr(s) \stackrel{\triangle}{=} x(t) \circ y(t) \stackrel{\triangle}{=} \int_{-\infty}^{\infty} x(t-s)y(t)dt$$

と定義する. ただし, s (s は実数) は時間シフトを表す. 以下の問いに答えよ.

- (i) 畳込みと相関を信号を操作するという観点から意味するところを説明せよ.
- (ii) 畳込みと相関は、現実世界において、現象を説明するモデルや問題を解く道具としてしばしば利用されている、畳込みと相関それぞれについてこのような例を1つ挙げよ.
- (iii) u(t) を連続時間の単位ステップ信号とし, $x(t)=u(t)-u(t-2),\ y(t)=u(t)$ とするとき, $x(t)*y(t),\$ および $x(t)\circ y(t)$ を計算し,図示せよ.
- (iv) 畳込み演算 * と相関演算 。 を二項演算と考え、それぞれの演算について可換則、分配則 (加算への分配)、結合則が成り立つか否かを数式を用いて示せ.
- (v) x(t) * y(t), $x(t) \circ y(t)$ のフーリエ変換を導出せよ.

専門用語の英訳

連続時間信号: continuous-time signal 畳込み演算: convolution operation

時間シフト: time shift

相関演算: correlation operation 単位ステップ信号: unit step signal

二項演算: binary operation 可換則: commutative property 分配則: distributive property

加算: addition

結合則: associative property フーリエ変換: Fourier transform