

Зв'язок між базисами. Матриця переходу.

1.

В кінц. вим. пр. \mathcal{V} базиса базисів. Зв'язок між двома
фінитними базисами базис. матрицею переходу.

Принципово в пр. \mathcal{V} задано два базиси $B_1 = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}, B_2 = \{b_1, b_2, \dots, b_n\}$.

Тоді для кожного базису B_2 іст. вирази через базис B_1 :

$$b_1 = d_{11}a_1 + d_{12}a_2 + \dots + d_{1n}a_n$$

$$b_2 = d_{21}a_1 + d_{22}a_2 + \dots + d_{2n}a_n$$

$$b_n = d_{n1}a_1 + d_{n2}a_2 + \dots + d_{nn}a_n$$

Визначимо так матрицю

$$T = \begin{pmatrix} d_{11} & d_{12} & \dots & d_{1n} \\ d_{21} & d_{22} & \dots & d_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ d_{n1} & d_{n2} & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}$$

Матриця T наз. матрицею переходу $B_1 \rightarrow B_2$.

Точним чином, щоб визначити матрицю
переходу, треба в стандартних координатах
зписати координати векторів базису B_2

в базисі B_1 .

Зрозуміло, що матриця переходу завжди невідроженна,
оскільки її стандартним лінійно незалежні.

Насамперед в пр. задано 2 базиси $B_1 = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}, B_2 = \{b_1, b_2, \dots, b_n\}$,
причому вони задані координатами в деякому стандартному
базисі e_1, e_2, \dots, e_n :

$$a_1 = (d_{11}, d_{12}, \dots, d_{1n}),$$

$$b_1 = (\delta_{11}, \delta_{12}, \dots, \delta_{1n})$$

$$a_2 = (d_{21}, d_{22}, \dots, d_{2n}),$$

$$b_2 = (\delta_{21}, \delta_{22}, \dots, \delta_{2n})$$

$$a_n = (d_{n1}, d_{n2}, \dots, d_{nn})$$

$$b_n = (\delta_{n1}, \delta_{n2}, \dots, \delta_{nn})$$

3 координати цих векторів складають 2 матриці:

$$A = \begin{pmatrix} d_{11} & d_{12} & \dots & d_{1n} \\ d_{21} & d_{22} & \dots & d_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ d_{n1} & d_{n2} & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} \delta_{11} & \delta_{12} & \dots & \delta_{1n} \\ \delta_{21} & \delta_{22} & \dots & \delta_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \delta_{n1} & \delta_{n2} & \dots & \delta_{nn} \end{pmatrix}$$

Замінемо матрицю переходу $\text{fig } B_1 \rightarrow B_2$.

$$\begin{pmatrix} d_{11} & d_{12} & \dots & d_{1n} \\ d_{21} & d_{22} & \dots & d_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ d_{n1} & d_{n2} & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}$$

Тоді це означає

$$T = \begin{pmatrix} \lambda_{11} & \lambda_{12} & \dots & \lambda_{1n} \\ \lambda_{21} & \lambda_{22} & \dots & \lambda_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \lambda_{n1} & \lambda_{n2} & \dots & \lambda_{nn} \end{pmatrix}$$

$$b_1 = \lambda_{11}a_1 + \lambda_{12}a_2 + \dots + \lambda_{1n}a_n$$

$$b_2 = \lambda_{21}a_1 + \lambda_{22}a_2 + \dots + \lambda_{2n}a_n$$

$$\dots$$

$$b_n = \lambda_{n1}a_1 + \lambda_{n2}a_2 + \dots + \lambda_{nn}a_n.$$

Тоді рівності можна переписати так:

$$\begin{pmatrix} \lambda_{11} \\ \lambda_{21} \\ \dots \\ \lambda_{n1} \end{pmatrix} = \lambda_{11} \begin{pmatrix} \lambda_{11} \\ \lambda_{21} \\ \dots \\ \lambda_{n1} \end{pmatrix} + \lambda_{21} \begin{pmatrix} \lambda_{12} \\ \lambda_{22} \\ \dots \\ \lambda_{n2} \end{pmatrix} + \dots + \lambda_{n1} \begin{pmatrix} \lambda_{1n} \\ \lambda_{2n} \\ \dots \\ \lambda_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \lambda_{12} \\ \lambda_{22} \\ \dots \\ \lambda_{n2} \end{pmatrix} = \lambda_{12} \begin{pmatrix} \lambda_{11} \\ \lambda_{21} \\ \dots \\ \lambda_{n1} \end{pmatrix} + \lambda_{22} \begin{pmatrix} \lambda_{12} \\ \lambda_{22} \\ \dots \\ \lambda_{n2} \end{pmatrix} + \dots + \lambda_{n2} \begin{pmatrix} \lambda_{1n} \\ \lambda_{2n} \\ \dots \\ \lambda_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\dots$$

$$\begin{pmatrix} \lambda_{1n} \\ \lambda_{2n} \\ \dots \\ \lambda_{nn} \end{pmatrix} = \lambda_{1n} \begin{pmatrix} \lambda_{11} \\ \lambda_{21} \\ \dots \\ \lambda_{n1} \end{pmatrix} + \lambda_{2n} \begin{pmatrix} \lambda_{12} \\ \lambda_{22} \\ \dots \\ \lambda_{n2} \end{pmatrix} + \dots + \lambda_{nn} \begin{pmatrix} \lambda_{1n} \\ \lambda_{2n} \\ \dots \\ \lambda_{nn} \end{pmatrix}$$

і якщо перейти до матричного рівняння, то:

$$B = AT.$$

$$A = (a_1 | a_2 | \dots | a_n) \quad B = (b_1 | b_2 | \dots | b_n) - \text{в } e_1, e_2, \dots, e_n; \quad T: B \rightarrow B_2$$

$$B = AT.$$

Припустимо T - ліній. перетворення $B_1 \rightarrow B_2$.

Позначимо зворотнє T_1 - ліній. перетворення $B_2 \rightarrow B_1$.

Тоді за введенням $B = AT$ і по умові $A = BT_1$.

$A = ATT_1$. Матриця A не вироджена, оскільки співвідношення між базисами, які співвідносять координати базисних векторів.

Тоді $\exists A^{-1}$

$$A^{-1}A = A^{-1}ATT_1, \text{ або } TT_1 = E, \quad T_1 = T^{-1}.$$

Таким чином, якщо T - ліній. перетворення $B_1 \rightarrow B_2$,

то матриця перетворення $B_2 \rightarrow B_1$ є матрицею T^{-1} .

Зв'язок координат вектора в різних базисах.

Припустимо в пр. V задано 2 базиси: $B_1 = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$ та $B_2 = \{b_1, b_2, \dots, b_n\}$.

T - ліній. перетворення $B_1 \rightarrow B_2$:

$$\begin{pmatrix} \lambda_{11} & \lambda_{12} & \dots & \lambda_{1n} \\ \lambda_{21} & \lambda_{22} & \dots & \lambda_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \lambda_{n1} & \lambda_{n2} & \dots & \lambda_{nn} \end{pmatrix} \quad \text{Тоді виконується } b_i = \lambda_{i1}a_1 + \lambda_{i2}a_2 + \dots + \lambda_{in}a_n$$

$$T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Тоді базисні вектори

$$b_1 = a_{11}a_1 + a_{12}a_2 + \dots + a_{1n}a_n$$

$$\vdots$$

$$b_n = a_{n1}a_1 + a_{n2}a_2 + \dots + a_{nn}a_n$$

Записуємо деякий вектор $x \in V$. Тоді в базисі B_1 він має координати $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)_{B_1}$, а в базисі B_2 $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)_{B_2}$.

Це означає, що

$$x = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n,$$

$$x = x_1 b_1 + x_2 b_2 + \dots + x_n b_n.$$

Перенесемо останню рівність:

$$x = x_1 (a_{11}a_1 + a_{12}a_2 + \dots + a_{1n}a_n) + x_2 (a_{21}a_1 + a_{22}a_2 + \dots + a_{2n}a_n) + \dots + x_n (a_{n1}a_1 + a_{n2}a_2 + \dots + a_{nn}a_n) =$$

$$= (a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n)a_1 + (a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n)a_2 + \dots + (a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n)a_n.$$

Але кожен вектор можна розкласти в лін. комб. базисних векторів однозначно \Rightarrow

$$x_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n,$$

$$x_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n,$$

$$\vdots$$

$$x_n = a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n.$$

Якщо ці рівності перенесати в однірунну лінійку, одержимо

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}.$$

Остання рівність має збігати координат векторів у базисах B_1 і B_2 . Її можна переписати у вигляді:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_n \end{pmatrix} = T^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_n \end{pmatrix}.$$

Ортогональність.

Озн. Вектори x, y в евкл. пр. V наз. ортогональними, якщо $(x, y) = 0$. Позн. $x \perp y$.

Замв. Для ортогон. векторів в евкл. пр. викон. теор. Піфагора:

$$\forall a, b \in V, a \perp b: |a+b|^2 = |a|^2 + |b|^2.$$

Теор. В евкл. пр. V система лінійно незалежних векторів лінійно незалежна.

Озн. Сист. век. в евкл. пр. наз. ортогональною, якщо вектори цієї системи попарно ортогональні.

Процес ортогоналізації.

Нехай в евкл. пр. V задано лін. незал. систему векторів a_1, a_2, \dots, a_n .

Процес ортогоналізації має елементарність, користуючись

процес ортогоналізації системи векторів, одержимо ортогональну систему з k ненульових векторів v_1, v_2, \dots, v_k .

Беремо $v_1 = a_1$.

Наступний вектор v_2 вибираємо з лінійної

комбінації $v_2 = a_2 - \lambda_{21}v_1$, де коефіцієнт $\lambda_{21} \in \mathbb{R}$ підбираємо з умови ортогональності $(v_2, v_1) = 0$, тобто

$$(a_2 - \lambda_{21}v_1, v_1) = 0 \Rightarrow (a_2, v_1) - \lambda_{21}(v_1, v_1) = 0$$

$$\Rightarrow \lambda_{21} = \frac{(a_2, v_1)}{(v_1, v_1)}.$$

Припустимо тепер, що за допомогою век. a_1, a_2, \dots, a_{i-1}

вже побудовано систему ненульових попарно ортогональних векторів v_1, v_2, \dots, v_{i-1} . Умовний вектор v_i вибираємо з лінійної: $v_i = a_i - \lambda_{i1}v_1 - \lambda_{i2}v_2 - \dots - \lambda_{i,i-1}v_{i-1}$.

Коефіцієнти підбираємо з умови ортогональності:

$$(v_i, v_1) = 0, \quad (a_i - \lambda_{i1}v_1 - \lambda_{i2}v_2 - \dots - \lambda_{i,i-1}v_{i-1}, v_1) = 0,$$

$$(a_i, v_1) - \lambda_{i1}(v_1, v_1) - \lambda_{i2}(v_2, v_1) - \dots - \lambda_{i,i-1}(v_{i-1}, v_1) = 0$$

$$\Rightarrow (a_i, v_1) - \lambda_{i1}(v_1, v_1) = 0 \Rightarrow \lambda_{i1} = \frac{(a_i, v_1)}{(v_1, v_1)}.$$

$$\text{Аналогічно з умови } (v_i, v_2) = 0 \Rightarrow \lambda_{i2} = \frac{(a_i, v_2)}{(v_2, v_2)}, \dots,$$

$$\text{з умови } (v_i, v_{i-1}) = 0 \Rightarrow \lambda_{i,i-1} = \frac{(a_i, v_{i-1})}{(v_{i-1}, v_{i-1})}.$$

Точною чином, через k кроків одержимо систему ненульових попарно ортогональних век. v_1, v_2, \dots, v_k ,

$$\text{причому } v_i = a_i - \sum_{j=1}^{i-1} \lambda_{ij}v_j, \quad \text{де } \lambda_{ij} = \frac{(a_i, v_j)}{(v_j, v_j)}.$$

Зав. Припустимо орт. систему век. v_1, v_2, \dots, v_k

одержимо ортогоналізацією ліній. нез. системи век. a_1, a_2, \dots, a_k .

$$\text{Тоді } \forall i = \overline{1, k} : \langle v_1, v_2, \dots, v_i \rangle \subset \langle a_1, a_2, \dots, a_i \rangle.$$

Теор. В скінч. вим. евід. просторі \exists ортогональний базис.

$$3. L = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle \quad a_1 = (-1; 3; 0; 1), a_2 = (4; 2; 1; 1), a_3 = (3; 5; 1; 2)$$

$$\begin{aligned} (x, a_1) &= 0 \\ (x, a_2) &= 0 \\ (x, a_3) &= 0 \end{aligned} \quad \begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 & 1 \\ 4 & 2 & 1 & 1 \\ 3 & 5 & 1 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 14 & 1 & 5 \\ 0 & 14 & 1 & 5 \end{pmatrix} \sim \begin{matrix} a_1 \\ a_2 \end{matrix} \begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 14 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

$$x_1 = 3x_2 + x_4, \quad x_2 = \frac{x_3 + 5x_4}{-14}, \quad x_1 = \frac{5x_3 + x_4}{-14}$$

$$\text{QCF: } \begin{array}{c|c|c|c} x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \\ \hline -1 & -5 & 0 & 14 \\ \hline -3 & -1 & 14 & 0 \end{array}$$

$$b_1 = (-1; -5; 0; 14), b_2 = (-3; -1; 14; 0) \quad B_{L^\perp} = \{b_1, b_2\}$$

$$4. 4y^2 - 3z^2 + 4xy - 4xz + 8yz + 4x - 2z - 1 = 0$$

$$f(x, y, z) = 4y^2 - 3z^2 + 4xy - 4xz + 8yz$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & 4 \\ -2 & 4 & -3 \end{pmatrix} \quad |A - \lambda E| = \begin{vmatrix} -\lambda & 2 & -2 \\ 2 & 4-\lambda & 4 \\ -2 & 4 & -3-\lambda \end{vmatrix} = -\lambda \begin{vmatrix} 4-\lambda & 4 \\ 4 & -3-\lambda \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 2 & 4 \\ -2 & -3-\lambda \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 2 & 4-\lambda \\ -2 & 4 \end{vmatrix} =$$

$$= -\lambda(\lambda^2 - \lambda - 28) - 2(-2\lambda + 2) - 2(-2\lambda + 16) = -\lambda^3 + \lambda^2 + 56\lambda - 36 = -(\lambda + 1)(\lambda - 6)(\lambda + 6)$$

$$\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 6, \lambda_3 = -6$$

$$\text{Due } \lambda_1 = 1: (A - E) = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 2 & 3 & 4 \\ -2 & 4 & -4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 0 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{QCF: } \begin{array}{c|c|c} x_1 & x_2 & x_3 \\ \hline -2 & 0 & 1 \\ \hline \end{array} \quad a_1 = (-2; 0; 1) \quad c_1 = \left(\frac{2}{\sqrt{5}}; 0; \frac{1}{\sqrt{5}}\right)$$

$$\text{Due } \lambda_2 = 6: (A - 6E) = \begin{pmatrix} -6 & 2 & -2 \\ 2 & -2 & 4 \\ -2 & 4 & -9 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 \\ 0 & -4 & 10 \\ 0 & 2 & -5 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 \\ 0 & 2 & -5 \\ 0 & 2 & -5 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 0 & 7 \\ 0 & 2 & -5 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{QCF: } \begin{array}{c|c|c} x_1 & x_2 & x_3 \\ \hline 1 & 5 & 2 \\ \hline \end{array}$$

$$a_2 = (1; 5; 2) \quad c_2 = \left(\frac{1}{\sqrt{30}}; \frac{5}{\sqrt{30}}; \frac{2}{\sqrt{30}}\right)$$

$$\text{Due } \lambda_3 = -6: (A + 6E) = \begin{pmatrix} 6 & 2 & -2 \\ 2 & 10 & 4 \\ -2 & 4 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 10 & 4 \\ 0 & -2 & -14 \\ 0 & 14 & 7 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 10 & 4 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{QCF: } \begin{array}{c|c|c} x_1 & x_2 & x_3 \\ \hline 1 & -1 & 2 \\ \hline \end{array}$$

$$a_3 = (1; -1; 2) \quad c_3 = \left(\frac{1}{\sqrt{6}}; -\frac{1}{\sqrt{6}}; \frac{2}{\sqrt{6}}\right)$$

$$Q = \begin{pmatrix} \frac{-2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{30}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{5}{\sqrt{30}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{30}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \quad B = Q^T A Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -6 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} x = \frac{-2}{\sqrt{5}} y_1 + \frac{1}{\sqrt{30}} y_2 + \frac{1}{\sqrt{6}} y_3 \\ y = \frac{5}{\sqrt{30}} y_2 - \frac{1}{\sqrt{6}} y_3 \\ z = \frac{1}{\sqrt{5}} y_1 + \frac{2}{\sqrt{30}} y_2 + \frac{2}{\sqrt{6}} y_3 \end{cases}$$

$$f(x, y, z) = y_1^2 + 6y_2^2 - 6y_3^2$$

$$\text{Zamienaj: } y_1^2 + 6y_2^2 - 6y_3^2 + 4\left(\frac{-2}{\sqrt{5}} y_1 + \frac{1}{\sqrt{30}} y_2 + \frac{1}{\sqrt{6}} y_3\right) - 2\left(\frac{1}{\sqrt{5}} y_1 + \frac{2}{\sqrt{30}} y_2 + \frac{2}{\sqrt{6}} y_3\right) - 1 = 0$$

$$= y_1^2 + 6y_2^2 - 6y_3^2 - \frac{8}{\sqrt{5}}y_1 + \frac{4}{\sqrt{30}}y_2 + \frac{4}{\sqrt{6}}y_3 - \frac{2}{\sqrt{5}}y_1 - \frac{4}{\sqrt{30}}y_2 - \frac{4}{\sqrt{6}}y_3 - 1 = y_1^2 + 6y_2^2 - 6y_3^2 - \frac{10}{\sqrt{5}}y_1 - 1 = 0$$

$$(y_1^2 - \frac{10}{\sqrt{5}}y_1 + 5) + 6y_2^2 - 6y_3^2 - 6 = 0$$

$$z_1 = y_1 - \sqrt{5}$$

$$y_1 = z_1 + \sqrt{5}$$

$$z_1^2 + 6z_2^2 - 6z_3^2 = 6 \quad d_1 = 6 > 0.$$

$$z_2 = y_2$$

$$y_2 = z_2$$

$$z_3 = y_3$$

$$y_3 = z_3$$

Перепишем уравнение у билиней:

$$\frac{z_1^2}{6} + \frac{z_2^2}{1} - \frac{z_3^2}{1} = 1$$

$$\frac{z_1^2}{6} + z_2^2 - z_3^2 = 1 - \text{однополосный гиперболоид.}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{30}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{5}{\sqrt{30}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{30}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} x = \frac{-2}{\sqrt{5}}z_1 + \frac{1}{\sqrt{30}}z_2 + \frac{1}{\sqrt{6}}z_3 \\ y = \frac{5}{\sqrt{30}}z_2 - \frac{1}{\sqrt{6}}z_3 \\ z = \frac{1}{\sqrt{5}}z_1 + \frac{2}{\sqrt{30}}z_2 + \frac{2}{\sqrt{6}}z_3 + 1 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = Q \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = Q \cdot \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \sqrt{5} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{30}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{5}{\sqrt{30}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{30}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$