具体设计报告

海杰文 3130000656

Interpreter

1. 设计原则

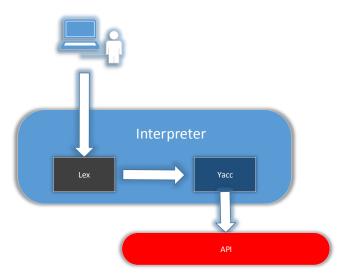
Interpreter 作为与用户交流的界面,需要拥有正确、有效的命令解析能力,并且提供一个友好的命令提示回显以及报错功能。为了程序的健壮性、可扩展性以及开发的效率,我使用 lex 和 yacc 这两个语法分析以及词法分析器。通过这两个工具,我构建了良好的用户交互界面。

2. 具体设计

整个 Interpreter 被一个上层的对象封装起来,通过进一步的封装,Lex 和 Yacc 可以很好地被嵌入到我们系统的体系中来。

前端的所有词语都在 Lex 中进行分析,而后被 传到 Yacc 进行语法分析,Yacc 的语法分析成 功后将调用相应的 API 进行处理。

这就是整个 Interpreter 的基本操作流程,程序的入口仅需保证 Interpreter 的正确执行就可以确保所有的 SQL 指令都被正确执行。



3. 代码实现

Interpreter 的正确运转依赖于两个方面,第一个是词法的正确分析以及转换,另一个是语义的正确分析,以便 SQL 指令的解释执行。

Token:

下面是所有 WickyDB 所需要的固定 token,这些 token 的解析构成了整个语义解析的基础。

select { return token::SELECT; }
insert { return token::INSERT; }
delete { return token::DELETE; }
create { return token::CREATE; }
drop { return token::DROP; }
table { return token::TABLE; }

```
index { return token::INDEX; }
values { return token::VALUES; }
null
        { return token::NULLX; }
COMPARISON { return token::COMPARISON; }
       { return token::FROM; }
where { return token::WHERE; }
                { return token::OR; }
or
                { return token::AND; }
and
not
        { return token::NOT; }
primary{ return token::PRIMARY; }
key
        { return token::KEY; }
all
                { return token::ALL; }
distinct {return token::DISTINCT; }
on
                { return token::ON; }
unique { return token::UNIQUE; }
into
        { return token::INTO; }
int
                { return token::INT; }
        { return token::CHAR; }
char
        { return token::FLOAT; }
float
exit
        { return token::EXIT; }
execfile { return token::EXEC; }
show
       { return token::SHOW; }
        { return token::DESC; }
desc
类型解析:
        /* numbers */
[0-9]+ {
        long n = strtol (yytext, NULL, 10);
        if (! (INT_MIN <= n && n <= INT_MAX && errno != ERANGE))
                driver.error (*yylloc, "integer is out of range");
        yylval->strval = new std::string (yytext);
```

```
return token::INTNUM;
};
上面这段代码可以很好地解析整数,当然,处于后端 API 调用的统一,我们将所有的类型
都存成字符串。同样是因为为了后端的方便,我们分别解析了这些不同类型的数据以得到
标记而后端不需要自行判断。
[0-9]+"."[0-9]* |
"."[0-9]*
     double n = strtod (yytext, NULL);
     if (errno == ERANGE)
           driver.error (*yylloc, "float is out of range");
     yylval->strval = new std::string (yytext);
     return token::APPROXNUM;
};
这段代码用来匹配小数并进行解析。
     /* strings */
'[^'\n]*'{
     yylval->strval = new std::string (yytext);
     return token::STRING;
};
这段代码用来匹配字符串并进行解析。
SQL 语法分析:
用于代码过长,所以我仅列举较为复杂的 select 语法分析。下面这段代码同样包括 API 层
一些调用,可以看出前段的 Interpreter 是通过怎样的方法与后端相连,将指令转化为 API
的调用最终执行整个程序。
select_statement:
           SELECT opt_all_distinct selection table_exp {
                 {
                       Table* t1 = driver.table;
                       WickyEngine* we = WickyEngine::getInstance();
                       try {
```

} catch (std::runtime error& e){

driver.table = we->Select(t1, *(driver.getCondition()));

```
driver.table = NULL;
                driver.error(e.what());
                return Parser::SYNTAX_ERR;
        }
        delete t1;
}
if (driver.table == NULL) {
        if (driver.cs != NULL) {
                delete driver.cs;
                driver.cs = NULL;
        }
} else
        try {
                if ($3) {
                        Table* t1 = driver.table;
                        WickyEngine* we = WickyEngine::getInstance();
                        driver.table = we->Project(t1, *(driver.cs));
                        driver.table->printTable();
                        delete driver.cs;
                        delete t1;
                        driver.cs = NULL;
                        t1 = NULL;
                } else {
                        driver.table->printTable();
                }
        } catch (std::runtime_error& e){
                driver.table = NULL;
                driver.error(e.what());
                return Parser::SYNTAX_ERR;
```

```
}
opt_all_distinct:
              /* empty */
               ALL
               DISTINCT
       selection:
              scalar_exp_commalist { $$ = 1; }
              '*' { $$ = 0;}
       table_exp:
               from_clause opt_where_clause{
               }
       ;
opt_where_clause:
              /* empty */
              where_clause {
       }
from_clause:
              FROM table_ref_commalist {
               }
```

}

4. 测试

首先检测是否能接受基础的操作。第一个为建表操作,由于已经有一张表所以提示无法创建。

```
E:\Education\My Resource\DBSD\WickyDB [master +4 1 -0 !]> .\wickydb.exe

Welcome to the WicyDB monitor. Commands end with;

This is our team work. The team compose of Hai Jiewen Zhang Haiwei Yu Qiubin and Xiao Shaobin.

wickydb>select * from tab;

Table tab doesn't exist

wickydb>create table student (
------> sno int,
------> sname char(16) unique,
------> sage int,
------> sgender char (1),
------> score float,
------> primary key (sno)
------>);

Table student already exists
```

下面检测 drop table 操作,在 drop table 之后可以看出数据库为空。

```
----->
----->drop table student;
wickydb>show table;
Empty database
wickydb>
----->
```

而执行 execifle 后,文件中的 sql 语句会被顺序执行

执行 select 操作可以看到相应的结果

```
->select * from student where score >= 90 and score <=95;
                                    sgender
             sname
  sno
                          sage
                                                  score
   25
              wy25
                            21
                                          F
                                                   90.0
   26
              wy26
                            20
                                          M
                                                   91.0
                            21
                                          F
                                                   92.0
             wy27
```

IndexManager

1. 设计原则

为上层提供一个良好而又方便的 index 管理机制,能够生成、删除、获得索引,并且可以通过索引来进行 key-value 的检索、删除操作。

2. 具体设计

```
主要对象
```

```
class Index{
protected:
       std::string name, type, fileName;
       int keyLen;
       int maxKeyNum, last;
       Node* root;
       std::list<int> holes;
       std::map<int, Node*> nodes;
}
class Node {
private:
       int keyNum;
       int parent;
       const int ptr;
       Index* index;
       bool inter;
        unsigned char * content;
}
```

动态空间分配

因为需要在磁盘上进行 B+树节点的动态分配与回收,所以需要一个动态的回收机制来管理整个磁盘空间。设计上是每个文件的第一个块记录关于当前索引的空间分配信息。包括根节点位置、索引空间范围以及所有未分配的空间。用于管理整个索引的空间分配。



而每一个节点都占有一个块的空间,你们也需要记录一些检索需要用到的信息。

Meta

Hole

Node

Node

Hole



所以整个索引的布局由两个部分组成,管理空间信息的首块以及存储具体索引信息的节点, 这些内容共同组成了整个索引的数据库文件。 这种布局的索引文件结构能够尽可能地利用磁 盘空间,在封装之后能够非常方便地申请与释 放磁盘空间。

空间申请:

delete[] buf;

```
Hole
Node* Index::newNode(){
       int n;
       Node* ret;
       if (holes.empty()){
               last += Block::BLOCK_SIZE;
               n = last;
       } else {
               n = holes.front();
               holes.pop_front();
       }
       BufferManager* bm = BufferManager::getInstance();
       unsigned char* buf = new unsigned char[Block::BLOCK SIZE];
        bm->write(this->getFileName(), n, Block::BLOCK SIZE, buf); // write block
        bm->write(this->getFileName(), n, -1); // set parent to -1
       bm->write(this->getFileName(), 0);// set keynum
       bm->write(this->getFileName(), 0);// set noninternal
```

```
ret = new Node(this, n);
      nodes.insert(std::map<int, Node*>::value_type(n, ret));
      return ret;
}
从 hole 队列中找出一个空间,在其上面生产一个 Node 并进行管理。
空间释放
void Index::deleteNode(Node* n){
      if (nodes.find(n->getAddr()) == nodes.end())
             throw std::runtime_error("node dosen't exist");
      holes.push_back(n->getAddr());
      nodes.erase(nodes.find(n->getAddr()));
      delete n;
}
将空间从 Node 上回收。
查询
class Key{
private:
      int len;
      unsigned char* key;
}
为了使键值兼容各种类型,我对其进行了一层封装,可以将所有类型的键都转换成二进制
形式,方便最终的比较。
std::pair<Node*, int> Index::find(Key k){
      Node* C = this->root;
      if (C == NULL) return std::pair<Node*, int>(NULL, -1);
      while (C->isInternal()){
             int i = C->findV(k);
             if (i == -1) {
                    C = getNode(C->getPointer(C->getKeyNum()));
```

```
} else if (k == C->getKey(i)){
                      C = getNode(C->getPointer(i+1));
              } else {
                      C = getNode(C->getPointer(i));
              }
       }
       int i = C->findV(k);
       if (C->getKey(i) == k) {
              return std::pair<Node*, int>(C, i);
       } else {
              return std::pair<Node*, int>(C, -1);
       }
}
扫描所有键与指针,找到相应的位置进入下个节点,若寻址到叶节点后没有找到相应的键
值,则返回没找到。
插入
int Index::insertKey(Key K, int P){
       if (K.getLength() != keyLen)
              throw std::runtime_error("key length does not match");
       Node* L;
       if (root == NULL) {
              root = newNode();
              L = root;
       } else {
              std::pair<Node*, int> p = find(K);
              if (p.second != -1)
                      return KEY_EXIST;
              L = p.first;
       }
```

插入的方式为找到相应的节点,若键不存在则将键值插入。若需要将节点分裂则需要申请新的节点,并且将数据分布正确。

删除

```
void Node::deleteEntry(Key K, int P){
        deletePK(K, P);
        if (index->getRoot() == this){
                if (keyNum == 0){
                        if (!isInternal()){
                                index->setRoot(NULL);
                                return;
                        }
                        index->setRoot(index->getNode(this->getPointer(0)));
                        index->deleteNode(this);
                }
                return;
        } else if (keyNum < index->getMaxKeyNum() / 2){
                Node* Pa = index->getNode(this->parent);
                Key K1 = K;
                Node* N1;
                int pN = Pa->findV(this->getKey(0));
```

```
int pN1;
if (pN == -1){
        pN = Pa->keyNum;
        pN1 = pN - 1;
        K1 = Pa->getKey(Pa->keyNum-1);
} else {
        if (Pa->getKey(pN) == this->getKey(0)) pN ++;
       if (pN == 0){
                K1 = Pa->getKey(pN);
               pN1 = pN + 1;
       } else {
                K1 = Pa->getKey(pN-1);
                pN1 = pN-1;
       }
}
N1 = index->getNode(Pa->getPointer(pN1));
if (this->getKeyNum() + N1->getKeyNum() < index->getMaxKeyNum()){
       if (pN1 < pN){
                N1->coalesce(this, K1);
                Pa->deleteEntry(K1, this->getAddr());
                index->deleteNode(this);
       } else {
               this->coalesce(N1, K1);
                Pa->deleteEntry(K1, N1->getAddr());
                index->deleteNode(N1);
       }
} else {
```

删除则稍微复杂一点,如果节点需要调整,则需要做 coalasce 与 redistribute 操作。若相邻两个节点可以被结合在一起,则将他们合并并回收空间。若不能被合并在一起,则将一个节点分配到另一个节点。

3. 测试

使用 20 万条数据插入需要 5 秒钟,并且支持正确的查询与删除功能。