## Задачи к 9 лекции

Нечитаев Дмитрий

25 ноября 2019 г.

## Задача 1

Необходимо получить уравнения на медленные переменные в задаче Кеплера, предполагая, что частица находится в среде со слабым трением.

$$\mathbf{F_{ad}} = -\nu \dot{\mathbf{r}} \tag{1}$$

Запишем уравнение движения частицы:

$$m\ddot{\mathbf{r}} = -\frac{\alpha}{r^3}\mathbf{r} - \nu\dot{\mathbf{r}} \tag{2}$$

На временах порядка нескольких периодов **r** ведет себя как и в невозмущенной задаче Кеплера, значит данную функцию можно разложиьт в ряд фурье:

$$\mathbf{r} = \mathbf{r_0} + \sum_{n=1}^{\infty} \mathbf{a_n} \cos(n\omega t) + \mathbf{b_n} \sin(n\omega t)$$
(3)

После дифференцирования по времени постоянный вектор  $\mathbf{r_0}$  исчезает, а это значит, что скорость частицы  $\mathbf{v} = \dot{\mathbf{r}}$  при усреднении по периоду будет давать 0. Из этого можно заключить, что если усреднить уравнение движения (2) по периоду, то последнее слагаемое обнулится, т.е. имеет место соотношение:

$$\left\langle m\ddot{\mathbf{r}}\right\rangle_T = -\left\langle \frac{\alpha}{r^3}\mathbf{r}\right\rangle_T \tag{4}$$

Перейдем к исследованию эволюции медленных переменных. На лекции было получено соотношение для производных момента импульса и вектора Лапласа-Рунге-Ленца:

$$\dot{\mathbf{M}} = \mathbf{r} \times \mathbf{F}_{ad}, \quad \dot{\mathbf{A}} = \frac{1}{\alpha m} \mathbf{F}_{ad} \times \mathbf{M} + \frac{1}{\alpha} \dot{\mathbf{r}} \times \left( \mathbf{r} \times \mathbf{F}_{ad} \right)$$
 (5)

Переходим к средним значениям:

$$\dot{\mathbf{M}} = \left\langle \mathbf{r} \times \left( m\ddot{\mathbf{r}} + \frac{\alpha}{r^3} \mathbf{r} \right) \right\rangle_T = m \left\langle \mathbf{r} \times \ddot{\mathbf{r}} \right\rangle_T \tag{6}$$

Преобразуем выражение для серднего:

$$\left\langle \mathbf{r} \times \ddot{\mathbf{r}} \right\rangle_T = \left\langle \mathbf{r} \times \ddot{\mathbf{r}} \right\rangle_T + \left\langle \dot{\mathbf{r}} \times \dot{\mathbf{r}} \right\rangle_T = \frac{d}{dt} \left\langle \mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}} \right\rangle_T = -\frac{m}{\nu} \frac{d}{dt} \left\langle \mathbf{r} \times \ddot{\mathbf{r}} \right\rangle_T \tag{7}$$

Решаем диффур:

$$\left\langle \mathbf{r} \times \ddot{\mathbf{r}} \right\rangle_T = \mathbf{Q_0} \exp\left(-\frac{\nu}{m}t\right)$$
 (8)

Тут  $\mathbf{Q_0}$  — постоянный вектор, значение которого мы определим чуть позже.

Подставляем соотношение (8) в уравнение (6):

$$\dot{\mathbf{M}} = m\mathbf{Q_0} \exp\left(-\frac{\nu}{m}t\right) \tag{9}$$

Т.к. в системе есть диссипация, то в конечном итоге тело потеряет весь свой момент импульса, т.е на бесконечности  $\mathbf{M} \to 0$ . Интегрируем уравнение (9):

$$\mathbf{M}(t) = \mathbf{M_0} + \frac{m^2 \mathbf{Q_0}}{\nu} \left( 1 - \exp\left(-\frac{\nu}{m}t\right) \right)$$
(10)

Предельный переход  $t \to \infty$  дает соотношение для  $\mathbf{Q_0}$ :

$$\mathbf{Q_0} = -\mathbf{M_0} \frac{\nu}{m^2} \tag{11}$$

Тогда уравнение на момент импульса примет вид:

$$\mathbf{M}(t) = \mathbf{M_0} \exp\left(-\frac{\nu}{m}t\right) \tag{12}$$

Разберемся теперь как эволюционирует вектор Рунге-Ленца:

$$\dot{\mathbf{A}} = -\left\langle \frac{1}{\alpha m} \nu \dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{M} \right\rangle_T + \frac{1}{\alpha} \left\langle \dot{\mathbf{r}} \times \left( \mathbf{r} \times (-\nu \dot{\mathbf{r}}) \right) \right\rangle_T =$$

$$= -\left\langle \frac{1}{\alpha m} \nu \dot{\mathbf{r}} \right\rangle_T \times \mathbf{M} + \frac{1}{\alpha} \left\langle \dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{M} \right\rangle_T = \frac{1}{\alpha} \left\langle \dot{\mathbf{r}} \right\rangle_T \times \mathbf{M} = 0$$
(13)

Получается что вектор  ${\bf A}$  остается постоянным. Если обратиться к геометрическим параметрам орбиты, то получим, что эксцентреситет, равный  $|{\bf A}|$  остается постоянным, а параметры орбиты, пропорциональный  ${\bf M}^2$  задающий "размеры" траектории убывает со временем как  $\sim \exp\left(-2\frac{\nu}{m}t\right)$ . Т.е тело движется по подобным эллипсам, размеры которых убывают экспоненциально со временем.

В классической задаче Кеплера траектория в полярной системе координат определяется выражением:

$$r(\phi) = \frac{p}{1 + A\cos\phi}, \quad p = \frac{M^2}{\alpha m} \tag{14}$$

Посчитаем период обращения тела по такой траектории:

$$T = \int_0^T dt = \int_0^{2\pi} \frac{d\phi}{\phi_t'} = \int_0^{2\pi} \frac{mr^2}{M^2} d\phi = \frac{mp^2}{M} \int_0^{2\pi} \frac{d\phi}{(1 + A\cos\phi)^2}$$
 (15)

$$J(\beta) = \int_0^{2\pi} \frac{dx}{\beta + A\cos x} = \{t = \tan(x/2)\} = 2\int_0^{\infty} \frac{2dt}{\beta(1+t^2) + A(1-t^2)} = 4\int_0^{\infty} \frac{dt}{(A+\beta) + t^2(\beta - A)} = \frac{4}{\beta - A}\int_0^{\infty} \frac{dt}{\frac{A+\beta}{\beta - A} + t^2} = \frac{2\pi}{\sqrt{\beta^2 - A^2}}$$
(16)

Для вычисления интеграла, который фигурирует в (15) необходимо взять производную  $\partial_{\beta}J(\beta)\Big|_{\beta=1}$ 

$$\partial_{\beta}J(\beta)\Big|_{\beta=1} = -\frac{2\pi\beta}{(\beta^2 - A^2)^{3/2}}\Big|_{\beta=1} = -\frac{2\pi}{(1 - A^2)^{3/2}}$$
(17)

Это выражение соответствет интегралу:

$$\partial_{\beta}J(\beta) = -\int_{0}^{2\pi} \frac{dx}{(\beta + A\cos x)^{2}}$$
(18)

С учетом выражения (16), (17) находим выражение для периода из формулы (15):

$$T = \frac{mp^2}{M} \cdot \frac{2\pi}{(1 - A^2)^{3/2}} \tag{19}$$

## Задача 2

В данной задаче требуется определить как будет изменяться траектория частицы, если учесть, что происходит потеря массы из-за излучения.

Первым делом определим внешнюю силу, которая действует на частицу, для этого запишем теорему об изменении количества движения:

$$\frac{d\mathbf{Q}}{dt} = -\frac{\alpha \mathbf{r}}{r^3} \Leftrightarrow \dot{m}\dot{\mathbf{r}} + m\ddot{\mathbf{r}} = -\frac{\alpha \mathbf{r}}{r^3} \Leftrightarrow 
m\ddot{\mathbf{r}} = -\frac{\alpha \mathbf{r}}{r^3} - \dot{m}\dot{\mathbf{r}} \tag{1}$$

Исследуем как меняется момент импульса. С учетом формулы (1) получаем:

$$\mathbf{M} = m\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}} \Rightarrow \dot{\mathbf{M}} = m\mathbf{r} \times \ddot{\mathbf{r}} = -\dot{m}\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}} = -\frac{\dot{m}}{m}\mathbf{M}$$
 (2)

Важно заметить, что  $\mathbf{M}$  — это момент импульса только планеты, поэтому при посчете производной член, содержащий  $\dot{m}$  мы не учитывали, т.к. в таком случае получили бы изменение импульса системы: планета + излученное вещество. Из формулы (1) видно, что на такую систему действует только одна центральная сила, а значит и изменение момента импульса относительно центра поля будет нулевым.

Теперь обратимся к вектору Рунге-Ленца:

$$\mathbf{A} = \frac{1}{\alpha} \dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{M} - \frac{\mathbf{r}}{r} \tag{3}$$

Дифференцируем по времени:

$$\dot{\mathbf{A}} = -\frac{\dot{\alpha}}{\alpha^{2}}\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{M} + \frac{1}{\alpha}\ddot{\mathbf{r}} \times \mathbf{M} + \frac{1}{\alpha}\dot{\mathbf{r}} \times \dot{\mathbf{M}} - \frac{\dot{\mathbf{r}}}{r} + \frac{\mathbf{r}\dot{r}}{r^{2}} =$$

$$= -\frac{\dot{\alpha}}{\alpha^{2}}\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{M} - \left\{ \frac{1}{\alpha}\frac{\alpha\mathbf{r}}{r^{3}} \times (\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}}) + \frac{\dot{m}}{\alpha}\dot{\mathbf{r}} \times (\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}}) \right\} - \frac{\dot{m}}{\alpha m}\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{M} - \frac{\dot{\mathbf{r}}}{r} + \frac{\mathbf{r}\dot{r}}{r^{2}} =$$

$$= -\frac{\dot{\alpha}}{\alpha^{2}}\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{M} - \frac{2\dot{m}}{\alpha m}\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{M} = -\left(\frac{\dot{\alpha}}{\alpha^{2}} + \frac{2\dot{m}}{\alpha m}\right)\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{M}$$

$$(4)$$

Произведем усреднение выражений (2) и (4), учитывая, что  $T\dot{\alpha}/\alpha, T\dot{m}/m \ll 1$ , где T — период обращения.

$$\dot{\mathbf{M}} = -\left\langle \frac{\dot{m}}{m} \right\rangle_T \mathbf{M} = -\frac{\dot{m}}{m} \mathbf{M} \tag{5}$$

$$\dot{\mathbf{A}} = -\left\langle \left(\frac{\dot{\alpha}}{\alpha^2} + \frac{2\dot{m}}{\alpha m}\right)\dot{\mathbf{r}}\right\rangle_T \times \mathbf{M} = -\left(\frac{\dot{\alpha}}{\alpha^2} + \frac{2\dot{m}}{\alpha m}\right)\left\langle\dot{\mathbf{r}}\right\rangle_T \times \mathbf{M} = \mathbf{0}$$
 (6)

Получается, что т.к. планета теряет массу, то  $\dot{m}/m < 0$  т.е. момент импульса экспоненциально растет, а значит характерный размер орбит возрастает как  $\sim \exp(-2\frac{\dot{m}}{m}t)$ . Причем эксцентриситет орбиты остается постоянным.

 $<sup>^1</sup>$ Данные соотношения показывают, что за время периода величины lpha, m практически не изменаются

## Задача 3

Исследуем траекторию электрона в поле протона при добавлении слабого магнитного поля. Уравнение движения электрона:

$$m\ddot{\mathbf{r}} = -\frac{\alpha \mathbf{r}}{r^3} - e\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{B} \tag{1}$$

Производные векторов M, A:

$$\dot{\mathbf{M}} = -e\mathbf{r} \times (\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{B}) \quad \dot{\mathbf{A}} = -\frac{e}{\alpha m} (\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{B}) \times \mathbf{M} - \frac{e}{\alpha} \dot{\mathbf{r}} \times (\mathbf{r} \times (\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{B}))$$
 (2)

Отметим пару тождеств:

$$\mathbf{r} \times (\dot{\mathbf{r}} \times B) + \dot{\mathbf{r}} \times (\mathbf{r} \times \mathbf{B}) = \frac{d}{dt} \Big( \mathbf{r} \times (\mathbf{r} \times \mathbf{B}) \Big)$$
(3)

$$\mathbf{r} \times (\dot{\mathbf{r}} \times \mathbf{B}) + \dot{\mathbf{r}} \times (\mathbf{B} \times \mathbf{r}) + \mathbf{B} \times (\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}}) = \mathbf{0}$$
(4)

В силу того, что поле слабое, можно считать  $\mathbf{r}$  — периодическая функция, а значит  $\mathbf{r} \times (\mathbf{r} \times \mathbf{B})$  — тоже периодическая функция, тогда среднее значение производной (3) за период будет равно нулю<sup>2</sup>. Тогда можно установить:

$$\left\langle \mathbf{r} \times (\dot{\mathbf{r}} \times B) \right\rangle_T = \left\langle \dot{\mathbf{r}} \times (\mathbf{B} \times \mathbf{r}) \right\rangle_T$$
 (5)

Усредняя выражение (4), учитывая соотношение (5), получаем:

$$2\langle \mathbf{r} \times (\dot{\mathbf{r}} \times B) \rangle_T = -\langle \mathbf{B} \times (\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}}) \rangle_T \tag{6}$$

Тепрь можно посчитать усреднение момента импульса за период:

$$\dot{\mathbf{M}} = \frac{e}{2m} \left\langle \mathbf{B} \times (m\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}}) \right\rangle_T = \frac{e}{2m} \mathbf{B} \times \mathbf{M} = \mathbf{\Omega} \times \mathbf{M}$$
 (7)

Тут введено обозначение  $\Omega = \frac{e}{2m} \mathbf{B}$ .

Из выражения (7) понятно, что вектор  $\mathbf{M}$  вращается с постоянной угловой скоростью  $\Omega$ .

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Это утверждение доказывалось в первой задаче