

Práctica de Laboratorio en Tecnología Aplicada 5



Pág. 1 de 5

Carrera: INGENIERIA EN INFORMATICA

Asignatura: 3631-Fundamentos de sistemas embebidos.

Tema: Máquinas de Estado Micropython

Unidad: 5.1

Objetivo: Implementar una FSM en Micropython

Competencia/s a desarrollar:

- Concepción, diseño y desarrollo de proyectos de ingeniería en sistemas de información / informática.
- Gestión, planificación, ejecución y control de proyectos de ingeniería en sistemas de información / informática.
- Utilización de técnicas y herramientas de aplicación en la ingeniería en sistemas de información / informática.
- Generación de desarrollos tecnológicos y/o innovaciones tecnológicas.
- Desarrollo de una actitud profesional emprendedora.
- Aprendizaje continuo.
- Actuación profesional ética y responsable.
- Comunicación efectiva.
- Desempeño en equipos de trabajo.
- Identificación, formulación y resolución de problemas de ingeniería en sistemas de información/informática.

Descripción de la actividad:

1-Tiempo estimado de resolución: una clase

2-Metodología: Práctica de laboratorio 3-Forma de entrega: No obligatoria

4: Metodología de corrección y feedback al alumno: Presencial



Práctica de Laboratorio en Tecnología Aplicada 5



Pág. 2 de 5

A- Bouncing

A.01 Implemente el siguiente circuito con un pulsador con BOUNCING activo y compruebe que detecta correctamente un botón pulsado. Dibuje el diagrama de transición de estados. Los estados son NADA, EVENTO y ESPERA. La entrada es V o F.

```
import machine
     from machine import Pin, Timer
                                                          5V GND 10 GND RST GND 3 2 3V3 3V3 GND LOOR
     import time
     NADA = 0
                                                                 ESP32-C3-MINI-1
     EVENTO = 1
                                                                           GPIO8
     ESPERA = 2
     Verde= Pin(4, Pin.IN, Pin.PULL UP)
11
     estadoVerde = NADA #Estado del pulsador
13
     def procesaEntrada(estadoActual,valorPin):
14
                                                                            RST
15
          if estadoActual==NADA and valorPin==False:
              return EVENTO
17
          if estadoActual==EVENTO:
              return ESPERA
          if estadoActual==ESPERA and valorPin==False:
              return ESPERA
          return NADA
21
23
     while True:
          time.sleep ms(5) #Dejamos pasar tiempo para eliminiar bouncing
25
         estadoVerde = procesaEntrada( estadoVerde, Verde.value())
          if (estadoVerde == EVENTO):
              print("Verde!")
```

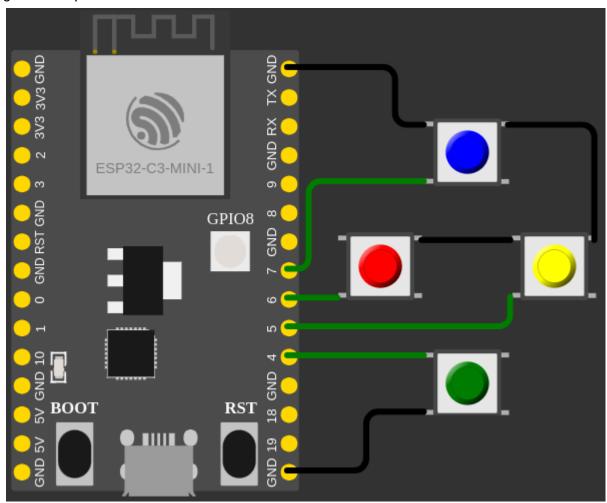


Práctica de Laboratorio en Tecnología Aplicada 5



Pág. 3 de 5

A.02 Expanda el diseño anterior para que soporte 4 botones (Verde-Abajo Pin4, Rojo-Izquierda Pin6, Azul-Arriba Pin 7, Amarillo-Derecha Pin5). Cada botón presionado debe generar un print indicando el color.



A.03 Ejecute el siguiente ejemplo (Copy/Paste) que detecta la secuencia: Arriba, Derecha, Abajo e Izquierda.

```
import machine
from machine import Pin, Timer
import time
#Definimos tipos
NADA = 0
EVENTO = 1
ESPERA = 2
```



Práctica de Laboratorio en Tecnología Aplicada 5



Pág. 4 de 5

```
ARRIBA =1
ABAJO = 2
DERECHA = 3
IZQUIERDA = 4
Verde= Pin(4, Pin.IN, Pin.PULL UP)
Rojo= Pin(6, Pin.IN, Pin.PULL UP)
Azul= Pin(7, Pin.IN, Pin.PULL UP)
Amarillo= Pin(5, Pin.IN, Pin.PULL_UP)
estadoVerde = NADA #Estado del pulsador
estadoRojo = NADA #Estado del pulsador
estadoAzul = NADA #Estado del pulsador
estadoAmarillo = NADA #Estado del pulsador
estadoFSM=0
def FSM(estadoActual,entrada):
  if estadoActual==0 and entrada==ARRIBA:
   if estadoActual==1 and entrada==ARRIBA:
   if estadoActual==1 and entrada==DERECHA:
   if estadoActual==2 and entrada==ABAJO:
   if estadoActual==3 and entrada==IZQUIERDA:
```



Práctica de Laboratorio en Tecnología Aplicada 5



Pág. 5 de 5

```
def procesaEntrada(estadoActual,valorPin):
   if estadoActual==NADA and valorPin==False:
       return EVENTO
   if estadoActual==EVENTO:
       return ESPERA
   if estadoActual==ESPERA and valorPin==False:
       return ESPERA
   return NADA
while True:
   time.sleep_ms(5) #Dejamos pasar tiempo para eliminiar bouncing
   estadoVerde = procesaEntrada( estadoVerde, Verde.value())
   if (estadoVerde == EVENTO):
       estadoFSM=FSM(estadoFSM,ABAJO)
   estadoAzul = procesaEntrada( estadoAzul, Azul.value())
   if (estadoAzul == EVENTO):
       estadoFSM=FSM(estadoFSM,ARRIBA)
   estadoRojo = procesaEntrada( estadoRojo, Rojo.value())
   if (estadoRojo == EVENTO):
       estadoFSM=FSM(estadoFSM,IZQUIERDA)
   estadoAmarillo = procesaEntrada( estadoAmarillo, Amarillo.value())
   if (estadoAmarillo == EVENTO):
       estadoFSM=FSM(estadoFSM, DERECHA)
   if (estadoFSM==4):
       estadoFSM=0
```

A.04 Modifique el ejemplo para que detecte la secuencia correcta (Arriba Arriba, Abajo Abajo, Izquierda Derecha Izquierda Derecha). Escriba el diagrama de transición de estados donde las entradas son ARRIBA, ABAJO, DERECHA e IZQUIERDA y los estados van de 0 a N.