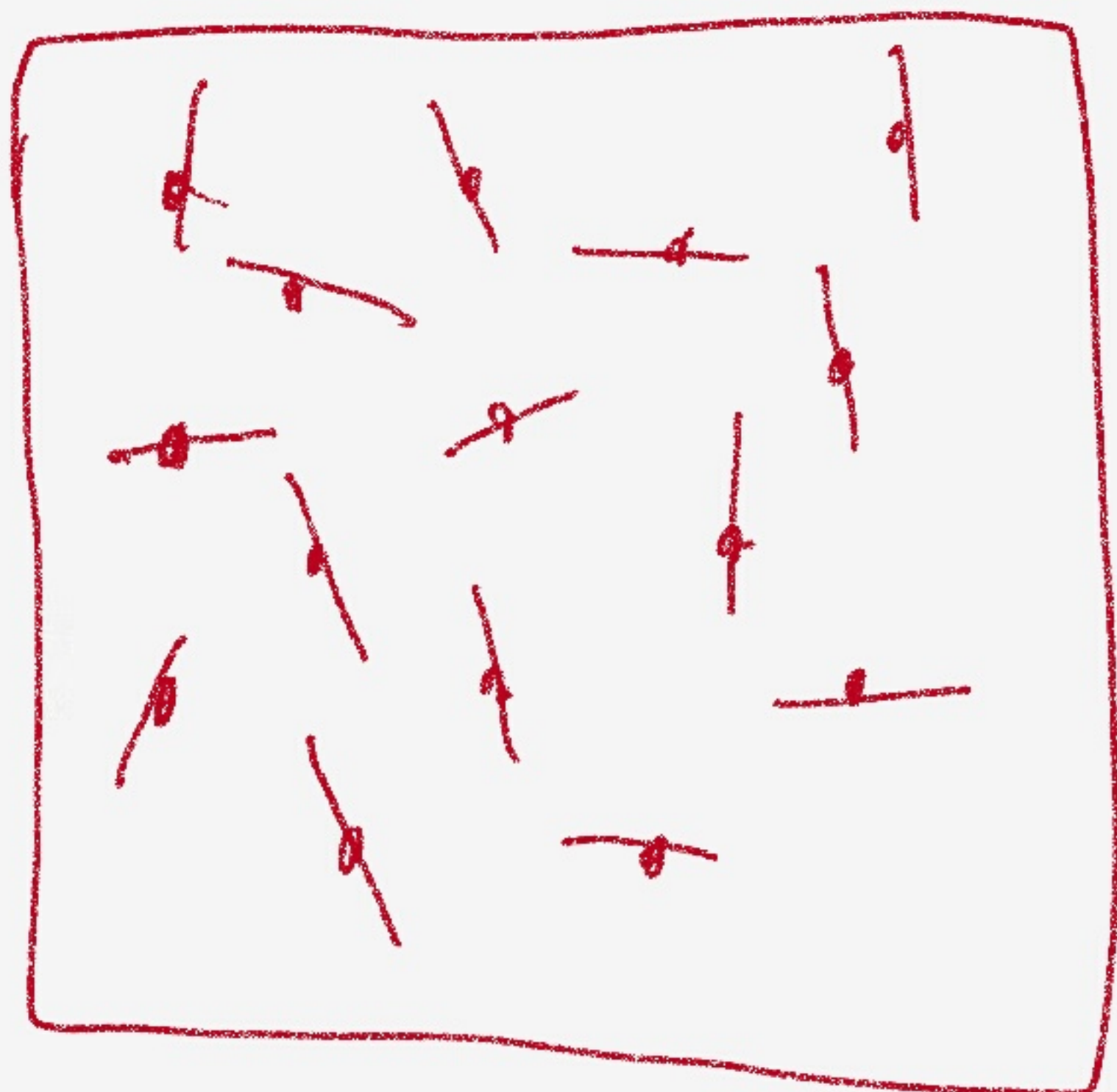


## élasticité



là elle  
est hexagonale

on a un vecteur  
de lames

$$\pi = [\pi_0, \dots, \pi_{N-1}]$$

$$\pi_i = (x_i, y_i, \theta_i)$$

↑ ↑  
fixés sur la  
grille

mais la grille est  
arbitraire

## champ de colinéarité

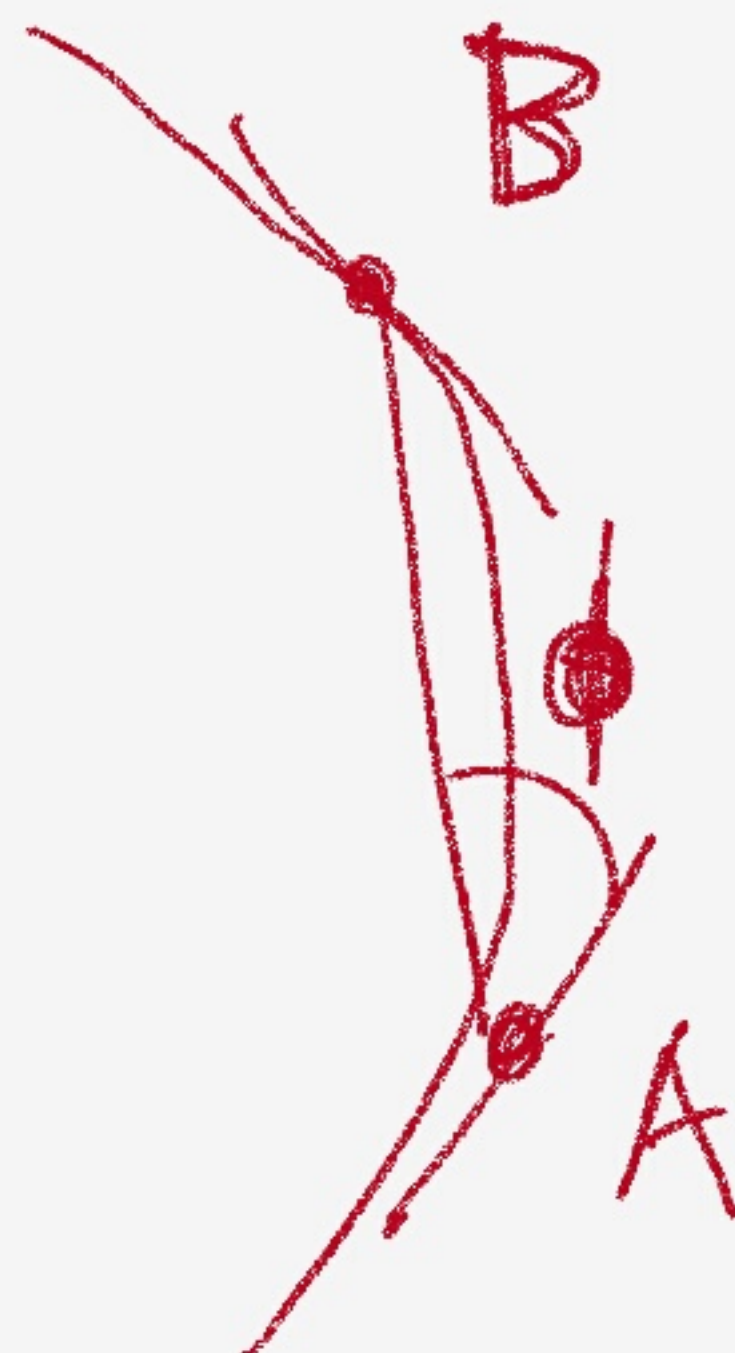
• mêmes

$$\vec{\Delta x} = \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix} = d \cdot e^{i\phi}$$

$$\Delta \theta = \theta_B - \theta_A$$

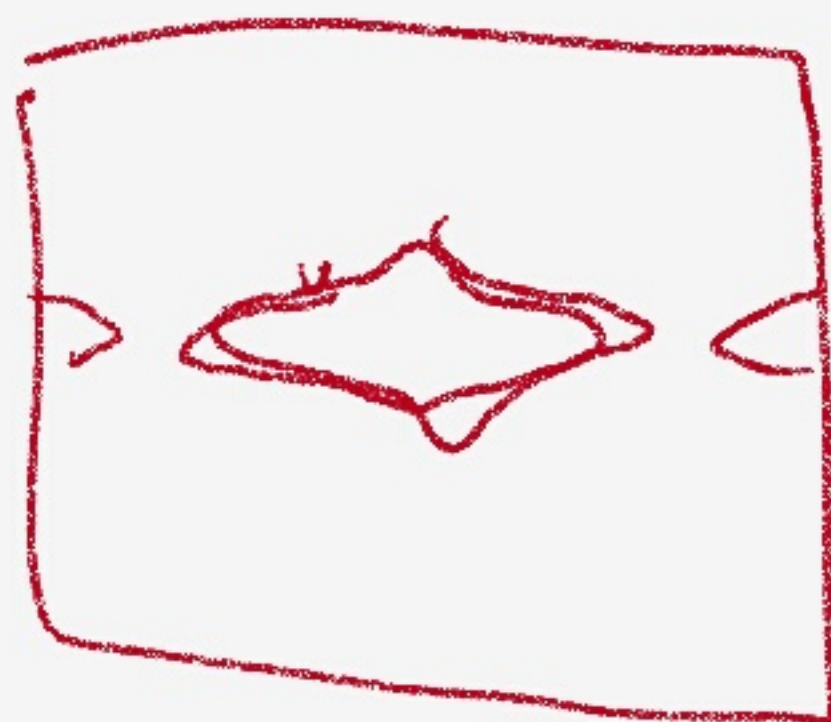
$$\psi = \phi - \theta / 2$$

→ co-circularité  
symétrique



• champ

↓  
"chern  
map"



$$E = d^{-\gamma} \cdot e^{\frac{\cos \Delta \theta}{B_0}} \cdot e^{\cos \psi / B \psi}$$



$$E_{AB} = d_{AB}^{-\gamma} \cdot e^{\cos \theta_{AB} / b_{\theta}^2} \cdot e^{\cos \psi / b_{\psi}^2}$$

prenons  $b_{\psi} \rightarrow \infty$  pour le moment

$$E_{AB} = d_{AB}^{-\gamma} \cdot e^{\cos \theta_{AB} / b_{\theta}^2}$$

pour une lame  $i$   $E_i = \sum_j E_{ij}$

• on peut seulement changer  $\epsilon_i$  en changeant l'orientation, soit

$$\frac{\partial}{\partial \theta_i} E_i = \sum_j \frac{\partial}{\partial \theta_i} E_{ij}$$

$$\frac{\partial}{\partial \theta_i} E_{ij} = d_{ij}^{-\gamma} \cdot \left[ + \frac{\sin(\theta_j - \theta_i)}{b_{\theta}^2} \right] e^{\cos \theta_{ij} / b_{\theta}^2}$$

d'où la force de rappel (couple de torsion)

$$\ddot{\theta}_i = -\eta \cdot \sum_j d_{ij}^{-\gamma} \frac{\sin(\theta_j - \theta_i)}{b_{\theta}^2} e^{\cos \theta_{ij} / b_{\theta}^2}$$

