

# Física Experimental

- Trabalho, Energia e Conservação de Energia -



ISEP 2016/17 1º semestre

# Energia

---



Qualquer processo físico envolve energia – cinética, potencial, térmica -, transferência de energia, transformação de uma forma de energia em outra forma de energia...

Conceitos como deslocamento, velocidade, aceleração, força são mais facilmente definidos e apreendidos e permitiram, até agora fazer uma descrição de corpos tratados como partículas materiais. Mas...

... E se a força resultante sobre um corpo/sistema não for constante?  
(Ex.: força gravítica, força elástica, força de Coulomb)

É vantajoso poder descrever a evolução do sistema em termos de balanços energéticos: conservação ou dissipação de energia.

# Energia

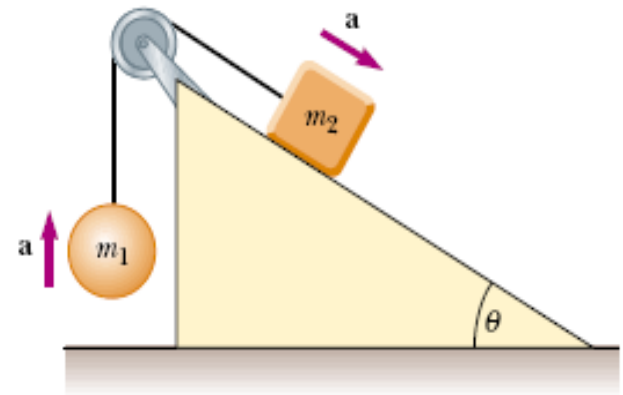
Sistema: partícula, corpo, conjunto de corpos, separados do resto do Universo – vizinhança - por uma fronteira, através da qual se efectuam as eventuais trocas de energia.

## Exemplo:

sistema = esfera+bloco+fio

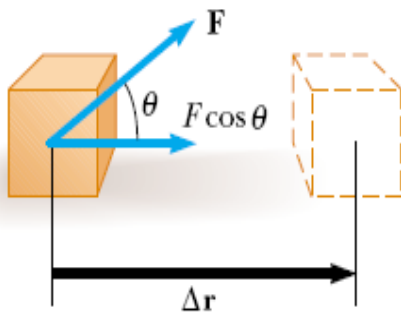
Influência da vizinhança: peso dos corpos, força de atrito e reacção normal no bloco, força da roldana no fio.

Forças internas: tensão no fio, forças dos corpos no fio e do fio nos corpos.



# Trabalho e Energia cinética (1)

Trabalho (work): forma mais comum de transferência de energia



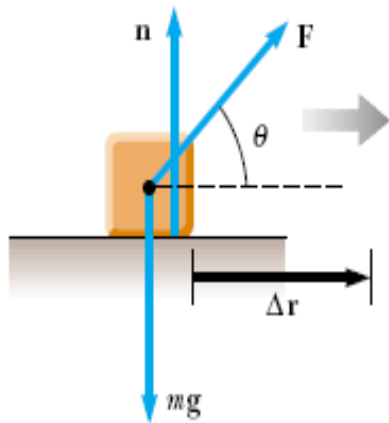
Trabalho de uma força constante num movimento rectilíneo (1D):

$$W_{\vec{F}}(\Delta \vec{r}_{AB}) = \vec{F} \cdot \Delta \vec{r}_{AB} = F \cdot \Delta s_{AB} \cdot \cos \theta$$

(produto escalar ou interno de vectores)

# Trabalho e Energia cinética (2)

Força “útil” na realização de trabalho



$$W_{\vec{F}}(\Delta\vec{r}_{AB}) = F \cdot \cos \theta \cdot \Delta s_{AB} = F_t \cdot \Delta s_{AB}$$

Unidade SI: joule ( $1\text{J}=1\text{Nm}=1\text{kgm}^2\text{s}^{-2}$ )

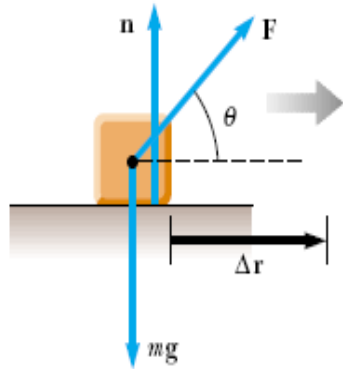
Nota:  $\Delta\vec{r} = \vec{0} \Rightarrow W_{\vec{F}} = 0$

$0 \leq \theta < 90^\circ \Rightarrow W_{\vec{F}} > 0$  trabalho potente (ex. peso numa descida)

$\theta = 90^\circ \Rightarrow W_{\vec{F}} = 0$  trabalho nulo (ex. reacção normal)

$90 < \theta \leq 180^\circ \Rightarrow W_{\vec{F}} < 0$  trabalho resistente (ex. força de atrito cinético, peso numa subida)

# Trabalho e Energia cinética (3)



E quando várias forças constantes actuam no mesmo corpo/sistema, em simultâneo? Qual o trabalho total realizado sobre o sistema?

$$\begin{aligned} W_{\vec{F}_1}(\Delta\vec{r}_{AB}) + W_{\vec{F}_2}(\Delta\vec{r}_{AB}) + \dots + W_{\vec{F}_n}(\Delta\vec{r}_{AB}) &= \vec{F}_1 \cdot \Delta\vec{r}_{AB} + \vec{F}_2 \cdot \Delta\vec{r}_{AB} + \dots + \vec{F}_n \cdot \Delta\vec{r}_{AB} \\ &= (\vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \dots + \vec{F}_n) \cdot \Delta\vec{r}_{AB} \\ &= \vec{F}_R \cdot \Delta\vec{r}_{AB} \\ &= W_{\vec{F}_R}(\Delta\vec{r}_{AB}) \end{aligned}$$

O trabalho total realizado sobre o sistema é igual ao trabalho realizado pela força resultante!

# Trabalho e Energia cinética (4)

---

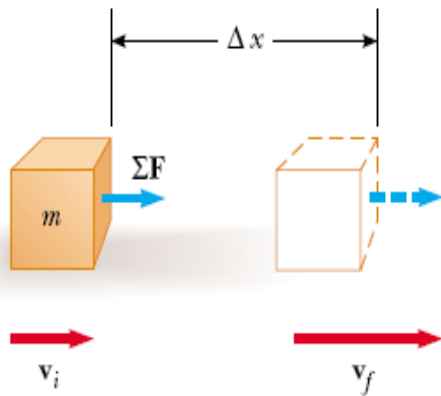


A realização de trabalho está associada a uma transferência de energia entre o resto do universo e o sistema (por intermédio da vizinhança deste), através da fronteira que o delimita.

$$W \leftrightarrow \Delta E \quad \therefore \quad \begin{array}{ll} W_{\vec{F}} > 0 \rightarrow & \text{trabalho realizado sobre o sistema (pela vizinhança)} \\ W_{\vec{F}} = 0 \rightarrow & \text{trabalho nulo} \\ W_{\vec{F}} < 0 \rightarrow & \text{trabalho realizado pelo sistema sobre a vizinhança} \end{array}$$

# Trabalho e Energia cinética (5)

Energia cinética: forma de energia associada ao movimento



Uma consequência possível da realização de trabalho sobre um corpo é a alteração da sua velocidade...

$$W_{total}(\Delta\vec{r}_{AB}) = W_{\vec{F}_R}(\Delta\vec{r}_{AB}) = \vec{F}_R \cdot \Delta\vec{r}_{AB} = F_{Rx} \cdot \Delta s_{AB}$$

$$\vec{F}_R = m \cdot \vec{a} \Rightarrow F_{Rt} = m \cdot a_t \quad (2^a \text{ Lei de Newton})$$

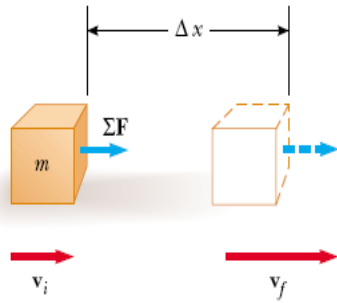
$$v_B^2 = v_A^2 + 2 \cdot a_t \cdot \Delta s_{AB} \quad (\text{movimento uniformemente variado a 1D})$$

$$W_{total}(\Delta\vec{r}_{AB}) = m \cdot a_t \cdot \Delta s_{AB} = m \cdot \frac{1}{2} (v_B^2 - v_A^2) = \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2$$



# Trabalho e Energia cinética (6)

Energia cinética: forma de energia associada ao movimento



O trabalho total realizado sobre um corpo de massa  $m$  no seu deslocamento de  $A$  para  $B$  é igual à variação correspondente da quantidade

$$\frac{1}{2}mv^2$$

associada ao movimento do corpo – Energia cinética ( $E_C$ ) de um corpo de massa  $m$  com velocidade  $v$ .

$$E_C = \frac{1}{2}mv^2$$

Unidade SI de Energia : joule ( $1\text{J}=1\text{kgm}^2\text{s}^{-2}$ )

# Trabalho e Energia cinética (7)

---

Teorema do Trabalho-Energia cinética:

O trabalho total realizado sobre um sistema de massa  $m$  no seu deslocamento de  $A$  para  $B$  é igual à variação da sua energia cinética entre essas posições.

$$\begin{aligned} W_{total}(\Delta\vec{r}_{AB}) &= \frac{1}{2}mv_B^2 - \frac{1}{2}mv_A^2 \\ &= E_C(B) - E_C(A) \\ &= \Delta E_C(A \rightarrow B) \end{aligned}$$

Nota: o resultado foi deduzido para forças constantes e deslocamentos rectilíneos, mas mantém a sua validade para forças variáveis e deslocamentos no espaço 3D.

# Trabalho e Energia cinética (8)

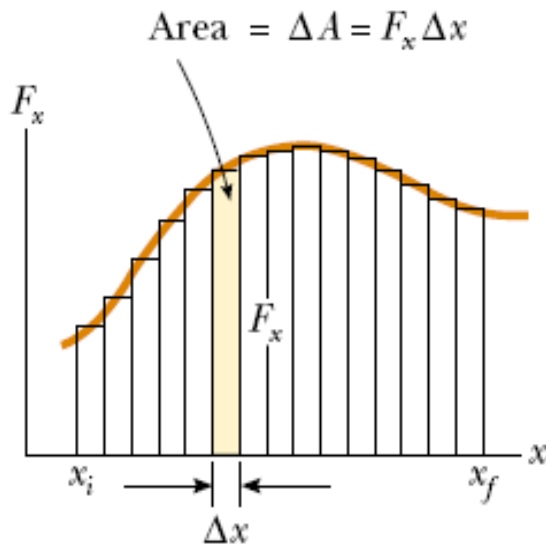
**Table 7.1**

Kinetic Energies for Various Objects			
Object	Mass (kg)	Speed (m/s)	Kinetic Energy (J)
Earth orbiting the Sun	$5.98 \times 10^{24}$	$2.98 \times 10^4$	$2.66 \times 10^{33}$
Moon orbiting the Earth	$7.35 \times 10^{22}$	$1.02 \times 10^3$	$3.82 \times 10^{28}$
Rocket moving at escape speed <sup>a</sup>	500	$1.12 \times 10^4$	$3.14 \times 10^{10}$
Automobile at 65 mi/h	2 000	29	$8.4 \times 10^5$
Running athlete	70	10	3 500
Stone dropped from 10 m	1.0	14	98
Golf ball at terminal speed	0.046	44	45
Raindrop at terminal speed	$3.5 \times 10^{-5}$	9.0	$1.4 \times 10^{-3}$
Oxygen molecule in air	$5.3 \times 10^{-26}$	500	$6.6 \times 10^{-21}$

<sup>a</sup> Escape speed is the minimum speed an object must reach near the Earth's surface in order to move infinitely far away from the Earth.

# Trabalho e Energia Cinética (9)

## Trabalho de uma força variável



$$W \approx F_x \Delta x$$

$\sim$  trabalho realizado por  $F$  num pequeno deslocamento  $\Delta x$ , em que  $F \sim$  constante

$$W \approx \sum_{x_i}^{x_f} F_x \Delta x$$

$\sim$  trabalho realizado por  $F$  no deslocamento  $x_i \rightarrow x_f$

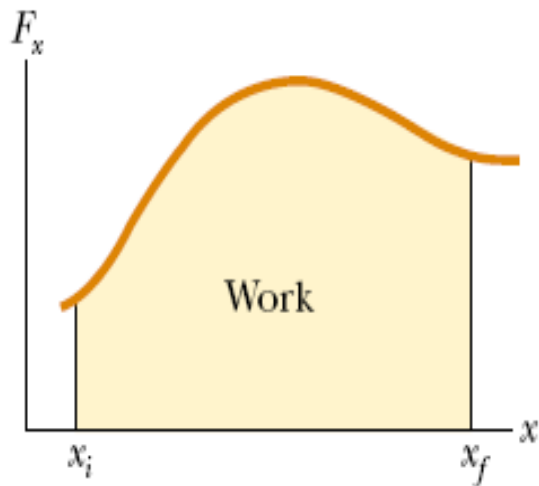
No limite em que  $\Delta x \rightarrow 0$ , o trabalho realizado por  $F$  no deslocamento  $x_i \rightarrow x_f$  é determinado de forma exacta pelo integral a uma dimensão:

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \sum_{x_i}^{x_f} F_x \Delta x = \int_{x_i}^{x_f} F_x dx$$

# Trabalho e Energia Cinética (10)

---

Trabalho  $\rightarrow$  área debaixo da curva  $F = F(x)$



$$W = \int_{x_i}^{x_f} F_x dx$$

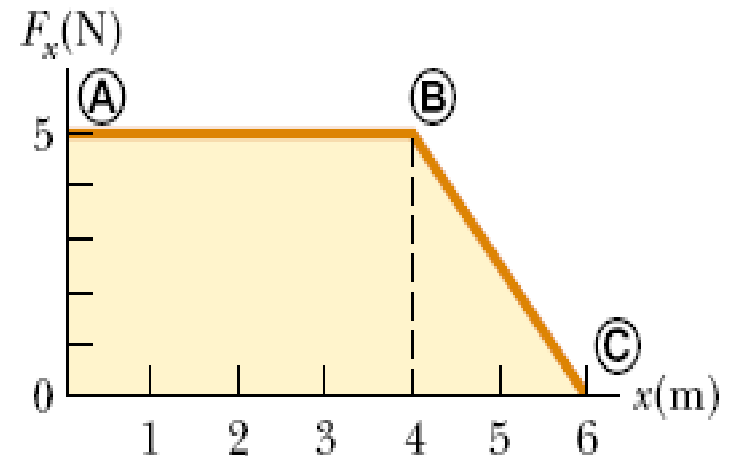
Quando várias forças actuam simultaneamente no sistema, o cálculo pode ser feito através do trabalho da força resultante:

$$\sum W = W_{\text{net}} = \int_{x_i}^{x_f} \left( \sum F_x \right) dx$$

# Aplicação

Uma força  $F$ , com uma componente horizontal de intensidade variável, representada no gráfico como função da posição  $x$ , actua num corpo enquanto este se desloca 6m.

Qual o trabalho total realizado por  $F$  sobre o corpo?



trabalho realizado por  $F$  no deslocamento  $0 \rightarrow 4$  m  
(área do rectângulo)

$$(5.0 \text{ N})(4.0 \text{ m}) = 20 \text{ J}$$

trabalho realizado por  $F$  no deslocamento  $4 \rightarrow 6$  m  
(área do triângulo)

$$\frac{1}{2}(5.0 \text{ N})(2.0 \text{ m}) = 5.0 \text{ J}$$

25 J.

# Trabalho e Energia Cinética (11)

## Trabalho da força elástica

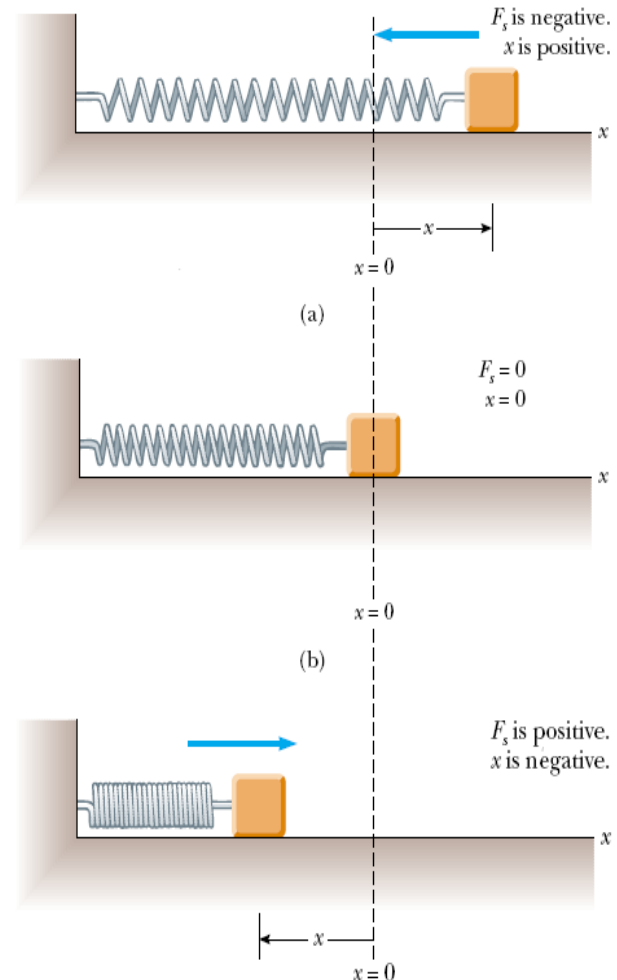
Força elástica numa mola → exemplo típico de uma força variável (Lei de Hooke):

$$F_s = -kx$$

O trabalho realizado pela força que a mola faz no bloco, num deslocamento  $x_i \rightarrow x_f$  é calculado através do integral

$$W_s = \int_{x_i}^{x_f} (-kx) dx = \frac{1}{2}kx_i^2 - \frac{1}{2}kx_f^2$$

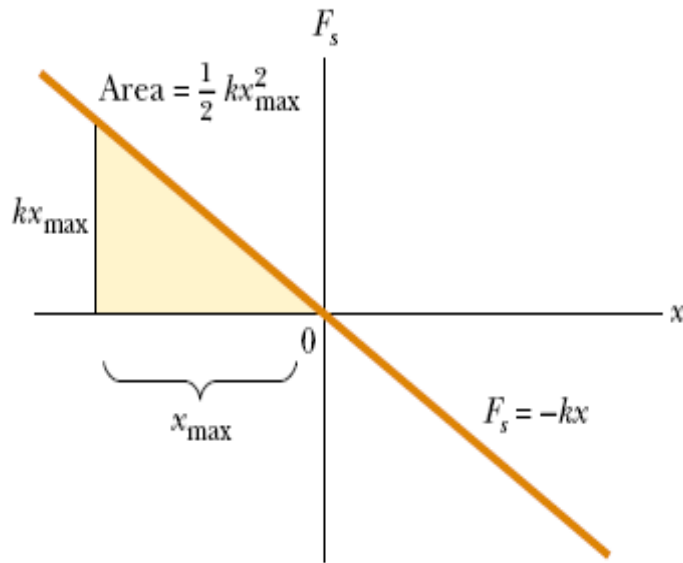
$$\int x^n dx = x^{n+1}/(n+1)$$



# Trabalho e Energia Cinética (12)

## Trabalho da força elástica

– cálculo gráfico



trabalho realizado por  $F$  no deslocamento  $-x_{\max} \rightarrow 0$   
(área do triângulo):

$$W_s = \int_{x_i}^{x_f} F_s dx = \int_{-x_{\max}}^0 (-kx) dx = \frac{1}{2} kx_{\max}^2$$

trabalho realizado por  $F$  no deslocamento  $0 \rightarrow x_{\max}$   
(área de um triângulo semelhante, abaixo do eixo  $xx$ ):

$$W_s = -\frac{1}{2} kx_{\max}^2$$

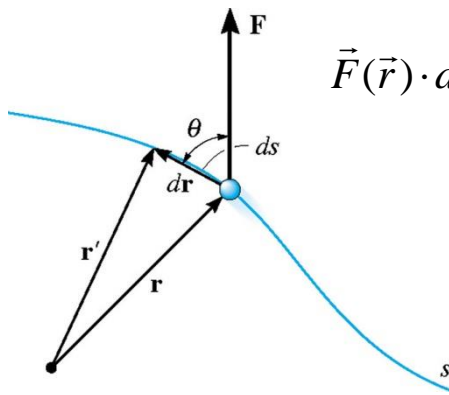
O trabalho realizado por  $F$  no deslocamento total  
 $-x_{\max} \rightarrow x_{\max}$  é nulo!



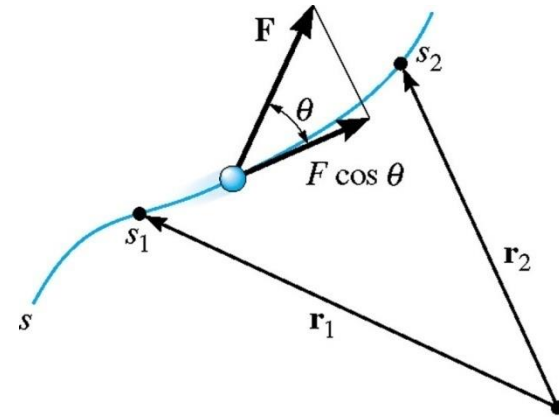
# Trabalho e Energia a 3 dimensões (1)

## Definição geral de trabalho

Partícula de massa  $m$ , em movimento ao longo de uma trajectória curva  $s$  no espaço 3D, sujeita à acção de uma força variável  $\mathbf{F}$ :



$$\begin{aligned}\vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} &= F \cos \theta dr \\ &\equiv F_s dr \approx F_s ds\end{aligned}$$



$$W_{\vec{F}}(\vec{r}_1 \rightarrow \vec{r}_2) = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r}$$

$$\therefore W_{\vec{F}}(\vec{r}_1 \rightarrow \vec{r}_2) = \int_{s_1}^{s_2} F_s(s) ds$$

Nota:  $W_{\vec{F}}(\vec{r}_1 \rightarrow \vec{r}_2) = \int_{x_1}^{x_2} F_x dx + \int_{y_1}^{y_2} F_y dy + \int_{z_1}^{z_2} F_z dz$

# Trabalho e Energia a 3 dimensões (2)

---

## Teorema do trabalho-energia cinética - $\mathbf{F}(s)$ , 3D

trabalho realizado por  $\mathbf{F}(s)$  na trajectória  
 $s_1 \rightarrow s_2$ :

$$W_{\vec{F}}(\vec{r}_1 \rightarrow \vec{r}_2) = \int_{s_1}^{s_2} F_s(s) ds$$

mudança de variável de integração por  
aplicação da 2ª Lei de Newton ( $v$  é a  
velocidade escalar):

$$F_s(s) = m a_s = m \frac{dv}{dt} = m \frac{dv}{ds} \frac{ds}{dt} = m \frac{dv}{ds} v$$
$$\therefore F_s(s) = m \frac{dv}{ds} v \Leftrightarrow F_s(s) ds = m v dv$$

$$W_{\vec{F}}(\vec{r}_1 \rightarrow \vec{r}_2) = \int_{s_1}^{s_2} F_s(s) ds = \int_{v_1}^{v_2} m v dv = \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2$$

$$W_{\vec{F}}(\vec{r}_1 \rightarrow \vec{r}_2) = E_C(2) - E_C(1) = \Delta E_C(1 \rightarrow 2)$$

# Potência (1)

---

Potência – taxa temporal de realização de trabalho (ou transferência de energia)

$$Potência = \frac{Energia}{tempo}$$

Unidade SI de Potência: watt ( $1W=1Js^{-1}$ )

# Potência (2)

---

Potência média no intervalo  $\Delta t$ :

$$\bar{P} = \frac{W}{\Delta t} = \frac{\Delta E}{\Delta t}$$

(taxa à qual a energia atravessa a fronteira do sistema)

E instantaneamente?

$$\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \bar{P} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{W}{\Delta t} = \frac{dW}{dt} = \frac{\vec{F} \cdot d\vec{r}}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{v} = F_s v$$

Potência instantânea:

$$P = \vec{F} \cdot \vec{v} = F_s v = \frac{dE}{dt}$$

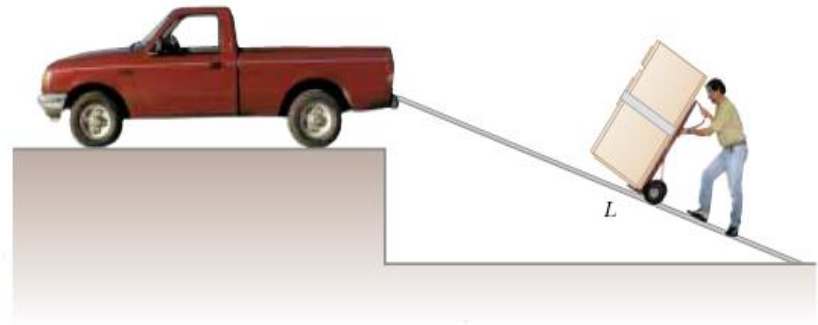
$$(1\text{W} = 1\text{J s}^{-1} = 1\text{kg m}^2\text{s}^{-3} = 1\text{N m s}^{-1})$$

# Trabalho e Energia Potencial (1)

## Forças conservativas e não-conservativas

O trabalho realizado pelo peso do frigorífico no deslocamento do chão até à traseira da *pickup* é independente do comprimento e inclinação da rampa.

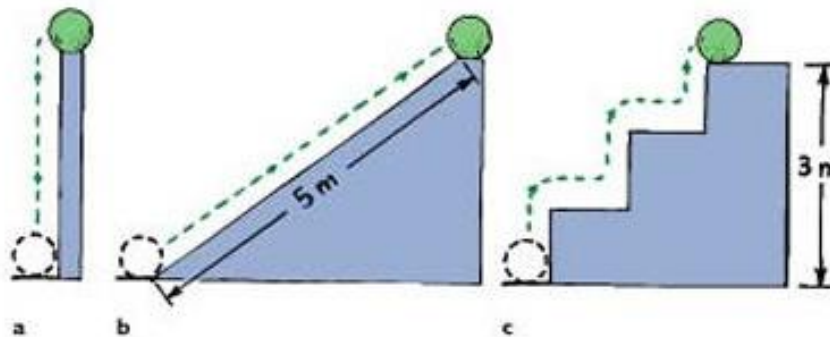
$$\begin{aligned}W_{\vec{P}} &= \vec{P} \cdot \Delta\vec{r} = P \cdot L \cdot \cos(\vec{P} \wedge \Delta\vec{r}) \\&= -mg \cdot L \cdot \frac{\Delta h}{L} = -mg\Delta h \\&= mgh_i - mgh_f\end{aligned}$$



# Trabalho e Energia Potencial (2)

## Forças conservativas e não-conservativas

O trabalho realizado pelo peso desta bola ( $P=10\text{N}$ ) nas três trajetórias descendentes **a**, **b** e **c**, tem sempre o valor  $W=30\text{J}$ ...



... e se houver atrito? O trabalho da força de atrito depende da trajetória (existência ou não de rampa, inclinação, comprimento...)

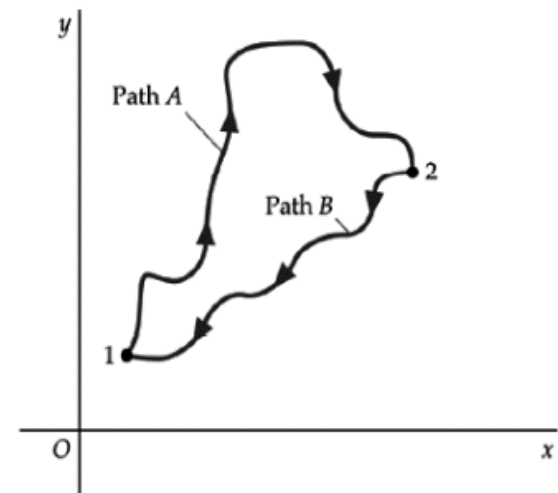
# Trabalho e Energia Potencial (3)

## Forças conservativas e não-conservativas

A força gravítica é uma força conservativa e a força de atrito é uma força não-conservativa.

### Forças conservativas:

1. O trabalho não depende da trajectória, mas apenas das posições inicial e final (ex:  $W_P = mg(h_f - h_i)$ ).
2. O trabalho é nulo numa trajectória fechada ( $h_f = h_i$ , logo  $W_P = 0$ )



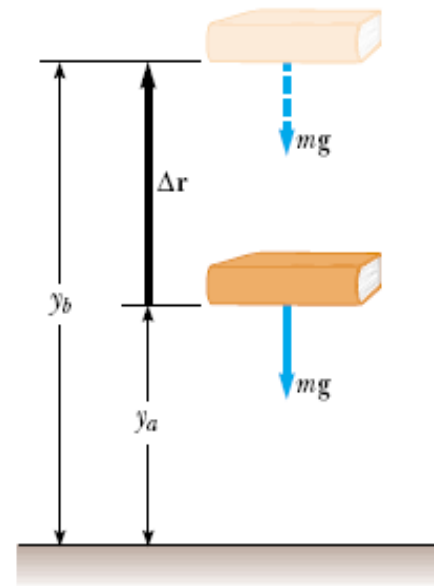
# Trabalho e Energia Potencial (4)

Sistema = livro + Terra (interacção através da força gravítica)

Ao elevarmos o livro de uma altura inicial  $y_a$  até uma altura final  $y_b$ , a uma velocidade constante, estamos a realizar trabalho sobre o sistema...

Se não houver variação da  $E_C$ , qual o tipo de energia que estamos a transferir para o sistema?

Nota: se deixarmos cair o livro a partir de  $y_b$ , o sistema vai adquirir  $E_c$ ...





# Trabalho e Energia Potencial (5)

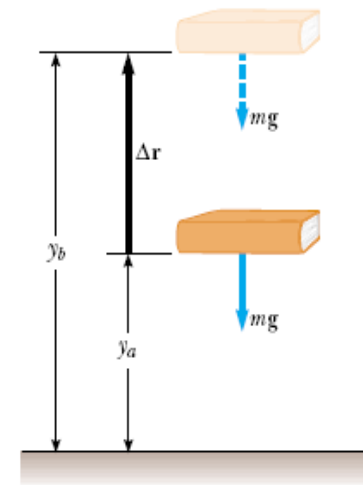
A energia armazenada no sistema tinha o *potencial* de se transformar em trabalho ou  $E_C$ , o que aconteceu quando largámos o livro... chama-se por isso Energia potencial:

- depende da configuração do sistema;
- existe apenas associada a forças conservativas.

O trabalho da força aplicada  $\mathbf{F}_{ap}$  para elevar o livro, é:

$$W = (\mathbf{F}_{app}) \cdot \Delta \mathbf{r} = (mg\hat{\mathbf{j}}) \cdot [(y_b - y_a)\hat{\mathbf{j}}] = mgy_b - mgy_a$$

Também aqui, o trabalho realizado é igual à variação de uma quantidade entre os estados inicial e final...



# Trabalho e Energia Potencial (6)

---

## Energia potencial gravítica

À quantidade cuja variação está associado o trabalho da força simétrica do peso do livro, no exemplo anterior, dá-se o nome de Energia potencial gravítica:

$$E_{Pg} = mgh$$

- é uma grandeza escalar;
- exprime-se em joules (J) no sistema internacional;
- depende apenas da altura  $h$  do corpo (para um sistema Terra+corpo, próximo da superfície da Terra);
- a sua variação está relacionada com o trabalho da força gravítica:

$$\Delta E_{Pg} (A \rightarrow B) = mg\Delta h_{AB} = -W_{\vec{P}} (A \rightarrow B)$$

# Conservação da Energia Mecânica (1)

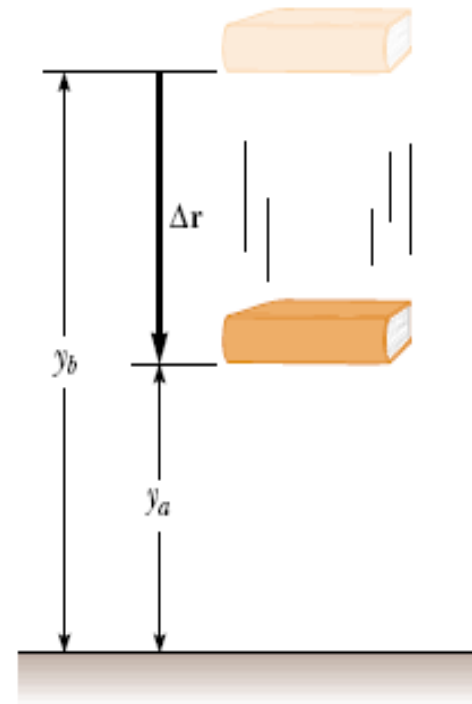
Sistema = livro + Terra (interacção gravítica)

Sendo a força gravítica conservativa, o trabalho do peso do livro está associado à variação da  $E_{Pg}$ :

$$\begin{aligned}W_{\vec{P}}(B \rightarrow A) &= \vec{P} \cdot \Delta \vec{r}_{BA} \\&= -mg \hat{j} \cdot (y_A - y_B) \hat{j} \\&= -(mg y_A - mg y_B) \\&= -\Delta E_{Pg}(B \rightarrow A)\end{aligned}$$

Segundo o teorema do Trabalho - Energia Cinética,

$$\begin{aligned}\vec{F}_a = \vec{0} &\Rightarrow \vec{F}_R = \vec{P} \\&\Rightarrow W_{\vec{P}}(B \rightarrow A) = W_{total}(B \rightarrow A) = \Delta E_C(B \rightarrow A)\end{aligned}$$



# Conservação da Energia Mecânica (2)

Energia mecânica  $E_m$

$$\therefore -\Delta E_{Pg}(B \rightarrow A) = \Delta E_C(B \rightarrow A)$$

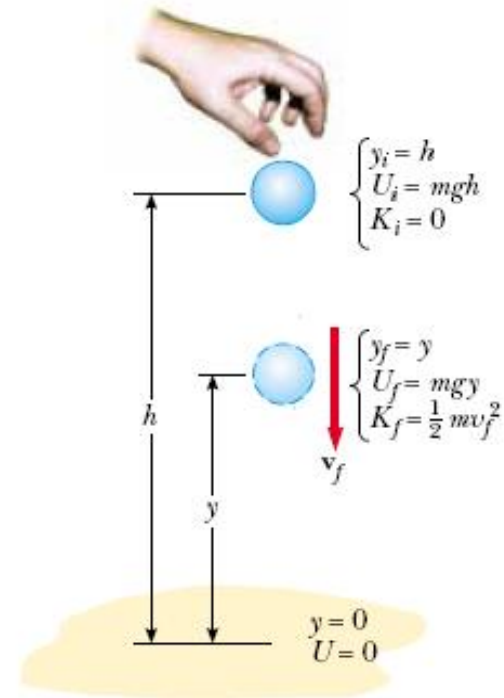
$$\Leftrightarrow \Delta E_{Pg}(B \rightarrow A) + \Delta E_C(B \rightarrow A) = 0$$

$$\Leftrightarrow \Delta[E_{Pg} + E_C]_{(B \rightarrow A)} = 0$$

Não há variação da quantidade  $(E_{Pg} + E_C)$  do sistema. Ou seja, essa quantidade permanece constante:

$$\Leftrightarrow (E_{Pg} + E_C)_B = (E_{Pg} + E_C)_A$$

À quantidade  $(E_p + E_c)$  dá-se o nome de Energia Mecânica ( $E_m$ ) do sistema (no termo  $E_p$  estão incluídos todos os tipos de energia potencial existentes no sistema – gravítica, elástica, electrostática...)



# Conservação da Energia Mecânica (3)

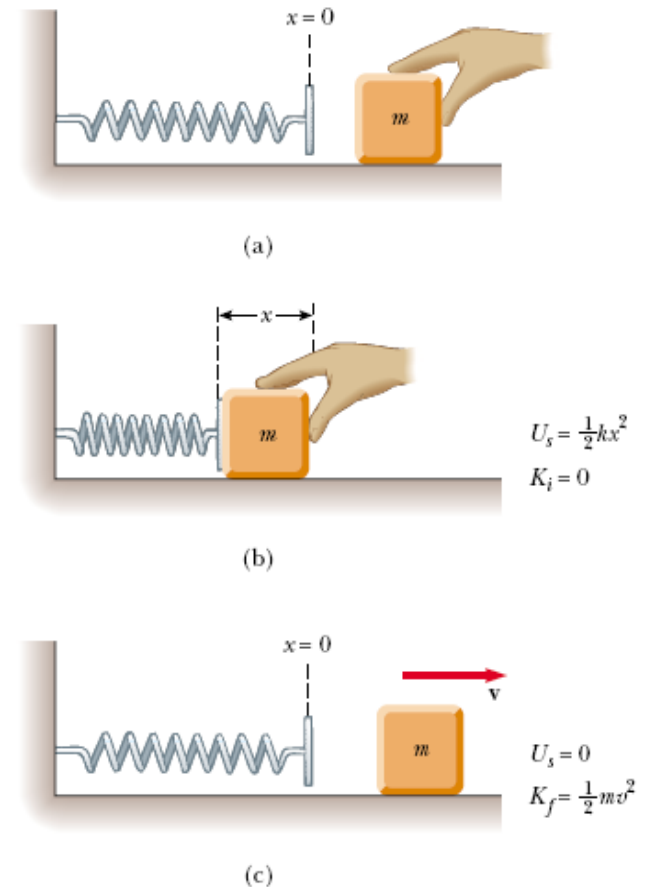
## Conservação da energia mecânica

Quando apenas forças conservativas internas realizam trabalho sobre o sistema, a energia mecânica permanece constante (é 'conservada'... daí o termo 'conservativa' aplicado a certas forças):

$$\Delta E_m = 0 \Leftrightarrow E_{mi} = E_{mf}$$

$$\Leftrightarrow E_{Pi} + E_{Ci} = E_{Pf} + E_{Cf}$$

Exemplo: interação entre uma mola e um bloco que pode deslizar numa superfície horizontal sem atrito:



# Conservação da Energia

## Transferências de Energia

### Mecanismos de transferência (exs.)

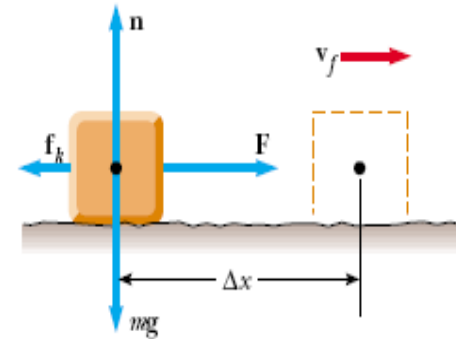
ondas mecânicas, electromagnéticas,  
transferência de massa, energia eléctrica,  
calor, trabalho mecânico...



# Conservação da Energia

## Trabalho de forças não conservativas

Quando uma força não-conservativa realiza trabalho, a energia mecânica do sistema não é conservada.



Pelo teorema do Trabalho – En. Cinética:

$$\Delta E_C = W_{total} = W_{\vec{F}_R} = W_{\vec{F}_{Cons}} + W_{\vec{F}_{NCons}}$$

Pela definição de forças conservativas:

$$\Delta E_P = -W_{\vec{F}_{Cons}}$$

Assim, pela definição de Energia Mecânica:

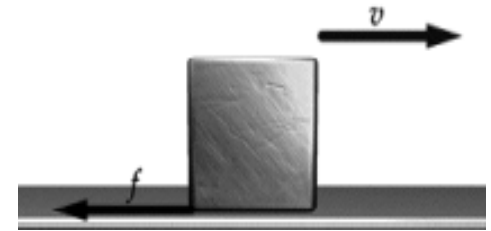
$$\begin{aligned}\Delta E_C + \Delta E_P &= W_{\vec{F}_{Cons}} + W_{\vec{F}_{NCons}} - W_{\vec{F}_{Cons}} \\ \Leftrightarrow \Delta E_m &= W_{\vec{F}_{NCons}}\end{aligned}$$

Nota: na figura,  $\mathbf{F}$  aumenta a energia mecânica do bloco enquanto  $\mathbf{f}_k$  diminui a energia mecânica.  $\mathbf{n}$ , apesar de ser também uma força não-conservativa, não altera a  $E_m$  do bloco.

# Conservação da Energia

## Trabalho da força de atrito cinético

Quando a única força não conservativa a realizar trabalho sobre o sistema é a força de atrito cinético, o sistema perde energia mecânica, habitualmente sob a forma de calor:



$$\Delta E_m = W_{\vec{F}_{ac}}$$

Se a força de atrito for uma força interna do sistema (ex: sistema=bloco+superfície+ar circundante) a energia mecânica perdida é transformada em energia térmica do mesmo sistema (aumento de temperatura):

$$\Delta E_m = W_{\vec{F}_{ac}} = -\Delta E_{term} \Rightarrow \Delta E_m + \Delta E_{term} = \Delta E_{sist} = 0$$

E se o sistema for apenas o bloco?

$$\Delta E_{sist} = W_{\vec{F}_{ac}} \Rightarrow \Delta E_m = \Delta E_C = W_{\vec{F}_{ac}}$$

Notas: (1) a designação correcta do termo  $W_{F_{ac}}$  é a de “pseudo-trabalho de  $F_{ac}$ ”; (2) apenas as formas mecânica e térmica de energia estão a ser consideradas.



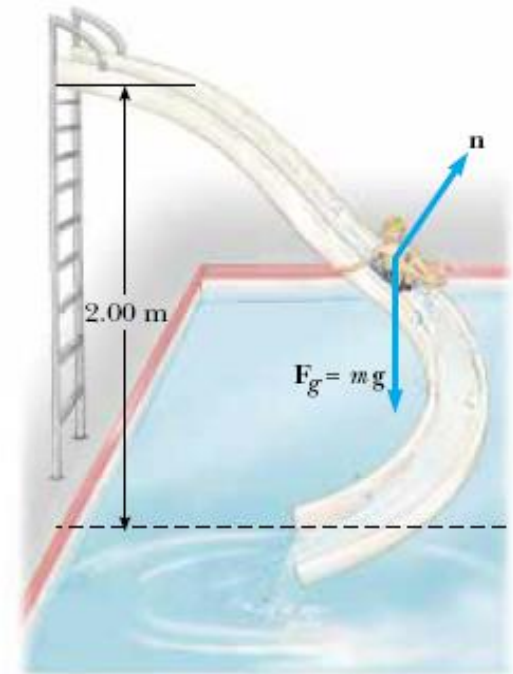
# Aplicação

Uma criança de massa  $m=20\text{kg}$  desliza por um escorrega de  $2\text{m}$  de altura e trajecto (curvatura e inclinação) irregular, partindo do topo em repouso.

Se não existir atrito entre a superfície do escorrega e a criança, qual a velocidade desta ao atingir a base?

Supondo que, devido à existência de atrito, a criança atinge a base do escorrega com uma velocidade de  $3\text{m/s}$ , qual a perda percentual de energia mecânica do sistema?

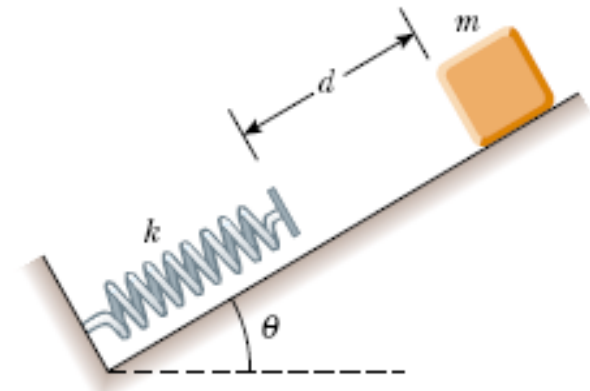
Será possível, com estes dados, determinar o valor do coeficiente de atrito cinético entre a criança e o escorrega?



# Aplicação

Um bloco de massa  $m$  é abandonado em repouso sobre uma superfície plana com uma inclinação  $\theta$ , onde desliza sem atrito. Depois de percorrer uma distância  $d$ , entra em contacto com uma mola de constante elástica  $k$  e massa desprezável, inicialmente não deformada. Em contacto com a mola, o bloco percorre ainda uma distância  $x$  até atingir um estado de repouso momentâneo, após o qual inverte o sentido do seu movimento.

Qual a distância inicial  $d$  percorrida pelo bloco?



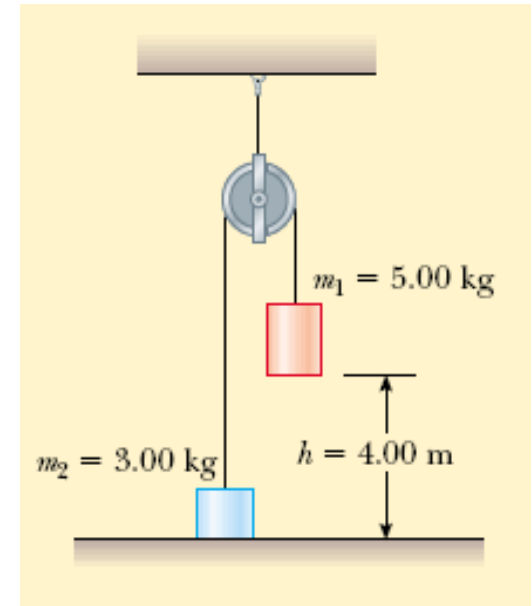
$$\text{R: } d = \frac{kx^2}{2mg \sin \theta} - x$$

# Aplicação

Os dois blocos representados na figura estão ligados por um fio inextensível e de massa desprezável, que passa por uma roldana sem atrito. Os blocos são abandonados em repouso na configuração representada.

Porque é que para o sistema constituído pelos 2 blocos e a Terra, podemos considerar que há conservação da energia mecânica?

Qual a velocidade do bloco 2 quando o bloco 1 chega ao chão?



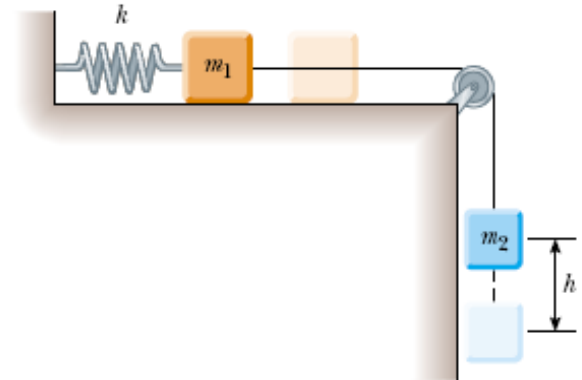
R:  $v_2 = 4.43 \text{ m/s}$ ;

# Aplicação

Os dois blocos representados na figura estão ligados por um fio inextensível e de massa desprezável, que passa por uma roldana sem atrito. O bloco 1 está pousado numa superfície horizontal onde pode deslizar com atrito. Os blocos são abandonados em repouso na configuração representada, com a mola não deformada.

Se o bloco 2 desce uma altura  $h$  até ficar novamente em repouso, qual o coeficiente de atrito cinético entre o bloco 1 e a superfície?

$$\text{R: } \mu_k = \frac{m_2 g - \frac{1}{2} k h}{m_1 g}$$



# Aplicação

Os dois blocos representados na figura estão ligados por um fio inextensível e de massa desprezável, que passa por uma roldana sem atrito.

Determine a variação de energia cinética do sistema quando o bloco de 50kg se desloca entre os pontos A e B, distantes entre si 20m, sabendo que o coeficiente de atrito cinético entre este e a superfície do plano inclinado tem o valor 0.250.

