平成21年度東京大学大学院理学系研究科 物理学専攻修士課程入学試験問題

物 理 学

平成20年8月25日(月) 13時00分~17時00分

【注意事項】

- 1. 試験開始の合図があるまで、この問題冊子を開いてはならない。
- 2. 解答には、必ず黒色鉛筆(または黒色シャープペンシル)を使用すること。
- 3. 問題は全部で6問ある。第1問、第2問、第3問は全員解答すること。さらに第4問、第5問、第6問の中から1問を選んで解答せよ。
- 4. 答案用紙は各間につき1枚、合計4枚配布されていることを確かめること。
- 5. 各答案用紙の所定欄に科目名(物理学)、受験番号、氏名、問題番号を記入すること。
- 6. 解答は、各間ごとに別々の答案用紙を使用すること。
- 7. 答案用紙は点線で切り取られるので、裏面も使用する場合には、点線より上部を使用しないこと。
- 8. 答案用紙には解答に関係ない文字、記号、符号などを記入してはならない。
- 9. 解答できない場合でも、答案用紙に科目名(物理学)、受験番号、氏名、問題番号を記入して提出すること。
- 10. 答案用紙を計算用紙として使用してはならない。計算用紙は別に配付する。

第1問

スピン角運動量について考える。x,y,z 方向のスピン角運動量演算子をそれぞれ s_x,s_y,s_z とすると、これらは交換関係 $[s_x,s_y]=i\hbar s_z,\ [s_y,s_z]=i\hbar s_x,\ [s_z,s_x]=i\hbar s_y$ を満たす。ただし $\hbar=h/(2\pi)$ (h はプランク定数) である。以下の設問に答えよ。

- 1. 一般に、自己共役演算子 P, Q が交換関係 [P,Q]=iR を満たすとき、
 - (i) $P^{\dagger} = P$, $Q^{\dagger} = Q$ より、演算子 R も自己共役($R^{\dagger} = R$)であることを示せ。 (X^{\dagger} は X の共役演算子を表す。)
 - (ii) 任意の状態 $|\psi\rangle$ に対し、 $\Delta P \equiv P \langle \psi | P | \psi \rangle$, $\Delta Q \equiv Q \langle \psi | Q | \psi \rangle$ と置くとき、 $[\Delta P, \Delta Q] = iR$ を示せ。
 - (iii) 任意の状態 |ψ⟩ に対し、不確定性関係

$$\langle \psi | (\Delta P)^2 | \psi \rangle \langle \psi | (\Delta Q)^2 | \psi \rangle \ge \frac{1}{4} \langle \psi | R | \psi \rangle^2$$
 (1)

が成り立つことを示せ。

 $(ヒント: 実数 x に対して (\Delta P + ix \Delta Q)|\psi\rangle$ という状態を考えてみよ。)

次に、スピン 1/2 の 1 粒子状態を考える。この場合のスピンの自由度は 2 次元のベクトル空間で表される。z 軸方向のスピン固有状態を $|\uparrow\rangle$, $|\downarrow\rangle$ で表すと、それらは

$$s_z|\uparrow\rangle = +\frac{\hbar}{2}|\uparrow\rangle, \quad s_z|\downarrow\rangle = -\frac{\hbar}{2}|\downarrow\rangle, \quad \langle\uparrow|\uparrow\rangle = \langle\downarrow|\downarrow\rangle = 1, \quad \langle\uparrow|\downarrow\rangle = \langle\downarrow|\uparrow\rangle = 0$$

を満たす。このとき、 $|\uparrow\rangle=\left(\begin{array}{c}1\\0\end{array}\right), \\ |\downarrow\rangle=\left(\begin{array}{c}0\\1\end{array}\right)$ とベクトル表示すると、スピン角運動量演算子はパウリ行列を用いて

$$s = (s_x, s_y, s_z) = \frac{\hbar}{2} \sigma, \quad \sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

と表される。以下の設問に答えよ。

- 2. 一般に、n 方向(n は 3 次元空間での単位ベクトル)のスピン角運動量を表す演算子は $s(n)=n\cdot s$ と与えられる。 $n=(\sin\theta,0,\cos\theta)$ 方向のスピン s(n) に対する固有値と固有状態を求め、 $\xi|\uparrow\rangle+\eta|\downarrow\rangle=\begin{pmatrix}\xi\\\eta\end{pmatrix}$ の形で表せ。
- 3. 設問 2 で求めた固有状態それぞれに対し、z 方向のスピン角運動量の期待値を求めよ。
- 4. 状態 $|\psi\rangle=\frac{1}{2}\begin{pmatrix}\sqrt{3}\\1\end{pmatrix}$ に対し、非可換な P,Q の例を一つ挙げて、設問 1 (iii) の式 (1) が成り立っていることを確認せよ。

次に、スピン 1/2 の粒子 A, B からなる 2 粒子状態を考える。粒子 A の a 方向のスピン角運動量を表す演算子を $s_A(a)$ とし、z 軸方向のスピン角運動量の固有状態を $|\uparrow\rangle_A,|\downarrow\rangle_A$ で表すとする。 すなわち $e_z=(0,0,1)$ に対して

$$s_{\rm A}(\boldsymbol{e}_z)|\uparrow\rangle_{\rm A}=rac{\hbar}{2}|\uparrow\rangle_{\rm A}, \qquad s_{\rm A}(\boldsymbol{e}_z)|\downarrow\rangle_{\rm A}=-rac{\hbar}{2}|\downarrow\rangle_{\rm A}$$

である。同様に粒子 B の b 方向のスピン角運動量を表す演算子を $s_B(b)$ とし、z 軸方向のスピン角運動量の固有状態を $|\uparrow\rangle_B,|\downarrow\rangle_B$ で表すとする。 2 粒子状態を表す基底として、これらの 2 つの 1 粒子状態の直積

$$|u,v\rangle \equiv |u\rangle_{\rm A} \otimes |v\rangle_{\rm B}, \quad u,v=\uparrow \ \text{\sharp \hbar id \downarrow}$$

を用いる。以下の設問に答えよ。ただし以下では、2粒子状態に作用する演算子として $s_{\rm A}(a)\otimes I_{\rm B}$, $I_{\rm A}\otimes s_{\rm B}(b)$ をそれぞれ単に $s_{\rm A}(a)$, $s_{\rm B}(b)$ と書くことにする。ここで、 $I_{\rm A}$, $I_{\rm B}$ はそれぞれ粒子 A、粒子 B の 1 粒子状態に作用する恒等演算子である。

- 5. $\boldsymbol{a} = (\sin \theta_{\boldsymbol{a}}, 0, \cos \theta_{\boldsymbol{a}}), \boldsymbol{b} = (\sin \theta_{\boldsymbol{b}}, 0, \cos \theta_{\boldsymbol{b}})$ としたとき、 $s_{\mathrm{A}}(\boldsymbol{a}) + s_{\mathrm{B}}(\boldsymbol{b})$ の期待値を最大にする状態を $|\uparrow, \uparrow\rangle, |\uparrow, \downarrow\rangle, |\downarrow, \downarrow\rangle$ の線形結合で表せ。
- 6. 状態 $|\psi\rangle$ に対して観測される 2 つのスピンの相関は $\langle\psi|s_{\rm A}(\pmb{a})s_{\rm B}(\pmb{b})|\psi\rangle$ で与えられる。

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(|\uparrow,\downarrow\rangle - |\downarrow,\uparrow\rangle)$$

という重ね合わせの状態に対して $\boldsymbol{a}=(\sin\theta_{\boldsymbol{a}},0,\cos\theta_{\boldsymbol{a}}),\,\boldsymbol{b}=(\sin\theta_{\boldsymbol{b}},0,\cos\theta_{\boldsymbol{b}})$ としたときの相関 $\langle\psi|s_{\rm A}(\boldsymbol{a})s_{\rm B}(\boldsymbol{b})|\psi\rangle$ を求めよ。

第2問

フェルミ気体、ボース気体に関して、以下の設問に答えよ。

- 1. フェルミオンとボソンの例をそれぞれ一つ挙げよ。
- 2. 1粒子のとる、異なる 2つの軌道波動関数 $\varphi_a(r)$ と $\varphi_b(r)$ が存在するとして、 2個の同種粒子が、それぞれ φ_a または φ_b の状態をとるときの 2粒子波動関数を考える。フェルミオン 2 個の場合、ボソン 2 個の場合のそれぞれに対して、要請される対称性に言及し、可能な波動関数の形を全て示せ。粒子 1 の位置を r_1 、粒子 2 の位置を r_2 とせよ。各粒子のスピンについては、各フェルミオンのスピンの大きさは 1/2 であり、粒子 1 の上向きスピン状態を α_1 、下向きスピン状態を β_1 、粒子 2 についてはそれぞれ α_2 , β_2 とせよ。各ボソンのスピンの大きさは 0 とせよ。波動関数の規格化はしなくてよい。

次に、粒子のスピンは無視して、以下の設問に答えよ。

- 3. 1粒子のとる軌道波動関数は、3次元自由空間における固有状態とする。一辺の長さが L の箱に対して周期的境界条件を採用して、1粒子の固有状態および対応する固有エネルギーを求めよ。これから、状態密度 D(E) (エネルギーが E と E+dE の間にある状態の数が D(E)dE となるような量)を求めよ。ただし、各粒子の質量を m (> 0) とし、最低エネルギー準位をエネルギーの原点とし、また L は十分大きいとせよ。
- 4. 同種粒子 N 個からなる理想気体を、設問 3 で考えた箱の中に入れる。温度 T=0 においてどのような状態をとるかを、フェルミ気体、ボース気体のそれぞれの場合について述べ、全系のエネルギーを求めよ。系のハミルトニアンは

$$\mathcal{H} = \sum_{\ell=1}^{N} rac{oldsymbol{p}_{\ell}^2}{2m}$$

 $(p_\ell$ は ℓ 番目の粒子の運動量) であり、N は十分大きいとせよ。

大正準集合 (grand canonical ensemble) における大分配関数 $\Xi(T,\mu)$ は、

$$\Xi(T,\mu) = \sum_{N} \sum_{j} e^{-\beta(E_{j} - \mu N)}$$

で与えられる。ただし、T は温度、 μ は化学ポテンシャル、 $\beta=1/(k_{\rm B}T)$ 、 $k_{\rm B}$ はボルツマン定数、 E_j は N 個の粒子からなる系の j 番目のエネルギー準位(ここでは N によらないと仮定する)。

- 5. 理想フェルミ気体、理想ボース気体のそれぞれについて、大分配関数を 1 粒子状態に関する積の形 $(\Xi=\prod_i\Xi_i)$ で求めよ。ただし、各粒子はエネルギー準位 $\varepsilon_1,\varepsilon_2,\cdots$ をもつ 1 粒子状態に入り、 $E_j=\sum_i n_i\varepsilon_i$ (ここで、 n_i は i 番目の 1 粒子状態に入る粒子数、j はここでは n_1,n_2,\cdots の組を指定する番号)とせよ。
- 6. 理想気体の大正準集合においては、i 番目の 1 粒子状態に入る粒子数が n_i 個である統計力学的確率分布は

$$\frac{e^{-\beta(\varepsilon_i - \mu)n_i}}{\sum_n e^{-\beta(\varepsilon_i - \mu)n}}$$

で与えられる。ここで、分母の和は、各状態に対して許される全ての粒子数の値にわたってとる。これを用いて、統計力学的平均値 $\langle n_i \rangle$ を、理想フェルミ気体、理想ボース気体のそれぞれについて求めよ。また、得られた理想フェルミ気体に対する分布の概形を、エネルギー ε_i の関数として、T=0 および $0< k_BT \ll \mu$ に対して描け。

- 3次元の理想ボース気体は低温においてボース・アインシュタイン凝縮する。
 - 7. 全ての1粒子状態iに対して $\langle n_i \rangle$ が正であるためには、理想ボース気体の化学ポテンシャル μ はどのような条件を満たさなければならないかを述べよ。最低エネルギー準位を0とせよ。また、理想ボース気体に対する $\langle n_i \rangle$ を、エネルギー ε_i の関数として $\mu=0$ および $\mu\neq 0$ に対して概形を描け。ボース・アインシュタイン凝縮している場合、 μ の値はいくらになるべきかを、理由とともに述べよ。

第3問

質量 m_1 の粒子 1 と質量 m_2 の粒子 2 の弾性散乱を考える。散乱前で 2 つの粒子の距離が十分に離れており、両者の間の相互作用が無視できる状態において、粒子 2 の速さが 0 になるように実験室系を選ぶ。このとき、粒子 1 の速さは V_1 であるとする (図 1 左)。以下では全て非相対論的古典力学の範囲で答えよ。また、粒子 1、2 ともに内部自由度を持たない質点とみなせるものとする。図 1 右に示すように、粒子 1 と 2 の重心系において散乱前に粒子 1 と 2 が十分に離れた状態での速度ベクトルを、それぞれ v_1, v_2 、速さをそれぞれ v_1, v_2 、また、散乱後に 2 の粒子が十分離れた後の速度ベクトルを、それぞれ v_1', v_2' 、速さをそれぞれ v_1', v_2' とする。また、重心系での粒子 1 の散乱角を 1 とする。ただし、1 は 1 の角度として定義する。

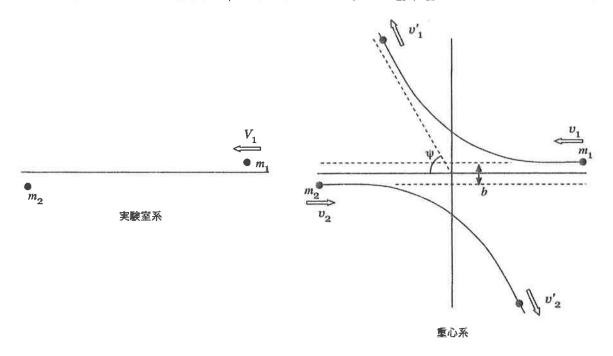


図 1:

- 1. 速度ベクトル v_1 と v_2 の間に成り立つ関係式、および速さ v_2 と v_2' の間に成り立つ関係式を、それぞれ 1 つ示せ。
- 2. 実験室系における粒子 2 の散乱後の運動エネルギー ε を、 m_1, m_2, V_1, ψ を用いて表せ。
- 2つの粒子の間に働く力が、2つの粒子の間の距離 r を変数とするポテンシャル U(r) によって与えられるとする。
 - 3. 重心系におけるこの 2 粒子系のラグランジアンを、粒子 2 から粒子 1 への相対位置ベクトル $r=r_1-r_2$ と換算質量 $m=1/(1/m_1+1/m_2)$ を用いて書き表せ。ここで r_1 と r_2 は、それぞれ重心系における粒子 1 と 2 の位置ベクトルである。座標系として、図 2 のように、2 つの粒子が運動する平面上に定義される極座標系 $r=(r,\phi)$ を用いよ。すなわち、 r,ϕ とその時間微分 $\dot{r},\dot{\phi}$ を用いて書き表すこと。

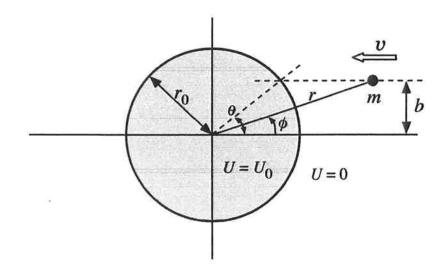


図 2: (r, ϕ) 座標の定義とポテンシャル

4. 設問3で求めたラグランジアンと最小作用の原理(オイラー・ラグランジュ方程式)から 角運動量保存則、

$$mr^2\dot{\phi} = -\Xi$$

を導け。

さらに、ポテンシャルU(r) は

$$U(r) = \begin{cases} U_0 & (r \le r_0) \\ 0 & (r > r_0) \end{cases}$$

により与えられるとする。ここで、Uoは、

$$0 < U_0 < \frac{m}{2} V_1^2$$

を満たす定数である。

5. 図 2 に示すように、衝突パラメターb が $0 \le b \le r_0$ であるとき、図 2 のように $r_0 \sin \theta = b$ により $0 \le \theta \le \pi/2$ の大きさの角度 θ を定義する。また、定数 n を

$$n = \sqrt{1 - \frac{2U_0}{mV_1^2}}$$

により定義する。相対位置ベクトルrの軌跡の略図を示し、さらに、角度 θ と重心系での散乱角 ψ の間に成り立つ関係をnを用いて表せ。散乱の様子が θ の値によって質的に異なる場合は、それぞれの略図を示せ。

6. 衝突パラメター b が 0 から r_0 の間で様々な値をとる場合に、実験室系における粒子 2 の散乱後の運動エネルギーの最大値 ε_{\max} を求めよ。

第4問

今年ヨーロッパで完成する予定の陽子・陽子衝突型加速器は、7 TeV に加速した陽子同士を正面衝突させ、14 TeV という世界最高の衝突エネルギーを実現できる。(1 TeV = 10^{12} eV) 陽子の静止質量をm、速度をvとすると、エネルギーE、運動量pは、

$$E = \frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}, \quad \boldsymbol{p} = \frac{m\boldsymbol{v}}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} \quad (\text{ttil}, v = |\boldsymbol{v}|)$$

と与えられる。以下の設問で、真空中の光速を $c=3.0\times10^8~\mathrm{m/s}$ 、陽子の静止質量は $0.94~\mathrm{GeV}/c^2$ とする。(1 GeV = $10^9~\mathrm{eV}$)

- 1. E = 7.0 TeV の陽子に対する 1 v/c の値を有効数字 2 桁で求めよ。
- 2. 仮に、エネルギー E_0 の陽子を静止した陽子に衝突させることを考える。この衝突の重心系でのエネルギーを 14 TeV にするのに必要な E_0 はいくらか。有効数字 2 桁で求めよ。ヒント:陽子・陽子衝突の場合、それぞれの陽子のエネルギーと運動量 (E_1, p_1) および (E_2, p_2) の間にローレンツ不変量 $(E_1 + E_2)^2 (p_1 + p_2)^2 c^2$ がある。
- 3. 運動量の大きさpの荷電粒子が磁束密度Bの磁場に垂直に入射した場合、荷電粒子は磁場中で、R = p/(eB) (e は荷電粒子の電荷) で与えられる半径の円軌道を描く。上の衝突型加速器は円型加速器であり、磁束密度が $8.3~\mathrm{T}$ ($1~\mathrm{T} = 1~\mathrm{V\cdot s/m^2}$) のとき、陽子のエネルギーが $7.0~\mathrm{TeV}$ に達する。この加速器の軌道半径を有効数字 $2~\mathrm{fh}$ で求めよ。

上記の高エネルギー陽子・陽子衝突反応からは、多くの粒子が生成される。なかでも電子やミューオン(μ 粒子)などのレプトンは、新粒子の崩壊や新現象に関係して生じると期待され、かつ多数のハドロンと一緒に生成されても同定しやすい特徴を持つため、実験上重要な役割を果たす。特にミューオンは、荷電粒子の中では最も物質の通過能力が高く、それを利用してミューオンの同定を行うことができる。また、ミューオンの運動量の測定は、磁場中を通過させた時の設問3で与えられた関係式を用いることにより行うことができる。以下に、ミューオンの運動量の測定を、磁化した鉄の層を通過させることにより行う場合のいくつかの問題点について考察する。

- 4. 荷電粒子は物質中で電離損失によりエネルギーを失うので、ミューオンも鉄の層を通過するためには、ある値以上のエネルギーが必要である。図 1 は、質量 M、運動量の大きさ p の荷電粒子が物質を通過する時の、単位長さ当たりの電離損失を表している ($1 \text{ MeV} = 10^6 \text{ eV}$)。ここで、長さ x は、通常の長さ (cm) に物質の密度 (g/cm^3) をかけた量を用いている。この図から、エネルギー 100 GeV のミューオンが厚さ 1 m の鉄の板を通過したときに失うエネルギーの大きさを有効数字 1 桁で求めよ。ミューオンの質量は $0.1 \text{ GeV}/c^2$ 、鉄の密度は 8 g/cm^3 とし、鉄の磁化はここでは無視してよい。
- 5. 電離損失によって失うエネルギーが無視できるほどの高エネルギーのミューオンに対しては、磁化した鉄の層(磁束密度をBとする)を通過させた時のミューオンの軌道の曲がる角度 θ から、その運動量を測定するのは有効な方法である。しかしながら、荷電粒子は物質を通過する際、多重クーロン散乱により、その進行方向が変えられるので、ミューオンの運動量の測定精度がその影響を受けると考えられる。光速に近い速さの荷電粒子

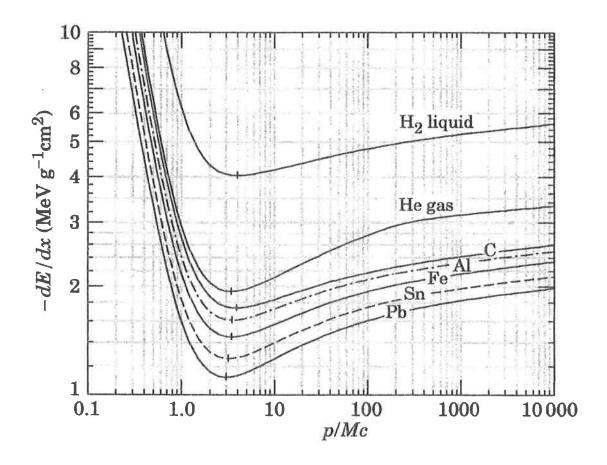


図 1: 電子と同じ大きさの電荷を持つ荷電粒子が様々な物質中を通過する時に、電離損失により 単位長さ当たりに平均的に失うエネルギー(Review of Particle Physics, Journal of Physics G, 33, July 2006 より転載)

(運動量の大きさp) が、厚さl の物質を通過したあとの角度の広がり $\Delta\theta$ は、 \sqrt{l}/p に比例する。これらのことから、ミューオンの運動量の測定精度 $(\Delta p/p)$ の、B, l, p に対する依存性を求めよ。ただし、 $\theta \ll 1$ rad と考えてよい。

6. 実際にミューオンの運動量を上の方法で測定することを想定し、多重クーロン散乱以外 で、その測定精度に影響を与える要因について例を一つ挙げ、説明せよ。

第5問

図1のように、ある半導体の電気伝導を測定しようとしている。手元には、定電流源と入力端子の電位差が測定できる電圧計がそれぞれ1台ある。この電圧計の入力抵抗を R_z とする。この半導体は図1(a)のような形状に加工されており、電極が6箇所つけられている。最初は外部磁束密度 $B_{\rm ext}$ はゼロに設定されている。

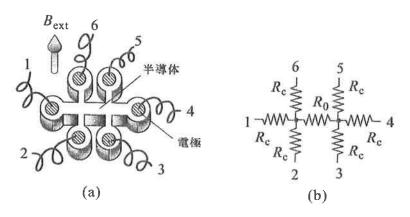


図 1: (a) 半導体試料形状の模式図。 $1\sim6$ は端子の番号。(b) 等価回路。 R_0 以外のすべての抵抗は R_c (導線、電極、半導体の腕の部分の抵抗を含む) とする。

- 1. この半導体の抵抗率を測定したい。通常、電極部分には半導体自身の抵抗と同程度かそれ以上の大きな未知の抵抗 (接触抵抗) が存在する。その影響を避けて測定する方法を、最も簡単な図 1(b) の等価回路で考えよう。等価回路の R_0 の値を測定したい。このような目的のため、最もよく使われるのが「4端子法」と呼ばれる接続法である。接触抵抗の影響をできるだけ避けて測定を行うためには、定電流源の2つの端子と電圧計の2つの端子(合計4つ)をどの試料端子につなげばよいか、試料の端子番号と測定器端子の組み合わせ、およびその理由を述べよ。 $R_z \gg R_0, R_c$ とし、組み合わせば、1つ答えればよい。
- 2. 設問1の接続で測定したとき、(電圧計の読み)/(定電流源の電流) として抵抗値を得たときの R_0 からのずれ (系統誤差) はいくらか。
- 3. 定電流源はそのまま使い、電圧計の代わりに電流計と可変定電圧源を使って R_c の影響が少ない測定を行うには、どう接続しどのように測定するか。回路図を使って説明せよ。(ヒント: 測定したい電圧と可変定電圧源の出力電圧が一致したとき、これらの間を導線で結合しても電流は流れない。)
- 4. 再び定電流源と電圧計を用いて測定する。以降は、 $R_z = \infty$ とし、図 1(b) の等価回路は考えない。今度は、図 1(a) で試料面に垂直で一様な磁東密度 $B_{\rm ext}$ を印加する。この場合、電流と磁場に垂直な方向に、ホール電場と呼ばれる電場が発生する。このホール電場によって、生ずる電圧 (ホール電圧、 $V_{\rm H})$ を測定したい。どのように接続すればよいか。試料の端子番号と測定器端子の組み合わせを答えよ。 1 つ答えればよい。

以下の設問では、半導体自身が持つ弱い反磁性は無視する。ホール電場の大きさ $E_{\rm H}$ は、半導体のキャリア密度を n、電流密度を j、半導体に印加されている磁東密度を B、電気素量を |e| $(1.6 \times 10^{-19}~{\rm C})$ として $E_{\rm H}=jB/(n|e|)$ である。

5. 設問 4 の測定を行ったところ、測定電流 $100~\mu A$ 、 $B_{\rm ext}=0.50~{\rm T}~(1~{\rm T}=1~{\rm V\cdot s/m^2}~)$ の時、 $V_{\rm H}$ の測定値は $12~\mu {\rm V}$ であった。電流が流れる断面の幅を $2.0~{\rm mm}$ 、厚さを $0.50~{\rm mm}$ として、キャリア密度を有効数字 2 桁で求めよ。

次にこの半導体試料を、図 2(a) のように磁性体の上にのせ、外部から加えた磁東密度 $B_{\rm ext}$ の関数としてホール電圧 $V_{\rm H}$ を測定する。この場合、半導体には $B_{\rm ext}$ の他に、磁性体に誘起された磁化による磁東密度 B_M が加わる。測定した $V_{\rm H}$ は図 2(b) のように、 $B_{\rm ext}$ の増加・減少に対して異なる関数となった。図 2(b) の図中に示した破線は、設問 4 で測定した、磁性体がないときのホール電圧であり、ここでは $V_{\rm H}=aB_{\rm ext}$ とする。ただし、a は正の定数とする。 B_0 は破線と実線の交点の $B_{\rm ext}$ の値であり、 V_0 は $B_{\rm ext}=0$ のときの $V_{\rm H}$ の値である。

6. この時、 B_M は $B_{\rm ext}$ の関数として、どのように変化するか。図 2(b) のデータから概形を描け。頂点 $1{\sim}4$ に対応する点がどの位置にくるか、明確にわかるように描くこと。 B_0 の位置を図中に明示し、 B_M の最大値を求めよ。また、概形がそのようになる理由を簡潔に述べよ。

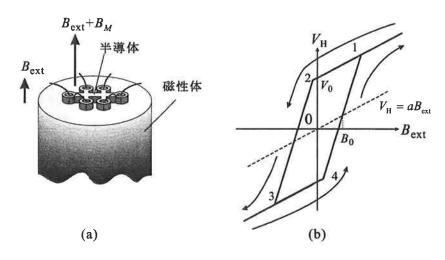


図 2: (a) 磁性体の端面にのせた半導体試料。(b) 外部から印加した磁束密度 $B_{\rm ext}$ に対するホール電圧 $V_{\rm H}$ の変化。矢印は変化の向きを表している。

第6問

レーザー光のような単色の平行な光が衝立の開口面に垂直に入射してできる回折パターンは、フレネル・キルヒホフの回折公式から求められる。図 1 に示すような直交座標系において、開口面上 (z=0) の入射光の分布 $g(x_0,y_0)$ がスクリーン上 $(z=z_{\rm s})$ に作る回折像の電場の複素振幅 $u(x_{\rm s},y_{\rm s})$ は、光の波長を λ 、波数を $k=2\pi/\lambda$ と書くとき、次式で与えられる。

$$u(x_s, y_s) = \frac{1}{i\lambda} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(x_0, y_0) \frac{e^{ikr}}{r} dx_0 dy_0$$
 (1)

ただし、 $r = \sqrt{{z_{\rm s}}^2 + (x_0 - x_{\rm s})^2 + (y_0 - y_{\rm s})^2}$ 。

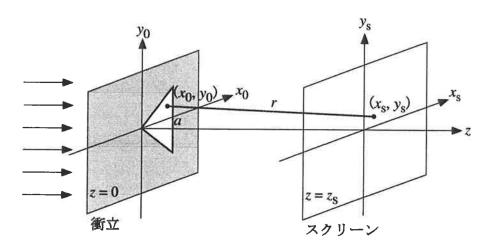


図 1:

ここでは、rの表式の平方根の中の第2項と第3項の和が第1項に比べて十分に小さく、以下のように展開できるとする。

$$r = \sqrt{z_s^2 + (x_0 - x_s)^2 + (y_0 - y_s)^2}$$

$$= z_s \sqrt{1 + \frac{(x_0 - x_s)^2 + (y_0 - y_s)^2}{z_s^2}}$$

$$= z_s + \frac{(x_0 - x_s)^2 + (y_0 - y_s)^2}{2z_s} - \dots$$

$$= z_s + \frac{x_s^2 + y_s^2}{2z_s} - \frac{x_s x_0 + y_s y_0}{z_s} + \frac{x_0^2 + y_0^2}{2z_s} - \dots$$
(2)

式 (2) で、開口面の大きさとスクリーンまでの距離 z_s の大小によって第何項まで採用すべきかが決まり、第 3 項まで取る近似をフラウンホーファー近似と呼ぶ。また、その場合に観測される回折像をフラウンホーファー・パターンと呼ぶ。以下の設問に答えよ。

1. 式 (2) の第 4 項が無視できるのは、式 (1) の被積分関数における位相 kr への寄与が 2π より十分に小さいときである。いま、光源として波長 $\lambda=600~\mathrm{nm}$ (1 $\mathrm{nm}=10^{-9}~\mathrm{m}$) の光を用い、開口面が原点を中心とする一辺の長さが $6~\mathrm{mm}$ の正方形であるとするとき、狭い実験室でフラウンホーファー近似が成り立つ状況を実現することは困難であることを示せ。

2. 式(2)の第4項が無視できない場合に、開口面の直後に凸レンズを置いて、フラウンホーファー・パターンを観測したい。用いる凸レンズは、透過光にどのような位相差を与えるように設計されていればよいか、簡潔に答えよ。

以下の設問では、式 (2) の第 3 項までを採用するフラウンホーファー近似式を考える。ただし、式 (1) の分母の r は $r=z_s$ と近似できるとする。

3. 関数 $g(x_0, y_0)$ の 2次元フーリエ変換を

$$G(X,Y) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} g(x_0, y_0) e^{-2\pi i (Xx_0 + Yy_0)} dx_0 dy_0$$

と定義する。式 (1) の積分計算において、 $f_x=x_{\rm s}/(\lambda z_{\rm s}), f_y=y_{\rm s}/(\lambda z_{\rm s})$ と置くとき、フラウンホーファー・パターンの光強度分布が $|G(f_x,f_y)|^2$ に比例することを示せ。

いま、衝立上に $x_0 = a$ (> 0), $y_0 = x_0$, $y_0 = -x_0$ で囲まれた直角三角形の開口面があるとする (図 1)。開口面上で $g(x_0, y_0) = g_0$ (一定) とするとき、 z_s だけ離れたスクリーン上の光強度分布に関する以下の設問に答えよ。

4. 上記の直角三角形の入射光分布に対する $G(f_x, f_y)$ を計算せよ。 結果は sinc 関数 sinc $x = \frac{\sin \pi x}{\pi x}$ を用い、

$$G(f_x, f_y) = A(e^{-B} \operatorname{sinc} C - e^{-D} \operatorname{sinc} E)$$

の形で解答せよ。

- 5. $G(f_x, f_y)$ の振幅と位相の f_x 軸と f_y 軸に関する対称性を、 $G(-f_x, f_y)$ 、 $G(f_x, -f_y)$ 、および $G(-f_x, -f_y)$ を $G(f_x, f_y)$ と比較することにより論ぜよ。
- 6. 設問 5 で調べた $G(f_x, f_y)$ の対称性、および $G(f_x, 0)$ と $G(0, f_y)$ の対比から、上記の直角 三角形の入射光分布に対するフラウンホーファー・パターンは、スクリーン上の原点近 傍以外の領域では、主にどのような方向に現れると考えられるか。図 2 の (a)~(e) の中から最も適当と考えられるものの記号を答え、判断の根拠を簡潔に述べよ。(実際の回折像には、それぞれの方向に濃淡の構造が現れる。)

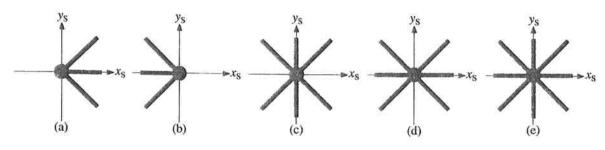


図 2: 図1の直角三角形によるフラウンホーファー・パターンの選択肢(太線が回折像の方向)