

## Séance 3

Temps de travail : 4h

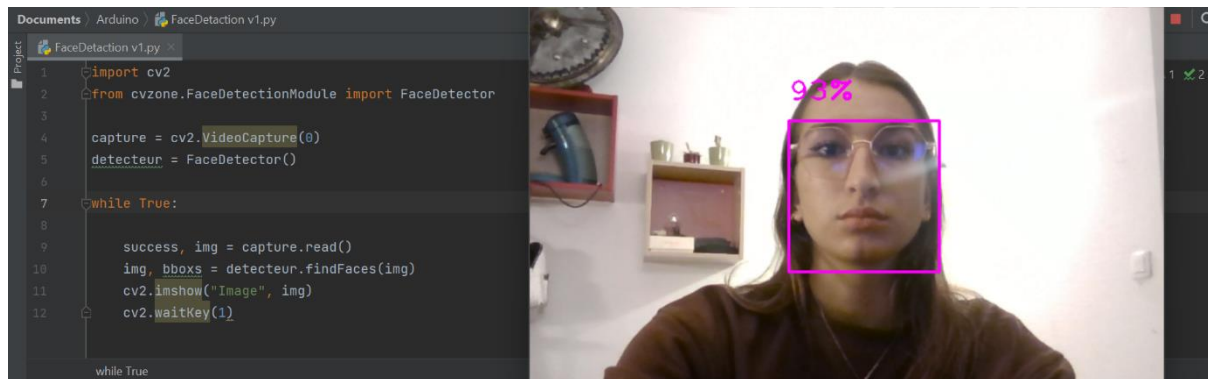
Tâches effectuées :

- Documentation sur la computer vision
- Test du bras robotique

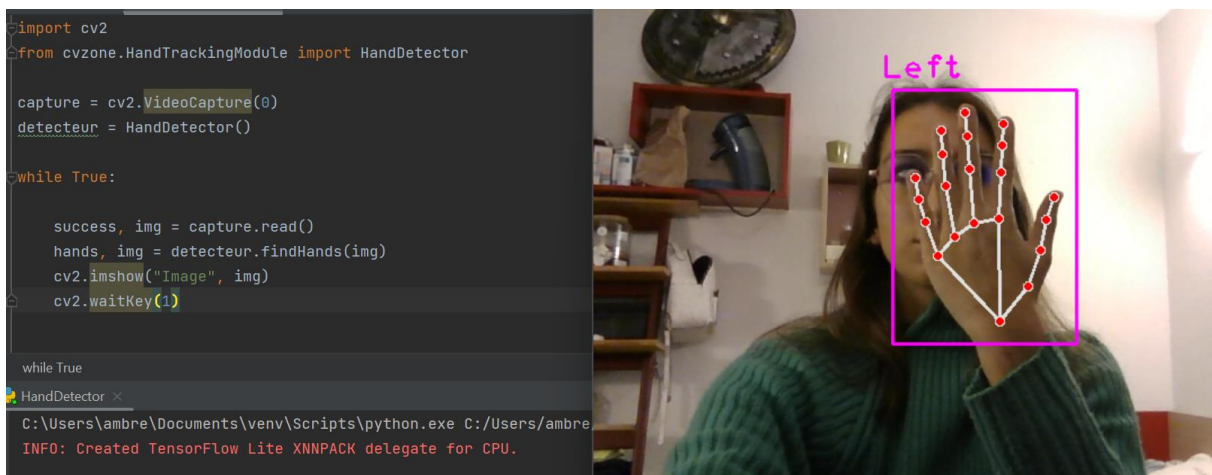
Lors de cette séance, je me suis documentée sur la « computer vision » qui va nous permettre de diriger notre bras robotisé avec la caméra d'un ordinateur.

J'ai appris à coder la détection d'un ou plusieurs visages ainsi que d'un bras en python grâce à Cvzone une plateforme contenant des ressources sur la computer vision.

### 1. Code pour détecter un ou plusieurs visages



### 2. Code pour détecter un bras



Finalement, j'ai pu aussi aidé Neil à tester le bras robotique.