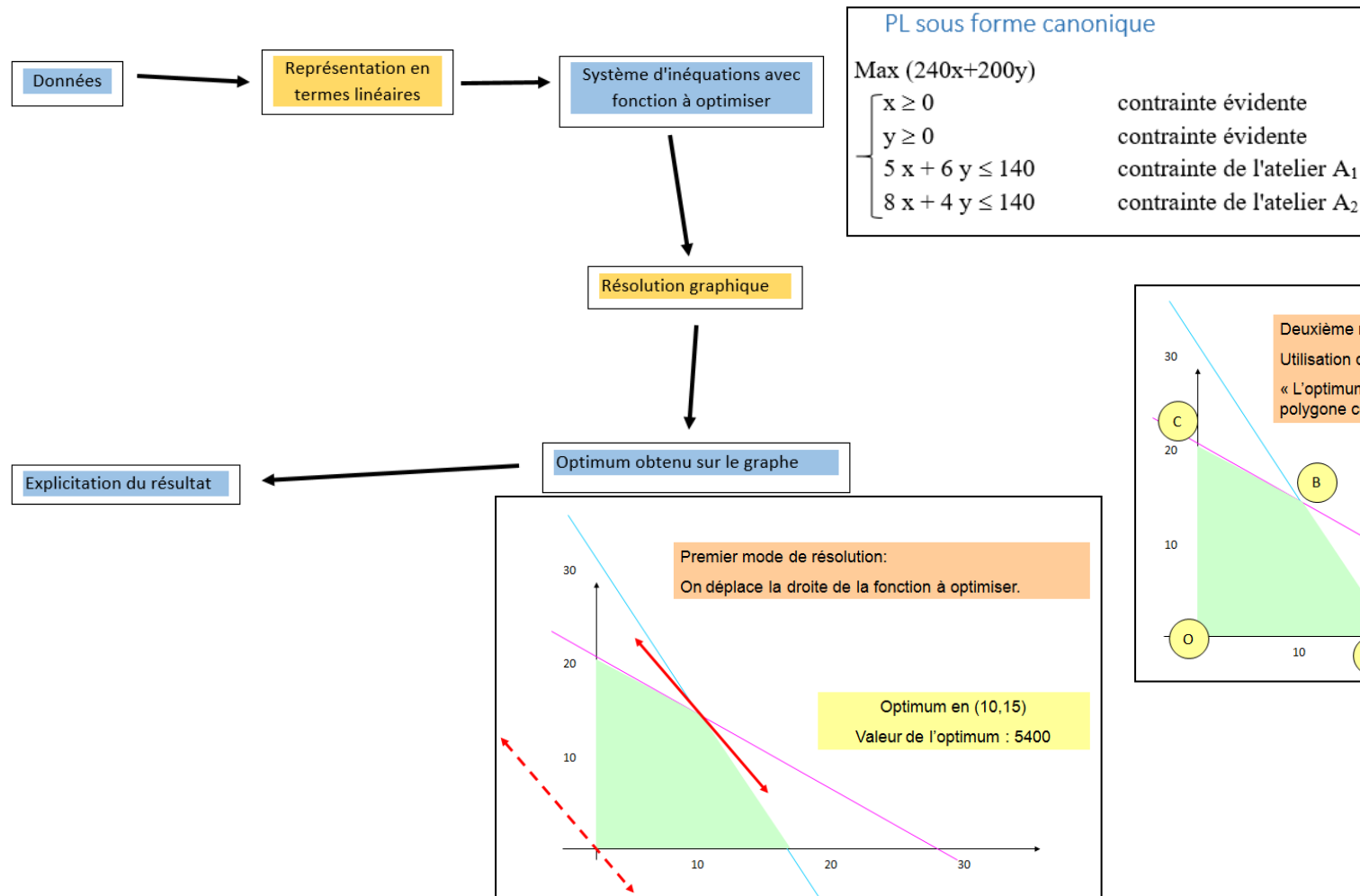


Chapitre 1 : Programmation linéaire – Méthode du simplexe

Connaissances préalables nécessaires :

Semestre 7 : Chapitre 5 : initiation à la programmation linéaire (résolution graphique)



N'hésitez pas à revoir les chapitres cités, si vous pensez que cela est nécessaire.
Dès le début du semestre 8, nous démarrons

Exercice 1 :

Soit le modèle de programmation linéaire suivant :

- x_1 = nombre de produits A à vendre
- x_2 = nombre de produits B à vendre.

Et Z = bénéfice obtenu

$$\text{Max } Z = 25x_1 + 15x_2$$

$$\text{Sous : } 2x_1 + 2x_2 \leq 240$$

$$3x_1 + x_2 \leq 140$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0$$

1ère phase :

Transformation des contraintes à l'aide des variables d'écart afin d'obtenir un système d'équations

$$\text{Max } Z = 25x_1 + 15x_2 + 0s_1 + 0s_2$$

$$\text{Sous : } 2x_1 + 2x_2 + s_1 = 240$$

$$3x_1 + x_2 + s_2 = 140$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, s_1 \geq 0, s_2 \geq 0$$

	Variable Base (VB)	Quantité (Q_i)	Coefficients C_j correspondants aux variables	
			Toutes les variables	
Coefficients C_i des variables de base	Variables de base	Seconds membres des équations	a_{ij} Matrice des coefficients des contraintes du programme standard	RT Q_i / a_{ij}
$Q_i C_i$			$Z_j = \sum_{i \in \{IB\}} C_i a_{ij}$	
			$D_j = C_j - Z_j$ première ligne moins dernière ligne	

2ème phase :

1^{er} tableau du simplexe (j colonnes et i lignes)

	$C_j \rightarrow$		25	15	0	0
$C_i \downarrow$	VB	Q	x_1	x_2	s_1	s_2
0	s_1	240	2	2	1	0
0	s_2	140	3	1	0	1

3ème phase :

Méthode itérative

1) 1ère itération du simplexe :

C_j			25	15	0	0	
	VB	Q	x_1	x_2	s_1	s_2	RT
0	s_1	240	2	2	1	0	
0	s_2	140	3	1	0	1	
	Z_j	0	0	0	0	0	
	$C_j - Z_j$		25	15	0	0	

a) Détermination de la colonne pivot : Le plus grand ($C_j - Z_j$). Strictement positif (Le plus petit coefficient C_j en cas d'égalité)

C_j			25	15	0	0	
	VB	Q	x_1	x_2	s_1	s_2	RT
0	s_1	240	2	2	1	0	240/2
0	s_2	140	3	1	0	1	140/3
	Z_j	0	0	0	0	0	
	$C_j - Z_j$		25	15	0	0	

b) **Attention**, seulement pour les a_{ij} **strictement positifs** sur la colonne pivot, détermination de la ligne pivot : le plus petit ratio (Q_i/a_{ij}) positif ou nul

Deuxième tableau issu des combinaisons linéaires : (l'ensemble devant être effectué "en un seul tenant" sur le même tableau)

- c) Passer dans la base (à la place de la variable s_2 de la ligne pivot), la variable de la colonne pivot (ici x_1 qui est actuellement hors base)
- d) Diviser chaque valeur de la ligne pivot par le nombre pivot qui est à l'intersection de la ligne et de la colonne pivot (ici diviser par 3)

Cj			25	15	0	0
	VB	Q	x_1	x_2	s_1	s_2
0	s_1	240	2	2	1	0
→ 25	x_1	140/3	1	1/3	0	1/3
	Zj	0	0	0	0	0
	Cj -Zj		25	15	0	0

- e) Pour chaque ligne restante, soustraire un multiple approprié de la nouvelle ligne pivot. Ce multiple est égal à la valeur située à l'intersection de la colonne pivot et de la ligne courante

Ici $L_1 \leftarrow L_1 - 2 L_2$ avec L_2 ligne pivot. (On pratique ici comme pour le pivot de Gauss vu en IR3)

Cj			25	15	0	0
	VB	Q	x_1	x_2	s_1	s_2
→ 0	s_1	440/3	0	4/3	1	-2/3
25	x_1	140/3	1	1/3	0	1/3
	Zj	3500/3	25	25/3	0	25/3
	Cj -Zj		0	20/3	0	-25/3

2^{ème} itération du simplexe :

Cj			25	15	0	0	
	VB	Q	x_1	x_2	s_1	s_2	RT
0	s_1	440/3	0	4/3	1	-2/3	110
25	x_1	140/3	1	1/3	0	1/3	140
	Zj	3500/3	25	25/3	0	25/3	
	Cj -Zj		0	20/3	0	-25/3	

- a) Détermination de la colonne pivot : Le plus grand $(C_j - Z_j)$
- b) Détermination de la ligne pivot : le plus petit (Q_j/a_{ij}) positif ou nul
- Le pivot est 4/3

Troisième tableau issu des combinaisons linéaires : (l'ensemble étant ici effectué "en un seul tenant" sur le même tableau)

- c) Passer dans la base (à la place de la variable s_1 de la ligne pivot), la variable de la colonne pivot (ici x_2 qui est actuellement hors base)
- d) Diviser chaque valeur de la ligne pivot par le nombre pivot qui est à l'intersection de la ligne et de la colonne pivot (ici diviser par 4/3)

- e) Pour chaque ligne restante, soustraire un multiple approprié de la nouvelle ligne pivot. Ce multiple est égal à la valeur située à l'intersection de la colonne pivot et de la ligne courante

Ici $L_2 \leftarrow L_2 - 1/3 L_1$ avec L_1 ligne pivot. (On pratique ici comme pour le pivot de Gauss vu en IR3)

Cj			25	15	0	0
	VB	Q	x ₁	x ₂	s ₁	s ₂
→ 15	x ₂	110	0	1	3/4	-1/2
→ 25	x ₁	10	1	0	-1/4	1/2
	Zj	1900	25	15	5	5
	Cj -Zj		0	0	-5	-5

Tous les Cj-Zj sont négatifs ou nuls → La solution est optimale.

Fin de la phase 3.

Conclusion :

- $x_1=10$
- $x_2=110$
- $s_1=0$
- $s_2=0$
- $z=1900$

Remarques :

- Chaque itération est l'occasion de choisir une variable qui *entre* dans la base et une variable qui *sort* de la base. Ces variables sont respectivement *entrantes* et *sortantes*.
- L'équation correspondant à la variable sortante est appelée *ligne pivot*. Le coefficient de la variable entrante pour cette équation est appelé *valeur pivot*. L'opération qui consiste à créer un nouveau tableau issu de combinaisons linéaires à partir du tableau précédent est appelée *pivot* (de Gauss)

Exercice 2 :

Résoudre en utilisant la méthode du simplexe :

$$\text{Max } Z = 100x + 150y$$

$$\text{Sous : } 10x + 4y \leq 160$$

$$x + y \leq 20$$

$$10x + 20y \leq 300$$

$$x \geq 0, y \geq 0$$

Exercice de synthèse :

Fournissez l'algorithme du simplexe tel que présenté pas à pas dans cette documentation.

Vous présenterez l'algorithme en pseudo-code