

Compte rendu séance 2

Tâches accomplies :

- Assemblage de la main du robot avec mon binôme

Temps de travail : 5 heures

Lors de la séance 2, mon binôme et moi avons commencé le montage de la main de notre robot.

Je me suis chargée de l'assemblage des doigts à l'aide de colle et de fil pour maintenir les articulations.

Nous avons rencontré un premier problème car le fil utilisé était trop fin pour maintenir les phalanges entre elles nous avons donc utilisé de la colle pour les maintenir en place.

Une fois les cinq doigts assemblés nous sommes passés à l'assemblage de la main et à l'insertion des fils qui joueront le rôle des tendons.

Lors de cette étape nous avons rencontré un problème car l'un des trous de la pièce 3D était bouché, après plusieurs essais pour déboucher ce trou nous avons finalement décidé de passer le fil dans le même trou qu'un autre ce qui a pour risque de provoquer l'emmêlement des fils et donc un mauvais fonctionnement de notre main. Cette solution est donc une solution temporaire.