3 Rappresentazioni

3.1 Introduzione

Esistono più modi per rappresentare delle relazioni. I seguenti modi sono usati per rappresentare relazioni binarie:

- tabelle
- matrici booleane
- grafi e alberi

3.2 Tabelle

Data una relazione binaria $R \subseteq A \times B$ con $A = \{a_1, a_2, \ldots, a_n\}, B = \{b_1, b_2, \ldots, b_m\}.$

 $R=\{\,r_1$, r_2 , \ldots , r_k $\}$ dove r_i è una generica coppia ordinata = < a_s , b_t > con $a_s\in A$, $b_t\in B$ che sono generici elementi.

Una tabella che rappresenta la relazione ${\it R}$ sarà formata in questo modo:

\boldsymbol{A}	\boldsymbol{B}
a_s	$oldsymbol{b}_t$
a_s	$oldsymbol{b}_t$

Esempio:

$$R \subseteq A \times B$$

 $A = \{1, 2, 3, 4\}$ $B = \{1, 2, 3\}$

$$R = \{ <1, 2>, <2, 1>, <3, 2>, <4, 3> \}.$$

A	В
1	2
2	1
3	2
4	3

3.3 Matrici booleane

Data una relazione binaria $R\subseteq A\times B$ con $A=\{a_1,a_2,\ldots,a_n\},B=\{b_1,b_2,\ldots,b_m\}.$

 $R=\{\,r_1$, r_2 , \ldots , r_k $\}$ dove r_i è una generica coppia ordinata = < a_s , b_t > con $a_s \in A$, $b_t \in B$ che sono generici elementi.

Una matrice booleana che rappresenta la relazione ${\it R}$ sarà formata in questo modo:

	b_1		b_m
a_1	0	0	0
	1	1	0
a_n	0	1	0

dove [a_{s} , b_{t}] vale:

- 1 se $< a_s$, $b_t > \ \in R$
- O se $< a_s$, $b_t > \notin R$

Esempio:

$$R \subseteq A \times B$$

 $A = \{1, 2, 3, 4\}$ $B = \{1, 2, 3\}$

$$R = \{ <1, 2>, <2, 1>, <3, 2>, <4, 3> \}.$$

	\boldsymbol{b}_1	\boldsymbol{b}_2	b_3
a_1	0	1	0
a_2	1	0	0
a_3	0	1	0
a_4	0	0	1

Proprietà delle matrici booleane quadrate

Riflessività

Se la diagonale principale è composta da tutti 1 la relazione è riflessiva.

	\boldsymbol{b}_1	\boldsymbol{b}_2	b_3	b_4
a_1	1	1	1	0
a_2	0	1	1	0
a_3	0	0	1	0
a_4	1	0	1	1

Irriflessività

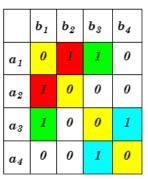
Se la <mark>diagonale principale</mark> è composta da tutti *O* la relazione è **irriflessiva**.

	\boldsymbol{b}_1	b_2	b_3	b_4
a_1	0	1	1	0
a_2	0	0	1	0
a_3	0	0	0	0
a_4	1	0	1	0

Simmetria

Se ci sono 1 simmetrici rispetto alla diagonale principale,

la relazione è simmetrica.



Asimmetria

Se rispetto agli ${\it 1}$ i loro ${\it specchiati}$ rispetto al ${\it centro}$ della ${\it matrice}$ sono ${\it 0}$,

la relazione è asimmetrica.

	\boldsymbol{b}_1	b_2	b_3	b_4
a_1	0	1	1	0
a_2	0	0	0	0
a_3	0	0	0	1
a_4	0	0	0	0

Antisimmetria

Se rispetto agli 1 i loro **specchiati alla diagonale principale** sono 0,

la relazione è antisimmetrica.

	b ₁	b_2	b_3	b_4
a_1	0	1	0	0
a_2	0	0	1	0
a_3	0	0	0	0
a_4	0	0	1	0

Funzione

Se ogni riga ha al massimo un 1, la relazione è una funzione.

Funzione totale

Se ogni riga ha esattamente un 1, la relazione è una funzione totale.

Funzione iniettiva

Se ogni colonna ha al massimo un 1, la relazione è una funzione iniettiva.

Funzione suriettiva

Se ogni colonna ha almeno un 1, la relazione è una funzione suriettiva.

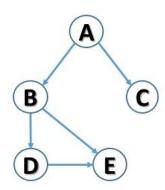
Funzione biiettiva

Se ogni colonna ha esattamente un 1, la relazione è una funzione biiettiva.

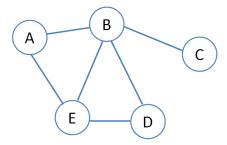
3.4 Grafi

Un grafo è un insieme di **nodi** (identificati da nomi) collegati da **archi**. I grafi si dividono in due grandi gruppi:

• grafi diretti / orientati: gli archi hanno un verso e vanno percorsi in quel modo



• grafi indiretti / non orientati: gli archi non hanno verso e possono essere percorsi in ogni modo (avanti e indietro). Gli archi non orientati possono essere anche interpretati come una coppia di archi orientati che collegano due nodi e che vanno in versi opposti



3.4.1 Archi e nodi

Arco entrante

Arco che rispetto ad un nodo, arriva nel nodo.

Arco entrante

Arco che rispetto ad un nodo, parte dal nodo.

Gradi di un nodo

Grado di ingresso: numero di archi entranti di un nodo.

Grado di uscita: numero di archi uscenti di nodo.

Nodo sorgente

Un nodo che non ha archi entranti, ovvero il suo grado di ingresso è O.

Nodo pozzo

Un nodo che non ha archi uscenti, ovvero il suo grado di uscita è O.

Nodo isolato

Un nodo che non ha né archi entranti, né archi uscenti ovvero il suo grado di ingresso e di uscita è O.

Può essere considerato come un nodo sia sorgente sia pozzo.

Nodo cappio

Un nodo che ha un arco che parte e arriva a sé stesso, ovvero il suo grado di ingresso e di uscita sono almeno 1.

Proprietà delle relazioni nei grafi

Riflessività

Quando tutti i nodi del grafo hanno un cappio.

Irriflessività

Quando nessun nodo del grafo ha un cappio.

Simmetria

Quando per ogni arco, esiste l'arco di verso opposto.

Asimmetria

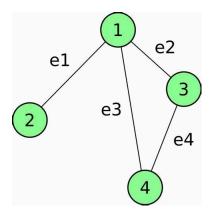
Quando per ogni arco, non esiste mai l'arco di verso opposto.

Transitività

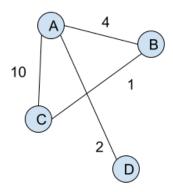
Quando per ogni coppia di archi che collegano $N_1 \to N_2$, $N_2 \to N_3$ esiste un arco che collega $N_1 \to N_3$.

3.4.2 Grafi particolari

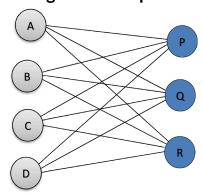
Grafo etichettato: grafo in cui anche gli archi hanno dei nomi.



Grafo pesato: grafo in cui gli archi hanno dei pesi.



Grafo bipartito: grafo in cui i nodi possono essere divisi in due sottoinsiemi tali che ogni nodo di questi due insiemi è collegato solo a nodi dell'altro insieme.



3.4.3 Proprietà dei grafi

Cammino

Una sequenza finita di nodi collegati da archi orientati.

Semicammino

Una sequenza finita di nodi collegati da archi non orientati.

Lunghezza del cammino / semicammino

Numero degli archi del cammino. Alternativamente, il numero dei nodi del cammino/semicammino - 1.

Ciclo di un grafo

Un cammino del grafo che parte da un nodo e arriva allo stesso nodo. Ogni nodo cappio è un ciclo.

Semiciclo di un grafo

Un semicammino del grafo che parte da un nodo e arriva allo stesso nodo. Ogni nodo cappio è un ciclo.

Grafo connesso

Un grafo in cui per ogni coppia di nodi esiste un cammino/semicammino tra essi.

Ovvero non esistono nodi isolati.

Grafo completo

Un grafo in cui per ogni nodo è collegato direttamente con tutti gli altri nodi, ma non con sé stesso.

Grafo aciclico

Un grafo in cui non esistono cicli.

DAG (Direct Acyclic Graph)

Grafo orientato, aciclico.

3.5 Alberi

Gli alberi sono particolari tipi di grafi.

Per la precisione sono **DAG connessi**, con un solo nodo sorgente, chiamato radice e **ogni nodo non-radice ha un solo nodo entrante**.

Radice

L'unico nodo sorgente, è il padre di ogni nodo.

Nodo non-radice

I nodi dell'albero, vengono chiamati **padri** rispetto ai nodi collegati con i loro archi uscenti e **figli** rispetto ai nodi collegati con i loro archi entranti.

Rami

Gli archi dell'albero.

Foglie

I nodi pozzi dell'albero.

Livello del nodo

La lunghezza del cammino che parte dalla radice e arriva al nodo.

Formulabile come: livello del nodo padre + 1.

Livello della radice

Il livello della radice è **0**.

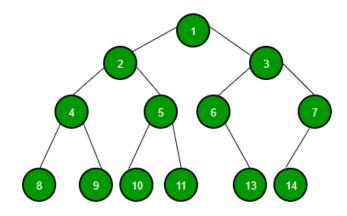
Altezza di un albero

Il massimo tra tutti i livelli dei nodi.

3.5.1 Alberi particolari

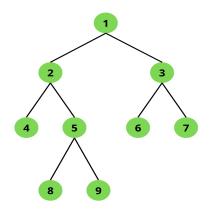
Albero binario

Un albero in cui ogni nodo ha al massimo 2 nodi figli.



Albero strettamente binario

Un albero in cui ogni nodo ha 2 oppure 0 nodi figli.



Albero n-ario

Un albero in cui ogni nodo ha al massimo n nodi figli.

Albero bilanciato

Un albero in cui tutti i cammini dalla radice alle foglie hanno la stessa lunghezza.

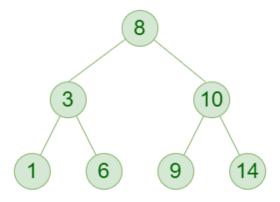
Perciò basta calcolare solamente 1 cammino radice o foglia per trovare l'altezza.

Albero di ricerca

Un albero in cui ogni nodo a sinistra della radice deve essere minore di essa e ogni nodo a destra della radice deve essere maggiore di essa. Inoltre ogni sottoalbero deve essere di ricerca.

BST (Binary Search Tree)

Un albero di ricerca in cui ogni nodo ha al massimo 2 nodi figli.



3.5.2 Metodi di visita

Visita in-order

Prima visito il sottoalbero sinistro, poi la radice, infine il sottoalbero destro.

Visita pre-order

Prima visito la radice, poi il sottoalbero sinistro, infine il sottoalbero destro.

Visita post-order

Prima visito il sottoalbero sinistro, poi il sottoalbero destro, infine la radice.

Visita in-order al contrario

Prima visito il sottoalbero destro, poi la radice, infine il sottoalbero sinistro.

Visita a livelli

Prima visito la radice, poi tutti i nodi del secondo livello da sinistra, poi i nodi del terzo livello da sinistra e così via per ogni livello successivo.