Machine Learning and Pattern Recognition

东北大学"智能+X"新工科课程系列

机器学习与模式识别

东北大学 信息科学与工程学院 人工智能系 、智能感知与机器人研究所 陈东岳 Solving Non-linear SVM

非线性SVM求解

CHAPTER ONE 非线性分类器策略

Strategy of Non-linear Classifier

一、非线性分类器策略

▶构造非线性决策面

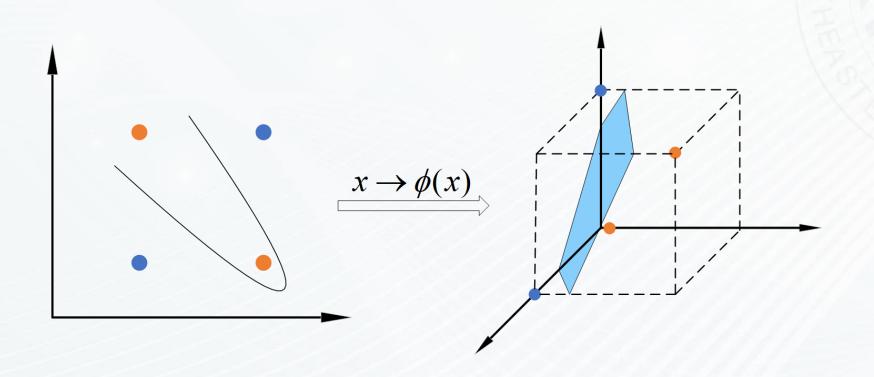
将判别函数g(x)从线性转化为非线性,此时决策面 g(x) = 0是特征空间中的一个超曲面

・新问题

- 判別函数g(x)的非线性函数形式如何设定?
- 判別函数g(x)的参数如何设计?
- 非线性约束条件下的优化问题如何求解?

一、非线性分类器策略

- ▶另一种思路: 非线性映射
 - 将所有样本非线性映射到某个高维空间
 - 使训练数据的不可分问题在该空间中变成线性可分问题。



TERTWO 核化SVM

Kernel SVM

二、核化SVM

▶核函数概念

• 对数据集进行非线性映射之后,原始的优化问题变为:

$$\min_{\boldsymbol{\omega}, \gamma} \frac{1}{2} \|\boldsymbol{\omega}\|^2$$
s.t. $y_i (\boldsymbol{\omega}^T \phi(\boldsymbol{x}_i) + \gamma) \ge 1$, $i = 1, 2, ..., m$

• 拉格朗日对偶问题为:

$$\max_{\alpha} \left[\sum_{i=1}^{m} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_i \alpha_j y_i y_j \phi(\mathbf{x}_i)^T \phi(\mathbf{x}_j) \right]$$
s.t.
$$\sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i = 0$$

$$0 \le \alpha_i \le C, i = 1, 2, ..., m$$

•核函数: $K(x_i, x_j)$

$$K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_i) = \langle \phi(\mathbf{x}_i), \phi(\mathbf{x}_i) \rangle = \phi(\mathbf{x}_i)^T \phi(\mathbf{x}_i)$$

二、核化SVM

▶核函数意义

- 原因: 为什么将 $\phi(x_i)^T \phi(x_j)$ 定义为核函数?
- ・挑战: $\phi(x_i)$ 很难设计,为了保证非线性映射后的线性可分性,映射后的空间维数可能会很高,甚至是无穷大。
- · 技巧: 由于 $\phi(x_i)^T\phi(x_j)$ 项不会被单独计算,因此我们并不需要知道 $\phi(x_i)$ 的确切值。
- •效果:使用核函数 $K(x_i, x_j) = \phi(x_i)^T \phi(x_j)$ 能够解决问题。

二、核化SVM

▶重现非线性SVM的数学模型

•利用核函数,拉格朗日对偶问题可重写为:

$$\max_{\alpha} \left[\sum_{i=1}^{m} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_i \alpha_j y_i y_j K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) \right]$$
s.t.
$$\sum_{i=1}^{m} \alpha_i y_i = 0$$

$$0 \le \alpha_i \le C, i = 1, 2, ..., m$$

•问题的解为:

使用核化SVM分类时,

也只需要计算 $K(x_i, x)$,

不需要计算 $\phi(x_i)$

$$h(\mathbf{x}) = \boldsymbol{\omega}^T \phi(\mathbf{x}) + \gamma$$

$$= \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i \phi(\mathbf{x}_i)^T \phi(\mathbf{x}) + \gamma$$

$$= \sum_{i=1}^m \alpha_i y_i K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}) + \gamma$$

CHAPTER THREE

核函数

Kernel Function

三、核函数

▶核函数的判定与选择

• 什么样的函数才是核函数?

从核函数的定义来看,函数 $K(x_i,x_i)$ 是核函数的充分必要条件是:

- $-K(x_i,x_i)$ 可以写成映射函数 $\phi(x_i)$ 和 $\phi(x_i)$ 的内积;
- 映射函数 $\phi(x)$ 能够将特征向量x映射到一个新的希尔伯特空间。

定理 4.1(核函数判定):令X为输入空间,函数K是定义在 $X \times X$ 上的对称函数,当且仅当对于任意数据 $D = \{x_i \in X | i = 1, 2, ..., m\}$,函数K的Gram矩阵X均为半正定时,函数K是核函数。

➤ 这里函数K的Gram矩阵X定义为:

$$\mathcal{K} = \begin{bmatrix} K(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_1) & \cdots & K(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_m) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ K(\mathbf{x}_m, \mathbf{x}_1) & \cdots & K(\mathbf{x}_m, \mathbf{x}_m) \end{bmatrix}$$

三、核函数

▶常用核函数

一些常用的核函数

- 多项式核函数: $K(x_i, x_j) = (x_i^T x_j + 1)^q, q \ge 1$
- 高斯核函数: $K(x_i, x_j) = \exp\left(-\frac{\|x_i x_j\|^2}{2\sigma^2}\right), \sigma^2 > 0$
- Sigmoid核函数: $K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) = \tanh(\beta \mathbf{x}_i^T \mathbf{x}_j + \theta), \beta, \theta > 0$

核函数的性质

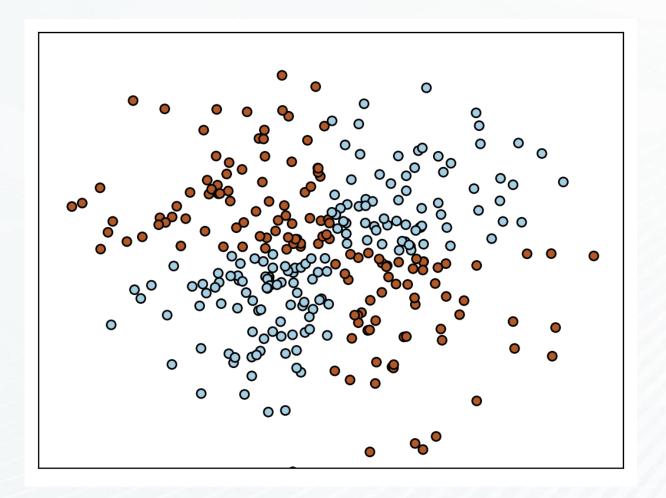
$$\succ K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_i) = K_1(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_i) K_2(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_i)$$

$$\succ K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) = g(\mathbf{x}_i) K_1(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) g(\mathbf{x}_j), \ \forall g(\mathbf{x})$$

示例

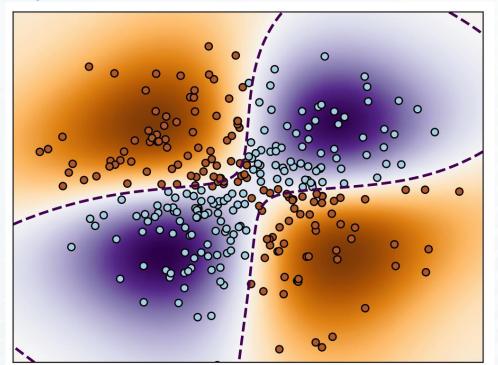
示例——非线性SVM的应用

• 线性不可分的两类样本: 蓝色 vs 红色

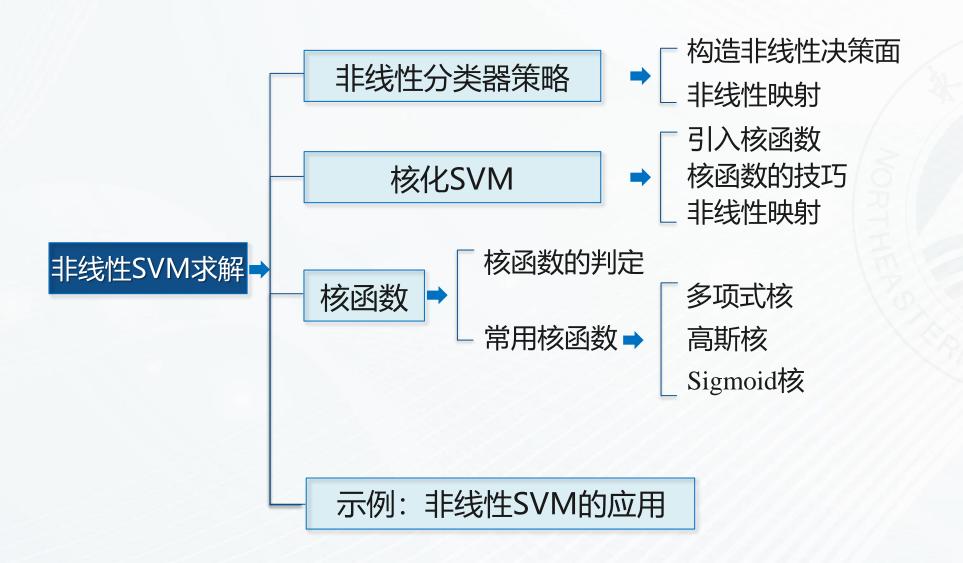


示例——非线性SVM的应用

- · 使用非线性SVM算法设计分类器。
- · 调用 sklearn 库中的svm.NuSVC()函数;
- 函数参数使用默认设置即可(高斯核函数)。
- 分类效果如下:



总结





THANK YOU

感谢聆听