Лекция 15.

Статистическое описание равновесных состояний. Функция распределения. Барометрическая формула. Распределение Больцмана. Принцип детального равновесия. Распределение Максвелла. Экспериментальная проверка распределения Максвелла. Фазовое пространство. Распределение Максвелла-Больцмана. Равновесные флуктуации. Статистическое обоснование второго начала термодинамики. Формула Больцмана для статистической энтропии.

Математическое отступление.

Пусть при каком-то эксперименте было проведено N испытаний, в результате чего был получен ряд значений искомой величины x: $\{x_1, x_2, x_3, x_4, , x_N\}$. Составим таблицу (или как говорят, распределение значений).

Значение х	x_1	x_2	•••	x_{k}
Количество	N_1	N_2	•••	$N_{ m k}$

При этом
$$N = \sum_{i=1}^{k} N_i$$
.

Определим частоту появления величины x_1 как отношение $\tilde{p}_i = \tilde{p}(x_i) = \frac{N_i}{N}$.

Среднее значение величины
$$\langle x \rangle = \frac{\sum\limits_{i=1}^{N} x_i}{N} = \sum\limits_{i=1}^{N} \frac{x_i}{N} = \sum\limits_{i=1}^{k} x_i \frac{N_i}{N} = \sum\limits_{i=1}^{k} p_i x_i$$
 .

В случае повторных экспериментов в тех же условиях можно ожидать, что новое значение средней величины будет несильно отличаться от прежнего значения. В предельном случае бесконечного числа испытаний величина

$$p_{i} = \lim_{N \to \infty} \tilde{p}\left(x_{i}\right) = \lim_{N \to \infty} \frac{N_{i}}{N}$$

называется вероятностью появления значения x_i .

Предположим, что вероятность p_i уже известна для данного эксперимента. Тогда можно рассчитывать, что при проведении N испытаний величина x_i выпадет N_i = p_i N раз.

В некоторых случаях математический анализ условий проведения эксперимента даёт оценку для вероятности появления величины x в виде определённого интеграла

$$p(x_1 < x < x_2) = \int_{x_1}^{x_2} f(x) dx$$

- это вероятность того, что числовое значение величины x (которая называется случайной величиной) находится в пределах $x_1 < x < x_2$.

Если интервал $\Delta x = x_2 - x_1$ имеет малую величину, то $p(x_1 < x < x_2) \approx f(x_0) \cdot \Delta x$, где $x_1 < x_0 < x_2$.

Среднее значение величины в этом случае ищется в виде $\langle x \rangle = \int_{x}^{x_2} x \cdot f(x) dx$.

 Φ ункция f(x) называется плотностью распределения. Для неё выполняется условие нормировки

$$\int_{0}^{+\infty} f(x) dx = 1.$$

Например, нормальное распределение (распределение Гаусса)

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} exp\left(-\frac{(x-\overline{x})}{2\sigma^2}\right).$$

Если задана какая-то функция от случайной величины $\phi(x)$, то среднее значение этой функции

$$\langle \varphi \rangle = \int_{x_1}^{x_2} \varphi(x) \cdot f(x) dx$$

Если при измерениях получаются две случайные величины x и y, то вероятность задается с помощью двумерной функции распределения

$$p(x_1 < x < x_2, y_1 < y < y_2) = \int_{y_1 x_1}^{y_2 x_2} f(x, y) dxdy$$
.

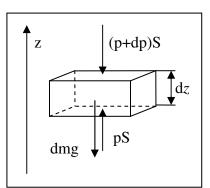
Если случайные величины x и y независимы друг от друга, то $f(x, y) = f_1(x) \cdot f_1(y)$.

Замечание. В случае если случайная величина задается функцией распределения, то вероят-

ность того, что она примет конкретное значение равна нулю $p(x=x_0)=\int\limits_{x_0}^{x_0}f(x)dx=0$.

Распределение Больцмана.

Пусть идеальный газ находится во внешнем поле силы тяжести.



Рассмотрим равновесие малого объёма газа

$$pS - dmg - (p + dp)S = 0$$
$$-dpS = \rho Sdzg$$

dz где плотность газа $\rho = \frac{m}{V} = \frac{p\mu}{RT}$

$$-dp = \frac{p\mu}{RT}dzg$$
, $\frac{dp}{p} = -\frac{\mu g}{RT}dz$, $p = Ce^{\frac{\mu gz}{RT}}$

Задавая давление при z=0 p= p_0 , получаем $p = p_0 e^{-\frac{\mu g z}{RT}}$.

Делим числитель и знаменатель на число Авогадро: $m_0 = \frac{\mu}{N_{_A}}$ -

масса молекулы, $k = \frac{R}{N_{\scriptscriptstyle A}}$ - постоянная Больцмана

$$p = p_0 e^{-\frac{\mu gz}{RT}} = p_0 e^{-\frac{m_0 gz}{kT}}$$

это барометрическая формула для изотермического столба газа в однородном поле силы тяжести.

<u>Замечание</u>. Хотя температура атмосферы и уменьшается с высотой, эта формула достаточно хорошо согласуется с экспериментом.

С учётом основного уравнения МКТ p=nkT получаем $n=n_0e^{-\frac{m_0gz}{kT}}$, где n_0 – концентрация молекул при z=0. Если учесть, что $W_{\Pi}=m_0gz$ – потенциальная энергия молекул в поле сил тяжести, то получаем распределение Больцмана

$$n = n_0 e^{-\frac{W_L}{kT}}$$

Замечание. Отсюда следует, что при T→0 молекулы собираются вблизи z=0.

Найдем среднее значение потенциальной энергии молекул по высоте $\left\langle W_{II} \right\rangle = \frac{\displaystyle\sum_{i} W}{N}$.

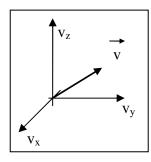
$$W_{\Sigma} = \int_{0}^{\infty} W \cdot n \cdot dz = \int_{0}^{\infty} m_{0} \mathbf{g} \cdot \mathbf{z} \cdot n_{0} e^{-\frac{m_{0} \mathbf{g} \cdot \mathbf{z}}{kT}} dz = \frac{n_{0} \left(kT\right)^{2}}{m_{0} \mathbf{g}} \int_{0}^{\infty} \frac{m_{0} \mathbf{g} \cdot \mathbf{z}}{kT} \cdot e^{-\frac{m_{0} \mathbf{g} \cdot \mathbf{z}}{kT}} d\left(\frac{m_{0} \mathbf{g} z}{kT}\right) = \begin{cases} t = \frac{m_{0} \mathbf{g} z}{kT} \\ z = \frac{kT}{m_{0} \mathbf{g}} t \end{cases}$$

$$= \frac{n_0 (kT)^2}{m_0 g} \int_{0}^{\infty} t \cdot e^{-t} dt = \frac{n_0 (kT)^2}{m_0 g} \left[-t \cdot e^{-t} \Big|_{0}^{\infty} + \int_{0}^{\infty} e^{-t} dt \right] = \frac{n_0 (kT)^2}{m_0 g}$$

$$N = \int_{0}^{\infty} n \cdot dz = \int_{0}^{\infty} n_{0} e^{-\frac{m_{0}g \cdot z}{kT}} dz = \frac{n_{0}kT}{m_{0}g} \int_{0}^{\infty} e^{-\frac{m_{0}g \cdot z}{kT}} d\left(\frac{m_{0}gz}{kT}\right) = \begin{cases} t = \frac{m_{0}gz}{kT} \\ z = \frac{kT}{m_{0}g}t \end{cases} = \frac{n_{0}kT}{m_{0}g} \int_{0}^{\infty} e^{-t} dt = \frac{n_{0}kT}{m_{0}g}$$

$$\langle W_{II} \rangle = \frac{\sum_{i} W}{N} = \frac{\left(\frac{n_{0} (kT)^{2}}{m_{0}g}\right)}{\left(\frac{n_{0}kT}{m_{0}g}\right)} = \frac{n_{0} (kT)^{2}}{m_{0}g} \frac{m_{0}g}{n_{0}kT} = kT.$$

Распределение Максвелла.



Скорость любой молекулы $\vec{v} = (v_x, v_y, v_z)$ можно задать с помощью координат в трехмерном пространстве скоростей так, чтобы каждому вектору соответствовала одна точка.

Вероятность того, что координаты скорости молекулы будут находиться в определенных интервалах должна определяться через плотность распределения

$$p(v_{1x} < v_x < v_{2x}, v_{1y} < v_y < v_{2y}, v_{1z} < v_z < v_{2z}) = \int_{v_{1x}}^{v_{2x}} \int_{v_{1y}}^{v_{2y}} \int_{v_{1z}}^{v_{2z}} f(v_x, v_y, v_z) dv_x dv_y dv_z.$$

Должны быть выполнены условия нормировки

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f\left(\mathbf{v}_{x}, \mathbf{v}_{y}, \mathbf{v}_{z}\right) d\mathbf{v}_{x} d\mathbf{v}_{y} d\mathbf{v}_{z} = 1.$$

Так значения вероятностей $p(v_{1x} < v_x < v_{2x})$, $p(v_{1y} < v_y < v_{2y})$, $p(v_{1z} < v_z < v_{2z})$ не зависят друг от друга, то плотность распределения должна имеет вид

$$\begin{split} f\left(\mathbf{v}_{x},\mathbf{v}_{y},\mathbf{v}_{z}\right) &= \phi(\mathbf{v}_{x}) \cdot \phi(\mathbf{v}_{y}) \cdot \phi(\mathbf{v}_{z}) \,. \\ \text{где } p\left(\mathbf{v}_{1x} < \mathbf{v}_{x} < \mathbf{v}_{2x}\right) &= \int\limits_{\mathbf{v}_{1x}}^{\mathbf{v}_{2x}} \phi(\mathbf{v}_{x}) d\mathbf{v}_{x} \,, \; p\left(\mathbf{v}_{1y} < \mathbf{v}_{y} < \mathbf{v}_{2y}\right) &= \int\limits_{\mathbf{v}_{1y}}^{\mathbf{v}_{2y}} \phi(\mathbf{v}_{y}) d\mathbf{v}_{y} \,, \\ p\left(\mathbf{v}_{1z} < \mathbf{v}_{z} < \mathbf{v}_{2z}\right) &= \int\limits_{\mathbf{v}_{1z}}^{\mathbf{v}_{2z}} \phi(\mathbf{v}_{z}) d\mathbf{v}_{z} \,. \end{split}$$

Должны быть также выполнены условия нормировки

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(\mathbf{v}_x) d\mathbf{v}_x = 1, \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(\mathbf{v}_y) d\mathbf{v}_y = 1, \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(\mathbf{v}_z) d\mathbf{v}_z = 1.$$

Во всех интегралах считается, что проекция скорости принимается любые значения, вплоть до бесконечных. Очевидно, что это не так. Но если подынтегральные функции быстро убывают с ростом значений проекций скорости, то эта добавка будет вносить малую погрешность. Таким образом, к искомым функция предъявляется требование «быстрого убывания на бесконечности».

Для поиска вида функции

$$f(\mathbf{v}_x, \mathbf{v}_y, \mathbf{v}_z) = \varphi(\mathbf{v}_x) \cdot \varphi(\mathbf{v}_y) \cdot \varphi(\mathbf{v}_z)$$

мы применим принцип *детального равновесия*: в равновесной системе вероятность протекания прямого и обратного процесса одинаковые. Т.е. если формально обратить направление течения времени, то это не повлияет на протекание процессов в системе. Например, если в системе молекула движется в каком-то направлении, то при обращении времени она должны будет двигаться в обратную сторону. Но так как обращение не должно изменить состояния системы, то должна быть такая же молекула, которая до обращения времени уже двигалась в обратном на-

правлении, следовательно, после обращения времени она будет двигаться в прямом направлении.

Это означает, что искомая функция может зависеть только от величины скорости молекул, т.е. от $v = \sqrt{v^2} = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}$.

Но в пространстве все направления равноправны. Если повернуть систему координат, то изменятся координаты вектора скорости, но не изменится длина вектора. Потребуем, чтобы функция f не меняла своё значение при повороте системы координат.

Таким образом, при $v^2 = v_x^2 + v_y^2 + v_z^2 = const$ должно быть

$$f(\mathbf{v}) = \varphi(\mathbf{v}_x) \cdot \varphi(\mathbf{v}_y) \cdot \varphi(\mathbf{v}_z) = const$$

соответственно

$$gradf = \left(\frac{\partial \varphi(v_x)}{\partial v_x} \cdot \varphi(v_y) \cdot \varphi(v_z); \varphi(v_x) \cdot \frac{\partial \varphi(v_y)}{\partial v_y} \cdot \varphi(v_z); \varphi(v_x) \cdot \varphi(v_y) \cdot \frac{\partial \varphi(v_z)}{\partial v_z}\right).$$

Рассмотрим вектор, параллельный градиенту (учтем, что $f(v_x, v_y, v_z) \neq 0$):

$$\frac{gradf}{f} = \left(\frac{1}{\varphi(v_x)} \frac{\partial \varphi(v_x)}{\partial v_x}; \frac{1}{\varphi(v_y)} \frac{\partial \varphi(v_y)}{\partial v_y}; \frac{1}{\varphi(v_z)} \frac{\partial \varphi(v_z)}{\partial v_z}\right).$$

Если считать, что $\mathbf{v}^2 = \mathbf{v}_x^2 + \mathbf{v}_y^2 + \mathbf{v}_z^2$ является функцией координат, то $\operatorname{grad}\left(\mathbf{v}^2\right) = \left(2\mathbf{v}_x, 2\mathbf{v}_y, 2\mathbf{v}_z\right)$.

Так как в трехмерном пространстве скоростей поверхности уровней функций v^2 и f являются концентрическими сферами с центром в начале координат, то их векторы-градиенты параллельны в каждой точке, следовательно, пропорциональны друг другу:

$$\frac{gradf}{f} = \lambda \cdot grad\left(v^2\right).$$

В итоге из покоординатных равенств векторов получили систему уравнений

$$\frac{1}{\varphi(v_x)} \frac{\partial \varphi(v_x)}{\partial v_x} = \lambda 2v_x, \quad \frac{1}{\varphi(v_y)} \frac{\partial \varphi(v_y)}{\partial v_y} = \lambda 2v_y, \quad \frac{1}{\varphi(v_z)} \frac{\partial \varphi(v_z)}{\partial v_z} = \lambda 2v_z.$$

После интегрирования

$$\varphi(v_x) = C_1 e^{\lambda v_x^2}, \ \varphi(v_y) = C_2 e^{\lambda v_y^2}, \ \varphi(v_z) = C_3 e^{\lambda v_z^2}.$$

Используем условие нормировки $\int\limits_{-\infty}^{+\infty} C_1 e^{\lambda v_x^2} dv_x = 1$. Этот интеграл несобственный. Он сходится

только в случае, если число λ - отрицательное $\lambda = -|\lambda|$. Интеграл $\int\limits_{-\infty}^{+\infty} e^{-|\lambda|v_x^2} dv_x$ является «таблич-

ным»
$$\int\limits_{-\infty}^{+\infty} e^{-|\lambda| v_x^2} dv_x = \sqrt{\frac{\pi}{|\lambda|}}$$
, поэтому $C_1 \sqrt{\frac{\pi}{|\lambda|}} = 1$ или $C_1 = \sqrt{\frac{|\lambda|}{\pi}}$.

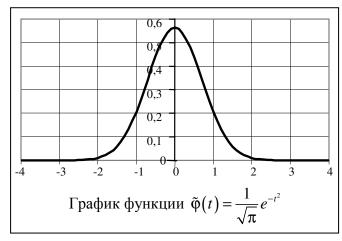
На каждую степень свободы приходится энергия $\frac{kT}{2}$. Для идеального газа средняя кинетиче-

ская энергия одномерного движения $\left\langle \frac{m v_x^2}{2} \right\rangle = \frac{kT}{2}$.

С лругой стороны

$$\left\langle \frac{m\mathbf{v}_{x}^{2}}{2}\right\rangle = \int\limits_{-\infty}^{+\infty} C_{1} \frac{m\mathbf{v}_{x}^{2}}{2} e^{-|\lambda|\mathbf{v}_{x}^{2}} d\mathbf{v}_{x} = \sqrt{\frac{|\lambda|}{\pi}} \frac{m}{2} \int\limits_{-\infty}^{+\infty} \mathbf{v}_{x}^{2} e^{-|\lambda|\mathbf{v}_{x}^{2}} d\mathbf{v}_{x} = \sqrt{\frac{1}{\pi}} \frac{1}{|\lambda|} \frac{m}{2} \int\limits_{-\infty}^{+\infty} |\lambda| \mathbf{v}_{x}^{2} e^{-|\lambda|\mathbf{v}_{x}^{2}} d\left(\mathbf{v}_{x} \sqrt{|\lambda|}\right) = 0$$

$$= \sqrt{\frac{1}{\pi}} \frac{1}{|\lambda|} \frac{m}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} t^2 e^{-t^2} dt = \sqrt{\frac{1}{\pi}} \frac{1}{|\lambda|} \frac{m}{2} \frac{\sqrt{\pi}}{2} = \frac{m}{4|\lambda|} = \frac{kT}{2}.$$



Откуда
$$|\lambda| = \frac{m}{2kT}$$
, $C_1 = \sqrt{\frac{m}{2\pi kT}}$. Поэтому
$$\phi(v_x) = \sqrt{\frac{m}{2\pi kT}} e^{-\frac{mv_x^2}{2kT}}.$$

Аналогично
$$\varphi(v_y) = \sqrt{\frac{m}{2\pi kT}} e^{-\frac{mv_y^2}{2kT}}$$
,

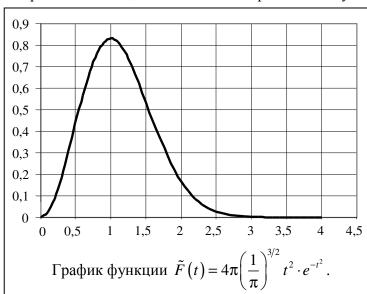
$$\varphi(\mathbf{v}_z) = \sqrt{\frac{m}{2\pi kT}} e^{-\frac{m\mathbf{v}_z^2}{2kT}}.$$

Витоге

$$f(\mathbf{v}) = \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{3/2} e^{-\frac{m\mathbf{v}^2}{2kT}} = \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{3/2} e^{-\frac{W_K}{kT}}.$$

Распределение молекул по абсолютному значению скорости.

Вероятность того, что величина скорости молекулы находится в каких-то пределах



$$p(\mathbf{v}_1 < \mathbf{v} < \mathbf{v}_2) = \iiint_V f(\mathbf{v}) \cdot dV_{\mathbf{v}}$$

не зависит от направления вектора скорости. Поэтому в пространстве скоростей неравенство $\mathbf{v}_1 < \mathbf{v} < \mathbf{v}_2$ выделяет шаровой слой. В этом случае объем тонкого шарового слоя имеет вид

 $dV_{\rm v} = 4\pi {\rm v}^2 d{\rm v}$, поэтому

$$p(v_1 < v < v_2) = \int_{v_1}^{v_2} f(v) \cdot 4\pi v^2 dv$$
.

Подынтегральная функция

$$F(v) = 4\pi v^2 \cdot f(v) = 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{3/2} v^2 \cdot e^{-\frac{mv^2}{2kT}}$$

называется функцией распределения мо-

лекул по абсолютным значениям скоростей.

Максимум этой функции соответствует наиболее вероятной скорости.

$$F'(v) = \left(4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{3/2} v^2 \cdot e^{-\frac{mv^2}{2kT}}\right)' = 0$$
$$2v \cdot e^{-\frac{mv^2}{2kT}} - 2\frac{mv}{2kT} v^2 \cdot e^{-\frac{mv^2}{2kT}} = 2v \left(1 - \frac{m}{2kT} v^2\right) \cdot e^{-\frac{mv^2}{2kT}} = 0$$

Приемлемое решение называется наиболее вероятной скоростью молекулы

$$\mathbf{v}_{_{gep}} = \sqrt{\frac{2kT}{m}} = \sqrt{\frac{2RT}{\mu}} \; .$$

Среднее значение скорости

$$\begin{split} \left\langle \mathbf{v} \right\rangle &= \int\limits_{0}^{\infty} \mathbf{v} \cdot 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \mathbf{v}^{2} \cdot e^{-\frac{m\mathbf{v}^{2}}{2kT}} d\mathbf{v} = 2\pi \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \int\limits_{0}^{\infty} \mathbf{v}^{2} \cdot e^{-\frac{m\mathbf{v}^{2}}{2kT}} d\left(\mathbf{v}^{2} \right) = \\ &= 2\sqrt{\frac{m}{2\pi kT}} \frac{2kT}{m} \int\limits_{0}^{\infty} \frac{m\mathbf{v}^{2}}{2kT} \cdot e^{-\frac{m\mathbf{v}^{2}}{2kT}} d\left(\frac{m\mathbf{v}^{2}}{2kT} \right) = 2\sqrt{\frac{2kT}{\pi m}} \int\limits_{0}^{\infty} t \cdot e^{-t} dt = \begin{cases} dp = e^{-t} dt, p = -e^{-t} \\ q = t, dq = dt \end{cases} \\ &= 2\sqrt{\frac{2kT}{\pi m}} \left(-te^{-t} \Big|_{0}^{\infty} + \int\limits_{0}^{\infty} e^{-t} dt \right) = 2\sqrt{\frac{2kT}{\pi m}} \left(-e^{-t} \Big|_{0}^{\infty} \right) = 2\sqrt{\frac{2kT}{\pi m}} . \\ & \left\langle \mathbf{v} \right\rangle = \sqrt{\frac{8kT}{\pi m}} = \sqrt{\frac{8RT}{\pi m}} . \end{split}$$

Средний квадрат скорости

$$\left\langle \mathbf{v}^{2} \right\rangle = \int_{0}^{\infty} \mathbf{v}^{2} \cdot 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT} \right)^{3/2} \mathbf{v}^{2} \cdot e^{-\frac{m\mathbf{v}^{2}}{2kT}} d\mathbf{v} = 4 \frac{1}{\sqrt{\pi}} \frac{2kT}{m} \int_{0}^{\infty} \left(\sqrt{\frac{m}{2kT}} \mathbf{v} \right)^{4} \cdot e^{-\frac{m\mathbf{v}^{2}}{2kT}} d\left(\sqrt{\frac{m}{2kT}} \mathbf{v} \right) =$$

$$= \frac{8kT}{m\sqrt{\pi}} \int_{0}^{\infty} t^{4} \cdot e^{-t^{2}} dt = \begin{cases} dp = t \cdot e^{-t^{2}} dt, p = -\frac{1}{2} e^{-t^{2}} \\ q = t^{3}, dq = 3t^{2} dt \end{cases} = \frac{8kT}{m\sqrt{\pi}} \left(-\frac{1}{2} \int_{0}^{\infty} t^{2} \cdot e^{-t^{2}} dt \right) = \frac{3}{2} \frac{8kT}{m\sqrt{\pi}} \left(-\frac{1}{2} \int_{0}^{\infty} e^{-t^{2}} dt \right) = \frac{3}{4} \frac{8kT}{m\sqrt{\pi}} \frac{\sqrt{\pi}}{2} = \frac{3kT}{m}.$$

$$= \begin{cases} dp = t \cdot e^{-t^{2}} dt, p = -\frac{1}{2} e^{-t^{2}} \\ q = t, dq = dt \end{cases} = \frac{3}{2} \frac{8kT}{m\sqrt{\pi}} \left(-\frac{1}{2} \int_{0}^{\infty} e^{-t^{2}} dt \right) = \frac{3}{4} \frac{8kT}{m\sqrt{\pi}} \frac{\sqrt{\pi}}{2} = \frac{3kT}{m}.$$

Поэтому средняя квадратичная скорость $v_{\kappa g} = \sqrt{\langle v^2 \rangle} = \sqrt{\frac{3kT}{m}}$ (совпадает с уже известным выражением).

Распределение молекул по кинетической энергии $p(W_{K1} < W_K < W_{K2}) = \int_{W_{K1}}^{W_{K2}} f(W_K) dW_K$ можно

получить, используя формулу распределения по скоростям, если учесть, что $W_K = \frac{m v^2}{2}$ и

$$\begin{aligned} \mathbf{v} &= \sqrt{\frac{2W_K}{m}} \text{ , to} \\ p\left(\mathbf{v}_1 < \mathbf{v} < \mathbf{v}_2\right) &= \int\limits_{\mathbf{v}_1}^{\mathbf{v}_2} 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{3/2} \mathbf{v}^2 \cdot e^{\frac{-m\mathbf{v}^2}{2kT}} d\mathbf{v} = 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{3/2} \int\limits_{\mathbf{v}_1}^{\mathbf{v}_2} \frac{2W_K}{m} \cdot e^{\frac{-W_K}{kT}} d\left(\sqrt{\frac{2W_K}{m}}\right) = \\ &= 4\pi \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{3/2} \int\limits_{\mathbf{v}_1}^{\mathbf{v}_2} \frac{2W_K}{m} \cdot \frac{1}{2} \sqrt{\frac{2}{mW_K}} e^{\frac{-E}{kT}} dW_K = \int\limits_{\mathbf{v}_1}^{\mathbf{v}_2} \frac{2}{kT} \sqrt{\frac{1}{\pi kT}} \sqrt{W_K} e^{\frac{-E}{kT}} dW_K \end{aligned}$$

Поэтому

$$F_W(W_K) = \frac{2}{kT} \sqrt{\frac{1}{\pi kT}} \sqrt{W_K} e^{-\frac{W_K}{kT}}.$$

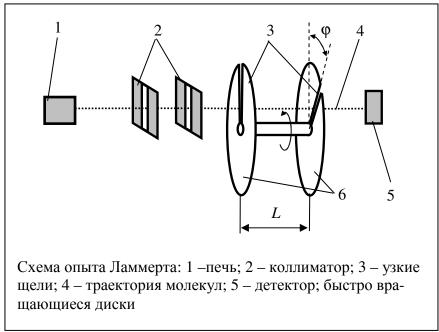
Откуда наиболее вероятная кинетическая энергия

$$F_{W}'(W_{K}) = \frac{2}{kT} \sqrt{\frac{1}{\pi kT}} \left(\frac{1}{2\sqrt{W_{K}}} e^{\frac{W_{K}}{kT}} - \frac{1}{kT} \sqrt{W_{K}} e^{\frac{E}{kT}} \right) = \frac{2}{kT} \sqrt{\frac{1}{\pi kT}} \left(\frac{1}{2\sqrt{W_{K}}} - \frac{1}{kT} \sqrt{W_{K}} \right) e^{\frac{W_{K}}{kT}} = 0$$

$$W_{Ksep} = \frac{kT}{2}.$$

Экспериментальная проверка распределения Максвелла

Первым экспериментальным подтверждением существования распределения молекул по скоростям можно считать результаты опыта Штерна, описанного выше. Но точность этого опыта бы-



ла недостаточной для установления конкретного вида распределения.

Прямые измерения скорости атомов ртути в пучке были выполнены в 1929 году Ламмертом.

Атомы легкоплавкого металла, разогретого до высокой температуры, вылетали из печи 1, проходили коллиматор (направляющие щели) 2 и по траектории 4 попадали на соосные быстровращающиеся диски 6, в которых сделаны щели 3, повернутые на угол ϕ , а затем регистрировались детектором 5. (В дисках было сделано несколько щелей для увеличения интенсивности). Вся система находилась в вакуумированной камере.

Атомы могли пролететь щели в дисках, если величина их скорости попадала в определённый интервал $[v_0-\Delta v_1, v_0+\Delta v_2]$, где скорость v_0 , определялась из равенства

$$\frac{L}{\mathbf{v}_0} = \frac{\mathbf{\varphi}}{\mathbf{\omega}}$$

L - расстояние между вращающимися дисками, а величины Δv_1 , Δv_2 определялись размерами щелей, геометрией пучка и т.д.

Схема опыта Эстермана. 1 – печь; 2 – диафрагма с узкой щелью; 3 – детектор. Изменяя угловую скорость вращения дисков ω можно было отбирать из пучка молекулы, имеющие определенную скорость v, и по регистрируемой детектором интенсивности судить об относительном содержании их в пучке.

Таким способом удалось экспериментально проверить статистический закон распределения молекул по скоростям. Позже, когда при создании ядерного оружия возникла необходимость выделения нейтронов с определенной кинетической энергией, подобная схема была применена в устройстве, названным нейтронным монохроматором, позволяющим получать энергетические спектры нейтронов.

Несколько иначе был организован эксперимент по определению распределения по скоростям для атомов цезия, выполненный в 1947 году немецким физиком - экспериментатором Иммануэлем Эстерманом (1900 - 1973) совместно с О. Симпсоном и Штерном. Пучок атомов цезия вылетал че-

рез отверстие в печи 1 с некоторой скоростью ${\bf v}$ и под действием силы тяжести начинал двигаться по параболе. Атомы, прошедшие через узкую щель в диафрагме 2, улавливались детектором 3, который можно было располагать на различных высотах h. Величина отклонения h пучка в гравитационном поле Земли зависела от скорости атома. В этих опытах отклонение h составляло величину порядка нескольких долей миллиметра при расстоянии L от печи до детектора равном 2 метрам. Перемещая датчик и регистрируя количество атомов цезия, попадающих в детектор за единицу времени, можно было построить зависимость интенсивности пучка от величины h. Последующий пересчет, с учетом известной зависимости высоты h от скорости атома ${\bf v}$, давал распределение по скоростям атомов цезия.

Все проведенные эксперименты подтвердили справедливость полученного Максвеллом распределения по скоростям для атомных и молекулярных пучков.

Распределение Максвелла-Больцмана.

Если ввести 6-мерное пространство, координатами молекулы в котором являются величины (x, y, z, v_x, v_y, v_z) , то функция распределения в таком пространстве будет зависеть от этих шести переменных: $n_f(x, y, z, v_x, v_y, v_z)$. Считая пространственные переменные (x, y, z) и компоненты скорости (v_x, v_y, v_z) статистически независимыми друг от друга, можно записать:

$$n_f(x, y, z, \mathbf{v}_x, \mathbf{v}_y, \mathbf{v}_z) = n(x, y, z) \cdot f(\mathbf{v}_x, \mathbf{v}_y, \mathbf{v}_z)$$

Откуда получаем распределение Максвелла-Больцмана

$$n_f(x, y, z, \mathbf{v}_x, \mathbf{v}_y, \mathbf{v}_z) = n_0 \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{3/2} e^{-\frac{W_H + W_K}{kT}}.$$

При получении закона распределения Максвелла-Больцмана предполагалось, что температура газа не зависит от координаты точки. В частности, температура газа на всех высотах над поверхностью Земли при термодинамическом равновесии должна быть одинакова. С этим утверждением связан парадокс, всесторонне рассмотренный Максвеллом. Дело в том, что при движении вверх молекулы газа должны затрачивать свою кинетическую энергию на преодоление силы тяжести, и поэтому их средняя кинетическая энергия (а, следовательно, и температура) должна уменьшаться. Но этого не происходит вследствие того, что при этом не все молекулы, из-за недостатка их кинетической энергии, смогут преодолеть силу тяжести. Молекулы, имеющие недостаточную кинетическую энергию, не могут подняться высоко, что приведет, в соответствии с распределением Больцмана, к уменьшению их концентрации с высотой. Поэтому температура газа останется неизменной.

Функция распределения в случае, когда кинетическая энергия зависит только от скорости $\vec{\mathbf{v}}$, а потенциальная - только от радиус-вектора \vec{r} частицы, имеет вид:

$$f\left(\vec{r},\vec{\mathbf{v}}\right) = \frac{1}{\Theta} exp \left(-\frac{W_{\Pi}\left(\vec{r}\right) + W_{K}\left(\vec{\mathbf{v}}\right)}{kT}\right)$$
 где $\Theta = \int\limits_{V_{\mathbf{v}}} \int\limits_{V} exp \left(-\frac{W_{\Pi}\left(\vec{r}\right) + W_{K}\left(\vec{\mathbf{v}}\right)}{kT}\right) dV dV_{\mathbf{v}}$.

Здесь: V - объем, занимаемый системой в координатном пространстве, $V_{\rm v}$ - соответствующий объем в пространстве скоростей. Формула позволяет описывать равновесное распределение для достаточно произвольной термодинамической системы.

Полученные выше функции распределения описывают случай, когда полная энергия частицы W принимает непрерывный ряд значений. При статистическом описании системы, частицы которой могут принимать только некоторый <u>дискретный</u> набор значений энергии $W_1, W_2, W_3, ..., W_m$, необходимо использовать вместо функции распределения вероятность $P(W_i)$ нахождения частицы в состоянии со значением энергии W_i : В случае дискретных состояний можно записать следующее выражение для этой вероятности $P(W_i)$:

$$P(W_i) = \frac{1}{\Theta} exp\left(-\frac{W_i}{kT}\right)$$

где $\Theta = \sum_{i=1}^{m} exp \left(-\frac{W_i}{kT} \right)$. Формула называется распределением Больцмана для дискретных состояний. Если полное число частиц в системе равно N, то число частиц N_i в состоянии с энергией W_i определяется по формуле: $N_i = P(W_i) N$.

Равновесные флуктуации.

Флуктуации – это случайные отклонения какого-либо параметра термодинамической системы от его среднего значения. Флуктуации возникают из-за хаотического теплового движения частиц термодинамической системы. В любой, даже равновесной системе существуют случайные отклонения от средних значений параметров, которые можно экспериментально наблюдать при долговременных измерениях. Например, флуктуации давления проявляются в броуновском движении малых твёрдых частичек, взвешенных в жидкости.

Если среднее значение некоторого параметра x равно $\langle x \rangle$, то флуктуация этого параметра определяется как отклонение значения от среднего

$$\Delta x = x - \langle x \rangle$$

Очевидно, что среднее значение флуктуации равно нулю
$$\langle \Delta x \rangle = \langle x - \langle x \rangle \rangle = \langle x \rangle - \langle x \rangle = 0$$
. Однако средний квадрат уже, вообще говоря, не равен нулю
$$\left\langle \left(\Delta x\right)^2 \right\rangle = \left\langle \left(x - \langle x \rangle\right)^2 \right\rangle = \left\langle x^2 - 2x \langle x \rangle + \langle x \rangle^2 \right\rangle = \left\langle x^2 \right\rangle - 2 \langle x \rangle \langle x \rangle + \langle x \rangle^2 = \left\langle x^2 \right\rangle - \langle x \rangle^2 \,.$$

Аналогично, для некоторой функции параметра $\phi(x)$

$$\langle (\Delta \varphi(x))^2 \rangle = \langle (\varphi(x))^2 \rangle - \langle \varphi(x) \rangle^2.$$

Величина $\sqrt{\left(\Delta \varphi(x)\right)^2}$ называется *средней квадратичной флуктуации*, а $\frac{\sqrt{\left(\Delta \varphi(x)\right)^2}}{\left(\varphi(x)\right)}$ - сред-

ней квадратичной относительной флуктуации.

Флуктуациям в равновесном состоянии подвержены и внутренняя энергия, и давление, и температура и т.д.Для всех термодинамических параметров их относительные флуктуации обратно пропорциональны корню из числа частиц в системе:

$$\frac{\sqrt{\left\langle \left(\Delta x\right)^{2}\right\rangle }}{\left\langle x\right\rangle }=\frac{\beta }{\sqrt{N}}.$$

Коэффициент можно принимать за единицу β=1 при оценочных расчетах.

Пример. Оценить относительные равновесные флуктуации температуры газового термометра, содержащего один моль газа.

Решение. Для одного моля $N=6,022\cdot 10^{23}\,$ моль $^{-1}$. Тогда $\frac{\sqrt{\left\langle \left(\Delta T\right)^2\right\rangle}}{\left\langle T\right\rangle}=\frac{1}{\sqrt{N}}\approx 1,29\cdot 10^{-12}\,$. Очевидно, это очень малая величина.

Статистическое обоснование второго начала термодинамики.

Для равновесных систем вероятность возникновения флуктуации обратно пропорциональна её величине – чем больше величина отклонения, тем меньше вероятность её возникновения. Например, вероятность того, что все молекулы газа соберутся в одной части сосуда очень мала, т.е. процесс самопроизвольного перехода в неравновесное состояние маловероятен, что согласуется со вторым началом термодинамики. Всякий самопроизвольный необратимый процесс переводящий систему из неравновесного состояния в равновесное, с гораздо большей вероятностью протекает в природе, чем обратный ему процесс. Необратимыми являются те процессы, вероятность протекания которых в прямом направлении выше, чем в обратном. Это приводит к возникновению в природе преимущественного направления протекания термодинамических процессов. Термодинамической величиной, характеризующей направление протекания процесса, является энтропия.

Пусть в сосуде, объем которого V_0 находится одна молекула. Тогда вероятность того, что она будет находиться в части сосуда, объём которой V, равна $p(V) = \frac{V}{V_0}$. Если молекул две,

то

$$p(V) = \left(\frac{V}{V_0}\right)^2$$
, а если их число равно N, то $p(V) = \left(\frac{V}{V_0}\right)^N$. Поэтому отношение вероятностей для

разных объёмов равно
$$\frac{p(V_2)}{p(V_1)} = \left(\frac{V_2}{V_1}\right)^N$$
.

С другой стороны, рассмотрим изотермическое расширение идеального газа от объёма V_1 до объёма V_2 . В этом случае dU=0, поэтому δQ = δA = νRT ·dV. Следовательно,

$$S_2 - S_1 = \int_1^2 \frac{\delta Q}{T} = \int_{V_1}^{V_2} vR \frac{dV}{V} = vR \ln\left(\frac{V_2}{V_1}\right).$$

Однако,
$$\nu R = \frac{N}{N_A}R = Nk$$
 , поэтому $S_2 - S_1 = k \ln \left(\frac{V_2}{V_1}\right)^N = k \ln \left(\frac{p\left(V_2\right)}{p\left(V_1\right)}\right)$.

Из этой формулы следует, что энтропия состояния пропорциональна вероятности того, что система придет в это состояние.

Статистическим весом G макроскопического состояния называется величина, численно равная количеству равновесных микросостояний, с помощью которых может быть реализовано рассматриваемое макросостояние. Статистический вес пропорционален вероятности $G \sim p$. Если система состоит из N частиц, каждая из которых может находится в одном из K дискретных

состояниях, то статистический вес системы равен
$$G = \frac{N!}{N_1! \, N_2! \, ... \, N_2!}$$
, а соответствующая веро-

ятность
$$p = \frac{N!}{N_1! \, N_2! \dots N_2!} K^{-N}$$
, где N_i – число частиц в состоянии с номером i , и $\sum_{i=1}^K N_i = N$.

Формула Больцмана для статистической энтропии системы:

$$S = k \ln G$$
.

Замечание. Для статистической энтропии также выполняется закон аддитивности: если систему разбить на две невзаимодействующие между собой части, то $G = G_1 \cdot G_2$ и

$$S = k \ln G = k \ln G_1 + k \ln G_2 = S_1 + S_2 \,.$$

Замечание. С законом возрастания энтропии связана «тепловая смерть» Вселенной, т.е. состояние с максимальной энтропией и максимальным статистическим весом. Но в такой системе должны происходить флуктуации. Сегодняшнее состояние вселенной является такой флуктуацией.