Упругие волны

Распространение колебаний в упругой среде.

Поперечные и продольные волны

Волновой процесс (волна) – процесс распространения колебаний в среде (волны на поверхности жидкости, упругие волны, электромагнитные волны).

Основное свойство волны: перенос энергии без переноса вещества, т.к. при распространении волны частицы среды не двигаются вместе с волной, а колеблются около своих положений равновесия.

Упругие (механические) волны – механические возмущения, распространяющиеся в упругой среде.

Тело называется упругим, а его деформации, вызываемые внешними воздействиями, называются упругими деформациями, если они полностью исчезают после прекращения этих воздействий.

Закон Гука: $F_{vnp} = -kx$.

- Газ, жидкость обладают только *объёмной упругостью*, т.е. способностью сопротивляться изменению объёма.
- Твёрдое тело объёмная упругость и упругость формы.
- Звуковые (акустические) волны упругие волны малой интенсивности.
- $f = 16 \div 2.10^4$ Гц слышимый звук,
- $f < 16 \ \Gamma$ ц инфразвук,
- $f > 2 \cdot 10^4$ Гц ультразвук,
- $f > 10^9$ Гц гиперзвук.

Интенсивность звука (сила звука) – величина, определяемая средней по времени энергией, переносимой звуковой волной в единицу времени сквозь единичную площадку, расположенную перпендикулярно направлению распространения волны:

 $I = \frac{W}{St}, \ \left[\frac{DT}{M^2} \right]$ объективная характеристика звуковой волны.

Чувствительность человеческого уха различна для различных частот, поэтому вводят субъективную характеристику звука, связанную с его интенсивностью, и зависящую от частоты: громкость звука.

Физиологический закон Вебера — Фехнера: с ростом интенсивности звука громкость возрастает по логарифмическому закону.

По измеренному значению интенсивности звука (объективная характеристика) вводят объективную оценку громкости звука (субъективная характеристика) – уровень интенсивности звука:

$$L = lg \frac{I}{I_0}$$
, [бел = $10 \cdot$ децибел],

 I_0 – интенсивность звука на пределе слышимости, $I_0 = 10^{-12} \ \mathrm{Bt/m2}.$

Продольные волны

- Упругая волна называется *продольной*, если частицы среды колеблются в направлении распространении волны.
- Продольные волны связаны с объёмной деформацией упругой среды, следовательно, могут распространяться в любой среде твёрдой, жидкой, газообразной.

Поперечные волны

Упругая волна называется *поперечной*, если частицы среды колеблются, оставаясь в плоскостях, перпендикулярных к направлению распространения волн.

Они связаны с деформацией сдвига упругой среды, следовательно, распространяются в средах, обладающих упругостью формы, т.е. твёрдых телах.

Поверхностные волны — волны, распространяющиеся вдоль свободной поверхности (жидкости). Возмущения этой поверхности возникают под влиянием внешних воздействий.

Бегущая волна

- Бегущая волна волна, которая в отличие от стоячих волн, переносит энергию в пространстве.
- Луч линия, касательная к которой в каждой её точке совпадает с направлением распространения волны.
- Уравнение упругой волны зависимость от координаты и времени скалярных или векторных величин, характеризующих колебания среды при прохождении в ней волны.

Бегущая волна

Механические возмущения распространяются в упругой среде с конечной скоростью v. Поэтому возмущение достигает произвольной точки среды через время где l — расстояние от источника волны до точки. Следовательно, колебания в точке отстают по фазе от колебаний источника волн.

Бегущая волна

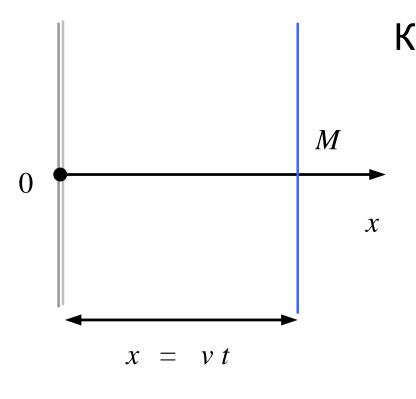
- Волновой фронт геометрическое место точек, до которых доходят колебания к моменту времени *t*.
- Волновая поверхность геометрическое место точек, в которых фаза колебаний имеет одно и то же значение (в простейшем случае плоская или сферическая).
- В однородной изотропной среде волновые поверхности ортогональны лучам.

Уравнение плоской волны

Волна называется *плоской*, если её волновые поверхности представляют совокупность плоскостей, параллельных друг другу.

Пусть плоская волна распространяется вдоль оси x, поглощения нет.

Величина S, характеризующая колебательное движение среды, зависит только от времени t и координаты x.



Колебания в точке М отличаются от колебаний в точке 0 только тем, что они сдвинуты по времени на x/v. Следовательно, *S* является функцией (t - x/v) и уравнение плоской волны, распространяющейся вдоль

$$+x$$
, принимает $S = f\left(t - \frac{x}{v}\right)$. (1)

Уравнение плоской волны, распространяющейся вдоль – x: $S = f\left(t + \frac{x}{v}\right). \quad (2)$

$$S = f\left(t + \frac{x}{v}\right). \quad (2)$$

Упругая волна называется

гармонической, если соответствующие ей колебания частиц среды являются гармоническими.

Уравнение плоской гармонической волны, распространяющейся вдоль + *x*:

$$S = A\cos\left[\omega\left(t - \frac{x}{v}\right) + \varphi_0\right], \quad (3)$$

A = const - амплитуда колебаний (амплитуда волны

$$\omega = \frac{2\pi}{T}$$
 – циклическая частота волны,

T – период колебаний,

 φ_0 – начальная фаза колебаний при t=0, x=0.

Расстояние $\lambda = vT$, на которое распространяется волна за время равное периоду T, называется θ длиной волны — расстояние между ближайшими точками, колеблющимися в одной фазе.

Для характеристики волн используется волновое число

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{2\pi}{vT} = \frac{\omega}{v}. \quad (4)$$

С учётом (4) уравнение (3) принимает вид:

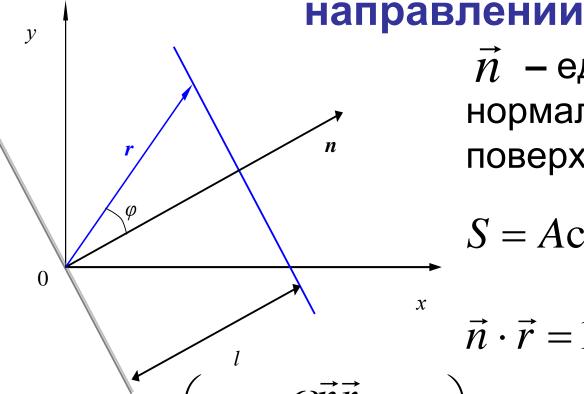
$$S = A\cos\left[\left(\omega t - \frac{\omega}{v}x\right) + \varphi_0\right] = A\cos(\omega t - kx + \varphi_0).$$

Скорость распространения гармонической волны характеризуется фазовой скоростью. Она равна скорости перемещения в пространстве точек поверхности, соответствующих любому фиксированному значению фазы гармонической волны.

$$\omega t - kx + \varphi_0 = \text{const} \Rightarrow x = \frac{\omega t}{k} + \text{const} \Rightarrow \frac{dx}{dt} = \frac{\omega}{k} = v.$$

Это скорость перемещения фазы волны, поэтому её и называют фазовой скоростью.

Уравнение плоской волны, распространяющейся в произвольном



 \vec{n} – единичный вектор нормали к волновой поверхности, $|\vec{n}|=1$.

$$S = A\cos\left[\omega\left(t - \frac{l}{v}\right) + \varphi_0\right],$$

$$\vec{n} \cdot \vec{r} = 1 \cdot r \cos \varphi = l.$$

$$S = A\cos\left(\omega t - \frac{\omega \vec{n}\vec{r}}{v} + \varphi_0\right) = A\cos\left(\omega t - \underline{k}\vec{n}\vec{r} + \varphi_0\right) =$$

$$= A\cos(\omega t - \vec{k}\vec{r} + \varphi_0)$$

$$\vec{k}=k\vec{n}$$
 – волновой вектор.

$$S = A\cos(\omega t - \vec{k}\vec{r} + \varphi_0)$$

Формула Эйлера: $e^{i\varphi} = \cos\varphi + i\sin\varphi$. Физический смысл имеет только действительная часть комплексной функции \widetilde{S} : $\text{Re}\widetilde{S} = A\cos(\omega t + \varphi)$.

$$S = Ae^{i(\omega t - \vec{k}\vec{r} + \varphi_0)}.$$

Такая запись уравнения волны удобна для дифференцирования.

Распространение волн в однородной изотропной среде (физические свойства среды одинаковы во всех точках и во всех направлениях) описывается дифференциальным уравнением в частных производных, которое называется волновым уравнением:

$$\frac{\partial^2 S}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 S}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 S}{\partial z^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 S}{\partial t^2}$$
или

$$\Delta S = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 S}{\partial t^2},$$

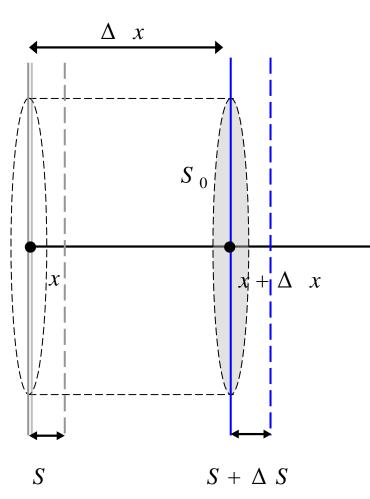
$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} -$$
оператор Лапласа.

$$\frac{\partial^2 S}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 S}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 S}{\partial z^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 S}{\partial t^2}$$

В частности это уравнение описывает плоскую волну, распространяющуюся вдоль оси x:

$$\frac{\partial^2 S}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 S}{\partial t^2}.$$

Энергия упругой волны. Вектор Умова

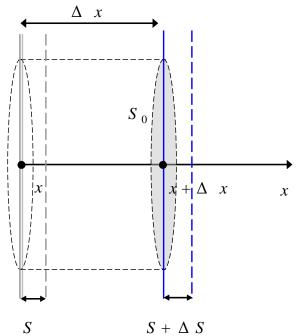


Вдоль оси x распространяется продольная плоская волна. Выделим объём с основанием S_0 и высотой Δx .

→Смещения S частиц с х разными координатами х в каждый момент времени t различные:

координата x – смещение S, координата x + Δx – смещение S + Δ S.

Энергия упругой волны. Вектор Умова



Если $\Delta x \rightarrow 0$, то относительное удлинение (деформация):

$$\varepsilon = \frac{\partial S}{\partial x}. \quad (1)$$

Закон Гука для нормального напряжения:

$$\sigma = E\varepsilon = E\frac{\partial S}{\partial x}. \quad (2)$$

Проекция на ось x упругой силы, возникающая в среде (в выделенном цилиндре), равна произведению площади S_0 на разность нормальных напряжений в сечениях x и $x + \Delta x$:

$$F_{x} = S_{0} \Delta \sigma = S_{0} E \left[\left(\frac{\partial S}{\partial x} \right)_{x + \Delta x} - \left(\frac{\partial S}{\partial x} \right)_{x} \right].$$

Для малых Δx с большой точностью можно записать:

$$\left(\frac{\partial S}{\partial x}\right)_{x+\Delta x} = \left(\frac{\partial S}{\partial x}\right)_{x} + \left[\frac{\partial}{\partial x}\left(\frac{\partial S}{\partial x}\right)\right]_{x} \cdot \Delta x = \left(\frac{\partial S}{\partial x}\right)_{x} + \frac{\partial^{2} S}{\partial x^{2}} \cdot \Delta x.$$

$$F_{x} = S_{0}E\left(\left(\frac{\partial S}{\partial x}\right)_{x} + \frac{\partial^{2} S}{\partial x^{2}} \cdot \Delta x - \left(\frac{\partial S}{\partial x}\right)_{x}\right) = S_{0}E\frac{\partial^{2} S}{\partial x^{2}} \cdot \Delta x. \quad (3)$$

$$F_{x} = S_{0}E \frac{\partial^{2} S}{\partial x^{2}} \cdot \Delta x. \quad (3)$$

Второй закон Ньютона: $F_x = \Delta ma$,

 Δm – масса цилиндра, $\Delta m = \rho S_0 \Delta x$,

a — проекция на ось x ускорения всех точек цилиндра (одна и та же при малых Δx).

$$S_0 E \frac{\partial^2 S}{\partial x^2} \cdot \Delta x = \rho S_0 \Delta x \frac{\partial^2 S}{\partial t^2}. \quad (4) \Longrightarrow$$

$$S_0 E \frac{\partial^2 S}{\partial x^2} \cdot \Delta x = \rho S_0 \Delta x \frac{\partial^2 S}{\partial t^2}.$$
 (4) \Rightarrow $\frac{\partial^2 S}{\partial x^2} = \frac{\rho}{E} \frac{\partial^2 S}{\partial t^2}$ (5) — волновое уравнение плоской волны.

$$v = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$$
 (6) – фазовая скорость плоской продольной волны.

$$v = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$$
 (6) — фазовая скорость плоской продольной волны.

Аналогично для поперечной волны:

$$v = \sqrt{\frac{G}{\rho}},$$

G – модуль сдвига.

Уравнение плоской волны, распространяющейся вдоль оси *х*:

$$S = A\cos(\omega_0 t - kx + \varphi_0).$$

Выделим $\Delta V \to 0$: скорость движения и деформация всех точек в ΔV одинакова.

Упругая среда, в которой распространяется механическая волна, обладает как энергией колебательного движения частиц, так и потенциальной энергией, обусловленной деформацией.

Объёмная плотность кинетической энергии:

$$\omega_{k} = \frac{dW_{k}}{dV} = \frac{\frac{1}{2}dmv^{2}}{dV} = \frac{1}{2}\rho v^{2} = \frac{1}{2}\rho \left(\frac{\partial S}{\partial t}\right)^{2}.(7)$$

Объёмная плотность потенциальной энергии:

$$\omega_p = \frac{dW_p}{dV} = \frac{E\varepsilon^2}{2} = \frac{E}{2} \left(\frac{\partial S}{\partial x}\right)^2.(8)$$

Из уравнения (6) модуль Юнга $E = \rho v^2.(9)$ Уравнение (9) подставим в (8):

$$\omega_p = \frac{\rho v^2}{2} \left(\frac{\partial S}{\partial x}\right)^2 . (10)$$

Объёмная плотность энергии плоской волны:

$$\omega = \omega_k + \omega_p = \frac{1}{2} \rho \left[\left(\frac{\partial S}{\partial t} \right)^2 + v^2 \left(\frac{\partial S}{\partial x} \right)^2 \right] . (11)$$

Продифференцируем уравнение плоской волны S(x,t) по x и t:

$$\frac{\partial S}{\partial t} = -A\omega_0 \sin(\omega_0 t - kx + \varphi_0),$$

$$\frac{\partial S}{\partial x} = A \underbrace{k}_{\omega_0/} \sin(\omega_0 t - kx + \varphi_0) = A \frac{\omega_0}{v} \sin(\omega_0 t - kx + \varphi_0).$$

$$\omega = \frac{1}{2} \rho \left[A^2 \omega_0^2 \sin^2(\omega_0 t - kx + \varphi_0) + v^2 A^2 \frac{\omega_0^2}{v^2} \sin^2(\omega_0 t - kx + \varphi_0) \right] =$$

$$= \rho A^2 \omega_0^2 \sin^2(\omega_0 t - kx + \varphi_0) = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega_0^2 \left[1 - \cos 2(\omega_0 t - kx + \varphi_0) \right]. (12)$$

Плотность энергии в каждый момент времени t и в различных точках x различна.

Среднее по времени значение плотности энергии в каждой точке среды

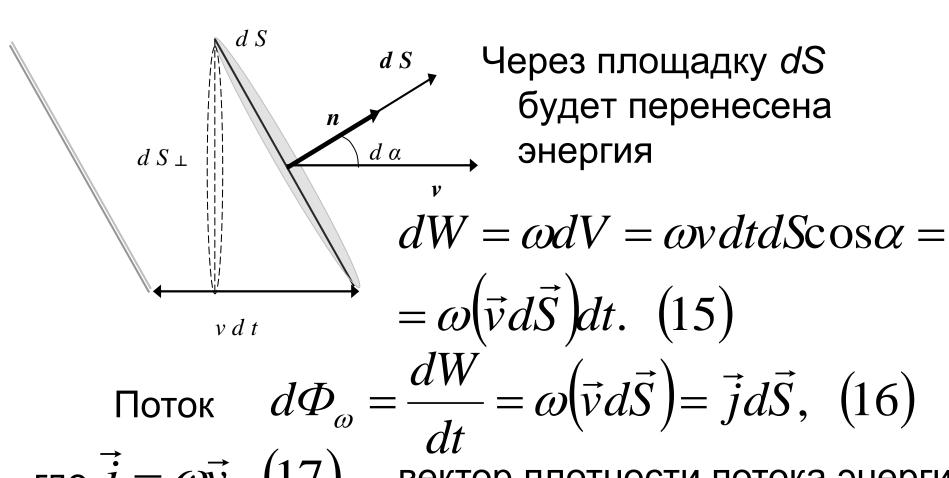
$$\langle \omega \rangle = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega_0^2$$
. (13)

Скорость переноса энергии волной равна скорости перемещения в пространстве поверхности, соответствующей максимальному значению объёмной плотности волны ω .

Для гармонической волны эта скорость равна фазовой скорости.

Поток энергии $d\Phi_{\omega}$ сквозь малую площадку dS — отношение энергии dW, передаваемой через эту площадку за малый промежуток времени dt, к его величине dt:

$$d\Phi_{\omega} = \frac{dW}{dt}. \quad (14)$$



где
$$\vec{j} = \omega \vec{v}$$
 (17) — вектор плотности потока энергии (вектор Умова),

$$j = \frac{d\Phi_{\omega}}{dS_{\perp}}$$

$$\langle \vec{j} \rangle = \langle \omega \rangle \vec{v} = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega_0^2 \vec{v}.$$
 (18)

Интенсивность волны – среднее значение плотности потока энергии, переносимой волной (среднее значение вектора Умова).

Преобразование энергии волны в другие виды энергии, происходящее при распространении волны в среде, называется поглощением волн. $A(x) = A_0 e^{-\alpha x},$

 α – линейный коэффициент поглощения, зависит от свойств среды и частоты волн.

Дисперсия волн – зависимость фазовой скорости гармонической волны в среде от их частоты.

Принцип суперпозиции волн. Групповая скорость

В линейной среде (между воздействием и возмущением - линейная зависимость) волны распространяются независимо друг от друга. Следовательно, результирующее возмущение в какой-либо точке среды при одновременном распространении в ней нескольких волн равно сумме возмущений, соответствующих каждой из этих волн по отдельности

$$S = \sum_{i=1}^{n} S_i.$$

Основываясь на принципе суперпозиции и разложении в ряд Фурье, можно заменить любую негармоническую волну эквивалентной ей системой гармонических волн, т.е. представить в виде группы волн или волнового пакета.

Простейшей группой волн является квазигармоническая волна, получающаяся в результате наложения двух распространяющихся вдоль оси 0x плоских волн с одинаковыми амплитудами A_0 и близкими по значению частотами и волновыми числами:

$$S = A_0 \cos(\omega t - kx) + A_0 \cos[(\omega + d\omega)t - (k + dk)x] =$$

$$= 2A_0 \cos\frac{td\omega - xdk}{2} \cos(\omega t - kx).$$

$$S = 2A_0 \cos \frac{td\omega - xdk}{2} \cos(\omega t - kx).$$

A(x,t) – функция координаты x и времени t.

За скорость распространения этой волны принимают скорость u перемещения точки M, в которой амплитуда имеет какое-либо фиксированное значение (например, A=0 или $A=2A_0$). Следовательно, точка M движется по закону $td\omega-xdk=\mathrm{const.} \Longrightarrow$

$$u = \frac{dx}{dt} = \frac{d\omega}{dk}$$
 — групповая скорость (скорость негармонической волной).

$$v = \frac{\omega}{k}, \quad k = \frac{2\pi}{\lambda}$$

Фазовая скорость
$$v=\dfrac{\omega}{k}, \ k=\dfrac{2\pi}{\lambda}.$$
 $u=\dfrac{d\omega}{dk}=\dfrac{d(vk)}{dk}=v+k\dfrac{dv}{dk}=v+k\biggl(\dfrac{dv}{d\lambda}\dfrac{d\lambda}{dk}\biggr)=$

$$v + k \left[\frac{dv}{d\lambda} \frac{1}{d\left(\frac{2\pi}{\lambda}\right)} \right] = v + k \left[\frac{dv}{d\lambda} \cdot \frac{1}{\frac{-2\pi}{\lambda^2}} \right] =$$

$$= v - k \frac{\lambda^2}{2\pi} \frac{dv}{d\lambda} = v - \lambda \frac{dv}{d\lambda}.$$

$$u = v - \lambda \frac{dv}{d\lambda}.$$

Всегда $u \le c$ – скорости света в вакууме.

В недиспергирующей среде

$$v \neq f(\upsilon, \lambda) \Longrightarrow \frac{dv}{d\lambda} = 0 \Longrightarrow u = v$$

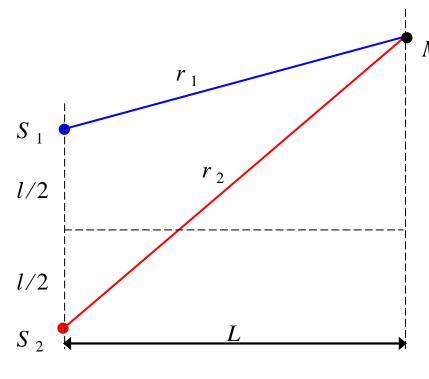
групповая и фазовая скорости равны.

Интерференция волн. Стоячие волны

Две волны называются когерентными, если разность их фаз не зависит от t.

Интерференция волн — явление наложения волн, при котором происходит устойчивое во времени их взаимное усилие в одних точках пространства и ослабление в других в зависимости от соотношения между фазами этих волн.

Интерференция волн



Сферические волны, возбуждаемые точечными когерентными источниками:

$$S_1 = A_1 \cos(\omega t - kr_1 + \varphi_1),$$

$$S_2 = A_2 \cos(\omega t - kr_2 + \varphi_2).$$

Амплитуда результирующей волны в точке *М*:

$$A^{2} = A_{1}^{2} + A_{2}^{2} + 2A_{1}A_{2}\cos[k(r_{1} - r_{2}) - (\varphi_{1} - \varphi_{2})].$$

$$A^{2} = A_{1}^{2} + A_{2}^{2} + 2A_{1}A_{2}\cos[k(r_{1} - r_{2}) - (\varphi_{1} - \varphi_{2})].$$

Для когерентных источников разность начальных фаз $\Delta \varphi = \varphi_1 - \varphi_2 = \mathrm{const},$ следовательно, амплитуда A результирующей волны зависит от разности хода волн $\Delta = r_1 - r_2$

$$k(r_1-r_2)-(\varphi_1-\varphi_2)=\pm 2m\pi,$$

m = 0,1,2... — интерференционный максимум $A = A_1 + A_2.$

$$k(r_1 - r_2) - (\varphi_1 - \varphi_2) = \pm (2m + 1)\pi$$

– интерференционный минимум $A = A_1 - A_2$.

Стоячие волны

Частным случаем интерференции волн являются *стоячие волны* — волны, образующиеся в результате наложения 2-х бегущих гармонических волн, которые распространяются навстречу друг другу и имеют одинаковые A и ω .

$$S_{1} = A\cos(\omega t - kx),$$

$$S_{2} = A\cos(\omega t + kx).$$

$$S = S_{1} + S_{2} = 2A\cos kx \cos \omega t =$$

$$= 2A\cos\frac{2\pi x}{\lambda}\cos\omega t.$$

$$S = 2A\cos\frac{2\pi x}{\lambda}\cos\omega t.$$

 $A_{cm}(x)$ – амплитуда стоячей волны, в отличие от амплитуды бегущей волны, является функцией только координаты $2\pi x$

$$A_{cm} = \left| 2A\cos\frac{2\pi x}{\lambda} \right|.$$

$$A_{cm} = \left| 2A\cos\frac{2\pi x}{\lambda} \right|.$$

Точки среды, где

$$\frac{2\pi x}{\lambda} = \pm m\pi, \quad A_{cm} = 2A - \max,$$

называются пучностями.

Точки среды, где
$$\frac{2\pi x}{\lambda} = \pm \left(m + \frac{1}{2}\right)\pi$$
, $A_{cm} = 0 - \min$, называются *узлами*. λ

Координаты пучностей
$$x_n = \pm m \frac{\lambda}{2}$$
.

Координаты узлов

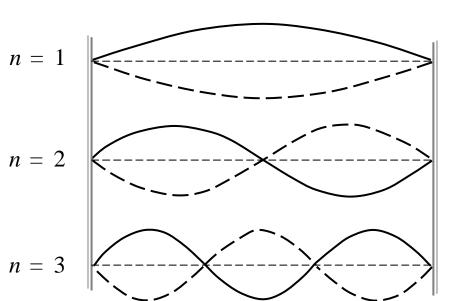
$$x_{y_{3\pi}} = \pm \left(m \pm \frac{1}{2}\right) \frac{\lambda}{2}.$$

Расстояние между двумя соседними пучностями и двумя соседними узлами одинаковое и равно λ/2.

Стоячие волны

В отличие от бегущей волны у стоячей волны все точки между двумя узлами колеблются с различными *A*, но с одинаковыми фазами, т.е. *синфазно*.

Колебание струны



В закреплённой с обоих концов струне устанавливаются стоячие волны. В местах закрепления струны – узлы.

Следовательно, в струне возбуждаются с заметной интенсивностью только колебания, полуволна которых (λ /2) укладывается на длине струны целое число раз.

$$l = n \frac{\lambda}{2} \Longrightarrow \lambda_n = \frac{2l}{n}, \quad n = 1, 2...$$

Колебание струны

$$v = \sqrt{\frac{E}{\rho}} \quad (6)$$

v – фазовая скорость волны; определяется силой натяжения и линейной плотностью струны.

$$\upsilon_n = \frac{v}{\lambda_n} = \frac{v}{2l}n$$

 $\upsilon_n = \frac{v}{\lambda_n} = \frac{v}{2l}n$ — собственные частоты, им соответствуют собственные колебания - гармоники.

$$\upsilon_1 = \frac{v}{2l}$$
 — основная частота.

Эффект Доплера в акустике

- Эффект Доплера изменение частоты волн, регистрируемых приёмником, при движении источника волн и приёмника друг относительно друга.
- (При приближении поезда тон его звука становится выше, при удалении ниже.)

Эффект Доплера в акустике

1. Источник и приёмник покоятся

$$v_{ucm}=v_{np}=0.$$
 Длина волны $\lambda_0=v\,T=rac{v}{v_0},$

- *v* скорость звука в среде (фазовая скорость).
- Частота волн, регистрируемых приёмником,

2. Приёмник приближается к источнику

$$v_{np} > 0$$
, $v_{ucm} = 0$.

Длина волны в среде
$$\lambda = \lambda_0 = \frac{\nu}{\nu_0}$$
.

Скорость распространения волн относительно приёмника равна $v + v_{np}$

$$\upsilon = \frac{v + v_{np}}{\lambda_0} = \frac{v + v_{np}}{vT} = \frac{v + v_{np}}{v} \upsilon_0 = \frac{v + v_{np}}{v}$$

$$= \upsilon_0 \left(1 + \frac{\upsilon_{np}}{\upsilon} \right) > \upsilon_0.$$

3. Источник приближается к приёмнику

$$v_{np} = 0, v_{ucm} > 0.$$

$$\lambda = \lambda_0 - v_{ucm}T = (v - v_{ucm})T.$$

$$\upsilon = \frac{v + v_{np}}{\lambda} = \frac{v}{(v - v_{ucm})T} =$$

$$= \frac{v}{v - v_{ucm}} \upsilon_0 > \upsilon_0.$$

4. В общем случае: *источник* и приёмник *движутся* относительно друг друга.

$$\upsilon = \frac{v \pm v_{np}}{v \mp v_{np}} \upsilon_0,$$