

平成27年度 名古屋大学大学院工学研究科 博士課程（前期課程）
電子情報システム専攻

入学試験問題

基 礎

（平成26年8月26日（火）13:30～16:30）

注 意

1. 5問中3問を選んで答えよ。
2. 解答は問題ごとに別の答案用紙に書き、それぞれ問題番号、受験番号を上端に記入せよ。氏名は記入してはならない。なお、草稿用紙が1枚ある。解答が用紙の裏面にまわる場合は、答案用紙下部にその旨明示すること。又、上部横線に相当する位置以下に書くこと。
3. 問題用紙、答案用紙、草稿用紙はすべて持ち出してはならない。
4. 計算機類は使用してはならない。
5. 携帯電話は時計としても使用してはならない。電源を切ること。

以下の問いに答えよ.

(1) 有理関数 $f(x) = \frac{x^3 - x^2 + 6x - 3}{x^3 - 3x + 2}$ の不定積分を求めよ.

(2) $\int_0^{2\pi} \frac{1}{2 + \cos \theta} d\theta$ を求めよ.

(3) テイラーの定理を用いて, $\sin(31^\circ)$ の近似値を有効数字 4 桁で求めよ.
必要ならば, 下表の近似値を用いること.

$\pi \approx 3.1416$	$\pi/180 \approx 1.7453 \times 10^{-2}$
$(\pi/180)^2 \approx 3.0462 \times 10^{-4}$	$(\pi/180)^3 \approx 5.3166 \times 10^{-6}$
$\sqrt{2} \approx 1.4142$	$\sqrt{3} \approx 1.7321$

(4) $x = \cot y$ とする.

$\frac{dy}{dx}$ ならびに $\frac{d^2y}{dx^2}$ を y の関数として求めよ.

ヒント: (2) $x = \tan(\frac{\theta}{2})$ を用いて変数変換する.

ヒント: (4) $\cot y = \frac{1}{\tan y}$

- (1) 二次の正方行列 \mathbf{M} に対応する線形変換は、ベクトル $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ を $\begin{pmatrix} 13 \\ 7 \end{pmatrix}$ へ、 $\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ を $\begin{pmatrix} 63 \\ 33 \end{pmatrix}$ へ移すという。行列 \mathbf{M} を求めよ。

- (2) 実対称行列 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a & b & 0 \\ b & a & b \\ 0 & b & a \end{pmatrix}$ に関し、以下の問いに答えよ。

- 1) \mathbf{A} の行列式を計算せよ。
- 2) \mathbf{A} の固有値 λ を求めよ。ただし、 $a \neq 0$, $b \neq 0$ とする。
- 3) \mathbf{A} のすべての固有値が正であるための a , b に関する条件を求めよ。

- (3) 実対称行列 $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ を直交行列で対角化せよ。

以下の問いに答えよ.

(1) 常微分方程式 $\sin x \cos^2 y + \frac{dy}{dx} \cos^2 x = 0$ の一般解を求めよ.

(2) 常微分方程式 $\frac{dy}{dx} = \left(\frac{x-y-1}{2x-2y+1} \right)^2$ の一般解を求めよ.

(3) $P(x) \frac{d^2 y}{dx^2} + Q(x) \frac{dy}{dx} + R(x)y = 0$ で与えられる常微分方程式について考える.

ただし, $P(x) + Q(x) + R(x) = 0$ が成立するものとする.

1) $y = e^x$ が $P(x) \frac{d^2 y}{dx^2} + Q(x) \frac{dy}{dx} + R(x)y = 0$ の解となることを示せ.

2) $x \frac{d^2 y}{dx^2} + (-2x+1) \frac{dy}{dx} + (x-1)y = 0$ の一般解を求めよ.

真空中の静電荷による電場について以下の問いに答えよ。真空の誘電率は ϵ_0 とする。

- (1) 半径 a の無限に長い円柱状の導体の表面に、単位長さあたり λ ($\lambda > 0$)の電荷が一樣に分布しているとする。

- 1) 導体内外の電場の大きさ E を、導体の中心軸からの距離 r の関数として求めよ。
- 2) E を縦軸、 r を横軸として、両者の関係を図示せよ。

- (2) 図1に示すように、半径 a の無限に長い円柱状の導体 A, B が、中心軸間の距離 $2d$ ($d > a$)だけ離れて平行におかれ、単位長さあたり $+\lambda$, $-\lambda$ の電荷をそれぞれに与えたとする。導体 A, B の中心軸は、 z 軸と平行であり、 xy 面内の $(-d, 0)$, $(d, 0)$ を通るとする。このとき、導体外部の電場を、単位長さあたり $+\lambda$, $-\lambda$ の電荷が一樣に分布した無限に長い線状電荷 A' , B' による電場と等価として考える。

- 1) a が d と比較して十分に小さく($a \ll d$)、図1(a)に示すように、線状電荷 A' , B' の位置が、導体 A, B の中心軸に等しいとする。このとき、導体 A, B 間の x 軸上の点の電場の大きさ E を、導体 A の中心軸からの距離 r ($a \leq r \leq 2d - a$)の関数として求めよ。

- 2) 1)の条件の下で、導体 A の電位 V を求めよ。ただし、原点 O の電位を0とする。電位 V は、単位電荷を原点 O から導体 A の表面まで電場に逆らって運ぶのに必要な仕事として求められる。

- 3) 1)の条件の下で、導体 A, B の中心軸からの距離が r_A , r_B ($r_A \geq a$, $r_B \geq a$)である点 P の電位を、原点 O の電位を0として求め、 $r_A/r_B = C$ (一定)を満たす点の軌跡が、等電位面となることを示せ。

- 4) 厳密には、二本の導体 A, B 上の電荷は、互いに影響を及ぼすため、線状電荷 A' , B' の位置は、図1(b)に示すように、導体 A, B の中心軸からずれる。線状電荷 A' , B' 間の距離を $2s$ ($s < d$)とし、 xy 平面における導体 B の表面上の点 P' と線状電荷 A' , B' の距離を $r_{A'}$, $r_{B'}$ とする。このとき $r_{A'}/r_{B'}$ および s を a, d を用いて表せ。

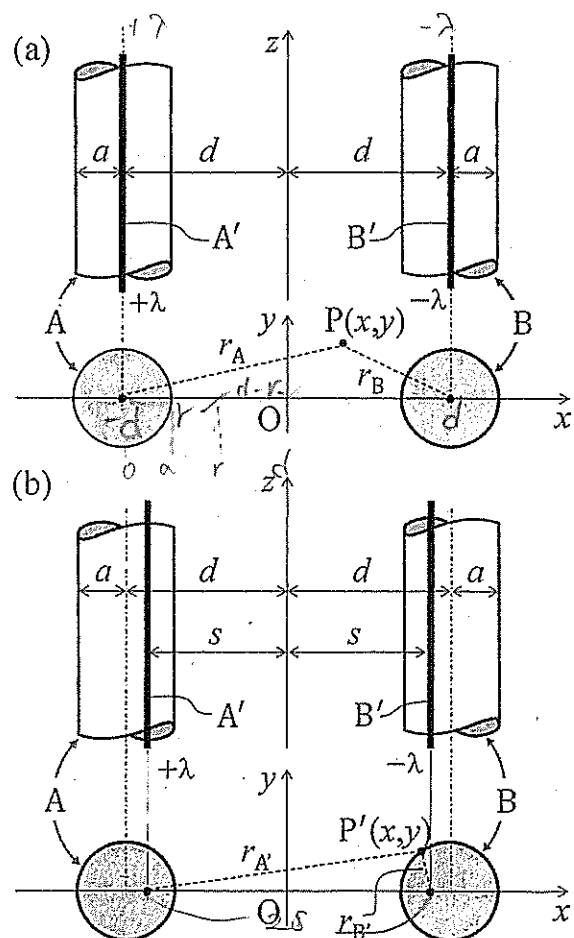


図1

- (1) 図1に示すように、真空中（透磁率 μ_0 ）において、 y 軸上に置かれた無限長の導線L上を正の方向に電流 I ($I > 0$) が流れている。また、一辺の長さ $2a$ の正方形の回路Aが xy 平面に置かれている。回路Aの中心座標を $(x_A, 0)$ とし、 $0 < a < x_A$ とする。

- 1) xy 平面上の任意の点 (x, y) における磁束密度の大きさを求めよ。
- 2) 回路Aを貫く磁束を求めよ。
- 3) 回路Aを x 軸方向に動かした時に回路Aに誘導される起電力を求めよ。ただし、回路Aの中心の移動速度を dx_A/dt 、起電力の符号は反時計回りを正とせよ。
- 4) 3)において、回路Aの4辺PQ, QR, RS, SPに沿って誘導される電場 E_{PQ} , E_{QR} , E_{RS} , および E_{SP} をそれぞれ求めよ。ただし、回路Aの中心の移動速度を dx_A/dt 、電場の符号は反時計回りを正とせよ。

- (2) 図2に示すように、一様な電場と磁場が存在する空間での電子の運動を考える。電場は、大きさを E ($E \geq 0$)、向きを y 軸の負方向とする。磁場については、磁束密度の大きさを B ($B \geq 0$)、向きを z 軸の正方向とする。ただし、座標系 xyz は右手系とし、重力は考えない。電子の質量を m 、電荷を $-q$ ($q > 0$) とする。時刻 $t=0$ における電子の位置を $(0, 0, 0)$ 、速度を $(0, v_0, 0)$ ($v_0 > 0$) とする。

- 1) 電子の速度を (v_x, v_y, v_z) とし、 x, y, z の各方向について電子の運動方程式を示せ。
- 2) 1)の結果を用いて、 $\frac{d^2 v_y}{dt^2} = -\left(\frac{qB}{m}\right)^2 v_y$ を示せ。
- 3) 電子の速度 (v_x, v_y, v_z) を時刻 t の関数として求めよ。
- 4) $E=0$ とし、電子の運動の軌跡を表す方程式を求め、その軌跡を図示せよ。

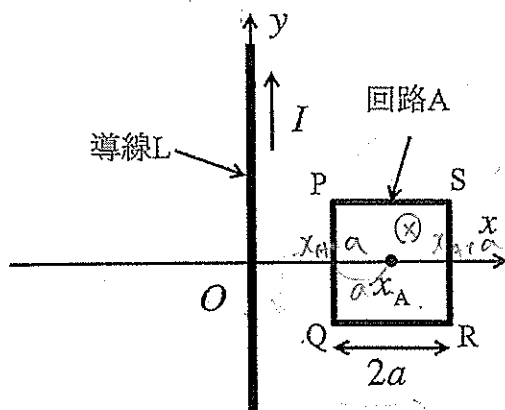


図1

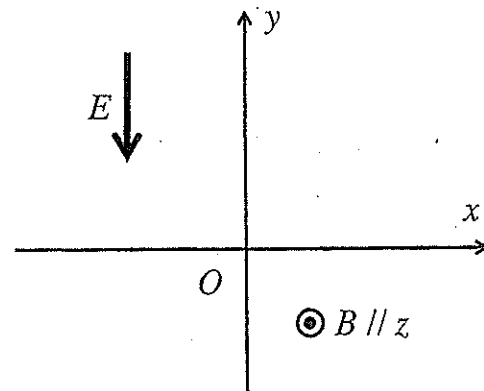


図2

