# Linear Algebra



### 基本概念

向量 | 既有大小,又有方向的量. 列向量 |  $x \in \mathbb{R}^{n \times 1}, x = [x_1, x_2, \cdots, x_n]^T$ 行向量 |  $x^T \in \mathbb{R}^{1 \times n}, x^T = [x_1, x_2, \cdots, x_n]$  矩阵 |  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ , 元素记为 $a_{ij}$ .

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1^T \\ a_2^T \\ \vdots \\ a_m^T \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & \cdots & a_n \end{bmatrix}.$$

如果m=n, 那么矩阵A称为**方阵**.

方阵的行列式 | 方阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 的行列式为 $\det(A) : \mathbb{R}^{n \times n} \to \mathbb{R}$ ,按行展开为

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{i-11} & \cdots & a_{i-1j} & \cdots & a_{i-1n} \\ a_{i1} & \cdots & a_{ij} & \cdots & a_{in} \\ a_{i+11} & \cdots & a_{i+1j} & \cdots & a_{i+1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nj} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} = (-1)^{i-1} \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{i-11} & \cdots & a_{i-1j} & \cdots & a_{i-1n} \\ a_{i+11} & \cdots & a_{i+1j} & \cdots & a_{i+1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nj} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix}$$
$$= (-1)^{i-1} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} (-1)^{1+j} M_{ij} = \sum_{j=1}^{n} a_{ij} (-1)^{i+j} M_{ij} = \sum_{j=1}^{n} a_{ij} A_{ij}.$$

其中 $M_{ij}$ 为 $a_{ij}$ 的余子式, $A_{ij}$ 为 $a_{ij}$ 的代数余子式. 行列式为零的方阵为奇异方阵.

### 矩阵的运算

加法 | 行、列数相同的矩阵才能相加,加和结果的行列数保持不变,例如A+B

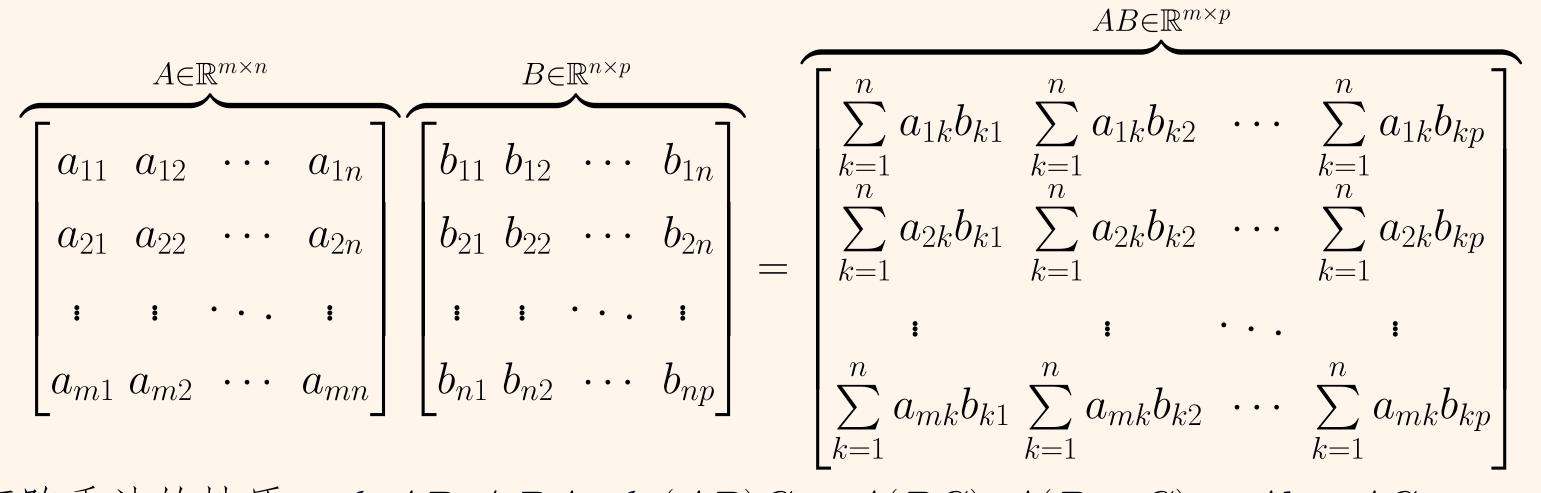
矩阵加法的性质:  $\checkmark$  A+B=B+A,  $\checkmark$  (A+B)+C=A+(B+C)

数乘  $m \times n$ 矩阵A与任意数 $\lambda$ 相乘等价于矩阵的每个元素与 $\lambda$ 相乘

$$\lambda \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda a_{m1} & \lambda a_{m2} & \cdots & \lambda a_{mn} \end{bmatrix}.$$

数乘性质:  $\checkmark$   $(c_1A+c_1B)=c_1A+c_2B$   $\checkmark$  c(A+B)=cA+cB  $\checkmark$   $c_1(c_2A)=(c_1c_2)A$ 

乘法 | 任意两个矩阵不能随意相乘, 相乘的条件为A的行数等于B的列数.



矩阵乘法的性质:  $\checkmark AB \neq BA \checkmark (AB)C = A(BC), A(B+C) = Ab + AC$ **内积** | 给定 $x, y \in \mathbb{R}^{n \times 1}, x^T y$ 为一个标量,称为向量的内积或点积,记为 $\langle x, y \rangle$ .

$$x^T y = y^T x = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 & y_2 & \dots & y_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}.$$

矩阵与向量乘积 | 给定 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}, x \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ , 那么乘积为 $y = Ax \in \mathbb{R}^{m \times 1}$ .  $\checkmark$  如果将矩阵A写成**列向量**的形式,y表示为

$$y = Ax = \begin{bmatrix} a_1 \ a_2 \cdots a_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1 \end{bmatrix} x_1 + \begin{bmatrix} a_2 \end{bmatrix} x_2 + \cdots + \begin{bmatrix} a_n \end{bmatrix} x_n.$$

✓ 如果将矩阵A写成**行向量**的形式,y表示为

$$y=egin{bmatrix} a_1^T \ a_2^T \ a_m^T \end{bmatrix} & \begin{bmatrix} a_1^Tx \ a_2^Tx \ a_m^Tx \end{bmatrix}.$$

### 矩阵的操作以及性质

**转置** | 将 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ 的行和列互换得到新矩阵,记为 $A^T \in \mathbb{R}^{n \times m}$ ,  $(A_{ij}) = (A^T)_{ji}$ . 性质:  $\checkmark$   $(A^T)^T = A \checkmark$   $(AB)^T = B^TA^T \checkmark$   $(A+B)^T = A^T + B^T$  求逆 | 方阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 的逆矩阵,记为 $A^{-1}$ ,需要满足 $A^{-1}A = AA^{-1}$ . 矩阵 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ 可逆的**充要条件**: A为方阵,且 $\det(A) = 0$ . 如果 $\det(A) \neq 0$ ,那么 $A^{-1} = \frac{1}{\det(A)}A^*$ , $(A^*)_{ij}$ 为 $(A)_{ji}$ 的代数余子式 $A_{ji}$ .  $A^*$ 称为A的**伴随方阵**. 性质: (给定 $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 均为非奇异方阵)

行列式的性质 | 单位阵的行列式为1, det(I) = 1.

- $\checkmark t \in \mathbb{R}, A \in \mathbb{R}^{m \times n}, \det(tA) = t\det(A).$
- $\checkmark A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \det(A) = \det(A^T).$
- $\checkmark A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}, \det(AB) = \det(A)\det(B).$
- ✓ 当且仅当A为奇异方阵时, $\det(A) = 0$ .
- ✓ 当A为非奇异方阵时, $(\det(A))^{-1} = 1/\det(A)$ .

**矩阵的迹** | 方阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 的迹,记为 $\mathrm{Tr}(A)$ ,指的是矩阵对角线位置的元素之和 $\mathrm{Tr}(A) = \sum_{i=1}^{n} a_{ii}$ .

- $\checkmark \operatorname{Tr}(A) = \operatorname{Tr}(A^T) \checkmark \operatorname{Tr}(AB) = \operatorname{Tr}(BA).$
- $\checkmark \operatorname{Tr}(A+B) = \operatorname{Tr}(B+A).$
- $\checkmark \operatorname{Tr}(ABC) = \operatorname{Tr}(CAB) = \operatorname{Tr}(BCA).$

范数 | 一个衡量向量或者矩阵中元素大小的量

✓ 常用的向量范数包括

$$\ell_1 \qquad ||x||_1 = \sum_i |x_i|$$

绝对值之和

$$\ell_2 \qquad ||x||_2 = \sqrt{\sum_i x_i^2}$$

平方和的平方根

 $\ell_p ||x||_p = \left(\sum_i |x_i|^p\right)^{1/p}$ 绝对值p次方和的1/p次幂

给定 $a \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ ,  $||a||_2 = 1$ , a称为归一化向量.

✓ 常用的矩阵范数包括

- $\ell_1 ||A||_1 = \max_i \sum_i |a_{ij}|$  列向量元素绝对值和最大值
- $\ell_{\infty} ||A||_{\infty} = \max_{i} \sum_{j} |a_{ij}|$  行向量元素绝对值和最大值

$$\ell_{\mathcal{F}} ||A||_{\mathcal{F}} = \sqrt{\sum_{i} \sum_{j} a_{ij}^{2}}$$
 元素平方和的平方根

正交 | 给定 $a,b \in \mathbb{R}^{n\times 1}$ ,如果 $x^Ty = 0$ ,那么向量a,b正交.对于方阵 $A \in \mathbb{R}^{n\times n}$ 来说,如果A的列向量两两正交,且 $\ell_2$ 范数为1,那么A为正交阵,数学描述为 $A^TA = I = AA^T$ .

正定性 | 对于 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}, \forall w \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ , 满足

 $w^T A w > 0$  A为正定矩阵  $w^T A w \ge 0$  A为半正定矩阵

线性无关 | 给定 $\{x_1, x_2, \cdots, x_m\}$ 为 $n \times 1$ 的一组向量,如果 $\forall \lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_m \in \mathbb{R}$ ,

 $\lambda_1 x_1 + \cdots + \lambda_m x_m = \mathbf{0} \iff \lambda_1 = \cdots = \lambda_m = 0.$ 

一个成为数据科学家的理由

## Linear Algebra



那么,向量组 $\{x_1, \dots, x_m\}$ 线性无关. 从相反的角度来看,如果存在不完全为零的一组数列 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m$ ,使得

$$\lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_m x_m = \mathbf{0}.$$

那么 $\{x_1,\cdots,x_m\}$ 线性相关.

极大线性无关组 | 给定 $S \in \mathbb{R}^{m \times 1}$ ,S的子集 $Q = \{x_1, x_2, \cdots, x_m\}$ 线性无关. 如果将S中的任一向量 $x_q$ 加入Q中所得出的新向量组线性相关,那么Q称为S的最大线性无关组.

$$\beta = x_1 \alpha_1 + x_2 \alpha_2 + \dots + x_n \alpha_n.$$

 $\{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$ 为 向 量 空 间 中 的 一 组 基,  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 为对应的 $\beta$ 的坐标.

秩 | 任一向量组S的一组极大线性无关组所包含的向量个数, 称为向量组的秩.

任一矩阵A的行向量组的秩称为A的**行秩**;同理,A的列向量组的秩称为A的**列秩**.

 $\forall A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,矩阵的行秩等于列秩,称为矩阵的秩,记为 $\mathrm{rank}(A)$ .

✓ 给定 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $\operatorname{rank}(A) \leq \min(m, n)$ , 如果 $\operatorname{rank}(A) = \min(m, n)$ , 那么矩阵A为满秩矩阵.

 $\checkmark$  rank $(A) = \operatorname{rank}(A^T)$ .

 $\checkmark$  rank $(A + B) \le \operatorname{rank}(A) + \operatorname{rank}(B)$ .

 $\checkmark$  rank $(AB) \le \min(\operatorname{rank}(A), \operatorname{rank}(B)).$ 

#### 空间

线性空间 | 给定非空集合V,以及数域F,V称 为F上的线性空间,也称为**向量空间**,满足以下条件, $\forall a,b,c \in V, \lambda, \mu \in F$ 

 $\mu(\lambda a) = \lambda(\mu a)$ 

1a = a

a + b = b + a a + (b + c) = (a + b) + c

 $\lambda(a+b) = \lambda a + \lambda b$   $(\lambda + \mu)a = \lambda a + \mu a$ 

以及V中存在零向量 p、负向量 q

 $\exists p \in V, \forall a \in V, p + a = a + p;$  $\forall a \in V, \exists q \in V, a + q = q + a = \mathbf{0}.$ 

子空间|给定V是数域F上的线性空间,Y是V的非空子集,如果Y满足以下条件

 $a, b \in Y \Rightarrow a + b \in Y;$ 

 $a \in Y, \lambda \in F \Rightarrow \lambda \alpha \in Y.$ 

那么Y是V的子空间.

行空间 | 空间 $\mathbb{F}^{n\times n}$ 上任一矩阵A的行向量组在向量空间 $\mathbb{F}^{n\times 1}$ 中生成的空间,称为A的行空间.

列空间 |A的列向量组在 $\mathbb{F}^{n\times 1}$ 中生成的空间.

**直和** | 给定 $Y_1, \dots, Y_k$ 为线性空间Y的子集, $Y = Y_1 + \dots + Y_k$ ,如果每个 $y \in Y$ 可以分解为

 $y = y_1 + y_2 + \cdots + y_k, y_i \in Y_i, \forall 1 \le i \le k.$ 

而且该形式是唯一的,那么称Y是 $Y_1, \dots, Y_k$ 的直和,记为 $Y_1 \oplus Y_2 \oplus \cdots \oplus Y_k$ .

 $\checkmark Y_1 + Y_2 = Y_1 \oplus Y_2 \iff Y_1 \cap Y_2.$ 

**补空间** | 给定U是V的子空间,若V的子空间W满足 $U \oplus W = V$ ,那么W是U在V中的补空间.

零空间 | 矩阵 $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ 的零空间是所有满足以下条件的向量组成的空间

 $Null(A) = \{ \alpha \in \mathbb{R}^n | A\alpha = 0 \}.$ 

**欧几里得空间** | 给定V是 $\mathbb{R}$ 上的线性空间,以及V上的二元实函数,完成任意向量a,b到实数内积 $\langle a,b \rangle$ 的映射,并满足以下条件  $\forall a_1,a_2,b \in V,\lambda \in \mathbb{F}$ 

$$\langle a_1 + a_2, b \rangle = \langle a_1, b \rangle + \langle a_2, b \rangle \langle \lambda a, b \rangle = \lambda \langle a, b \rangle$$

$$\langle b, a_1 + a_2 \rangle = \langle b, a_1 \rangle + \langle b, a_2 \rangle \langle b, \lambda a \rangle = \lambda \langle b, a \rangle$$

$$\langle a, b \rangle = \langle b, a \rangle$$
  $\langle b, b \rangle > 0, b \neq \mathbf{0}$ 

则V称为欧几里得空间,简称**欧式空间**.

希尔伯特空间 带有内积的完备向量空间,是有限维的欧式空间在无限维的推广.

**再生核** | 给定K为定义在X上的希尔伯特空间 $\mathcal{H}$ 中的一个函数, 其满足

 $\forall x \in X, K(y, x) \in \mathcal{H};$ 

 $\forall x \in X, f \in \mathcal{H}, f(x) = \langle f(\cdot), K(\cdot, x) \rangle_{\mathcal{H}}.$ 

该函数为 $\mathcal{H}$ 的再生核函数, $\mathcal{H}$ 是以K(y,x)为再生核的希尔伯特空间,称为再生核希尔伯特空间,英文缩写为RKHS.

### 常用矩阵以及线性变换

单位矩阵 | 指的是对角线位置为1,其他位置均为0的方阵,记为 $I \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,数学描述为

$$I_{ij} = \begin{cases} 1 & i = j; \\ 0 & i \neq j. \end{cases}$$

性质:  $\forall X \in \mathbb{R}^{m \times n}, AI = A = IA.$ 

**对角矩阵** | 指的是非对角线位置均为0的矩阵,记为diag $(d_1, d_2, \dots, d_n)$ .

✓ 单位矩阵 $I = diag(1, 1, \dots, 1)$ .

对称矩阵 | 指的是满足 $A = A^T$ 的方阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ .  $\checkmark \forall A \in \mathbb{R}^{n \times b}, A + A^T$ 是对称矩阵.

二次型 | 给定 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}, x \in \mathbb{R}^{n \times 1}$ , 标量 $x^T A x$ 称为二次型,数学描述为 $x^T A x = \sum \sum A_{ij} x_i x_j$ .

特征向量 | 给定 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,如果 $x \in \mathbb{C}^{n \times 1}$ 满足

$$Ax = \lambda x, x \neq 0,$$

那么 $\lambda$ 为A的特征值,x为相应的特征向量. 线性映射 | 将任意两个向量空间 $\mathbb{R}^{m\times 1}$ ,  $\mathbb{R}^{n\times 1}$ 通过矩阵乘法完成的映射

$$\mathcal{A}: \mathbb{R}^{m \times 1} \to \mathbb{R}^{n \times 1}, X = AX.$$

称为线性映射. 更为正式的定义为W,V为数域 $\mathcal{R}$ 上的线性空间, $A:W\to V$ 为空间之间的映射. A为线性映射需要满足  $\forall a_1,a_2\in W,\lambda\in\mathbb{R}$ 

$$\mathcal{A}(a_1 + a_2) = \mathcal{A}(a_1) + \mathcal{A}(a_2);$$

$$\mathcal{A}(\lambda a) = \lambda \mathcal{A}, \forall a \in W.$$

性质:  $\checkmark$   $A(\mathbf{0}_W) = \mathbf{0}_V \checkmark A(-b) = -A(b)$   $\checkmark$  若 $b_1, \dots b_t$ 线性相关, $A(b_1), \dots A(b_t)$ 线性相关 **线性变换**  $\mid$  给定V是 $\mathbb{R}$ 上的有限维向量空间,那 么V到自身的映射 $A: V \to V$ 称为线性变换.  $\checkmark$  线性变换也是线性映射 $A: W \to V, W = V$ .

### 矩阵分解

**特征值分解** | 给定矩阵A有特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_k$ ,以及对应的线性无关的特征向量 $x_1, \cdots, x_k$ . 令

$$V = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & \cdots & x_k \end{bmatrix} U = \operatorname{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_k)$$

因此,则有

$$AV = \begin{bmatrix} \lambda_{1}x_{11} & \lambda_{2}x_{21} & \cdots & \lambda_{k}x_{k1} \\ \lambda_{1}x_{12} & \lambda_{2}x_{22} & \cdots & \lambda_{k}x_{k2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda_{1}x_{1k} & \lambda_{2}x_{2k} & \cdots & \lambda_{k}x_{kk} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} x_{11} & x_{21} & \cdots & x_{k1} \\ x_{12} & x_{22} & \cdots & x_{k2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{1k} & x_{2k} & \cdots & x_{kk} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_{1} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_{2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_{k} \end{bmatrix} = VU$$

 $A = VUV^{-1}$ 称为特征值分解.

SVD分解  $\forall A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $A = UDV^T$ .

其中 $U \in \mathbb{R}^{m \times m}$ 为正交方阵,U的列向量为 $AA^T$ 的特征向量; $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$ 为正交方阵,U的列向量为 $A^TA$ 的特征向量;D为 $m \times n$ 的对角矩阵,形如

$$D = \operatorname{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_r, 0, \cdots, 0)$$

$$\lambda_1 \ge \lambda_2 \ge \cdots \ge \lambda_r > 0, r = \operatorname{rank}(A)$$

 $\lambda_1, \dots \lambda_r$ 是 $A^T A$ 的特征值的平方根,称为矩阵A的**奇异值**.

**LU分解**  $\forall A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , 非奇异方阵A可以分解为

$$PA = LU$$
,

其中P为置换矩阵, L为下三角矩阵, 主对角位置的元素取值为1, U为上三角矩阵.

QR分解  $\forall A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ , 矩阵A可以分解为

$$A = QR, Q \in \mathbb{R}^{m \times m}, R \in \mathbb{R}^{m \times n},$$

其中Q为正交矩阵, R为上三角矩阵.

非负矩阵分解  $\forall A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ , 非负矩阵A分解为

 $A \approx WH, W \in \mathbb{R}^{m \times k}, H \in \mathbb{R}^{k \times n},$ 

其中W为非负的基矩阵,H为非负的系数矩阵,H的列向量为A投影到W上获得的向量.