

各位面试官下午好，我叫黄隽，非常荣幸能获得这次面试应聘电力电子/电磁仿真实习生岗位的机会。

首先，我简单介绍一下我的背景，我的户籍是广东省佛山市顺德区，现就读于墨尔本大学的电气工程硕士专业，这是个三年制的项目，目前我是处于研一阶段，本科是毕业于中国矿业大学的自动化专业，在技能方面，我熟悉 **Arduino stm32 ADSP** 以及 **ROS** 机器人的开发，常用工具为各类编译仿真软件以及 **Altium designer, proteus** 等工程软件。

接下来我来介绍一下我的实习背景，我曾于佛山市顺德区海得曼电器有限公司进行实习，实习岗位是电子工程师实习生，主要负责协助研发工程师进行门铃电路的硬件设计与性能测试，在实习过程中我参与了自发电电路原理图的设计与修改，以及 **PCB** 的布局布线，优化原件布局以降低信号干扰，可以看到这个是我当时项目的 **altium designer** 设计文件，包括了下方的发电整流与稳压滤波模块，以及上方的射频模块等，最终的成果也是提高了产品的信号稳定性，成功满足了公司设计规范并通过了验收。

接下来介绍一下我和岗位相关的项目经历，我递交的简历的项目有点杂，因此我这里选取了几个和岗位比较相关联的来介绍。

首先第一个是基于 **stm32** 的智能洗手台系统，在这个项目中使用了 **altium designer** 搭建完整的电路硬件图，包括 **stm32f103** 最小系统，以及后续的外围扩展电路，完成了 **PCB** 的布线布局并确保了系统稳定运行，通过完成这个项目，我熟悉 **stm32** 的开发，熟练运用定时，消抖，**adc** 采集 **pwm** 及 **gpio** 配置等等，实现了洗手台的全自动控制系统

这是我项目的一些设计图片

第二个项目是基于 **arduino** 的机械臂，在这个项目中，我利用串行通信的方式实现双 **Arduino** 主从通信，并利用 **Altium designer** 搭建了扩展模块的电路，包括了 **DCDC** 电源转换模块，**LCD** 显示模块以及 **joystick** 控制模块，并简单整合了 **OpenCV** 算法实现物体的识别与抓取功能，但是因为时间限制，而且这个是一个长期的跨学期的项目，在下学期我们组还会继续针对这个项目去进行改进，就是现在还是一个具备基本功能的原型机的状态，只能实现简单的单物体识别与抓取功能。

第三个项目，这个项目我感觉和岗位的关联性也不是很大，但是我放在这里的原因是讲一下当时我做这个项目的时候，利用了 **pid** 调参的方法，提高了机器人行驶的稳定性。小车在轨迹行驶的过程中通过 **pid** 控制来实现自调节，大大提高了识别的精度

最后一部分是对于我的自我评价，我是一个心态乐观且积极向上的人，不论遇到什么困难都能以积极的态度去面对，并且主动学习能力强，在接触到新项目的时候能以最大的热情去学习相关的知识，并且能够很好地与团队成员交流，提高工作效率。

这便是我的自我介绍，感谢聆听！