基于柯西矩阵的Erasure Code技术详解

2018-04-16 02:28:00

http://blog.51cto.com/alanwu/1410132

http://blog.51cto.com/alanwu/1406312 http://www.doc88.com/p-4085136791897.html

一、概述

Erasure Code可以应用于分布式存储系统中,替代多份数据拷贝的数据冗余方式,从而可以提高存储空间利用率。此外,Erasure code还可以应用于传统RAID系统中,增加数据冗余度,支持多块盘同时发生故障,从而可以提高数据可靠性。

采用范德蒙矩阵可以构建Erasure code(关于范德蒙矩阵的编解码方法,可以参考文章《基于范德蒙矩阵的Erasure code技术详解》),其生成矩阵表示如下:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 2 & 3 & \cdots & n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & 2^{m-1} & 3^{m-1} & \cdots & n^{m-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_n \\ \vdots \\ d_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_n \\ c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_m \end{bmatrix}$$

采用范德蒙矩阵作为编码矩阵的问题在于算法复杂度太高,其解码算法复杂度为O (n³)。采用目前的处理器技术,还是会影响IO的性能,增加IO延迟。因此,找到一种更加合理的编码矩阵,降低算法复杂度是Erasure code得以广泛应用的一个前提条件。

二、基于柯西矩阵的编解码过程

基于柯西矩阵的李德-所罗门(RS)码是在范德蒙矩阵的RS码基础上作了两点重要改进:

- 1,用柯西矩阵来代替范德蒙矩阵。由于范德蒙矩阵求逆运算的复杂度为 $O(n^3)$,而柯西矩阵求逆运算的复杂度仅为 $O(n^2)$ 。因此,采用柯西矩阵可以降低解码的运算复杂度。
- 2,采用有限域二进制矩阵的方式来提高运算效率,直接将乘法转换成XOR逻辑运算,大大降低了运算复杂度。

大家知道,柯西矩阵可以描述如下:

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{x_1 + y_1} & \frac{1}{x_1 + y_2} & \dots & \frac{1}{x_1 + y_n} \\ \frac{1}{x_2 + y_1} & \frac{1}{x_2 + y_2} & \dots & \frac{1}{x_2 + y_n} \\ & & \ddots & \\ \frac{1}{x_{m-1} + y_1} & \frac{1}{x_{m-1} + y_2} & \dots & \frac{1}{x_{m-1} + y_n} \\ \frac{1}{x_m + y_1} & \frac{1}{x_m + y_2} & \dots & \frac{1}{x_n + y_n} \end{bmatrix}$$

X (i) 和Y (i) 都是迦罗华域GF (2^w) 中的元素。柯西矩阵有两个特点:第一,任意一个子方阵都是奇异矩阵,存在逆矩阵;第二,柯西矩阵在迦罗华域上的求逆运算,可以在O (n^2) 的运算复杂度内完成。

采用柯西矩阵进行Erasure code编码过程描述如下:

$$Encode(D) = GD = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ \frac{1}{x_0 + y_0} & \frac{1}{x_0 + y_1} & \frac{1}{x_0 + y_2} & \frac{1}{x_0 + y_3} \\ \frac{1}{x_1 + y_0} & \frac{1}{x_1 + y_1} & \frac{1}{x_1 + y_2} & \frac{1}{x_1 + y_3} \\ \frac{1}{x_2 + y_0} & \frac{1}{x_2 + y_1} & \frac{1}{x_2 + y_2} & \frac{1}{x_2 + y_3} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} d_0 \\ d_1 \\ d_2 \\ d_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d_0 \\ d_1 \\ d_2 \\ d_3 \end{vmatrix}$$

其运算过程和范德蒙矩阵编码过程是一样的,只不过采用柯西矩阵替换了范德蒙矩阵。从运算过程来看, 编码过程是迦罗华域的系列乘法、加法运算。

柯西解码方程描述如下:

$$Decode(D') = (G')^{-1}D' = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{x_0 + y_0} & \frac{1}{x_0 + y_1} & \frac{1}{x_0 + y_2} & \frac{1}{x_0 + y_3} \\ \frac{1}{x_2 + y_0} & \frac{1}{x_2 + y_1} & \frac{1}{x_2 + y_2} & \frac{1}{x_2 + y_2} & \frac{1}{x_2 + y_3} \end{vmatrix}^{-1} \begin{vmatrix} d_0 \\ d_2 \\ c_0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} d_0 \\ d_1 \\ d_2 \end{vmatrix}$$

- 1,选取剩余有效的数据块,构成一个解码列向量。例如,d1、d3数据块损坏了,那么可以选取剩余数据 d0、d2、c0、c2作为解码列向量。
- 2,摘取生成矩阵(柯西矩阵)中解码列向量所对应的行,构成方阵A,该矩阵的逆矩阵就是解码生成矩阵 inv(A)。

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{x_0 + y_0} & \frac{1}{x_0 + y_1} & \frac{1}{x_0 + y_2} & \frac{1}{x_0 + y_3} \\ \frac{1}{x_2 + y_0} & \frac{1}{x_2 + y_1} & \frac{1}{x_2 + y_2} & \frac{1}{x_2 + y_3} \end{vmatrix}$$

3,解码生成矩阵inv(A)和解码列向量的乘积就可以得到丢失的数据d1和d3。

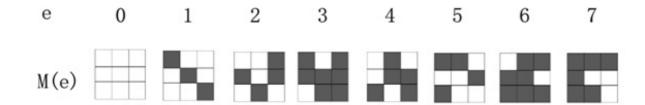
从整个过程来看,矩阵求逆过程是最大的运算开销。解码过程和范德蒙矩阵编码是一样的,但是柯西矩阵的求逆运算复杂度要低于范德蒙矩阵,因此,具有更好的性能。

三、柯西编解码过程优化

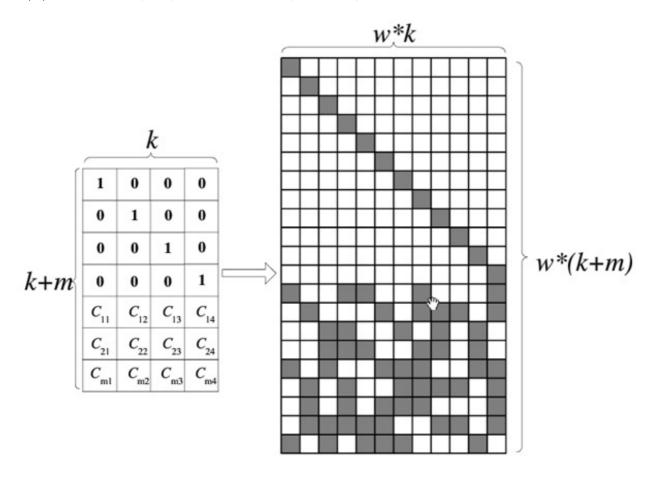
从编解码过程来看,柯西编解码最大的运算量是乘法和加法运算。在范德蒙编码的时候,我们可以采用对数/反对数表的方法将乘法运算转换成了加法运算,并且在迦罗华域中,加法运算转换成了XOR运算。

柯西编解码为了降低乘法复杂度,采用了有限域上的元素都可以使用二进制矩阵表示的原理,将乘法运算转换成了迦罗华域"与运算"和"XOR逻辑运算",提高了编解码效率。

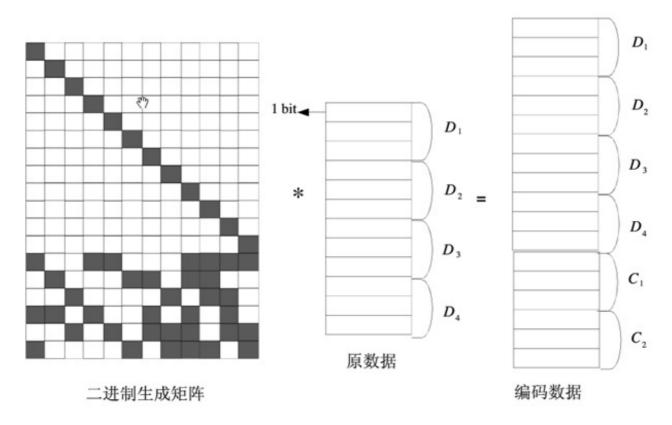
从数学的角度来看,在迦罗华有限域中,任何一个 $GF(2^w)$ 域上的元素都可以映射到GF(2)二进制域,并且采用一个二进制矩阵的方式表示 $GF(2^w)$ 中的元素。例如, $GF(2^3)$ 域中的元素可以表示成GF(2)域中的二进制矩阵:



图中,黑色方块表示逻辑1,白色方块表示逻辑0。通过这种转换, $GF(2^w)$ 域中的阵列就可以转换成GF(2)域中的二进制阵列。生成矩阵的阵列转换表示如下:



在GF(2^{w})域中的生成矩阵为K(K+m),转换到GF(2)域中,变成了(wk)*(w*(k+m))二进制矩阵。采用域转换的目的是简化GF(2^{w})域中的乘法运算。在GF(2)域中,乘法运算变成了逻辑与运算,加法运算变成了XOR运算,可以大大降低运算复杂度。和范德蒙编解码中提到的对数/反对数方法相比,这种方法不需要构建对数/反对数表,可以支持w为很大的GF域空间。采用这种有限域转换的方法之后,柯西编码运算可以表示如下:



四、总结

可以说柯西编码是在范德蒙编码基础之上的一种优化。其主要有两点:第一降低了矩阵求逆的运算复杂度;第二通过有限域转换,将 $GF(2^w)$ 域中的元素转换成二进制矩阵,简化了乘法运算。所以,柯西编解码要优于范德蒙矩阵的方法,柯西编码的运算复杂度为O(n(n-m)),解码复杂度为 $O(n^2)$ 。