Cinématique 1D

Formules MRU, MRUV et chute libre

MRU
$$V = \frac{\Delta x}{\Delta t}$$

MRUV
$$\Delta x = \frac{(v_i + v_f)}{2} \cdot \Delta t$$

$$\Delta x = \frac{v_f^2 - v_i^2}{2 \cdot a}$$

$$a = \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

$$\Delta x = v_i \cdot \Delta t + \frac{a \cdot \Delta t^2}{2}$$

Chute libre
$$v=g.t$$

$$v=\sqrt{2.g.h}$$

$$\Delta x=\frac{g.\Delta t^2}{2}$$

$$\Delta t=\frac{\sqrt{2.\Delta x}}{g}$$

Tir horizontal

Conditions initiales

$$\overrightarrow{OM_0} \left\{ \begin{array}{cc} X_0 \\ Y_0 \end{array} \right. \qquad \overrightarrow{V_0} \left\{ \begin{array}{cc} V_{0x} & = V_0.\cos\theta \\ V_{0y} = V_0.\sin\theta \end{array} \right.$$

Equations du mouvement

$$\overrightarrow{a} \begin{cases} A_x &= 0 \\ A_y = -g \end{cases}$$

$$\overrightarrow{V} \begin{cases} V_x &= V_0 \cdot \cos \theta \\ V_y = -g \cdot t + V_0 \cdot \sin \theta \end{cases}$$

$$\overrightarrow{OM} \begin{cases} X = V_0 \cdot \cos \theta \cdot t + X_0 \\ Y = \frac{-1}{2} \cdot g + V_0 \cdot \sin \theta \cdot t + Y_0 \end{cases}$$

Equation de la trajectoire

On cherche t grace à X(t) et on l'injecte dans Y(t) $Y(x) = -\frac{g.X^2}{2.V_0{}^2.\cos^2\theta} + X.\tan\theta + Y_0$

1

MCU

Fréquence

$$f = \frac{1}{T}$$

Vitesse linéaire

$$v = \frac{2\pi R}{T} = 2\pi R f$$

Vitesse angulaire

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$

Lien entre v et w

$$v=\omega R$$

Accélération centripète

$$a = \frac{v^2}{R} = \omega^2 R = \omega v$$

Dynamique 2D

$$F_{res} = F_C = m.a_C = m.\frac{v^2}{r}$$