

Київський національний університет імені Тараса Шевченка

Факультет комп'ютерних наук та кібернетики

Кафедра інтелектуальних програмних систем

### **Лабораторна робота №1**

з предмету «Моделювання систем»

Виконав студент 3-го курсу

Групи ІПС-31

Навка Гліб Олександрович

## **Завдання**

1. Написати програму, яка б за допомогою дискретного перетворення Фур'є визначала суттєві вклади частот  $f_i$ ,  $i = 1, 2, \dots, r$  за спостереженнями  $\hat{y}(t_i)$ ,  $i = 1, 2, \dots, N$ . Спостереження записані у файлі, що додається.
2. Записати функціонал похибки ( ), виходячи з кількості знайдених параметрів  $f_i$ ,  $i = 1, 2, \dots, k - 3$  в першій лабораторній роботі.
3. Записати систему лінійних алгебраїчних рівнянь ( ).
4. Створити програму знаходження  $a_j$ ,  $j = 1, 2, \dots, k + 1$ .

## Розв'язок

### Варіант №7

За умовою  $t_{i+1} - t_i = \Delta t = 0.01$

Інтервал спостереження  $[0, T]$ ,  $T = 5$ .

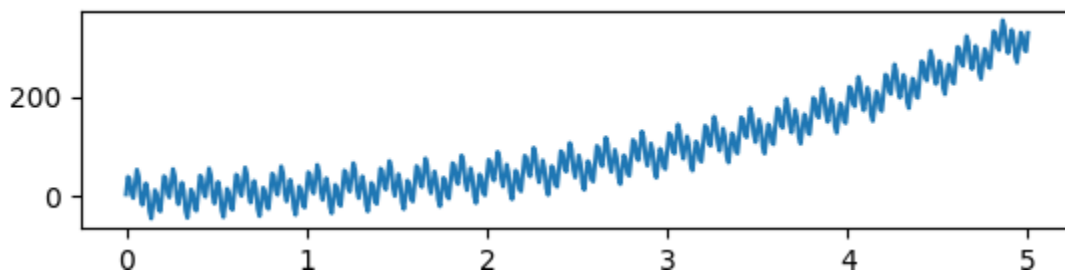
```
measurements = np.array(open("f5.txt").read().split(), float)
```

```
t = 5
```

```
dt = 0.01
```

```
time = np.arange(0, t + dt, dt)
```

Будуємо графік спостережень. Він має вигляд:



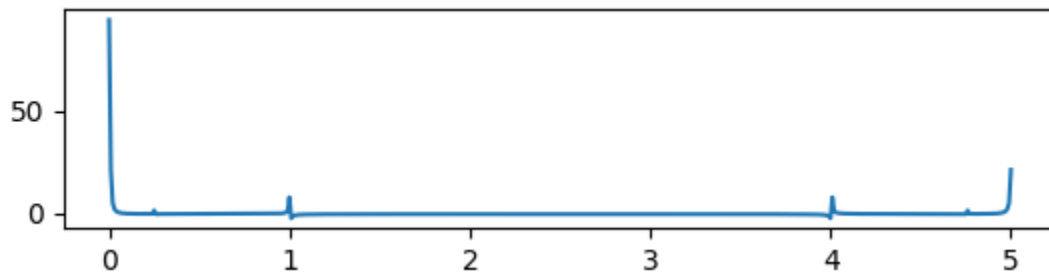
Далі ми будуємо дискретне перетворення Фур'є, яку рахуємо по формулі

$$c_x(k) = \frac{1}{N} \sum_{m=0}^{N-1} x(m) e^{-i2\pi km/N}.$$

```
# Discrete Fourier transform
n = time.shape[0]
n_range = np.arange(n)
k = n_range.reshape((n, 1))
m = np.exp(-2j * np.pi * k * n_range / n)

transformed_data = (m @ measurements) / n
transformed_half_data =
transformed_data[:transformed_data.shape[0] // 2 - 1]
```

Тепер можемо намалювати графік перетворення Фур'є:



Як бачимо з графіка, локальний максимум у нас один

Отримав таку відповідь: 5 0. Тобто маємо два екстремуми: в точці 0 та 5.

Записуємо систему лінійних алгебраїчних рівнянь

$$F(a_1, a_2, \dots, a_{k+1}) = \\ = \frac{1}{2} \sum_{j=0}^{N-1} \left( a_1 t_j^3 + a_2 t_j^2 + a_3 t_j + \sum_{i=4}^k a_i \sin(2\pi f_{i-3} t_j) + a_{k+1} - \hat{y}(t_j) \right)^2.$$

Параметри  $a_j$ ,  $j = 1, 2, \dots, k+1$  шукаємо з умови

$$F(a_1, a_2, \dots, a_{k+1}) \rightarrow \min_{a_1, a_2, \dots, a_{k+1}}.$$

Для цього записуємо систему рівнянь

$$\frac{\partial F(a_1, a_2, \dots, a_{k+1})}{\partial a_j} = 0,$$

```
a = np.zeros((c.shape[0], c.shape[0]))
```

```
functions = [  
    time ** 3,  
    time ** 2,  
    time, np.sin(2.0 * np.pi * main_frequency * time),  
    np.ones(n)  
]
```

```
for i in range(a.shape[0]):  
    for j in range(a.shape[1]):  
        a[i, j] = np.sum(functions[i] * functions[j])
```

Розв'язуємо цю систему методом Гауса та знаходимо коефіцієнти при частотах  $a_j$

```
c = np.array([
    np.sum(measurements * time ** 3),
    np.sum(measurements * time ** 2),
    np.sum(measurements * time),
    np.sum(measurements * np.sin(2. * np.pi * main_frequency *
time)),
    np.sum(measurements)
])

solution = np.linalg.inv(a) @ c
```

Отримав такий розв'язок:

**Solution: [ 1.90906689 2.68199857 3.53854851 21.97953197 3.81196589]**

Далі можемо записати апроксимуючу функцію та побудувати її графік

```
approximated_functions = solution @ functions
```

