Apellido y Nombre:		
Carrera:	DNI:	
[Llenar con letra mavúscula de imprenta CRANDE]		

Universidad Nacional del Litoral Facultad de Ingeniería y Ciencias Hídricas Departamento de Informática Algoritmos y Estructuras de Datos

Algoritmos y Estructuras de Datos. 3er Parcial. [21 de Noviembre de 2008]

ATENCIÓN: Para aprobar deben obtener un puntaje mínimo del 50 % en clases (Ej 1), 40 % en programación (Ej 2), 25 % en operativos (Ej 3) y un 60 % sobre las preguntas de teoría (Ej 4).

[Ej. 1] [clases (30pt), mínimo 50%]

- a) Escribir una función
 - btree<int>::iterator abb_insert(btree<int> &T,int x); que realiza la inserción de x en un ABB T. La función retorna el iterator donde está el elemento después de la inserción (sea esta exitosa o no).
- b) Escribir una función
 - bool open_hash_erase(vector<list<int>> &H,int (*h)(int),int x); que elimina el elemento x de la tabla de dispersión abierta H, representada como un vector de listas ordenadas. El valor de retorno indica si la eliminación fue exitosa.
- c) Escribir una función void vbset_difference(vector<bool> &A, vector<bool> &B, vector<bool> &C); que implementa la operación binaria diferencia de conjuntos (C=A-B), para la representación por vectores de bits. Asuma que A, B, C tienen la misma longitud.

[Ej. 2] [programacion (total = 30pt, mínimo 40 %)]

a) [connected-to (15 pt)] Recordemos que dado un grafo no dirigido G = (V, E) donde V son los vértices y E las aristas del grafo, una componente conexa de G es un subconjunto V_i de V tal que cualquier par de nodos en V están conectados entre sí, es decir existe un camino entre los dos vértices.

Consigna: Escribir una función

void connected_to(map<int,set<int>> &G,int x,set<int>> &W); que calcula la componente conexa W del nodo x, es decir el conjunto de nodos y, para los cuales existe un camino en G desde x hasta y. Por ejemplo, si $G=\{1->\{2\},2->\{1\},3->\{4\},4->\{3\}\}$, entonces si x=1, W= $\{1,2\}$ y si x=4 entonces W= $\{3,4\}$.

Sugerencia: Mantendremos dos conjuntos W (los vértices ya visitados) y F el frente de W que esta avanzando. Inicialmente $W=F=\{x\}$. Ahora para calcular el siguiente frente hacemos

$$\mathbf{Q} = \bigcup_{n \in \mathbf{F}} G[n], \quad \text{(vecinos de } \mathbf{F})$$

$$\mathbf{F} = \mathbf{Q} - \mathbf{W}, \qquad \text{(nuevo frente)}$$

$$\mathbf{W} = \mathbf{W} \cup \mathbf{F}, \qquad \text{(actualiza } \mathbf{Q})$$

El algoritmo termina cuando F es el conjunto vacío.

b) [eq-class (15 pt)]

Recordemos que dada una relación de order estricta y débil < en un conjunto universal U, dos elementos $a,b \in U$ son equivalentes $(a \equiv b)$ si no es verdad que a < b ni b < a. Esto separa a cualquier conjunto $S \subset U$ en conjuntos disjuntos $E_i \subset U$ llamados "clases de

Apellido y Nombre:	
Carrera: DNI:	
[Llenar con letra mavúscula de imprenta GRANDE]	

Universidad Nacional del Litoral Facultad de Ingeniería y Ciencias Hídricas Departamento de Informática Algoritmos y Estructuras de Datos

equivalencia" tales que a, b son equivalentes entre sí, si y solo si a, b pertencen al mismo E_i . Consigna: Escribir una función

void eqclass(set<int> &S, bool (*comp)(int x,int y), list<set<int>> &L); que dado un conjunto S y una relación de orden comp() devuelve sus clases de equivalencia en L. Por ejemplo, si S={-2,-1,0,1,2} y comp() es la relación "menor en valor absoluto" entonces debe retornar L=({0},{-1,1},{-2,2}).

Sugerencia: Para cada elemento x de S, recorrer los conjuntos en L hasta encontrar la posición donde está o debería estar su clase de equivalencia. (Este algoritmo es similar a lower_bound(x)). Si la clase de equivalencia ya está, entonces simplemente se agrega x a esta clase. Si no, se inserta en la lista un nuevo conjunto con el elemento x.

[Ej. 3] [operativos (total 20 pt), mínimo 25%]

- a) [abb (5 pts)] Dados los enteros {13,7,20,2,3,10,5,4,1,12} insertarlos, en ese orden, en un "árbol binario de búsqueda". Mostrar las operaciones necesarias para eliminar los elementos 13, 5 y 2 en ese orden.
- b) [hash-dict (5 pts)] Insertar los números 3, 16, 26, 9, 8, 36, 18, 5, 28 en una tabla de dispersión cerrada con B=8 cubetas, con función de dispersión $h(x)=x \mod 9$ y estrategia de redispersión lineal.
- c) [heap-sort (5 pts)] Dados los enteros {1,5,8,2,3,13,10} ordenarlos por el método de "montículos" ("heap-sort"). Mostrar el montículo (minimal) antes y después de cada inserción/supresión.
- d) [quick-sort (5 pts)] Dados los enteros {5, 9, 4, 1, 5, 10, 8, 3, 3, 2, 11, 6} ordenarlos por el método de "clasficación rápida" ("quick-sort"). En cada iteración indicar el pivote y mostrar el resultado de la partición. Utilizar la estrategia de elección del pivote discutida en el curso, a saber el mayor de los dos primeros elementos distintos.

[Ej. 4] [Preguntas (total = 20 pt, mínimo 60%)]

- a) ¿Cuáles son las 3 etapas básicas en el ordenamiento por fusión (o "merge sort" o por intercalamiento)?. Explique de manera breve y simple cada una de ellas.
- b) Explique una estrategia para elegir el pivot en quicksort.
- c) ¿Cuál es el tiempo de ejecución para insert(x) en el TAD conjunto por tabla de dispersión cerrada, en el caso promedio?. ¿Cuál es el tiempo de ejecución de find(x) en el TAD diccionario por tablas de dispersión abiertas, en el caso promedio?
- d) ¿Cuál es la función del procedimiento "re-heap" en montículos?.
- e) Explique el concepto de estabilidad para algoritmos de ordenamiento. De ejemplos de algoritmos de ordenamiento estables y no estables.