Cache Lab Report

Part A: Writing a Cache Simulator

这个部分中,我们需要写一个程序来模拟缓存对于给定内存访问序列的工作情况。

首先定义缓存行如下:

```
struct Line {
   int valid;
   long long tag;
   int timestamp;
};
```

valid和tag意义与教材中一致(地址有64位,tag有可能超过32位的int范围)。timestamp是最近访问这个行的时间,用于在替换时进行LRU替换。由于只是模拟,没有必要真的用一个 char buf[B] 记录缓存内容,比对时可以忽略word selection这一步,仅需确认访问的数据是否在行内即可。

缓存下数据的访问模拟如下:

```
void access_data(long long addr)
    int i, j;
    long long tag;
    // set selection
    i = (addr >> b) & ((1 << s) - 1);
    // line matching
    tag = (addr >> (b+s)) & ((111 << t) - 1);
    for (j = 0; j < E; j++) {
        if (!cache[i][j].valid) continue;
        if (cache[i][j].tag != tag) continue;
        cache[i][j].timestamp = time++;
       hit++;
        return;
    }
    miss++;
    emplace_data(i, tag);
}
```

计算出set的index,再到对应set中进行行比对,寻找valid并且tag match的行。如果找到了就是一次hit,更新时间戳;否则说明数据不在内存里,记一次miss,这时需要把数据放入内存:

```
void emplace_data(int i, long long tag)
{
    int j, tmn;
    for (j = 0; j < E; j++) {
        if (cache[i][j].valid) continue;
        cache[i][j].valid = 1;
        cache[i][j].tag = tag;</pre>
```

```
cache[i][j].timestamp = time++;
    return;
}

// LRU replacement

tmn = time;
for (j = 0; j < E; j++) {
    if (cache[i][j].timestamp < tmn)
        tmn = cache[i][j].timestamp;
}

for (j = 0; j < E; j++) {
    if (cache[i][j].timestamp != tmn) continue;
    cache[i][j].tag = tag;
    cache[i][j].timestamp = time++;
}
eviction++;
}</pre>
```

首先寻找是否有空行,如果有就可以直接把数据放进去;否则说明这个set已经满了,需要evict一行,使用LRU策略意味着需要找到上次访问最早的一行,此时遍历找到时间戳最小的行进行替换,同时记一次eviction。

主函数中主要涉及参数的parsing, 可以借助 getopt 实现:

```
while ((opt = getopt(argc, argv, "s:E:b:t:")) != -1) {
    switch (opt) {
    case 's':
        s = atoi(optarg);
        break;
    case 'E':
        E = atoi(optarg);
        break;
    ...
    }
}
```

arge 和 argv 是运行程序时系统传给主程序的参数,分别是参数数量和参数数组,按照惯例第一个参数即 argv[0] 为程序名。

还有valgrind记录的读取(同时在线模拟),通过 fgets 和 sscanf 实现:

```
while (fgets(buf, 19, in) != NULL) {
   if (buf[0] == 'I') continue;
   sscanf(buf, " %c %llx,%d", &type, &addr, &size);
   if (type == 'M')
        access_data(addr);
   access_data(addr);
}
```

M(Modify)对应读写两次内存访问,其他的L(Load)和S(Store)涉及一次。

Part B: Optimizing Matrix Transpose

这个部分要求我们对三个特定大小的矩阵转置进行优化,减小cache miss次数。

缓存参数为 (s=5, E=1, b=5),说明这是一个有32个set,每个set有一个32个byte的block的directly-mapped缓存。每个block可以容纳8个int矩阵元素。

32 x 32

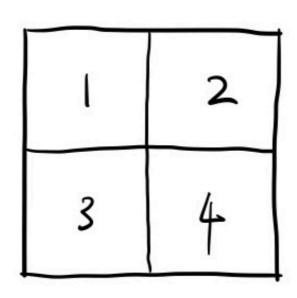
由于矩阵尺寸正好是32,A和B一些对应位置的元素会被映射到同一个set里造成conflict miss(写时evict读时fetch 的block),所以每次读一个元素就要尽可能把这个block的元素读完。题目允许我们使用至多12个本地变量,因此除了用来遍历的索引变量可以用8个变量作为补充缓存,把读到的元素存起来(本地变量一般会被放在寄存器中,读写cycle数少于缓存)。

要实现这一流程,我们可以把矩阵分成8 * 8的分块来处理,遍历一个分块的所有行,每次把一行的8个元素存入本地变量,全部读完再写入对应的位置。

64 x 64

此时矩阵一行占8个block,每4行就会填满cache,相差4行的元素即可产生冲突。如果继续使用8 * 8的分块,写入B时每列下面四个就会和上面的冲突;使用4 * 4的分块又会导致每个放入缓存的block中有1/2的内容没有得到利用。所以我们需要使用一点技巧。

把8 * 8的块分成四个4 * 4的,按行优先编为1234,如图所示。



考虑A和 $B=A^T$ 中的对应块: A中的1和4转置后会到B中对应的1和4,而2和3则是分别到3和2。题目要求A只读B可修改,因此先把A中的1和2分别转移到B中的1和2(没有冲突;B中2上下翻转)。接下来同时按列读3(从右往左)和4(从左往右),在这一过程中从下往上把B中刚才移过来的2移到正确的位置,每轮迭代移好的2和4正好在同一行中。

61 x 67

此时矩阵宽度为67,不存在特定位置对应元素的冲突,可以直接用16 * 16的分块,特判一下仍有冲突的对角线位置的元素。